

# Formelsammlung

## 1. Trennung der Variablen

$y'(x) = f(x)g(y)$  Falls  $y(x_0) = y_0$   
 $\int \frac{dy}{g(y)} = \int \frac{f(x)dx}{1}$   
 $y_0 = y(x_0)$

2. Anfangswertproblem  
 $\begin{cases} y'(x) = a(x)y + b(x) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$

$A(x) = \int_{x_0}^x a(t)dt$   
 $\Rightarrow y(x) = y_0 e^{A(x)} + e^{A(x)} \int_{x_0}^x e^{-A(t)} b(t)dt$

z.B.  $y' = \frac{2.5}{x} y + x^{3.5} \cdot 0.5$   $y(1) = 2$   
 $G(x) = -2.5 \ln(x) = \int -\frac{2.5}{x} dx$   
 $\Rightarrow e^{G(x)} \rightarrow$  beider Seiten multiplizieren  $x \neq 0, 1$

2. Bernoulli-DGL  $y'(x) + g(x)y(x) + h(x)y^\alpha = 0$   
 Trick: Multiplikation mit  $(1-\alpha)y^{-\alpha}$

$y(x_0) \rightarrow$  Nicht angegeben  $\Rightarrow$  1. Homog. Gleichung  
 $y_{\text{allg}} = y_{\text{hom}} + y_{\text{inh}}$   $y_{\text{inh}} = C \cdot \frac{1}{x} + \frac{1}{x^2}$  2. Inhom. -1- mit  
 z.B. Hom. Inh. & Variab. der Konsta.

3. Riccati DGL:  $\emptyset \rightarrow$  eine Lösung gegeben.  
 $y'(x) + g(x)y(x) + h(x)y^2(x) = k(x) \Rightarrow (y - \phi)' + g(y - \phi) + \dots = 0$   
 $(y - \phi = u)$

4. Exakte DGL  $D \subset \mathbb{R}^2$  offen;  $P, Q: D \rightarrow \mathbb{R}$  stetig  
 $P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0 \rightarrow$  exakt in  $D$  wenn  
 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x} \Rightarrow \vec{v} = \begin{pmatrix} P(x,y) \\ Q(x,y) \end{pmatrix}$  Potential  $\phi$  existiert  $\Leftrightarrow \nabla \phi = \vec{v}$

$F: D \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\nabla F = \vec{v}(x,y)$   $F \rightarrow$  Potential von  $\vec{v}$   
 $\Rightarrow F(x,y) = C$  Implizite Form mit  $C \in \mathbb{R}$

Falls geg.  $y(1) = 2 \Rightarrow F(1,2)$  berechnen = C  
 $F(x,y) = \text{Zahl} \rightarrow$  Implizite Lösung. ②  $\mu(y) = \mu$   
 $y(x) = \dots \rightarrow$  Explizite -1- ③  $\mu = \mu(x,y)$   
 Integrierender Faktor:  $\partial \mu = \mu(x) \parallel \frac{\partial(\mu P)}{\partial y} = \frac{\partial(\mu Q)}{\partial x}$   
 z.B.  $\mu = \mu(x^2 + y^2) \Rightarrow \mu_x = 2x\mu'(x^2 + y^2) \mid \mu_y = 2y\mu'(x^2 + y^2)$

- Inhomogenität der Art:  $f(x) = q(x)e^{dx} \cos(kx)$  (oder  $\sin(kx)$ )  
 $q(x) \rightarrow$  Polynom vom Grad  $(n) \Rightarrow r_1(x)$  und  $r_2(x)$  sind auch  
 Polynome vom Grad  $(n)$  so wie  $q(x)$ .

| dt+k                       | Form der Partikulären Lösung                           |
|----------------------------|--------------------------------------------------------|
| keine NST von $P(\lambda)$ | $r_1(x)e^{dx} \cos(kx) + r_2(x)e^{dx} \sin(kx) = f(x)$ |
| Einfache Nullstelle        | $x \cdot f(x)$ , $f(x)$ wie oben                       |
| Zweifache Nullstelle       | $x^2 f(x)$ , $f(x)$ wie oben                           |
| n-fache Nullstelle         | $x^n f(x)$ , $f(x)$ wie oben                           |

8. Eulersche DGL  
 $x^n y^{(n)}(x) + x^{n-1} a_{n-1} y^{(n-1)}(x) + \dots + x a_1 y'(x) + a_0 y(x) = 0$   
 $a_{n-1}, \dots, a_0 \in \mathbb{R}$  Konstante.  
 z.B.  $r_1(x) = Ax + B$  vom Grad 1.  $A$  und  $B$  zu bestimmen  
 $(n-2)$ -te Ableitung  $\rightarrow x$  hoch  $(n-2)$

## 5. Lineare DGL. 2. Ordnung: $y''(x) + p(x)y'(x) + q(x)y(x) = f(x)$

Homogen  $\Rightarrow f(x) = 0$  | Lösungsraum hom. Gle. = Vektorraum  
 Inhom.  $\Rightarrow f(x) \neq 0$  | Dimension 2.  $\rightarrow$  Eine Basis = Fundamentalsystem der hom. DGL.

