5. Übung zu Messtechnik

WS 2014/15

Evaluation

- Termin
- Schrift

Frage 1

- Welcher Korrelationskoeffizient gehört zu welchem Datensatz ?

I: -0,93

■ II: 0,05

■ III: 0,85

- Antwort

■ A: III

■ B: II

■ C: I

Inhalt der Übung

1. Messfehler
2. Kurvenanpassung
3. Stationäres Verhalten von Messsystemen
4. Zufällige Messfehler
- 5. Korrelationsmesstechnik**
6. Erfassung amplituden-/frequenzanaloger Signale

Organisatorisches

Theorie

Aufgaben

Theorie: Korrelationsmesstechnik

- Zufällige Verfälschung *einzelner* Messwerte
 - Zufallsvariablen
- Signalverläufe mit *zeitlich veränderlicher* zufälliger Verfälschung
 - Stochastische Prozesse

Theorie: Stochastische Prozesse (1)

- Ein stochastischer Prozess $Y(t, \xi)$ ist eine Funktionenschar, die jedem Zufallsereignis ξ eine Zeitfunktion $y_\xi(t)$ zuordnet.

$Y(t, \xi)$	t fest	t variabel
ξ fest	Zahlenwert	Musterfunktion
ξ variabel	Zufallsvariable	stochastischer Prozess

Theorie: Stochastische Prozesse (2)

- Momente (insbesondere Auto-/Kreuzkorrelation bzw. -kovarianz) analog zu normalen Zufallsvariablen
- Stationarität (stat. Eigenschaften sind zeitinvariant)
 - $f_Y(y, t) = f_Y(y, t + t_0) = f_Y(y)$
 - $f_{YY}(y, y, t_1, t_2) = f_{YY}(y, y, \tau = t_2 - t_1)$
- Schwache Stationarität sobald
 - $E\{Y(t)\} = \mu_y$
 - $r_{YY}(t_1, t_2) = E\{Y(t_1)Y(t_2)\} = r_{YY}(\tau)$

Theorie: Stochastische Prozesse

■ Schar- vs. Zeitmittelwert

Theorie: Stochastische Prozesse

- Ergodizität
 - Beide Mittelungen liefern gleiche Ergebnisse

$$E \{X_{t_0}(\xi)\} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T X_{\xi_0}(t) dt$$

- Stationarität ist Voraussetzung für Ergodizität
 - Energiesignale können keine Musterfunktionen von ergodischen Prozessen sein, da sie nicht stationär sind
- i.A. nicht nachweisbar, wird aber häufig angenommen, da nur (Näherungen der) Zeitmittelwerte verfügbar sind

Theorie: Leistungssignale

- $x(t)$ ist Leistungssignal wenn

$$\int_{-\infty}^{\infty} x(t)x^*(t)dx$$

divergiert

aber

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t)x^*(t)dx$$

existiert

- beschränkte periodische Signale sind Leistungssignale
- Leistungssignale können Musterfunktionen ergodischer Prozesse sein
- Häufige Annahme zum Rechnen mit Leistungssignalen
 - Signal ist Musterfunktion eines ergodischen Prozesses
 - sämtliche stochastischen Erwartungswerte (Scharmittelwerte) können dann aus den entsprechenden Zeitmittelwerten dieser einzelnen Musterfunktion bestimmt werden

Fragen?

Organisatorisches

Theorie

Aufgaben

Aufgabe 18: Fahrzeugortung mittels Korrelation

$$s_A(t) = \sin(2\pi f_0 t)$$

$$s_B(t) = \sin(4\pi f_0 t)$$

- a) Geben Sie $x(t)$ an.
- b) Zeigen Sie, dass $s_A(t)$ und $s_B(t)$ unkorreliert sind.
- c) Bestimmen Sie a und b über die Kreuzkorrelationen zwischen Sende- und Empfangssignal.
- d) Skizzieren Sie damit ein Verfahren zur Fahrzeuglokalisierung.

