# Modulprüfung / Bachelor Höhere Mathematik II für die Fachrichtung Elektrotechnik und Informationstechnik

## Lösungsvorschläge

## Aufgabe 1 (20 Punkte)

a) Für das charakteristische Polynom von  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  ergibt sich

$$\chi_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_3) = \det\begin{pmatrix} -\lambda & 0 & 1\\ 0 & 1 - \lambda & 0\\ 1 & 0 & -\lambda \end{pmatrix} = -(\lambda) \cdot \det\begin{pmatrix} -\lambda & 1\\ 1 & -\lambda \end{pmatrix}$$
$$= -(\lambda - 1)^2(\lambda + 1).$$

Die Eigenwerte von A sind genau die Nullstellen von  $\chi_A$ , also 1,1,-1. Die zugehörigen Eigenräume lauten

$$E_{A}(-1) = \operatorname{Kern}(A + I_{3}) = \operatorname{Kern}\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \operatorname{Kern}\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \operatorname{lin}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}\right\},$$

$$E_{A}(1) = \operatorname{Kern}(A - I_{3}) = \operatorname{Kern}\begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \operatorname{Kern}\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \operatorname{lin}\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}.$$

b) Offensichtlich sind die Vektoren  $y_1$  und  $y_2$  linear unabhängig.

Zur Berechnung einer Orthonormalbasis von  $lin\{y_1, y_2\}$  führen wir nun das Verfahren von Gram-Schmidt durch:

$$v_1 := y_1, \quad u_1 := \frac{v_1}{\|v_1\|} = \frac{v_1}{\sqrt{1+1+1+0}} = \frac{1}{\sqrt{3}} y_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1\\-1\\1\\0 \end{pmatrix}.$$

Weiter ist  $\langle y_2, v_1 \rangle = -2$  und wir erhalten

$$v_2 := y_2 - \frac{\langle y_2, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{-2}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad u_2 := \frac{v_2}{\|v_2\|} = \frac{1}{\sqrt{15}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Folglich bilden  $u_1, u_2$  eine Orthonormalbasis von  $lin\{y_1, y_2\}$ .

**Aufgabe 2** (20 Punkte) Die Funktion f ist als Komposition stetiger Funktionen stetig. Da S abgeschlossen und beschränkt ist, nimmt f auf S Maximum und Minimum an. Zu deren Bestimmung untersuchen wir zunächst diese Funktion innerhalb des Gebietes  $x^2 + 2y^2 < 1$ . Offensichtlich gilt  $\nabla f = (2xy, x^2)^T = (0, 0)^T$  genau dann, wenn x = 0 und für x = 0 gilt f(0, y) = 0.

Um die Funktion f am Rand zu untesuchen verwenden wir die Multiplikatorenregel von Lagrange: Ist

$$h: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}, h(x,y) = x^2 + 2y^2 - 1,$$

definiert, dann gilt  $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : h(x, y) = 0\}$  sowie

$$h'(x,y) = \begin{pmatrix} 2x & 4y \end{pmatrix}$$

und rg h'(x,y) < 1 ist äquivalent zu x = y = 0, was jedoch für (x,y) mit  $x^2 + 2y^2 = 1$ nicht vorkommt. Also gilt rg h'(x,y) = 1 für alle (x,y) am Rand von S. Wir betrachten die Lagrangefunktion

$$L \colon \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}, \ L(x, y, \lambda) = x^2 y + \lambda (x^2 + 2y^2 - 1).$$

Dann gilt

$$\operatorname{grad} L(x, y, \lambda) = \begin{pmatrix} 2xy + 2\lambda x \\ x^2 + 4\lambda y \\ x^2 + 2y^2 - 1 \end{pmatrix}$$

und grad  $L(x, y, \lambda) = \vec{0}$  ist äquivalent zu:

$$y + \lambda = 0 \tag{1}$$

$$x^2 - 4y^2 = 0 (2)$$

$$x^2 + 2y^2 - 1 = 0 (3)$$

Aus Gleichungen (2) und (3): x=0 folgt, dass  $x^2=\frac{2}{3}$  und  $y^2=\frac{1}{6}$ . Wir bekommen die Lösunge  $(\pm\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}},\frac{1}{\sqrt{6}})$  und  $(\pm\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}},-\frac{1}{\sqrt{6}})$ . Aufgrund von

$$f(x,0) = 0$$
,  $(\pm \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{6}}) = -\frac{2}{3\sqrt{6}}$  und  $(\pm \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}) = \frac{2}{3\sqrt{6}}$ 

besitzt f auf S das Maximum  $\frac{2}{3\sqrt{6}}$  und das Minimum  $-\frac{2}{3\sqrt{6}}$ .

