

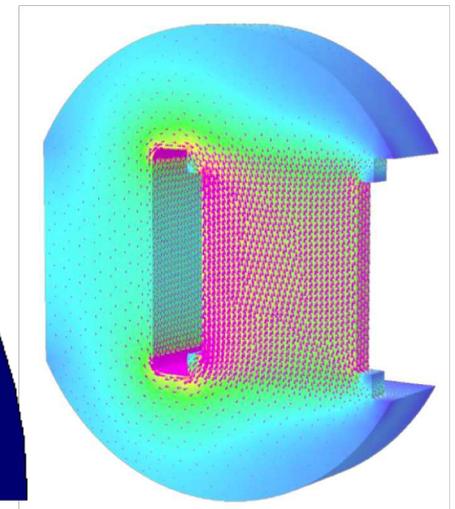
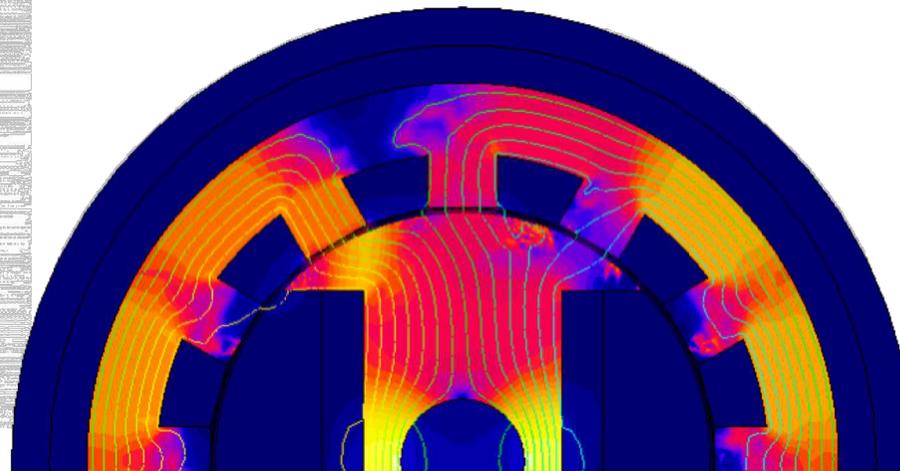
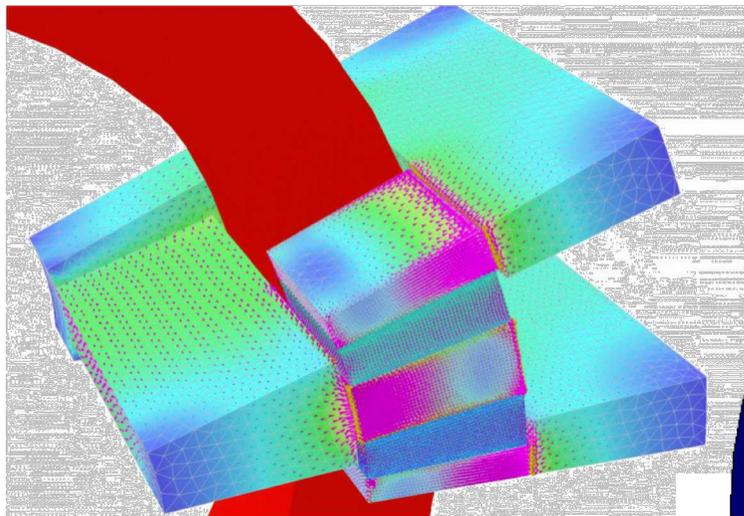
# Vorlesung

# Elektrische und magnetische Felder (EMF)

SS 2019

## Kapitel 2: Grundlagen Elektromagnetischer Felder

Elektrotechnisches Institut (ETI)



## Gliederung

1. **Materielle Grundlagen**
2. **Feldbeschreibung durch die Maxwell-Gleichungen**

