

Klausur
Höhere Mathematik III für die Fachrichtung
Elektrotechnik und Informationstechnik

Lösungsvorschläge

Aufgabe 1

a) Wir wollen zunächst eine spezielle Lösung der Form $\varphi(x) = ax$ finden. Setzen wir diese Funktion in die Differentialgleichung ein, so folgt

$$\varphi'(x) + \frac{1}{x^2}\varphi(x)^2 = a + \frac{1}{x^2}a^2x^2 \stackrel{!}{=} -\frac{1}{4} \iff a^2 + a + \frac{1}{4} = 0 \iff a = -\frac{1}{2}.$$

Also ist $\varphi(x) = -\frac{1}{2}x$ eine spezielle Lösung, die allerdings nicht die Anfangsbedingung erfüllt. Die Substitution $z(x) := (y(x) - \varphi(x))^{-1}$ führt dann auf die lineare Differentialgleichung

$$z'(x) = -\frac{1}{x}z(x) + \frac{1}{x^2}$$

mit dem Anfangswert $z(1) = (y(1) - \varphi(1))^{-1} = 2$. Die zugehörige Lösung der homogenen Gleichung ist

$$z_h(x) = c \exp(-\ln x) = c \frac{1}{x}, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Eine spezielle Lösung der Differentialgleichung für z erhalten wir mit Variation der Konstanten. Setzen wir den Ansatz $z_p(x) = c(x)\frac{1}{x}$ in die inhomogene Gleichung ein, so erhalten wir

$$c'(x)\frac{1}{x} = \frac{1}{x^2} \iff c'(x) = \frac{1}{x} \iff c(x) = \ln(x) + d, \quad d \in \mathbb{R}.$$

Wir wählen $z_p(x) = \ln(x)\frac{1}{x}$ und erhalten als allgemeine Lösung

$$z(x) = \ln(x)\frac{1}{x} + c\frac{1}{x}, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Einsetzen der Anfangsbedingung führt auf $z(1) = c = 2$, d.h.

$$z(x) = z_h(x) + z_p(x) = \ln(x)\frac{1}{x} + \frac{2}{x}.$$

Rücksubstitution liefert uns schließlich die Lösung

$$y(x) = \frac{x}{2 + \ln(x)} - \frac{1}{2}x, \quad \text{für } x > e^{-2}.$$

b)

Die Differentialgleichung ist von der Form $P(x, y)dx + Q(x, y)dy = 0$ mit

$$P(x, y) = y^2 - x^2, \quad Q(x, y) = -2xy.$$

Die Differentialgleichung ist nicht exakt, denn es gilt

$$P_y(x, y) = 2y \neq Q_x(x, y) = -2y.$$

Wir suchen einen integrierenden Faktor $\mu = \mu(x)$. Für $\mu = \mu(x)$ soll $(\mu P)_y = (\mu Q)_x$ gelten, also

$$\mu(x)2y = -\mu(x)2y - 2\mu(x)',$$

$$\mu(x) = x^{-2}$$

Wir bekommen die exakte Differentialgleichung

$$(y^2x^{-2} - 1)dx - 2yx^{-1}dy = 0.$$

Für die Stammfunktion $F(x, y)$ gilt

$$F_y = -2yx^{-1} \implies F = -y^2x^{-1} + g(x).$$

Aus der Bedingung

$$F_x = y^2x^{-2} - 1$$

bekommen wir, dass $g(x) = -x + C$ und $y^2 = \sqrt{Cx - x^2}$ gilt.

Aufgabe 2

a) Wir geben zwei verschiedene Möglichkeiten zur Berechnung von e^{tA} an.

1. Möglichkeit: Es gilt

$$A^2 = \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 10 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 10 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix} = -4I = -2^2I.$$

Es folgt

$$A^3 = -2^2A, \quad A^4 = 2^4I, \quad A^5 = 2^4A, \quad A^6 = -2^6I, \dots$$

Induktiv erhalten wir

$$A^{2k} = (-1)^k 2^{2k} I, \quad A^{2k+1} = (-1)^k 2^{2k} A = \frac{1}{2} (-1)^k 2^{2k+1} A, \quad k \in \mathbb{N}_0.$$

Setzen wir dies in die Exponentialreihe ein, so folgt schließlich

$$\begin{aligned} e^{tA} &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} t^n A^n = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} 2^{2k} t^{2k} I + \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} 2^{2k+1} t^{2k+1} A \\ &= \cos(2t)I + \frac{1}{2} \sin(2t)A = \begin{pmatrix} \cos(2t) + 2 \sin(2t) & -\sin(2t) \\ 5 \sin(2t) & \cos(2t) - 2 \sin(2t) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

