

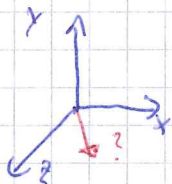
Felder und Wellen Übung 13

Ebene Wellen mit beliebiger Ausbreitungsrichtung

Bisher: Ebene Wellen entlang der Koordinatenachsen

$$\text{z.B. entlang } z: \vec{E} = \vec{E}(z, t) = E_0 e^{j(\omega t - kz)} \vec{e}_y$$

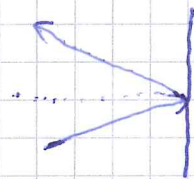
$$x: \vec{E} = \vec{E}(x, t) = E_0 e^{j(\omega t - kx)} \vec{e}_z$$



Wie kann man die Welle beschreiben, die in Richtung

$$\vec{e}_a = \frac{1}{\sqrt{2}} (\vec{e}_x + \vec{e}_z) \text{ läuft?}$$

1) Koordinatentransformation: hilft nicht bei Reflektion



2) Vektorielle Wellenzahl \vec{k}

$$\vec{E} = \vec{E}(\vec{r}, t) = E_0 e^{j(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})}$$

$$= x\vec{e}_x + y\vec{e}_y + z\vec{e}_z$$

Welle in z-Richtung: $\vec{k} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ k \end{pmatrix} = k\vec{e}_z \Rightarrow \vec{k} \cdot \vec{r} = kz \underbrace{\vec{e}_z \cdot \vec{e}_z}_{=1}$

x-Richtung: $\vec{k} = \begin{pmatrix} k \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = k\vec{e}_x \Rightarrow \vec{k} \cdot \vec{r} = kx \underbrace{\vec{e}_x \cdot \vec{e}_x}_{=1}$

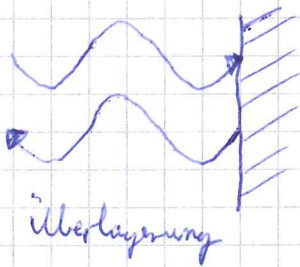
in $\frac{1}{\sqrt{2}} (\vec{e}_x + \vec{e}_z)$ -Richtung: $\vec{h} = h \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} (\vec{e}_x + \vec{e}_z)$

$$\Rightarrow \vec{h} \cdot \vec{r} = h \frac{1}{\sqrt{2}} (x \underbrace{\vec{e}_x \cdot \vec{e}_x}_{=1} + z \underbrace{\vec{e}_z \cdot \vec{e}_z}_{=1}) = \frac{h}{\sqrt{2}} (x+z)$$

$$\vec{E} = E_0 e^{i(\omega t - \frac{h}{\sqrt{2}}(x+z))} = \vec{E}(x, z, t)$$

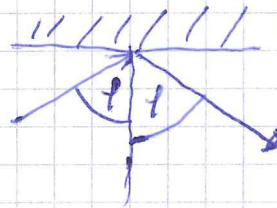
Hohlleiter, TM-/TE-Wellen

- Wellen werden an idealen Leitern vollständig reflektiert (vgl. A29)

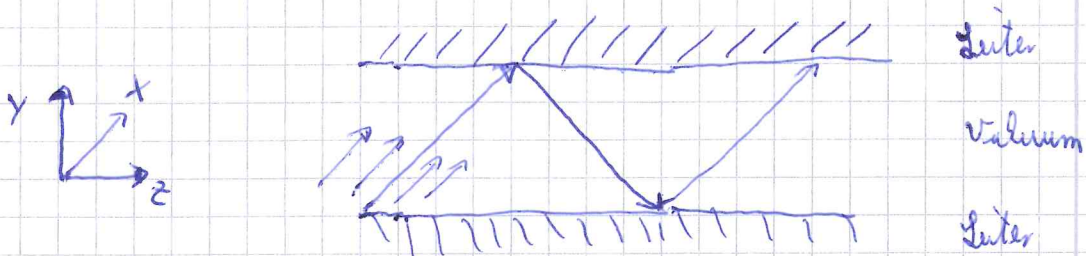


- stehende Welle mit Schwingungsknoten und -bäuchen.

- Ausfallwinkel = Einfallswinkel



- Was geschieht in einem Hohlleiter?



- Die Wellenausbreitung im Hohlleiter lässt sich als Überlagerung von ebenen Wellen beschreiben, die an den Wänden reflektiert werden.

Die entstehende Welle breitet sich in z -Richtung aus und verhält sich senkrecht dazu, wie eine stehende Welle.