# 1. Materielle Grundlagen – Bedeutung von Feldlinien I

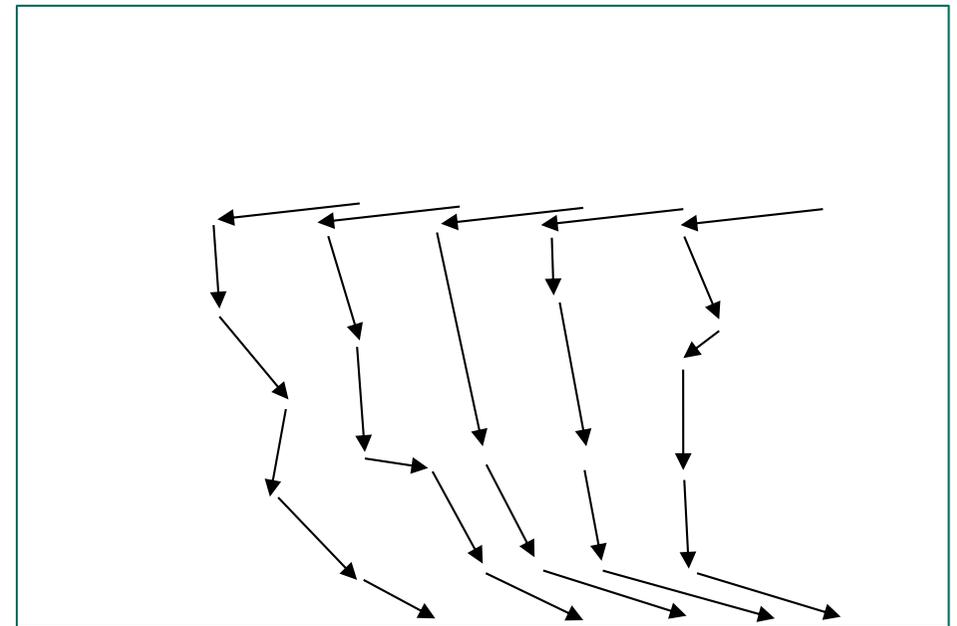
Feldlinien sind **virtuelle Gebilde**, die nur der **Veranschaulichung** eines Flusses (Strom, Magnetfeld, elektrisches Feld usw.) oder einer Kraftwirkung dienen. **In der Natur gibt es keine Feldlinien!**

Es ist daher falsch, wenn man sagt:

„Der Stromfaden schneidet die Feldlinien“, „Die Feldlinien dringen in Material ein“ usw.



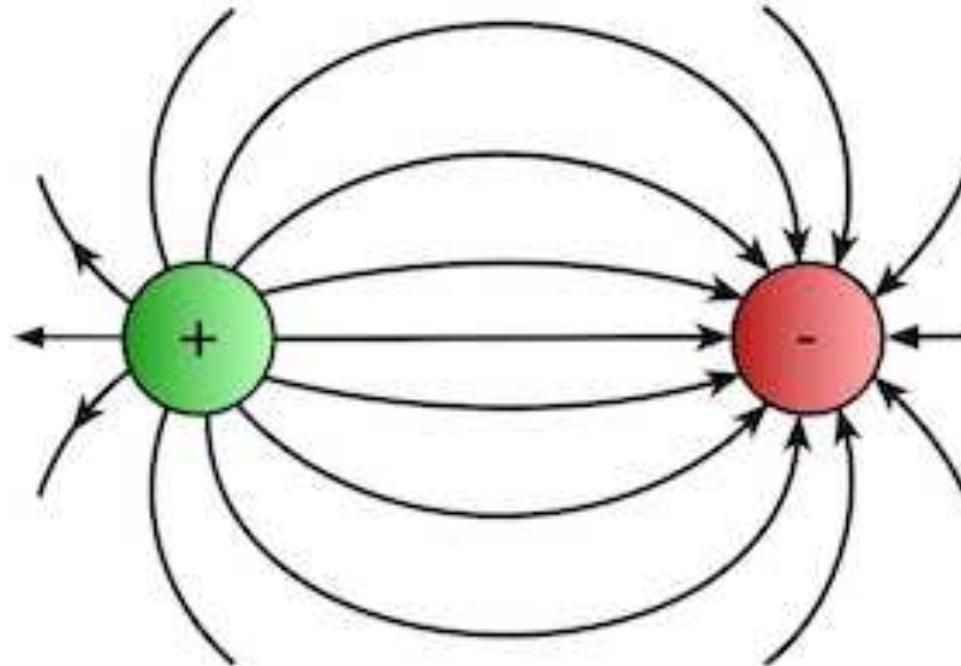
Fotographie eines Flusses



Feldlinienbild der Wasserlaufs

Wir werden später einzelne Felder bestimmter Quellen (z.B. einzelne Spulen in einem System vieler Spulen und Magneten) individuell berechnen. Auch das dient nur der Veranschaulichung – in der Realität gibt immer nur ein resultierendes Feld, das aus dem Zusammenwirken aller Quellen entsteht.