Aufgabe 18 d) Lokalisierung

- $s_{A/B}(t)$ bekannt, $x(t)$ messen
- $R_{xs_{A/B}}(\tau)$ annähern durch $R_{xs_{A/B}}^E(\tau)$
- Maxima im Bereich $\left[0, \frac{T_0}{2}\right]$ extrahieren $\Rightarrow a/b$
- Umkreise mit Radien a und b um Sender schneiden

MATLAB Fragen?

Organisatorisches

Theorie

Aufgaben

Theorie: Korrelation (1)

- Summe unkorrelierte Signale $z(t) = x(t) + y(t)$

$$\begin{aligned} R_{zz}(t_1, t_2) &= E \{ (x(t_1) + y(t_1)) (x(t_2) + y(t_2)) \} \\ &= R_{xx}(t_1, t_2) + \mu_x(t_1)\mu_y(t_2) + \mu_y(t_1)\mu_x(t_2) + R_{yy}(t_1, t_2) \end{aligned}$$

- Sobald eines der beiden mittelwertfrei ist

$$= R_{xx}(t_1, t_2) + R_{yy}(t_1, t_2)$$

Theorie: Korrelation (2)

- Signal zerlegbar in Zeitmittelwert und mittelwertfreies Signal

$$x(t) = \tilde{x}(t) + \bar{x}$$

- Auswirkung auf die Korrelation

$$\begin{aligned}
 R_{xx}(t_1, t_2) &= E \{ (\tilde{x}(t_1) + \bar{x}) (\tilde{x}(t_2) + \bar{x}) \} \\
 &= R_{\tilde{x}\tilde{x}}(t_1, t_2) + \bar{x} \cdot (E \{ \tilde{x}(t_1) \} + E \{ \tilde{x}(t_2) \}) + \bar{x}^2 \\
 &= R_{\tilde{x}\tilde{x}}(t_1, t_2) + \bar{x}^2
 \end{aligned}$$

- $\Rightarrow$ Offset im Zeitbereich $\Leftrightarrow$ quadrierter Offset bei AKF

Theorie: Korrelation (3)

- Multiplikation mit einer Konstanten

$$z(t) = A \cdot x(t)$$

$$R_{zz}(t_1, t_2) = E \{ A^2 x(t_1) \cdot x(t_2) \} = A^2 \cdot R_{xx}(t_1, t_2)$$

- Periodische Funktion $\rightarrow$ AKF hat gleiche Periodendauer

$$x(t + T_0) = x(t)$$

$$\begin{aligned} R_{xx}(\tau + T_0) &= E \{ x(t + \tau + T_0) x(t) \} \\ &= E \{ x(t + \tau) x(t) \} = R_{xx}(\tau) \end{aligned}$$

Theorie: Leistungsdichtespektrum

- Definition über Fourier-Transformation der Korrelationsfunktion (sonst Schwierigkeiten mit Produkten von δ -Impulsen möglich)

$$S_{xy}(f) = \int_{-\infty}^{\infty} R_{xy}(\tau) e^{-j2\pi f\tau} d\tau$$

- Verteilung der Leistung des Signals über die Frequenzen

- Mittlere Leistung des Signals

$$\bar{P}_x = E \{ x^2(t) \} = R_{xx}(0) = \int_{-\infty}^{\infty} S_{xx}(f) df$$

Theorie: Übersicht

Organisatorisches

Theorie

Aufgaben

Aufgabe 19 F) Exemplarisch

- Zeitbereich: Signal in unkorrelierte Bestandteile zerlegen

- Rechtecksignal $f_0 = 4\text{Hz}, A$
- Offset B
- weißes Rauschen mit Varianz C

F

- AKF der Summe = Summe der AKFs

- Dreiecksignal $f_0 = 4\text{Hz}, A^2$
- Offset B^2
- Dirac-Impuls $C^2 \cdot \delta(\tau)$

5

- LDS = Fourier-Transformierte der AKF

- abklingende Impulse bei $f = (2k + 1)f_0, k \in \mathbb{Z}$
- Dirac-Impuls $B^2 \cdot \delta(f)$
- Offset C^2

VII

IIIT-Homepage: Weblearning und Frage 3

http://www.iit.kit.edu/2449.php

http://www.iit.kit.edu/web_learning.php

Zeitsignal $x(t)$	Autokorrelation $R_{xx}(\tau)$	Leistungsdichte $S_{xx}(f)$
1	A	I
2	B	II
3	C	III