Wronski Determinante:  
 $W(x) = \det \begin{pmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{pmatrix}$

Lösung: Verf. von D'Alembert:  $y_1(x)$  - Lösung von  
 $y''(x) + p(x)y'(x) + q(x)y(x) = 0$   $\leftarrow$  homogene Gleichung  
 $y_2(x) = v(x) \cdot y_1(x)$  Ansatz  $\Rightarrow y_1'' + p(x)y_1' + q(x)y_1 = 0$   
 $\Rightarrow (vy_1)' + p(x)(vy_1) + q(x)vy_1 = f(x) \rightarrow$  Inh. Gleichung  
 $z = v'$   $z \rightarrow$  in Abh. von Konst.  $\int v(x) \cdot y_1(x) = \int f(x)$   
 $v \rightarrow -1-$  auch.

$y_{\text{allg}} = C_1 y_1(x) + C_2 v(x) y_1(x)$   $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$  - Konst.

6. DGL. höherer Ordnung:  $y^{(n)} + p_{n-1}(x)y^{(n-1)} + \dots + p_1(x)y' + p_0(x)y = f(x)$   
 $f=0 \rightarrow$  homog.  $(n-1)$ -te Ableitung usw.  $p_0(x)y(x) = f(x)$   
 $f \neq 0 \rightarrow$  inhom.

Wronski-Det.:  $W(x) = \det \begin{pmatrix} y_1(x) & \dots & y_n(x) \\ \vdots & & \vdots \\ y_1^{(n-1)}(x) & \dots & y_n^{(n-1)}(x) \end{pmatrix}$

7. Fall. von konstanten Koeff.:  $y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \dots + a_1y' + a_0y = f(x)$

1.  $f(x) = 0 \rightarrow$  Hom. Fall  $y = e^{\lambda x}$  - Lösung  
 Charakter. Polynom:  $(\lambda^n + a_{n-1}\lambda^{n-1} + \dots + a_1\lambda + a_0)e^{\lambda x} = 0$   
 $p \cdot \lambda$

| $\lambda \in \mathbb{R}$ | Teil der Lösung                                                            |
|--------------------------|----------------------------------------------------------------------------|
| Einfach                  | $C_1 e^{\lambda x}$                                                        |
| Zweifach                 | $(C_1 + C_2 x)e^{\lambda x}$ $\in B(\lambda-1)^2$ mit $C_j \in \mathbb{R}$ |
| n-Fach                   | $(C_1 + C_2 x + \dots + C_n x^{n-1})e^{\lambda x}$ $C_j$ reelle Konstante  |

| Paar von komplexen Nullstellen von $P$ | Teil der Lösung                                                                                                      |
|----------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| $d+ik \mid d-ik$                       |                                                                                                                      |
| Einfach                                | $C_1 e^{dx} \cos(kx) + C_2 e^{dx} \sin(kx)$                                                                          |
| Zweifach                               | $(C_1 + C_2 x)e^{dx} \cos(kx) + (C_3 + C_4 x)e^{dx} \sin(kx)$                                                        |
| n-Fach                                 | $(C_1 + C_2 x + \dots + C_n x^{n-1})e^{dx} \cos(kx) + (C_{n+1} + C_{n+2} x + \dots + C_{2n} x^{n-1})e^{dx} \sin(kx)$ |

2.  $f(x) \neq 0$  Inhomogene Fall:  $\dots + y^{(n)} a_1 + a_0 y(x) = f(x)$   
 - Inhomogenität der Art:  $f(x) = A e^{dx} \cos(kx)$  oder Kombination von beiden.  $\leftarrow$  Konstante.

Charakt. Pol.  $P(\lambda) = \lambda^n + a_{n-1}\lambda^{n-1} + \dots + a_1\lambda + a_0$   
 Überprüfen ob  $d+ik$  eine Nullstelle von  $P(\lambda)$  ist.

| dt+k                       | Form der Partikulären Lösung $y_p$                 |
|----------------------------|----------------------------------------------------|
| keine NST von $P(\lambda)$ | $f(x) = D_1 e^{dx} \cos(kx) + D_2 e^{dx} \sin(kx)$ |
| Einfache Nullstelle        | $x f(x)$ , $f(x)$ wie oben                         |
| Zweifache Nullstelle       | $x^2 f(x)$ , -1-                                   |
| n-fache Nullstelle         | $x^n f(x)$ , $f(x)$ wie oben                       |