## 1. Materielle Grundlagen – Bedeutung von Feldlinien II



Die Dichte der Feldlinien beschreibt, wie stark sich der Raum in einem elektrisch oder magnetisch veränderten Zustand befindet. Die Richtung der Feldlinien gibt die Richtung der Kraftwirkung an.

# 1. Materielle Grundlagen – Ladungen I

Ladungen  $Q$ :

- Geladene Teilchen im Vakuum (Elektronen, Protonen, Ionen)
- Leitungselektronen
- Freie Überschussladungen (absolute Ladung, Nettoladung)
- Influenzladungen

$$[Q] = C = A \cdot s$$

1 Coulomb =  $0,625 \cdot 10^{19}$  Elektronen-Ladungen

Gebundene Ladungen  $Q_p$ :

Durch polarisierte oder polarisierbare Teilchen entstandene Ladungen

Freie Raumladungsdichte:

$$\rho = \frac{dQ}{dv}$$

$$[\rho] = \frac{C}{m^3}$$

Farbkonvention in dieser Vorlesung:



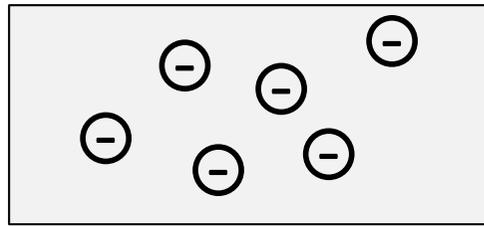
Leitermaterial  
(z.B. Kupfer)



Dielektrikum (Nichtleiter)  
(z.B. Kunststoff, Luft, ...)

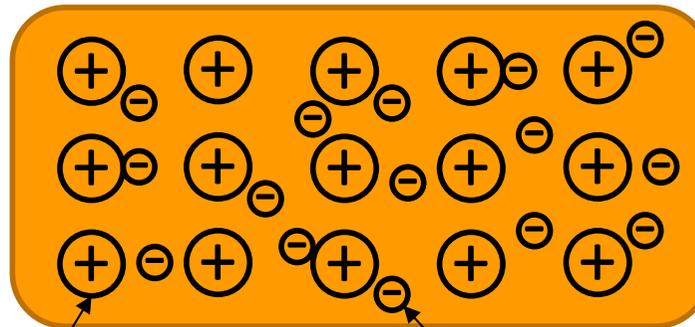
# 1. Materielle Grundlagen – Ladungen II

Geladene Teilchen im Vakuum:



z.B. Elektronen in  
Bildröhren oder im  
Weltall

Leitungselektronen:

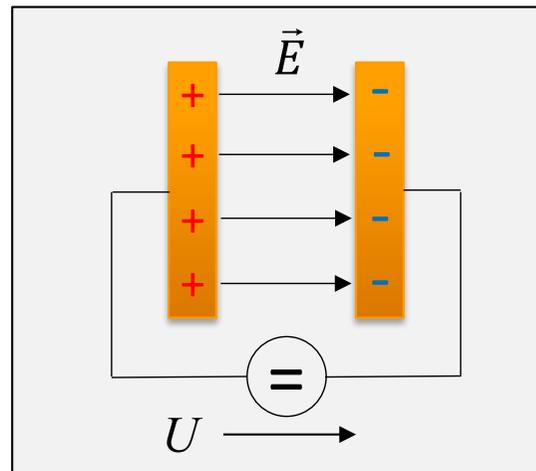


quasineutrales,  
leitfähiges Metall

Feste Cu-Ionen  
im Kristallgitter  $\rho_+$

Frei bewegliche  
Elektronen  $\rho_-$

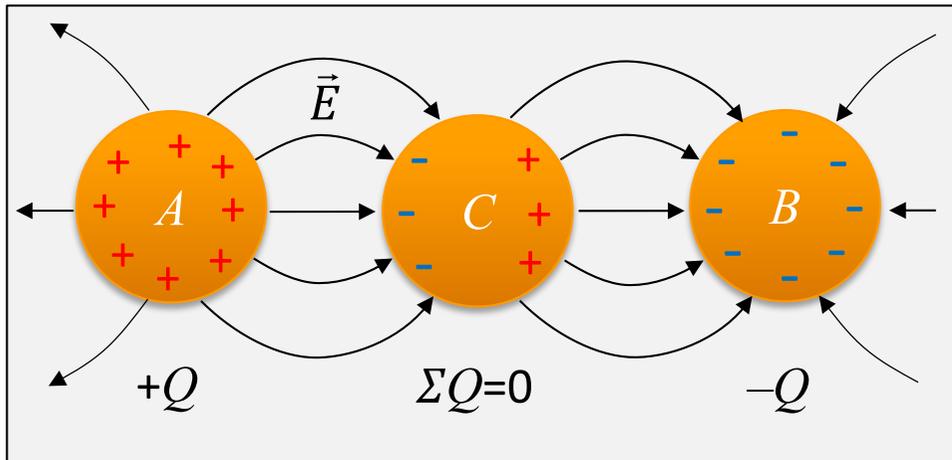
Freie Überschussladungen:



z.B. die geladenen  
Platten eines  
Kondensators

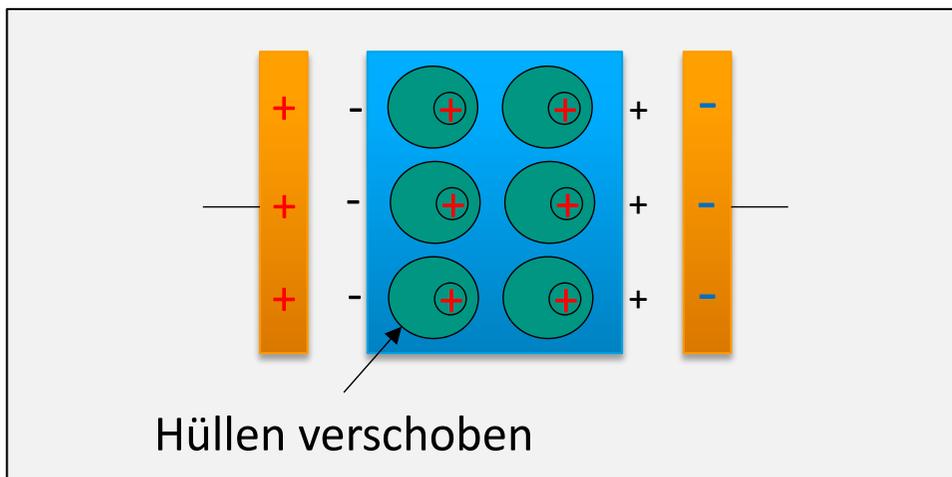
# 1. Materielle Grundlagen – Ladungen III

Influenz-Ladungen:



Verschiebung frei beweglicher Ladungsträger in einem Leiter: Kugel  $C$  (neutral) wird zwischen das Feld der Kugeln  $A$  ( $+Q$ ) und  $B$  ( $-Q$ ) gebracht. Die Elektronen wandern auf die linke Seite. Leiter ziehen also die Feldlinien zu sich hin. Im Inneren von  $C$  ist das elektrische Feld Null ( $\rightarrow$  Abschirmung, Faraday-Käfig)

Gebundene Ladungen:  
(Polarisation)



Dielektrikum,  
z.B. Öltröpfchen in der Luft  
zwischen den Platten eines  
Kondensators