#### Aufgabe 3 (20 Punkte)

a) Definitionsgemäß ist

$$\int_{\gamma} \vec{v} \cdot d\vec{s} = \int_{0}^{\pi} \vec{v}(\gamma(t)) \cdot \dot{\gamma}(t) dt = \int_{0}^{\pi} \begin{pmatrix} -\sin t \cdot t \\ \cos t \cdot t \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 1 \end{pmatrix} dt$$
$$= \int_{0}^{\pi} (t \cdot (\sin^{2} t + \cos^{2} t) + 1) dt = \frac{\pi^{2}}{2} + \pi.$$

b) Die Funktion  $\vec{v}$  ist stetig differenzierbar.  $\vec{v}$  ist genau dann ein Potentialfeld, wenn die Verträglichkeitsbedingung erfüllt ist, wenn also rot  $\vec{v} = \vec{0}$ . Es gilt

$$\cot \vec{v}(x, y, z) = \begin{pmatrix} \partial_2 v_3 - \partial_3 v_2 \\ \partial_3 v_1 - \partial_1 v_3 \\ \partial_1 v_2 - \partial_2 v_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x - 3x \\ 3y - \cos(x - z) - 3y + \cos(x - z) \\ 3z - 3z \end{pmatrix} = \vec{0}.$$

Es sei  $g: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  ein zugehöriges Potential. Da  $\partial_x g(x,y,z) = x^2 + 3yz + \sin(x-z)$  gelten soll, ergibt sich

$$g(x, y, z) = \frac{1}{3}x^3 + 3xyz - \cos(x - z) + c(y, z)$$

mit einer gewissen Funktion c. Es folgt  $\partial_y g(x,y,z) = 3xz + \partial_y c(y,z)$ , und dies soll  $= 3xz + 2y^2$  sein. Das bedeutet  $\partial_y c(x,y) = \frac{2}{3}y^3$ , also  $c(y,z) = \frac{2}{3}y^3 + d(z)$  gilt. Somit:

$$g(x, y, z) = \frac{1}{3}x^3 + 3xyz - \cos(x - z) + \frac{2}{3}y^3 + d(z).$$

Hieraus folgt  $\partial_z g(x, y, z) = 3xy - \sin(x - z) + d'(z)$ , und damit ergibt sich die Forderung d'(z) = 0. Wir wählen d(z) = 0 und haben damit das Potential

$$g(x, y, z) = \frac{1}{3}x^3 + 3xyz - \cos(x - z) + \frac{2}{3}y^3$$
.

#### Aufgabe 4 (20 Punkte)

a) Nach dem Divergenzsatz ist

$$\iint\limits_{\mathbb{T}} \vec{v} \cdot \vec{N} \, do = \iiint\limits_{Z} (\nabla \cdot \vec{v}) \, d(x, y, z) \, .$$

Nun gilt  $(\nabla \cdot \vec{v})(x, y, z) = \partial_x(z^2) + \partial_y(z - y) + \partial_z(x^2 - y^2) = -1$  und mit Zylinderkoordinaten  $x = r\cos\phi, \ y = r\sin\phi, \ z = z$ , wobei  $r \in [0, \sqrt{z}], \ \phi \in [0, 2\pi], \ z \in [0, 1]$ , folgt

$$\begin{split} \iint_{\mathcal{F}} \vec{v} \cdot \vec{N} \, do &= \iiint_{P} (-1) \, d(x,y,z) = \iiint_{[0,1] \times [0,2\pi] \times [0,\sqrt{z}]} (-1) \, r \, d(r,\phi,z) \\ &= \int_{0}^{1} \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{\sqrt{z}} (-1) r \, dr \, d\phi \, dz = \int_{0}^{1} \int_{0}^{2\pi} (-1) z \frac{1}{2} d\phi \, dz \\ &= -\frac{1}{2} \pi \, . \end{split}$$

b) Es gilt

$$\iint\limits_{\mathcal{K}} x \, d(x,y) = \int_0^1 \int_0^{\sqrt{1-x^2}} x \, dx \, dy = \int_0^1 x \sqrt{1-x^2} \, dx = -\frac{1}{2} \int_1^0 \sqrt{u} \, du = \frac{1}{2} \int_0^1 \sqrt{u} \, du = \frac{1}{3} \, .$$