Transformation:  $y(x) = e^t \cdot u(t)$   $u(t) = y(x(t))$

$$\frac{dy}{dt} = \frac{dx}{dt} \cdot \frac{dy}{dx} = e^t \cdot \frac{dy}{dx}$$

$$\Rightarrow \frac{dy}{dx} = e^{-t} \cdot \frac{dy}{dt}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d}{dx} \left( \frac{dy}{dx} \right) = \frac{d}{dt} \left( \frac{dy}{dx} \right) \cdot \frac{dt}{dx} = \frac{d}{dt} (e^{-t} \cdot \frac{dy}{dt}) \cdot e^{-t}$$

$$= (-e^{-t} \cdot \frac{dy}{dt} + e^{-t} \cdot \frac{d^2y}{dt^2}) \cdot e^{-t} = e^{-2t} \cdot (\frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt})$$

$$\frac{du}{dt} - (n-1) \cdot \left( \frac{du}{dt} - (n-2) \cdot \left( \frac{du}{dt} - (n-3) \cdot \dots \cdot \left( \frac{du}{dt} - 1 \right) \cdot \frac{du}{dt} \right) \right) = 0$$

$$x^n \cdot \frac{d^ny}{dx^n} = e^{nt} \cdot e^{-nt} \cdot \dots = \left( \frac{du}{dt} - (n-1) \right) \dots \cdot \frac{du}{dt}$$

9. Potenzreihenansatz DGL:  $y''(x) - 2xy'(x) + y(x) = 0$

$$\sum_{n=2}^{\infty} n(n-1) a_n x^{n-2} - 2x \cdot \sum_{n=1}^{\infty} n a_n x^{n-1} + \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = 0$$

Index ändern bei Ableitung

$$\sum_{n=0}^{\infty} (n+2)(n+1) a_{n+2} x^n - 2 \sum_{n=1}^{\infty} n a_n x^n + \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n = 0$$

Durch Vgl.:

$$a_0 + a_2 = 0 \Rightarrow a_2 = -a_0$$

$$(n+2)(n+1) a_{n+2} - 2n a_n + a_n = 0 \Rightarrow a_{n+2} = \frac{a_n(2n-1)}{(n+1)(n+2)} \quad \forall n \geq 1$$

$$n=1 \Rightarrow a_3 = \frac{a_1 \cdot 1}{2 \cdot 3} = \frac{a_1}{6}$$

$$n=2 \Rightarrow a_4 = \frac{a_2 \cdot 3}{4 \cdot 5} = \frac{-3 \cdot a_0}{20}$$

$$\Rightarrow a_{2n+1} = \frac{1 \cdot 3 \cdot \dots \cdot (2n-1) \cdot a_1}{(2n+1)!}$$

$$n=3 \Rightarrow a_5 = \frac{5 \cdot a_3}{4 \cdot 6} = \frac{5 \cdot a_1}{24}$$

$$n=4 \Rightarrow a_6 = \frac{a_4 \cdot 5}{6 \cdot 7} = \frac{-3 \cdot 5 \cdot a_0}{252} = \frac{-5 \cdot a_0}{84}$$

$$n=5 \Rightarrow a_7 = \frac{a_5 \cdot 7}{7 \cdot 8} = \frac{5 \cdot 7 \cdot a_1}{56}$$

Die Terme fassen wir in der Formel zusammen:

$$n=4 \Rightarrow a_6 = \frac{a_4 \cdot 5}{6 \cdot 7} = \frac{-3 \cdot 5 \cdot a_0}{252} = \frac{-5 \cdot a_0}{84}$$

$$n=6 \Rightarrow a_8 = \frac{a_6 \cdot 7}{8 \cdot 9} = \frac{-3 \cdot 5 \cdot 7 \cdot a_0}{2016} = \frac{-35 \cdot a_0}{2016}$$

→ diese Terme in einer Formel zusammenfassen:

$$a_{2n} = \frac{-1 \cdot 3 \cdot 5 \cdot \dots \cdot (2n-1)}{(2n)!} \cdot a_0$$

• Abgewandelter Potenzreihenansatz

Form der DGL:

$$x^2 y''(x) + x p(x) y'(x) + q(x) y(x) = 0 \quad \left( p(x) = \sum_{k=0}^{\infty} p_k x^k \right)$$

$$f(s) = s(s-1) + p_0 s + q_0$$

Bestimmen von Nullstellen von  $f(s)$

$S_1$  und  $S_2$  Nullstellen von  $f(s)$

mit  $|S_1| \geq |S_2|$ . Falls  $S_1$  und  $S_2 \in \mathbb{R}$

→ Fundamentalsystem der DGL mit der Gestalt:

$$y_1(x) = |x|^{S_1} \sum_{k=0}^{\infty} c_k x^k$$

$$y_2(x) = A \cdot \ln(x) \cdot y_1(x) + |x|^{S_2} \sum_{k=0}^{\infty} d_k x^k$$

①  $A=0, c_0 \neq 0, d_0 \neq 0$

falls  $S_1 - S_2 \notin \mathbb{N} \cup \{0\}$

②  $A=1, c_0 \neq 0, d_0=0$ , falls  $S_1 = S_2$

③  $A \in \{0, 1\}, c_0 \neq 0, d_0 \neq 0$ , falls  $S_1 - S_2 \in \mathbb{N}$

$y_1(x) \rightarrow$  berechnen  $\Rightarrow y_2(x)$  mit  $A=0$  berechnen falls nicht funktioniert mit  $A=1$

10. Existenz und Eindeigkeitsatz von Picard-Lindelöf

$$\vec{y}'(t) = F(t, \vec{y}) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{AWP} \quad F \text{ - stetig part. d.Baer} \\ \rightarrow \text{eindeutige lösbar.} \end{array} \right.$$

$$\vec{y}(t_0) = \vec{y}_0$$

$$\vec{y}_{k+1}(t) = \vec{y}_0(t) + \int_{t_0}^t F(s, \vec{y}_k(s)) ds$$

z.B.  $\begin{cases} x'(t) = -y(t) \\ y'(t) = x(t) \end{cases} \Rightarrow \vec{y}' = F(\vec{y})$

$$\vec{y}(0) = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \vec{y}_0(t)$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \vec{y}(t) = \vec{y}_0(t) + \int_0^t F(s, \vec{y}_0(s)) ds$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \int_0^t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} ds = \begin{pmatrix} 1 \\ t \end{pmatrix}$$

11. Lineare DGL-Systeme

$$\vec{y}'(t) = A(t) \vec{y}(t) + \vec{b}(t)$$

1. Homogene Gleichung

$$\vec{y}' = A \vec{y}$$

$$\phi(t) = \begin{pmatrix} \vec{\phi}_1(t) & \vec{\phi}_2(t) & \vec{\phi}_3(t) \end{pmatrix} \rightarrow \text{Fundamentalsystem der homogenen Gleichung}$$

→ Lösungen von  $\vec{y}' = A \vec{y}$

$\omega(t) = \det \phi(t) \neq 0$

$\phi(t) \cdot \vec{c} \rightarrow$  Lösung von  $\vec{y}' = A(t) \cdot \vec{y} \Rightarrow$  durch Variation der Konstanten  $\Rightarrow \vec{y} = \phi(t) \cdot \vec{c}(t)$

$$\vec{y}(t) = \phi(t) \cdot \phi^{-1}(t_0) \cdot \vec{y}_0 + \phi(t) \cdot \int_{t_0}^t \phi^{-1}(s) \vec{b}(s) ds$$

Allgemeine Lösung der inh. Gl.

ODER: Spezielle Lösung finden für die inhomogene Gleichung:  $\vec{y}_p = \phi(t) \cdot \int \phi^{-1}(t) \cdot \vec{b}(t) dt$

z.B.  $\int \begin{pmatrix} 1 \\ t \end{pmatrix} dt = \begin{pmatrix} t \\ \frac{1}{2} t^2 \end{pmatrix}$

Allgemeine Lösung des AWP hat die Form:

$$\vec{y}(t) = \phi(t) \cdot \vec{c} + \vec{y}_p(t)$$

→ um  $\vec{c}$  zu bestimmen setzen wir die Anfangswertbedingungen ein  $\vec{y}(t_0) = \vec{y}_0$

12. Fundamentalsysteme lin. DGL-Systeme mit konstanten Koeffizienten

$$A \vec{v} = \lambda \cdot \vec{v} \quad \text{Eigenvektor}$$

$$\vec{y}' = A \cdot \vec{y}, t \in \mathbb{R}, A \in \mathbb{C}^{n \times n}$$

$\lambda \rightarrow$  EW von A und  $\vec{v} \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\} \rightarrow$  zugehörig

$$\vec{\phi}(t) = e^{\lambda t} \cdot \vec{v} \rightarrow \text{Lösung von } \vec{y}' = A \vec{y}$$

Wenn nur diese Terme existieren  $\Rightarrow$

$$y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^{n+\frac{1}{2}} = \sum_{n=0}^{\infty} c_{2n} x^{2n+\frac{1}{2}} \Rightarrow \text{statt } n \rightarrow 2n$$

Falls  $S_1 \notin \mathbb{R} \Rightarrow S_2 = \bar{S}_1$ , Fundamentalsystem der DGL mit  $y_1(x) = \text{Re}(|x|^{S_1} \cdot v_1(x))$  und  $y_2(x) = \text{Im}(|x|^{S_1} \cdot v_1(x))$