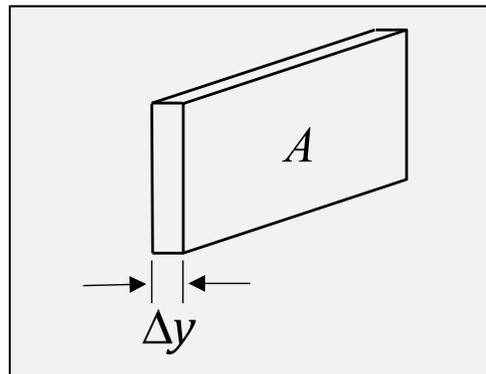
# 1. Materielle Grundlagen – Ladungsdichte

$$\underline{\rho} = \frac{d^3Q}{dx dy dz} \left( \hat{=} \frac{Q}{V} \right)$$

Raumladungsdichte

$$\underline{\sigma} \stackrel{\text{Def.}}{=} \rho \cdot dy = \frac{d^2Q}{dx dz} \left( \hat{=} \frac{Q}{A} \right)$$

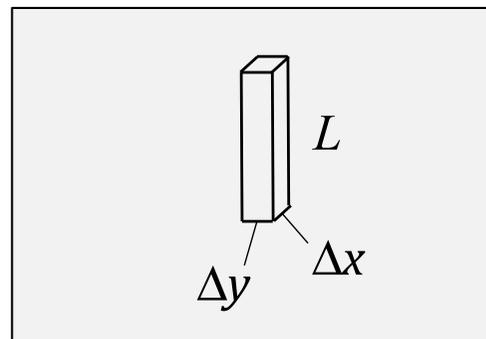
Flächenladungsdichte



$$\lim_{\Delta y \rightarrow 0} \rho dy = \sigma \quad (\neq 0)$$

$$\underline{\lambda} \stackrel{\text{Def.}}{=} \rho \cdot dx = \frac{dQ}{dz} \left( \hat{=} \frac{Q}{L} \right)$$

Linienladungsdichte

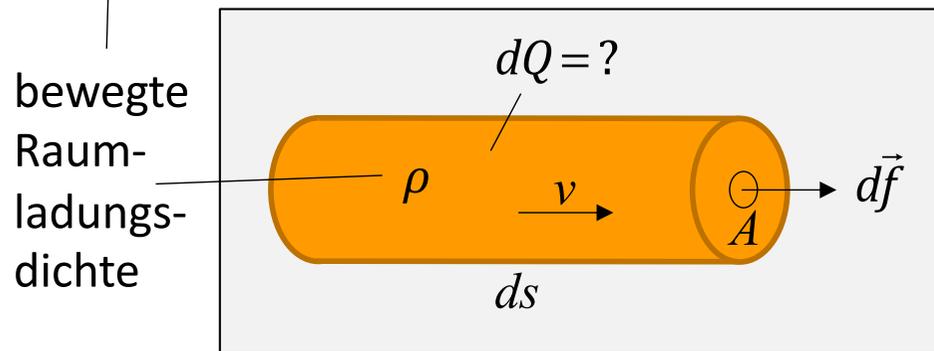


$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \sigma dy = \lambda \quad (\neq 0)$$

# 1. Materielle Grundlagen – Stromdichte und Strom

Strom von freien Ladungen  $dQ/dt$  durch die Fläche  $A$

$$\vec{J} = \rho \cdot \vec{v} \quad \longleftrightarrow \quad I = \frac{dQ}{dt}$$



Definition der Länge  $ds$ :

$$ds = v \cdot dt$$

$ds$  ist so lang gewählt, wie sich Ladungsträger der Geschwindigkeit  $v$  im Zeitintervall  $dt$  fortbewegen.

$$\vec{J} = J \cdot \vec{e}_z = \text{const.} \quad \Longrightarrow \quad dQ = \rho \cdot A \cdot ds = \rho \cdot A \cdot v \cdot dt$$

$$d\vec{f} = df \cdot \vec{e}_z$$

$$\frac{dQ}{dt} = \rho \cdot v \cdot A$$

$$I = \iint_A \vec{J} \cdot d\vec{f} = J \cdot A$$

$$I = J \cdot A \quad \Longrightarrow \quad \vec{J} = \rho \cdot \vec{v}$$

Definition der Stromrichtung:

Positive Flussrichtung = Richtung der positiven Ladungsträger (Ionenleitung)

Negative Flussrichtung = Richtung der negativen Ladungsträger (Elektronenleitung = Metalle)