TM-Wellen: Transversal-Magnetisch \rightarrow hat longitudinale (z -) Komponente E_z aber $H_z = 0$

TE-Wellen: Transversal-Elektrisch \rightarrow hat longitudinale (z -) Komponente H_z aber $E_z = 0$

Berechnung für rechteckige Hohlleiter:

- Wellengleichung für TE-/TM-Wellen aufstellen
- betrachte nur E_z oder H_z
- Separation der Variablen wie bei Laplace-Gl. für Φ
- Randbedingungen: $E_{\perp} = 0$ am leitenden Rand
- aus E_z oder H_z können die anderen Größen bestimmt werden (Skript 9.6.3 / 9.6.4) S. 31

Aufgabe 30

Beispiel: Welle trifft senkrecht auf Medium

ges: Amplituden der Felder von rücklaufender und transmittierter Welle

Zitat: Einfallswinkel $\Phi_e \neq 0$

ges: Amplituden und Winkel der rücklaufenden und transmittierten Welle

neu: Phänomen der "Totalreflexion"

a) Betrachte: $\vec{r} = x \vec{e}_x$ (ort auf Grenzfläche)

ges: Φ_r ; Φ_d

Ansatz: Stetigkeitsbed. des \vec{E} -Feldes $E_{x1} = E_{x2}$

\vec{E} -Feld zeigt in y -Richtung

\Rightarrow komplettes \vec{E} zeigt tangential

$$E_{eiy} + E_{r,y} = E_{d,y}$$

$$\Rightarrow E_e e^{j(\omega t - \vec{k}_e \cdot \vec{r})} + E_r e^{j(\omega t - \vec{k}_r \cdot \vec{r})} = E_d e^{j(\omega t - \vec{k}_d \cdot \vec{r})}$$

$$t=0; \vec{r} = x \vec{e}_x$$

$$\Rightarrow E_e e^{-j k_1 \sin(\varphi_e) x} + E_r e^{-j k_1 \sin(\varphi_r) x} = E_d e^{-j k_2 \sin(\varphi_d) x}$$
$$A e^{D_1 x} + B e^{D_2 x} = C e^{D_3 x}$$

nur lösbar, wenn $D_1 = D_2 = D_3 \Rightarrow (A+B) e^{D_1 x} = C e^{D_1 x}$

$$\Rightarrow A+B=C$$

$$\Rightarrow \text{aus } D_1 = D_2$$

$$\boxed{\varphi_r = \varphi_e}$$

$$D_1 = D_3 \Rightarrow -j k_1 \sin(\varphi_e) = -j k_2 \sin(\varphi_d)$$

$$\Rightarrow \sin(\varphi_d) = \frac{k_1}{k_2} \sin(\varphi_e) \Rightarrow \varphi_d = \arcsin\left(\frac{k_1}{k_2} \sin(\varphi_e)\right)$$

b) ges: $\vec{H} = \frac{1}{\mu} \vec{e}_z \times \vec{E} \quad \vec{E} = E_y \vec{e}_y$

Für einfallende und transmittierte Welle gilt:

$$\vec{e}_z = \cos(\varphi) \vec{e}_z + \sin(\varphi) \vec{e}_x$$

$$\Rightarrow \vec{H}_{e/d} = \frac{1}{\eta} E_y \cdot (\cos(\Phi) \vec{e}_z + \sin(\Phi) \vec{e}_x) \times \vec{e}_y$$

$$= \frac{E_y}{\eta} (-\cos(\Phi) \vec{e}_x + \sin(\Phi) \vec{e}_z)$$

für reflektierte Welle: $\vec{e}_h = -\cos(\Phi_r) \vec{e}_z + \sin(\Phi_r) \vec{e}_x$

$$\Rightarrow \vec{H}_r = \frac{E_{r,y}}{\eta_1} (+\cos(\Phi_r) \vec{e}_x + \sin(\Phi_r) \vec{e}_z)$$

c) ges: E_r, E_d

Stetigkeitsbedingungen: $\vec{E}_{t1} = \vec{E}_{t2}$; $H_{t1} = H_{t2}$; $H_t = H_x$

aus a) $E_e + E_r = E_d$ (1)

$$H_e + H_r = H_d \Rightarrow \frac{E_e}{\eta_1} (-\cos \Phi_e) + \frac{E_r}{\eta_1} (\cos \Phi_r) = \frac{E_d}{\eta_2} (-\cos \Phi_d)$$

(2)

erreichen 2 Gl. mit 2 Unbekannten (E_r, E_d)

$$\Rightarrow E_r = \frac{\eta_2 \cos \Phi_e - \eta_1 \cos \Phi_d}{\eta_2 \cos \Phi_e + \eta_1 \cos \Phi_d} \cdot E_e$$

$$E_d = \frac{2 \eta_2 \cos \Phi_e}{\eta_1 \cos \Phi_d + \eta_2 \cos \Phi_e} \cdot E_e$$

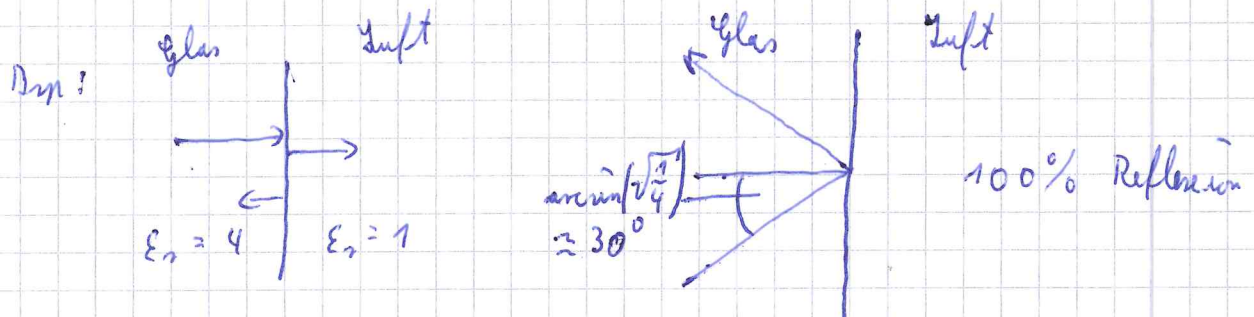
d) Gl. aus a) $\sin \Phi_d = \frac{\eta_1}{\eta_2} \sin \Phi_e \leq 1$ dann Lösung für Φ_d