$v_1(x) \rightarrow$  Potenzreihe mit  $v_1(0) \neq 0$ , für  $|x| < R$

$C_{-2} = C_{-1} = 0 \quad 0 \cdot C_0 = 0 \Rightarrow C_0 \rightarrow$  freigeschrieben

$y_1(x) = x^{\frac{1}{2}} \cdot \sum_{n=0}^{\infty} c_n x^n$

$x \cdot y_1'(x) = x \cdot \sum_{n=0}^{\infty} (n+\frac{1}{2}) c_n x^{n-\frac{1}{2}} = \sum_{n=0}^{\infty} (n+\frac{1}{2}) c_n x^{n+\frac{1}{2}}$

→ Ansatz berücksichtigen

→ Grenzen



Falls  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  und  $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ ,  $\vec{v} \in \mathbb{C}^n \setminus \mathbb{R}^n$  mit  $A\vec{v} = \lambda \cdot \vec{v} \Rightarrow$  Die Lösungen  $e^{\lambda t} \vec{v}$  und  $e^{\bar{\lambda} t} \vec{\bar{v}}$  durch  $\text{Re}\{e^{\lambda t} \vec{v}\}$  und  $\text{Im}\{e^{\lambda t} \vec{v}\}$  ersetzt.

Real und Imaginärteil.

z.B.  $\vec{y}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \vec{y}$

1. Schritt: E.W. und E.V.  $\Rightarrow \det(A - \lambda I) = 0$

komplexes Paar  $\lambda_1 = 1+i$   $\lambda_2 = 1-i$

E.V.  $\vec{v}$  von  $\lambda_1 = 1+i \Rightarrow A \cdot \vec{v} = \lambda \vec{v} \Rightarrow (A - \lambda I) \vec{v} = 0$

$\ker(A - \lambda I) \Rightarrow \begin{pmatrix} -i & 1 \\ -1 & -i \end{pmatrix} \vec{v} = 0 \Leftrightarrow \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$

$\text{Re}\{e^{(1+i)t} \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}\}$  und  $\text{Im}\{e^{(1+i)t} \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}\}$  Fundamentalsystem.

$e^{(1+i)t} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\cos t} + i e^{\sin t} \\ -e^{\sin t} + i e^{\cos t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\cos t} \\ -e^{\sin t} \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} e^{\sin t} \\ e^{\cos t} \end{pmatrix}$

Imaginärteil. Realteil

$\vec{\phi}_2(t) = \begin{pmatrix} e^{\cos t} \\ -e^{\sin t} \end{pmatrix}; \vec{\phi}_3(t) = \begin{pmatrix} e^{\sin t} \\ e^{\cos t} \end{pmatrix}$

2 Reelle Lösungen. ein Fundamentalsyst. von  $\vec{y}' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \vec{y}$

$A^0 = I$  A hoch Null = Einheitsmatrix.

$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  und  $\lambda_0 \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R} \Rightarrow \lambda_0 \rightarrow \text{E.W. der Vielfachheit } m$

Für das Paar  $\lambda_0, \bar{\lambda}_0$  Lösungen  $\text{Re}\{\vec{\phi}_j(t)\}, \text{Im}\{\vec{\phi}_j(t)\} \rightarrow 2m$  lin. unabhängige

- Exponentialmatrixfunktion  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$

$$\exp(t \cdot A) = e^{t \cdot A} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(t \cdot A)^k}{k!} = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{k=0}^N \frac{(t \cdot A)^k}{k!}$$

Reihe konvergiert.

z.B.  $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad A^2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = (-1) \cdot I$

$A^{2k} = (A^2)^k = (-1)^k I = (-1)^k \cdot I^k = (-1)^k \cdot I$

$A^{2k+1} = (A^2)^k \cdot A = (-1)^k I \cdot A = (-1)^k A \quad \forall k \in \mathbb{N}_0$

$$e^{tA} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(tA)^k}{k!} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^{2k} A^{2k}}{(2k)!} + \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^{2k+1} A^{2k+1}}{(2k+1)!} =$$

$$= I \cdot \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k t^{2k}}{(2k)!} + A \cdot \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k t^{2k+1}}{(2k+1)!} =$$

$$= I \cdot \cos t + A \cdot \sin t$$

Lösung von AWP:  $\vec{y}' = A \vec{y}$   $\vec{y}(0) = \vec{y}_0$

$\Rightarrow \vec{y} = e^{tA} \cdot \vec{y}_0 \Rightarrow e^{tA} = \vec{\phi}(t) \cdot \vec{\phi}^{-1}(0)$  Allgemeine Lösung von  $\vec{y}' = A \vec{y}$  gegeben durch  $e^{tA} \cdot \vec{y}_0$

