

[2,3 Limes und Stetigkeit von Funktionen von mehreren Variablen]

Def Sei $f: D \rightarrow \mathbb{R}^m$, wobei z.B. $D \subset \mathbb{R}^n$ wegzusammenhängend, mit mehr als ein Element, oder offen. Wir sagen, dass

$$\lim_{\vec{x} \rightarrow \vec{x}_0} f(\vec{x}) = \vec{c},$$

wenn $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ so, dass

$$0 < \|\vec{x} - \vec{x}_0\| < \delta \Rightarrow \|f(\vec{x}) - \vec{c}\| < \varepsilon.$$

wenn $\vec{x},$
 $\vec{x}_0$ approximiert
aber $\vec{x} \neq \vec{x}_0$.

dann

$f(\vec{x})$ approximiert
 $\vec{c}$.

Bsp 2.3.1 Sei $f: \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y) = \frac{x^2 y^3}{(x^2 + y^2)^2}. \quad \text{Dann } \lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} f(x, y) = 0,$$

weil

$$0 \leq \left| \frac{x^2 y^3}{(x^2 + y^2)^2} \right| = \underbrace{\frac{x^2}{x^2 + y^2}}_{\leq 1 \text{ weil } x^2 \leq x^2 + y^2} \underbrace{\frac{y^2}{x^2 + y^2}}_{\leq 1 \text{ weil } y^2 \leq x^2 + y^2} |y| \leq |y| \rightarrow 0.$$

[Satz : Es gilt $\lim_{\vec{x} \rightarrow \vec{x}_0} f(\vec{x}) = \vec{c}$
 $\Leftrightarrow f(\vec{x}_k) \rightarrow \vec{c}$, für alle Folgen $\vec{x}_k$
 mit $\vec{x}_k \rightarrow \vec{x}_0$.]

[Bsp 2.3.2] Sei $f: \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\} \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f(x,y) = \frac{xy^3}{(x^2+y^2)^2}. \quad \text{Dann}$$

$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y)$ existiert nicht Grund

$$\left(\frac{1}{k}, 0\right) \rightarrow (0,0) \quad \text{und} \quad f\left(\frac{1}{k}, 0\right) = 0 \rightarrow 0.$$

$$\text{Aber } \left(\frac{1}{k}, \frac{1}{k}\right) \rightarrow (0,0) \quad \text{und} \quad f\left(\frac{1}{k}, \frac{1}{k}\right) = \frac{\frac{1}{k} \cdot \frac{1}{k^3}}{\left(\frac{2}{k^2}\right)^2} = \frac{1}{4} \rightarrow \frac{1}{4}$$

$$\text{und } \frac{1}{4} \neq 0.$$

[Def : $f: D \rightarrow \mathbb{R}^m$ / wobei z.B.
 $D \subset \mathbb{R}^n$ wegzusammenhängend mit mehr als
 ein Elementen, oder offen) heißt stetig in $\vec{x}_0$
 falls $\lim_{\vec{x} \rightarrow \vec{x}_0} f(\vec{x}) = f(\vec{x}_0)$. Sie heißt stetig
 in D , falls sie stetig in jedem $\vec{x}_0 \in D$ ist.]

Summe, Skalarprodukt, Kompositionen usw
von stetigen Funktionen sind stetig

$\xrightarrow{x_0}$
Bsp 2.3.3 $g(x,y) = \begin{cases} \frac{x^2 y^3}{(x^2 + y^2)^2}, & \text{wenn } (x,y) \neq (0,0) \\ a, & \text{wenn } (x,y) = (0,0) \end{cases}$

ist stetig in $(0,0)$, wenn $a=0$, da

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 y^3}{(x^2 + y^2)^2} \quad \begin{array}{c} \text{siehe} \\ \hline \text{Bsp 2.3.1} \end{array} 0$$

g ist stetig in (x_0, y_0)
auch wenn $(x_0, y_0) \neq (0,0)$

Bsp 2.3.4 $g(x,y) = \begin{cases} \frac{xy^3}{(x^2 + y^2)^2}, & \text{wenn } (x,y) \neq (0,0) \\ a, & \text{wenn } (x,y) = (0,0) \end{cases}$

ist nicht stetig in $(0,0)$ egal
was a ist da

$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} g(x,y)$ nicht existiert.

(siehe Bsp 2.3.2).

[Def 19.3.4 Sei $I \subseteq \mathbb{R}$ Intervall und
 $f: I \rightarrow \mathbb{R}, t \mapsto f(t) = \begin{pmatrix} f_1(t) \\ \vdots \\ f_n(t) \end{pmatrix}$. f heißt

differenzierbar in t_0 [bzw differenzierbar
in I] [bzw. stetig differenzierbar in I]

falls $f_1, \dots, f_n$ alle differenzierbar in
 t_0 [bzw differenzierbar in I] [stetig
differenzierbar in I] sind.]