$$\Rightarrow \sin \Phi_e \leq \frac{\eta_2}{\eta_1} = \frac{w \sqrt{\epsilon_2 \mu_0}}{w \sqrt{\epsilon_1 \mu_0}} = \sqrt{\frac{\epsilon_2}{\epsilon_1}}$$

> 1 , da Medium 2
dick als Medium 1

→ immer erfüllt! Hier: Für jedes Φ_e existiert ein
reelles Φ_d

wenn $\epsilon_1 > \epsilon_2$ dann wäre $\Phi_{e, \text{kritisch}} = \arcsin\left(\frac{\epsilon_2}{\epsilon_1}\right)$



Aufgabe 31

a) Wellengleichung: $\Delta \vec{E} - \mu \epsilon \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial x^2} = 0$; $\frac{\partial}{\partial t}(\dots) = j\omega(\dots)$

→ FS. $\frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial z^2} + \mu \epsilon \omega^2 \vec{E} = 0$

$= 0$

$\frac{\partial}{\partial y} = 0$, da Anordnung unendlich in y -
Richtung ausgedehnt ist.

longitudinale Komponente:

$$\frac{\partial^2 E_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 E_z}{\partial z^2} + \omega^2 \mu \epsilon E_z = 0 \quad \text{Lösung der DGL?}$$

↳ ähnlich wie bei Laplace-Gl. für Φ in ÜB 6

$$E_z(x, y, z, t) = U(x) \cdot V(y) \cdot W(z, t) \quad (\text{Separationsansatz})$$

da keine y -Abh.

mit $w(z,t) = e^{j(\omega t - k_z z)}$ (harmonische Ansatz)

$$\frac{\partial^2 E_z(x,z,t)}{\partial z^2} = (-j k_z)^2 \cdot E_z(x,z,t) = -k_z^2 E_z(x,z,t)$$

$$\frac{\partial^2 U(x) \cdot w(z,t)}{\partial x^2} + (\omega^2 \mu \epsilon - k_z^2) U(x) w(z,t) = 0 \quad | \cdot \frac{1}{U(x) w(z,t)}$$

$$\underbrace{\frac{1}{U(x)} \cdot \frac{\partial^2 U(x)}{\partial x^2}}_{= f(x)} + \omega^2 \mu \epsilon - k_z^2 = 0$$

$$\Rightarrow f(x) \text{ muss konstant sein} = -k_x^2 \Rightarrow \omega^2 \mu \epsilon = k_z^2 + k_x^2$$

$$\frac{1}{U(x)} \frac{\partial^2 U(x)}{\partial x^2} = -k_x^2$$

Lösung von $U(x)$ a. ÜB 6 oder Skript

$$\Rightarrow U(x) = A \sin(k_x x) + B \cos(k_x x)$$

$$\Rightarrow E_z(x,z,t) = [A \sin(k_x x) + B \cos(k_x x)] e^{j(\omega t - k_z z)}$$

Randbed.: $E_{\text{tan}} = 0$ am Rand $\Rightarrow E_z = 0$ am Rand

$$E_z(x=0) = E_z(x=a) = 0$$

$$E_z(x=0) = [A \underbrace{\sin(0)}_{=0} + B \underbrace{\cos(0)}_{=1}] \cdot \underbrace{e^{j(\dots)}}_{\neq 0} = 0 \Rightarrow B = 0$$

$$E_z(x=a) = A \sin(k_x a) \underbrace{e^{j(\dots)}}_{\neq 0} = 0$$

$$\Rightarrow \sin(k_x a) = 0 \Rightarrow k_x a = n\pi \Rightarrow k_x = \frac{n\pi}{a} \quad (n=1, 2, 3, \dots)$$

$$E_z = A \sin\left(\frac{n\pi}{a} x\right) e^{j(\omega t - k_z z)} \quad n=1, 2, 3, \dots$$

Mit Ident. 9.6.3

$$\Rightarrow E_x = \frac{-j k_z}{\omega^2 \mu \epsilon - k_z^2} \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

$$= \frac{-j k_z a}{n\pi} A \cos\left(\frac{n\pi}{a} x\right) e^{j(\omega t - k_z z)}$$

$$H_y = \frac{-j \omega \epsilon}{\omega^2 \epsilon \mu - k_z^2} \frac{\partial E_z}{\partial x} = \frac{-j \omega \epsilon a}{n\pi} A \cos\left(\frac{n\pi}{a} x\right) e^{j(\omega t - k_z z)}$$