Im Fall  $\vec{\phi}(t) = e^{tA} \Rightarrow \vec{y}(t) = e^{tA} \cdot \vec{y}(0) + e^{tA} \cdot \int_0^t e^{-As} \vec{b}(s) ds$

$\vec{y}' = A \cdot \vec{y}, t \in \mathbb{R}, A \in \mathbb{C}^{n \times n} \rightarrow$  nicht diagonalisierbar.  $\lambda_0 \rightarrow \text{E.W. der alg. Vielfachheit } m$ , m-fache Nullstelle des charakt. Polynoms

Basis von  $\ker(A - \lambda_0 I)^m$  bestimmen  $\rightarrow$  immer Dimension  $m$

$$\vec{\phi}_j(t) = e^{\lambda_0 t} \cdot \sum_{k=0}^{m-1} \frac{t^k}{k!} (A - \lambda_0 I)^k \cdot \vec{v}_j$$

z.B.  $\lambda_1 = 1$  mit alg. Vielfachheit  $= 2$

$\ker(A - \lambda_1 I) = \ker\left(\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}\right) \neq \vec{v} \quad \vec{\phi}_2(t) = e^t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Wir ergänzen den gefundenen Vektor zu einer Basis von  $\ker(A - I)^2$  da  $\lambda = 1$

$(A - I)^2 \cdot \vec{u} = 0$  wir wissen, dass  $(A - I) \cdot \vec{v} = 0$

$(A - I) \cdot (A - I) \cdot \vec{u} = 0$

$(A - I) \cdot \vec{v} = 0 \Rightarrow (A - I) \cdot \vec{u} = \vec{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

um Basis von  $\ker(A - I)$  zu Basis von  $\ker(A - I)^2$  zu erweitern.

Wir finden  $\vec{u} = t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow$  "neuer Vektor"

$$\vec{\phi}_2(t) = e^t \cdot \sum_{k=0}^1 \frac{t^k}{k!} (A - I)^k \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = e^t \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + t(A - I) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$A, D \in \mathbb{C}^{n \times n}$  ähnlich wenn  $\exists S \in \mathbb{C}^{n \times n}$  mit  $D = S^{-1} \cdot A \cdot S \Leftrightarrow A = S D S^{-1}$

wenn  $D =$  Diagonalmatrix  $\Rightarrow A$  diagonalisierbar  $\rightarrow$  ähnlich zu einer diagonalen Matrix.

$S = (\vec{s}_1, \dots, \vec{s}_n)$  mit  $\vec{s}_1, \dots, \vec{s}_n \rightarrow$  E.V. von  $A$ .

$\Rightarrow D = S^{-1} \cdot A \cdot S \quad D = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}$  mit  $a, b \in \mathbb{C}$  E.W. von  $A$

$A^k = (S D S^{-1})^k = (S D S^{-1}) (S D S^{-1}) \dots = S D^k S^{-1}$

$\Rightarrow A^k = S \cdot D^k \cdot S^{-1}$

$$e^{tA} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(tA)^k}{k!} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{t^k S D^k S^{-1}}{k!} = S \cdot \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(tD)^k}{k!} \cdot S^{-1}$$

$\Rightarrow e^{tA} = S \cdot e^{tD} \cdot S^{-1}$  Lin. Transportgleich.

$\begin{cases} u_t + v u_x = g(x, t); u = u(x, t) & v \in \mathbb{R} \quad g \in \mathbb{C}(\mathbb{R}^2) \\ u(x, 0) = f(x) & f \in \mathbb{C}^1 \end{cases}$

$g=0 \Rightarrow (v) \cdot \nabla u = \frac{\partial u}{\partial \eta} = 0$  Richtung  $(v)$  von  $u$  in Richtung  $(v)$ .

$\Rightarrow u$  konst auf Geraden:  $\begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix} + \alpha \cdot \begin{pmatrix} v \\ 1 \end{pmatrix}, \alpha \in \mathbb{R}$

$g \neq 0; \xi = x - vt$

$u(x, t) = w(\xi, t) = u(\xi + vt, t) \quad \begin{cases} u_t + v u_x = w_t + v w_\xi \\ w(\xi, 0) = f(\xi) \end{cases}$

$w(\xi, t) = w(\xi, 0) + \int_0^t w_t(\xi, s) ds \quad w(\xi, 0) = f(\xi)$

$u(x, t) = f(x - vt) + \int_0^t g(x - vt + vs, s) ds$



$\begin{cases} 2u + \vec{v} \cdot \nabla u = g(\vec{x}, t) \\ u(\vec{x}, 0) = f(\vec{x}) \end{cases}$  Lösung:  $u(\vec{x}, t) = f(\vec{x} - \vec{v}t) + \int_0^t g(\vec{x} - \vec{v}(t-s), s) ds$

- Quasilineare Gleichungen erster Ordnung.