2. Möglichkeit: Wir berechnen zunächst die Eigenwerte und Eigenräume von A . Das charakteristische Polynom der Matrix ist

$$\det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} 4 - \lambda & -2 \\ 10 & -4 - \lambda \end{pmatrix} = \lambda^2 + 4.$$

Also haben wir die beiden (komplexen) Eigenwerte $\lambda_{1/2} = \pm 2i$. Die zugehörigen Eigenräume sind dann gegeben durch

$$\text{Kern}(A - 2iI) = \text{Kern} \begin{pmatrix} 4 - 2i & -2 \\ 10 & -4 - 2i \end{pmatrix} = \text{lin} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{2}{5} + \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix} \right\},$$

$$\text{Kern}(A + 2iI) = \text{lin} \left\{ \overline{\begin{pmatrix} \frac{2}{5} + \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix}} \right\} = \text{lin} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{2}{5} - \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Eine komplexe Lösung ist

$$\begin{aligned}\vec{\phi}(t) &= e^{2it} \begin{pmatrix} \frac{2}{5} + \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix} = (\cos(2t) + i \sin(2t)) \begin{pmatrix} \frac{2}{5} + \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \cos(2t) - \frac{1}{5} \sin(2t) + \frac{2i}{5} \sin(2t) + \frac{i}{5} \cos(2t) \\ \cos(2t) + i \sin(2t) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \cos(2t) - \frac{1}{5} \sin(2t) \\ \cos(2t) \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \sin(2t) + \frac{1}{5} \cos(2t) \\ \sin(2t) \end{pmatrix}.\end{aligned}$$

Für die weitere Rechnung wählen wir nun bekanntlich Real- und Imaginärteil von $\vec{\phi}(t)$ als linear unabhängige Lösungen, d.h. wir erhalten das Fundamentalsystem

$$\Phi(t) = \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \cos(2t) - \frac{1}{5} \sin(2t) & \frac{2}{5} \sin(2t) + \frac{1}{5} \cos(2t) \\ \cos(2t) & \sin(2t) \end{pmatrix}.$$

Mit $\Phi(0) = \begin{pmatrix} \frac{2}{5} & \frac{1}{5} \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ und $\Phi(0)^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix}$ erhalten wir schließlich

$$e^{tA} = \Phi(t)\Phi(0)^{-1} = \begin{pmatrix} \cos(2t) + 2 \sin(2t) & -\sin(2t) \\ 5 \sin(2t) & \cos(2t) - 2 \sin(2t) \end{pmatrix}.$$

b) Die Lösung des Anfangswertproblems ergibt sich nun mit der Formel

$$\vec{y}(t) = e^{tA} \vec{y}(0) + \int_0^t e^{(t-s)A} \vec{b}(s) ds, \quad \vec{b}(s) := \begin{pmatrix} 4s \\ -2s \end{pmatrix}.$$

Wir berechnen zunächst das Integral. Hierbei tauchen die folgenden beiden Integrale auf, die wir mit partieller Integration berechnen können:

$$\begin{aligned}\int_0^t s \sin(2t - 2s) ds &= [s \frac{1}{2} \cos(2t - 2s)]_0^t - \int_0^t \frac{1}{2} \cos(2t - 2s) ds = \frac{1}{2}t - \frac{1}{4} \sin(2t), \\ \int_0^t s \cos(2t - 2s) ds &= [-s \frac{1}{2} \sin(2t - 2s)]_0^t + \int_0^t \frac{1}{2} \sin(2t - 2s) ds = \frac{1}{4} - \frac{1}{4} \cos(2t).\end{aligned}$$

Dies führt uns dann auf

$$\begin{aligned}\int_0^t e^{(t-s)A} \vec{b}(s) ds &= \int_0^t \begin{pmatrix} 10s \sin(2t - 2s) + 4s \cos(2t - 2s) \\ 24s \sin(2t - 2s) - 2s \cos(2t - 2s) \end{pmatrix} ds \\ &= \begin{pmatrix} 5t - \frac{5}{2} \sin(2t) + 1 - \cos(2t) \\ 12t - 6 \sin(2t) - \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2t) \end{pmatrix}.\end{aligned}$$

Damit erhalten wir schließlich als Lösung

$$\begin{aligned}\vec{y}(t) &= e^{tA} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \int_0^t e^{(t-s)A} \vec{b}(s) ds \\ &= \begin{pmatrix} \sin(2t) + \cos(2t) \\ 3 \sin(2t) + \cos(2t) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 + 5t - \frac{5}{2} \sin(2t) - \cos(2t) \\ -\frac{1}{2} + 12t - 6 \sin(2t) + \frac{1}{2} \cos(2t) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 + 5t - \frac{3}{2} \sin(2t) \\ -\frac{1}{2} + 12t - 3 \sin(2t) + \frac{3}{2} \cos(2t) \end{pmatrix}.\end{aligned}$$