1

Organisatorisches

Theorie

Aufgaben

Theorie: Leistungsdichtespektrum und LTI-Systeme

■ Satz 6.6 Ergodische Prozesse in LTI-Systemen

Theorie: Periodogramm

- In Praxis nur endliche Beobachtungsdauern möglich
 - Fourier-Transformierte des Messsignals existiert sicher
 - Autoleistungsdichte abschätzbar über Periodogramm

$$S_{xx}(f) \approx \hat{S}_{xx}(f) = X(f)X^*(f)$$

- Häufig noch Mittelung zur Verbesserung der Schätzung

$$\overline{\hat{S}_{xx}(f)} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \hat{S}_{xx,i}(f)$$

Theorie: Systemidentifikation

- Beschalten des Systems mit breitbandigem Signal $x(t)$
- Messen des Ausgangssignals $y(t)$

■ Möglichkeit 1:

- kein Phasengang rekonstruierbar
- großer Einfluss der Störung $n(t)$

$$|\hat{G}(f)|^2 = \frac{\overline{\hat{S}_{yy}(f)}}{\overline{\hat{S}_{xx}(f)}}$$

■ Möglichkeit 2:

- Phasengang rekonstruierbar
- Einfluss der Störung $n(t)$ geringer

$$\hat{G}(f) = \frac{\overline{\hat{S}_{yx}(f)}}{\overline{\hat{S}_{xx}(f)}}$$

Organisatorisches

Theorie

Aufgaben

Aufgabe 20: Systemidentifikation von LTI-Systemen

- Bekannt: $R_{yy}(\tau)$, $S_{nn}(f)$ und $G_M(f)$.

- a) Bestimmen Sie $S_{yy}(f)$.
- b) Bestimmen Sie $|G(f)|^2$.
- c) Bestimmen Sie $S_{ee}(f)$ wenn $G(f) = \frac{\sqrt{ab}}{\sigma_n(b + j2\pi f)}$.

Aufgabe 20 a) Leistungsdichte des Ausgangssignals

$$S_{yy}(f) = \mathfrak{F} \{ R_{yy}(\tau) \}$$

Definition

$$= \frac{a}{2} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-b|\tau|} e^{-j2\pi f\tau} d\tau$$

Einsetzen

$$= \frac{a}{2} \left[\int_{-\infty}^0 e^{\tau(b-j2\pi f)} d\tau + \int_0^{\infty} e^{-\tau(b+j2\pi f)} d\tau \right]$$

Betrag
auflösen

$$= \frac{a}{2} \left[\frac{e^{\tau(b-j2\pi f)}}{b-j2\pi f} \Big|_{-\infty}^0 - \frac{e^{-\tau(b+j2\pi f)}}{b+j2\pi f} \Big|_0^{\infty} \right]$$

Stammfunktionen
bilden

$$= \frac{a}{2} \left[\frac{1}{b-j2\pi f} + \frac{1}{b+j2\pi f} \right]$$

Grenzen einsetzen

$$= \frac{ab}{b^2 + (2\pi f)^2}$$

Aufgabe 20 b) $|G(f)|^2$

- vgl. Theorieteil

$$|G(f)|^2 = \frac{S_{yy}(f)}{S_{nn}(f)} = \frac{ab}{b^2 + (2\pi f)^2} \cdot \frac{1}{\sigma_n^2}$$

- $S_{ny}(f)$ laut Aufgabenstellung nicht bekannt, d.h. kein Phasengang rekonstruierbar

Aufgabe 20 c) Leistungsdichte des Fehlersignals

■ LTI-Systeme

■ Anwenden und Einsetzen

$$S_{ee}(f) = S_{nn}(f) \cdot |G(f) - G_M(f)|^2$$

$$= \sigma_n^2 \left| \frac{\sqrt{ab}}{\sigma_n(b + j2\pi f)} - \frac{1}{1 + j2\pi fT} \right|^2$$

Fragen?

Viel Spaß in der Vorlesung!

Nächste Übung:

29.01.2015