$\vec{\sigma}(\vec{x}, u) \cdot \nabla u = b(\vec{x}, u)$ ,  $\vec{x} \in B \subset \mathbb{R}^n$   
 $\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix} \Rightarrow u(x, t)$   
 $\vec{\sigma}: D \times I \rightarrow \mathbb{R}^n$   
 $b: D \times I \rightarrow \mathbb{R}$   
 $I = \text{Intervall}$

Wir suchen Lösungen auf Kurve  $s \rightarrow \vec{K}(s)$   
 $w(s) = U(\vec{K}(s)) = U(k_1(s), k_2(s))$

$w'(s) = \vec{K}'(s) \cdot \nabla u(\vec{K}(s)) = \begin{pmatrix} k_1'(s) \\ k_2'(s) \end{pmatrix} \cdot \nabla u(\vec{K}(s))$

$\Rightarrow \vec{K}'(s) = \begin{pmatrix} k_1'(s) \\ k_2'(s) \end{pmatrix} = \vec{\sigma}(k_1(s), k_2(s), w(s))$

$\Rightarrow w'(s) = b(k_1(s), k_2(s), w(s))$

$\begin{pmatrix} \vec{K}(s) \\ w(s) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(s) \\ t(s) \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Charakteristik}$   
 $\vec{K}(s) = \begin{pmatrix} k_1(s) \\ k_2(s) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(s) \\ t(s) \end{pmatrix}$

Falls  $x = f(\xi), t = \xi$   
 $\Rightarrow u(x, t) = f(\xi) = u(\xi, 0)$   
 $k_1(0) = \xi, k_2(0) = 0$   
 $\vec{K}(c_1, c_2) \Rightarrow c_1, c_2$  Konstanten

Grundcharakterist. schneiden sich nicht.  
 Grundch. läuft nach  $\infty$  hin  $\Rightarrow \vec{K}(t_0 + h) \in Q$

- Potentialgleichung  $\Delta v = -p$   
 $\Delta v = 0$  in  $\Omega \Rightarrow v \rightarrow$  harmonisch in  $\Omega$ .  
 $\Delta v = f \rightarrow$  Poisson-Gleichung / Laplace-Gleich. / Potentialgl.

$r(\vec{x}) = \begin{cases} \frac{1}{2\pi} \ln \|\vec{x}\|, & n=2 \\ -\frac{1}{4\pi} \|\vec{x}\|^{-1}, & n=3 \end{cases}$  Fundamentallösung der Laplace-Gleichung.

Potential erzeugt durch Ladungsdichte  $(-f)$

$u(\vec{x}) = \int_{\mathbb{R}^n} r(\vec{x} - \vec{y}) f(\vec{y}) d\vec{y}$   
 $\begin{cases} \Delta v = f \text{ in } \Omega \\ v = 0 \text{ auf } \partial\Omega \end{cases}$

$\Rightarrow v(\vec{x}) = \int_{\Omega} G(\vec{x}, \vec{y}) f(\vec{y}) d\vec{y}$  Green'sche-Fkt.

$G(\vec{x}, \vec{y}) = G(\vec{y}, \vec{x})$  und  $G(\vec{x}, \vec{y}) = 0$  wenn  $\vec{x}, \vec{y} \in \partial\Omega$   
 $h(\vec{x}, \vec{y}) = G(-1, -1) - G(-1, t) = \text{harmonisch}$

Allgemeines Problem.

$\begin{cases} \Delta v = f \text{ in } \Omega \\ v = \phi \text{ in } \partial\Omega \end{cases} \Rightarrow \tilde{v}(\vec{x}) = \left( \int_{\Omega} G(\vec{x}, \vec{y}) f(\vec{y}) d\vec{y} + \int_{\partial\Omega} \frac{\partial G}{\partial n}(\vec{x}, \vec{y}) \phi(\vec{y}) d\sigma(\vec{y}) \right)$

$\int_{\partial\Omega} \frac{\partial G}{\partial n}(\vec{x}, \vec{y}) \phi(\vec{y}) d\sigma(\vec{y}) \rightarrow$  Richtungsableitung.

