



# Tutorium 4

HM2- Elektrotechnik und Informationstechnik

Pascal Weber

# Altklausuraufgaben

H14:

**Aufgabe 1 (6+4 Punkte)**

Gegeben sei die symmetrische Matrix

$$A = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

- Bestimmen Sie die Eigenwerte und die Eigenvektoren der Matrix  $A$ .
- Bestimmen Sie eine orthogonale Matrix  $S \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  so, dass  $S^{-1}AS$  Diagonalgestalt hat. Geben Sie  $S^{-1}$  und  $S^{-1}AS$  an.

F15:

**Aufgabe 1 (6+4 Punkte)**

Gegeben sei die symmetrische Matrix

$$A = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -4 \\ -2 & 0 & -2 \\ -4 & -2 & -3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

- Bestimmen Sie die Eigenwerte und die Eigenvektoren der Matrix  $A$ .
- Bestimmen Sie eine orthogonale Matrix  $S \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  so, dass  $S^{-1}AS$  Diagonalgestalt hat. Geben Sie  $S^{-1}$  und  $S^{-1}AS$  an.

# Zusammenfassung

- Diagonalmatrix:
  - Berechnung

# Eigenwerte - Eigenvektoren

- Eine Matrix  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  kann maximal  $n$  Eigenwerte  $\lambda \in \mathbb{C}$  besitzen. Zu jedem Eigenwert  $\lambda_n$  existiert ein Eigenvektor oder Eigenraum  $v_n \in \mathbb{C}^n$  oder auch oft  $E_A(\lambda_n)$  geschrieben.

- Definition:

$$A \cdot v = \lambda \cdot v$$

# Diagonalmatrix

- ▶ Eine Matrix  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  kann maximal  $n$  Eigenwerte  $\lambda \in \mathbb{C}$  besitzen. Zu jedem Eigenwert  $\lambda_n$  existiert ein Eigenvektor oder Eigenraum  $v_n \in \mathbb{C}^n$  oder auch oft  $E_A(\lambda_n)$  geschrieben.
- ▶ Entspricht die algebraische Vielfachheit der Eigenwerte  $\lambda_n$  jeweils der geometrischen Vielfachheit, existiert eine Matrix  $D \in \mathbb{C}^{n \times n}$ , die nur Einträge in Form der Eigenwerte auf der Hauptdiagonalen besitzt.

Es gilt:

$$D = S^{-1}AS \quad S \in \mathbb{C}^{n \times n}$$

Tipp:

Die Spalten von  $S$  entsprechen einer Orthonormalbasis, gebildet aus den Eigenvektoren der Matrix  $A$ .

Warum Orthonormalbasis?

Erleichtert das Invertieren von  $S$ :  $S^{-1} = S^T$

# Aufgaben

H14:

## Aufgabe 1 (6+4 Punkte)

Gegeben sei die symmetrische Matrix

$$A = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

- Bestimmen Sie die Eigenwerte und die Eigenvektoren der Matrix  $A$ .
- Bestimmen Sie eine orthogonale Matrix  $S \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  so, dass  $S^{-1}AS$  Diagonalgestalt hat. Geben Sie  $S^{-1}$  und  $S^{-1}AS$  an.

# Aufgaben

F15:

## Aufgabe 1 (6+4 Punkte)

Gegeben sei die symmetrische Matrix

$$A = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -4 \\ -2 & 0 & -2 \\ -4 & -2 & -3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

- Bestimmen Sie die Eigenwerte und die Eigenvektoren der Matrix  $A$ .
- Bestimmen Sie eine orthogonale Matrix  $S \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  so, dass  $S^{-1}AS$  Diagonalgestalt hat. Geben Sie  $S^{-1}$  und  $S^{-1}AS$  an.