Aufgabe 3

a) Hier liegt eine Euler'sche Differentialgleichung vor. Wir machen zunächst die Substitution $t := \ln(x)$ bzw. $x = e^t$. Für $u(t) := y(e^t)$ bzw. $y(x) = u(\ln(x))$ erhalten wir dann

$$y' = \frac{1}{x} u' \quad \text{und} \quad y'' = -\frac{1}{x^2} u' + \frac{1}{x^2} u''.$$

Setzen wir dies ein, so erhalten wir eine inhomogene Differentialgleichung mit konstanten Koeffizienten:

$$x^2 y'' + xy' - y = x \ln x \iff u'' - u = te^t.$$

Wir bestimmen zunächst die allgemeine Lösung der zugehörigen homogenen Gleichung für u mit dem Ansatz $u(t) = e^{\lambda t}$, $\lambda \in \mathbb{C}$. Dieser führt auf das charakteristische Polynom

$$\lambda^2 - 1 = (\lambda - 1)(\lambda + 1)$$

mit den beiden Nullstellen $\lambda_{1/2} = \pm 1$. Damit ist die allgemeine Lösung der homogenen Gleichung gegeben durch

$$u_{\text{hom}}(t) = c_1 e^t + c_2 e^{-t}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

Für eine spezielle Lösung machen wir nun einen Ansatz vom Typ der rechten Seite. Da vor e^t ein Polynom ersten Grades steht und da $\sigma + i\omega = 1 + i \cdot 0 = 1$ eine einfache Nullstelle des charakteristischen Polynoms ist, machen wir den Ansatz

$$u_p(t) = (at + b)t^1 e^t = (at^2 + bt)e^t, \quad a, b \in \mathbb{R}.$$

Hier haben wir die Ableitungen

$$\begin{aligned} u_p'(t) &= (at^2 + 2at + bt + b)e^t, \\ u_p''(t) &= (at^2 + 4at + bt + 2a + 2b)e^t. \end{aligned}$$

Setzen wir dies ein, so folgt

$$u_p'' - u_p = (4at + 2b + 2a)e^t \stackrel{!}{=} te^t \iff a = \frac{1}{4}, \quad b = -\frac{1}{4}.$$

Wir erhalten damit die spezielle Lösung $u_p(t) = \frac{1}{4}t(t-1)e^t$, sowie die allgemeine Lösung

$$u(t) = \frac{1}{4}t(t-1)e^t + c_1 e^t + c_2 e^{-t}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

Rücksubstitution führt schließlich auf die allgemeine Lösung der ursprünglichen Gleichung:

$$y(x) = \frac{1}{4} \ln(x) (\ln(x) - 1)x + c_1 x + c_2 \frac{1}{x}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

b) Der Potenzreihenansatz

$$y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k, \quad a_k \in \mathbb{R},$$

mit

$$y'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^{k-1} \quad \text{und} \quad y''(x) = \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1) a_k x^{k-2}$$

führt auf

$$\begin{aligned} y''(x) - 2xy'(x) + 12y(x) &= \underbrace{\sum_{k=2}^{\infty} k(k-1)a_k x^{k-2}}_{\stackrel{\ell=k-2}{=} \sum_{\ell=0}^{\infty} (\ell+2)(\ell+1)a_{\ell+2} x^{\ell}} - \underbrace{\sum_{k=1}^{\infty} 2ka_k x^k}_{=\sum_{k=0}^{\infty} 2ka_k x^k} + \sum_{k=0}^{\infty} 12a_k x^k \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} ((k+2)(k+1)a_{k+2} - 2ka_k + 12a_k) x^k \stackrel{!}{=} 0 \\ \iff (k+2)(k+1)a_{k+2} - 2ka_k + 12a_k &= 0, \quad \text{für alle } k \in \mathbb{N}_0, \\ \iff a_{k+2} &= \frac{2k-12}{(k+2)(k+1)} a_k, \quad \text{für alle } k \in \mathbb{N}_0. \end{aligned}$$