- Wärmeleitungsgleichung:  $u(\vec{x}, t) = u + g \in \mathbb{R}$   
 $2u_t = c \cdot \Delta u$ ,  $t > 0$  Temp. verteilt  $\vec{x} \in \mathbb{R}^2$   
 $c > 0$

Grundlösung von  $2u_t = \Delta u \Rightarrow G(\vec{x}, t) = (4\pi t)^{-\frac{n}{2}} \cdot e^{-\frac{\|\vec{x}\|^2}{4t}}$

$u(\vec{x}, t) = \int_{\mathbb{R}^n} G_0(\vec{x} - \vec{y}, t) f(\vec{y}) d\vec{y} + \int_0^t \int_{\mathbb{R}^n} G_n(\vec{x} - \vec{y}, t-r) g(\vec{y}, r) d\vec{y} dr$   
 $\begin{cases} u_t(\vec{x}, t) = \Delta u(\vec{x}, t) + g(\vec{x}, t) \rightarrow \text{Quelle} \\ u(\vec{x}, 0) = f(\vec{x}) \end{cases}$

- Separation der Variablen

Partielle DGL lösen:  $u(x, t) = f(x)g(t)$   
 $\frac{1}{f(x)} \frac{d^2 f}{dx^2} = -\frac{1}{g(t)} \frac{d^2 g}{dt^2} = \lambda$   
 $\lambda = d, d \in \mathbb{R}$

3 Fälle betrachten:

- ①  $d > 0$
- ②  $d < 0$
- ③  $d = 0$

Triviale Lösung  $u(x, t) = 0$  ausschließen.  
 $u(t, \pi) = u(t, -\pi) \neq 0, t \in \mathbb{R}$   
 $2x u(t, \pi) = 2x u(t, -\pi)$   
 $u(0, x) = f(x), x \in (-\pi, \pi)$   
 $2u(0, x) = f(x)$

$\frac{v''(t)}{v(t)} = \frac{w''(x)}{w(x)} = d$

①  $d = 0 \Rightarrow v(t) = at + b; w(x) = cx + d$   
 $u(t, \pi) = v(t)w(\pi) = u(t, -\pi) = v(t)w(-\pi) \Rightarrow w(x) = bc$

da  $v(t) \neq 0 \rightarrow$  Triv. Lösung ausschließen

②  $d > 0 \Rightarrow w(x) = 0 \rightarrow$  ausschließen.

③  $d < 0 \Rightarrow 2C_2 \sin(\sqrt{-d} \pi) = 0$ ; damit wir eine Lösung bekommen  $\Rightarrow$  muss  $\sin(\sqrt{-d} \pi) = 0$ , so  $C_2$  kann frei gewählt werden.  $\Rightarrow \sqrt{-d} = K \in \mathbb{N}$

$\Rightarrow w(x) = C_1 \cos(Kx) + C_2 \sin(Kx)$   
 $v(t) = C_3 \cos(kt) + C_4 \sin(kt)$   
 $A, B, C, D \in \mathbb{R}$

$u(t, x) = w(x) \cdot v(t) = A \cos(Kx) + B \sin(Kx) = C \cos(Kx) + D \sin(Kx)$

$u(t, x) = A \cos(Kx) \cos(kt) + \dots + D \sin(Kx) \sin(kt)$

$f$  genau dann holomorph, wenn  $u, v \in C^1$   
 $f = u + iv$  und die Cauchy-Riemannschen Formeln gelten:  
 $u_x(x_0, y_0) = v_y(x_0, y_0)$   
 $u_y(x_0, y_0) = -v_x(x_0, y_0)$

$u(0, x) = A \cos(Kx) + B \sin(Kx)$   
 $2u(0, x) = C \cos(Kx) + D \sin(Kx)$   
 $f(x) = \sin x; g(x) = \cos x$   
 $2\pi$ -Per. Fkt.

Durch Koeff. Vgl.  $A, B, C, D$  bestimmen.  
 $\Rightarrow u(t, x) = \cos t \sin x + \sin t \cos x$

Allgemeine Lösung:  $\sqrt{-d} = K \Rightarrow d = -K^2 < 0$

$u(t, x) = B_0 t + D_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (A_k \cos(kx) \cos(kt) + \dots + D_k \sin(kx) \sin(kt))$   
 Lösung für  $K=1$  Lösung für  $d < 0$  d.h.  $k \in \mathbb{N}$

$f(x) = \frac{a_0(f)}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k(f) \cos(kx) + b_k(f) \sin(kx))$  und  $\log(x)$   
 $u(0, x) = D_0 + \sum_{k=1}^{\infty} A_k \cos(kx) + \dots$  durch Vgl.  $A_k, B_k, C_k, D_k$  bestimmen.

$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!}$   
 $\sinh x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}$   
 $\cosh x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n}}{(2n)!}$   
 $\cosh(x) = \frac{1}{2}(e^x + e^{-x})$

$\tanh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$   
 $\ln(1+x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1} x^n}{n}$   
 $\sinh(x) = \frac{1}{2}(e^x - e^{-x})$   
 $z^n = r^n e^{i\varphi}$   
 $\Rightarrow z = r^{\frac{1}{n}} e^{\frac{i(2\pi k + \varphi)}{n}}, k = 0, 1, \dots, n-1$