Bsp 3.25 zum Limes

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x|y|^{1,5}}{x^2+y^2} = 0, \text{ da}$$

$$\left| \frac{x|y|^{1,5}}{x^2+y^2} \right| = \underbrace{\frac{|x|}{\sqrt{x^2+y^2}}}_{\leq 1} \underbrace{\frac{|y|}{\sqrt{x^2+y^2}}}_{\leq 1} |y|^{\frac{1}{2}} \rightarrow 0$$

wenn $(x,y) \rightarrow (0,0)$.

$$\text{da } |x| = \sqrt{x^2} \leq \sqrt{x^2+y^2} \quad |y| = \sqrt{y^2} \leq \sqrt{x^2+y^2}$$

2.4 Raumkurven [Eine Raumkurve

ist eine stetig differenzierbare Funktion $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^n$, wobei $I \subseteq \mathbb{R}$ ein Intervall ist. Die Menge $\gamma(I)$ heißt Spur von γ oder Bild von γ .

Bsp $\gamma_1: [0, \frac{3\pi}{2}] \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\gamma_1(\theta) = (\cos \theta, \sin \theta). \quad \|\gamma_1(\theta)\| = \sqrt{\cos^2 \theta + \sin^2 \theta} = 1$$

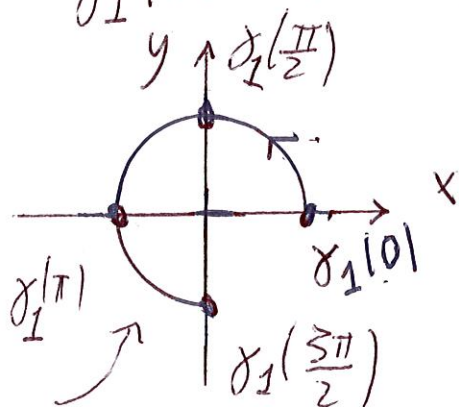


Bild von γ_1

$$\gamma_1(0) = (1, 0)$$

$$\gamma_1\left(\frac{\pi}{2}\right) = (0, 1)$$

$$\gamma_1(\pi) = (-1, 0)$$

$$\gamma_1\left(\frac{3\pi}{2}\right) = (0, -1)$$

$$\gamma_2: [0, 4\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \gamma_2(t) = (\cos t, \sin t)$$

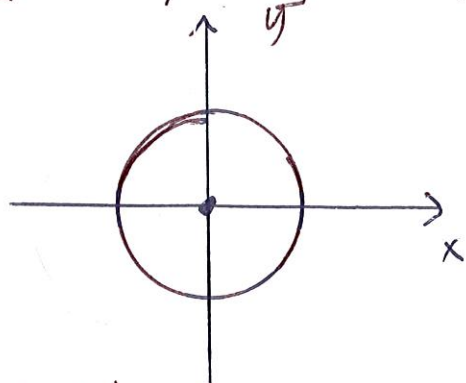
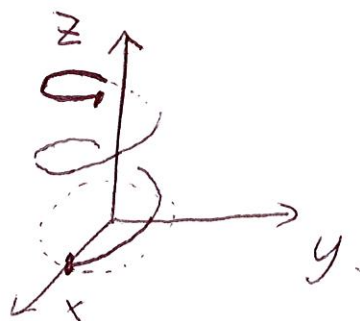


Bild von γ_2
ist der Kreis
 $x^2 + y^2 = 1$

$$\gamma_3: [0, 4\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\gamma_3(t) = (\cos t, \sin t, t)$$



Bogenlänge von Raumkurven

[Ist $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ eine Raumkurve,

so ist ihre Bogenlänge gegeben

durch $L(\gamma) = \int_a^b \|\gamma'(t)\| dt$.

Interpretation:

Sei $\gamma(t)$ der
Ort eines sich
bewegenden Punktes
an der Zeit t .

Geschwindigkeit des Punktes

→ Größe der
Geschwindigkeit.

→ Integral der
Größe der
Geschwindigkeit.

Bem.: Die Bogenlänge einer Kurve
der Art $\gamma: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}^n$ ist
 $\int_0^\infty \|\gamma'(t)\| dt$ (wenn das Integral
konvergiert).

Bsp (Klausur 2015) Bestimmen

Sie die Bogenlänge von $\gamma: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}^3$
mit $\gamma(t) = (e^{-t}\cos t, e^{-t}\sin t, e^{-t})$.

Lösung: Schritt 1. $\gamma'(t)$ berechnen

Schritt 2 $\|\gamma'(t)\|$ berechnen

Schritt 3 $\int_0^{\infty} \|\gamma'(t)\| dt$ berechnen.

$$1. \quad \gamma'(t) = (e^{-t}\cos t)', (e^{-t}\sin t)', (e^{-t})'$$

$$= (-e^{-t}\cos t - e^{-t}\sin t, -e^{-t}\sin t + e^{-t}\cos t, -e^{-t})$$

2.