# 1. Materielle Grundlagen – Stromdichte

$$\vec{J} = \rho \cdot \vec{v}$$

neutral:

$$\rho = \rho_+ + \rho_- = 0$$

$$\rho_- = -\rho_+$$

geladen:

$$\rho = \rho_+ + \rho_- + \rho_{\text{Zusatz}}$$

$$\rho = \rho_{\text{Zusatz}}$$

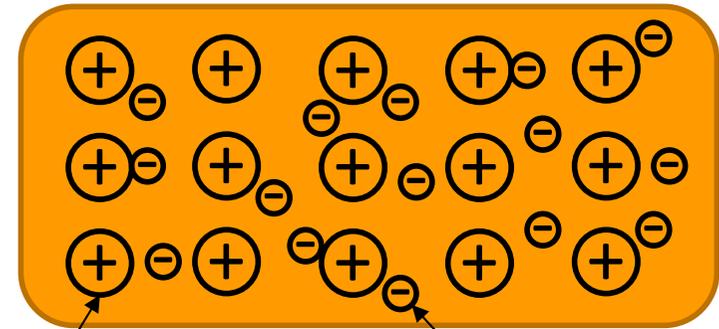
Stromdichte:

$$\vec{J} = \rho \cdot \vec{v}$$

$$\rho = \rho_+ + \rho_- = 0 \quad \longrightarrow \quad \rho = 0 \rightarrow \vec{J} = 0 \text{ ?????}$$

$$\vec{J} = \rho_- \cdot \vec{v}_- + \rho_+ \cdot \vec{v}_+ \quad \longrightarrow \quad \vec{v}_+ = 0 !$$

$$\vec{J} = \rho_- \cdot \vec{v}_-$$



Feste Cu-Ionen  
im Kristallgitter  $\rho_+$

Frei bewegliche  
Elektronen  $\rho_-$

## 2. Feldbeschreibung durch die Maxwell-Gleichungen I

Wirkung ← Ursache

$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

Elektrisches Quellenfeld,  
erzeugt durch alle  $\rho = \rho_+ + \rho_-$ .

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

Elektrisches Wirbelfeld,  
erzeugt durch  $\partial \vec{B} / \partial t$

$$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 (\rho_- \cdot \vec{v}_- + \rho_+ \cdot \vec{v}_+) + \varepsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Magnetisches Wirbelfeld,  
erzeugt durch Ströme und durch  $\partial \vec{E} / \partial t$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

Quellenfreiheit des magnetischen Feldes

$$\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

Kraftgleichung, messbare Wirkung  
von  $\vec{E}$  und  $\vec{B}$  auf Ladungen

Physikalisch reale, messbare Größen sind:  $\rho$ ,  $q$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{E}$ ,  $\vec{B}$ ,  $\vec{F}$ .

Alle später neu dazukommenden Größen sind nur Abkürzungen per Definition für makroskopisch gemittelte Eigenschaften dieser ersten, fundamentalen Größen.

## 2. Feldbeschreibung durch die Maxwell-Gleichungen II

Berücksichtigung gemittelter, makroskopischer Materialeffekte:

$$\begin{aligned}\vec{D} &= \varepsilon_0 \vec{E} + \vec{P} && \text{Polarisation durch Ladungsverschiebung in Festkörpern (Dielektrikum)} \\ &= \varepsilon_0 \varepsilon_r \vec{E} && \text{für } \vec{P} = \chi_{el} \varepsilon_0 \vec{E} \quad \text{mit } \varepsilon_r = (1 + \chi_{el})\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\vec{B} &= \mu_0 (\vec{H} + \vec{M}) && \text{Magnetisierung durch atomare Ringströme (Ferromagnetismus)} \\ &= \mu_0 \mu_r \vec{H} && \text{für } \vec{M} = \chi_m \vec{H} \quad \text{mit } \mu_r = (1 + \chi_m)\end{aligned}$$

$$\operatorname{div}(\varepsilon_0 \vec{E} + \vec{P}) = \rho_{frei}$$

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \mu_r \vec{J}_{frei} + \varepsilon_0 \varepsilon_r \mu_0 \mu_r \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

$$\operatorname{div} \vec{D} = \rho_{frei}$$

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{J}_{frei} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$