Mit den Anfangswerten folgt $a_0 = 1$ und $a_1 = 0$. Laut Rekursionsvorschrift folgt damit

$$\begin{aligned} a_2 &= -\frac{12}{2} \cdot a_0 = -6, \\ a_3 &= -\frac{10}{6} \cdot a_1 = 0, \quad \text{und damit: } a_k = 0 \quad \text{für alle ungeraden } k \in \mathbb{N}. \\ a_4 &= -\frac{8}{12} \cdot a_2 = 4, \\ a_6 &= -\frac{4}{30} \cdot a_4 = -\frac{8}{15}, \\ a_8 &= \frac{0}{56} \cdot a_6 = 0, \text{ und damit erneut: } a_k = 0 \quad \text{für alle geraden } k \geq 8. \end{aligned}$$

Somit erhalten wir $a_0 = 1$, $a_2 = -6$, $a_4 = 4$, $a_6 = -\frac{8}{15}$ und $a_k = 0$ für $k \neq 0, 2, 4, 6$. Dies führt auf die Lösung

$$y(x) = -\frac{8}{15}x^6 + 4x^4 - 6x^2 + 1.$$

Aufgabe 4

Wir betrachten die eindimensionale Wellengleichung mit Dirichlet-Randbedingungen

$$\begin{aligned} \partial_{tt}u(t, x) &= \partial_{xx}u(t, x) \quad \text{für } t > 0, x \in (0, 2), \\ u(t, 0) &= 0 = u(t, 2) \quad \text{für } t > 0 \end{aligned}$$

und machen den Ansatz $u_k(t, x) = v_k(t)w_k(x)$, $t > 0$, $x \in (0, 2)$. Die Funktion $u_k(t, x)$ ist genau dann eine Lösung der Wellengleichung, wenn ein $\lambda_k \in \mathbb{R}$ existiert, so dass

$$\begin{aligned} (a) \quad v_k''(t) &= \lambda_k v_k(t) \\ (b) \quad w_k''(x) &= \lambda_k w_k(x) \end{aligned}$$

gilt. Die allgemeine Lösung von (b) lautet $w_k(x) = \alpha e^{\sqrt{\lambda_k}x} + \beta e^{-\sqrt{\lambda_k}x}$. Bei dem Ansatz $u_k(t, x) = v_k(t)w_k(x)$ ergibt sich für die Randbedingungen $u_k(t, 0) = 0 = u_k(t, 2)$: $v_k(t)w_k(0) = 0 = v_k(t)w_k(2)$, im nichttrivialen Fall $v_k \neq 0$ also $w_k(0) = 0 = w_k(2)$, d.h.

$$\begin{aligned} (c) \quad \alpha + \beta &= 0 \\ (d) \quad \alpha e^{2\sqrt{\lambda_k}} + \beta e^{-2\sqrt{\lambda_k}} &= 0. \end{aligned}$$

Setzt man (c) in (d) ein, so ergibt sich die Bedingung

$$(e^{2\sqrt{\lambda}} - e^{-2\sqrt{\lambda}}) = 0.$$

Wir gehen weiterhin von dem nichttrivialen Fall $\lambda_k, \alpha \neq 0$ aus. Dann folgt $\sqrt{\lambda_k} = \frac{k}{2}\pi i$. Somit ist w_k von der Gestalt $w_k(x) = \alpha e^{\frac{k}{2}\pi i x} - \alpha e^{-\frac{k}{2}\pi i x} = c_k \sin(\frac{k}{2}\pi x)$ mit $k \in \mathbb{Z}$, $k \neq 0$. Da $\sin(x) = -\sin(-x)$ gilt, können wir $k \in \mathbb{N}$ annehmen. Die allgemeine Lösung der Gleichung (a) für $\lambda_k = -\frac{\pi^2 k^2}{4}$ lautet $a_k \cos(\frac{k}{2}\pi t) + b_k \sin(\frac{k}{2}\pi t)$.

Damit lauten die separierte-Variablen-Lösungen

$$u_k(t, x) = (a_k \cos(\frac{k}{2}\pi t) + b_k \sin(\frac{k}{2}\pi t)) \sin(\frac{k}{2}\pi x) \quad (t > 0, x \in [0, 2])$$

mit $k \in \mathbb{N}_0$ und $c_k \in \mathbb{R}$. Offensichtlich erfüllt eine konvergente Summe

$$\sum_{k=1}^{\infty} u_k(t, x)$$

die Differentialgleichung und die Randbedingungen. Aus den Anfangsbedingungen folgt, dass $a_k = 0$ für $k \neq 3$, $a_3 = 1$. Außerdem gilt $\frac{\pi k}{2} b_k = 0$ für $k \neq 6$ und $a_6 = \frac{1}{3\pi}$.

Als Lösung des Anfangswertproblems erhalten wir

$$u(t, x) = \frac{1}{3\pi} \sin(3\pi t) \sin(3\pi x) + \cos(\frac{3\pi}{2}t) \sin(\frac{3\pi}{2}x).$$