$$\|\gamma'(t)\| = \sqrt{(e^{-t}\cos t + e^{-t}\sin t)^2 + (-e^{-t}\sin t + e^{-t}\cos t)^2 + (e^{-t})^2}$$

$$= \left[e^{-2t}\cos^2 t + e^{-2t}\sin^2 t + 2e^{-2t}\cancel{\cos t \sin t} \right. \\ \left. e^{-2t}\sin^2 t + e^{-2t}\cos^2 t - 2e^{-2t}\cancel{\cos t \sin t} + e^{-2t} \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$\underline{\underline{\cos^2 t + \sin^2 t = 1}} \quad (e^{-2t} + e^{-2t} + e^{-2t})^{\frac{1}{2}} = (3e^{-2t})^{\frac{1}{2}}$$

$$= \sqrt{3} e^{-t}$$

$$3. \quad L(\gamma) = \int_0^{\infty} \|\gamma'(t)\| dt = \sqrt{3} \int_0^{\infty} e^{-t} dt$$

$$= \sqrt{3} \lim_{b \rightarrow \infty} \int_0^b e^{-t} dt = \sqrt{3} \lim_{b \rightarrow \infty} \left[-e^{-t} \Big|_0^b \right]$$

$$= \sqrt{3} \lim_{b \rightarrow \infty} (1 - e^{-b}) = \sqrt{3}.$$

2.6. Richtungsableitungen / partielle Ableitungen

[Sei $D \subseteq \mathbb{R}^n$ offen und $f: D \rightarrow \mathbb{R}^m$.

Def f heißt in $\vec{x}_0 \in D$ in Richtung

$\vec{v} \in \mathbb{R}^n \setminus \{\vec{0}\}$ differenzierbar, falls der

$$\text{Limes} \quad \frac{\partial f}{\partial \vec{v}}(\vec{x}_0) := \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\vec{x}_0 + t \vec{v}) - f(\vec{x}_0)}{t}$$

in $\mathbb{R}^n$ existiert. Dann heißt

$\frac{\partial f}{\partial \vec{v}}(\vec{x}_0)$ Richtungsableitung von f in $\vec{x}_0$ in Richtung $\vec{v}$.

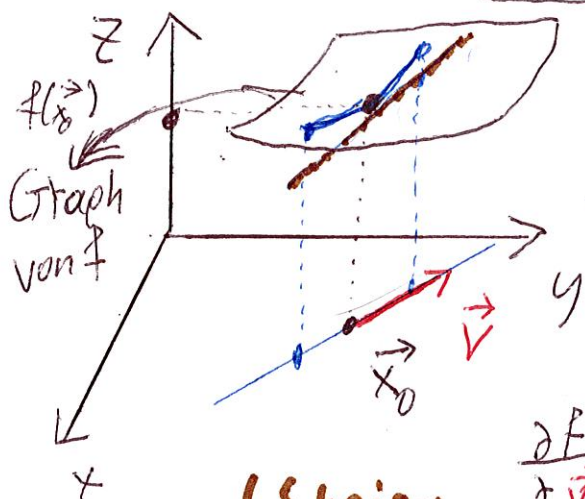


Illustration im Fall von $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$.

$$z = f(x, y)$$

Wenn $\|\vec{v}\| = 1$, dann ist

Änderungsrate von f (Steigung $\frac{\partial f}{\partial \vec{v}}$ der blauen Gerade der Skizze)

wenn $\vec{x}_0$ in der Richtung von $\vec{v}$ sich ändert.

Bsp 2.6.1 Sei $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f(x, y) = x^2 + y^2. \quad \text{Bestimmen Sie}$$

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{v}} \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right), \quad \text{wobei} \quad \vec{v} = (1, -1).$$

$$\text{Lösung: } \frac{\partial f}{\partial \vec{v}} \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f\left(\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right) + t(1, -1)\right) - f\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f\left(\frac{1}{2} + t, \frac{1}{2} - t\right) - f\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\left(\frac{1}{2} + t\right)^2 + \left(\frac{1}{2} - t\right)^2 - \left(\frac{1}{2}\right)^2 - \left(\frac{1}{2}\right)^2}{t}$$

$$\underline{\underline{=}} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\left[\left(\frac{1}{2}\right)^2 + t^2 + t\right] + \left[\left(\frac{1}{2}\right)^2 + t^2 - t\right] - \left(\frac{1}{2}\right)^2 - \left(\frac{1}{2}\right)^2}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{2t^2}{t} = 0.$$

Partielle Ableitungen I

[Die Richtungsableitungen

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{e}_k} \quad \text{wobei} \quad \vec{e}_k = (0, \dots, \underbrace{1}_{k\text{-te}}, \dots, 0).$$

heißen partielle Ableitungen von f .

$$\text{Man schreibt z.B.} \quad \frac{\partial f}{\partial x_k}(\vec{x}_0) = f_{x_k}(\vec{x}_0) := \frac{\partial f}{\partial \vec{e}_k}(\vec{x}_0)$$

$$(f = f(x_1, x_2, \dots, x_k, \dots, x_n))$$

↓
in der Richtung von $\vec{e}_k$
ändert sich nur x_k .

In der Praxis (meistens) differenziert man bezüglich x_k wobei die anderen Variablen die Rolle einer Konstante spielen.

Bsp 2.6.2 Sei $f(x, y, z) = xy^2 + e^{yz}$ ($(e^{ax})' = ae^{ax}$)

Dann $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = y^2$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = 2xy + ze^{yz}, \quad \frac{\partial f}{\partial z} = ye^{yz}$$