

HÖHERE MATHEMATIK III Für ETIT - Lösung

AUFGABE 1

a) Mit der ersten Lösung $y_1(x) = e^x$ machen wir den Ansatz
 $y(x) = v(x)y_1(x)$. Wegen

$$y'(x) = v'(x)y_1(x) + v(x)y_1'(x)$$

$$y''(x) = v''(x)y_1(x) + 2v'(x)y_1'(x) + v(x)y_1''(x)$$

ergibt sich durch Einsetzen

$$\begin{aligned} 0 &= x(v''y_1 + 2v'y_1' + vy_1'') + (3-2x)(v'y_1 + vy_1') + (x-3)vy_1 \\ &= \underbrace{v(x y_1'' + (3-2x)y_1' + (x-3)y_1)}_{=0 \text{ (} y_1 \text{ Lsg.)}} + x y_1 v'' + \underbrace{(2x y_1' + (3-2x)y_1)v'}_{=3y_1(y_1' = y_1)} \\ &= y_1(xv'' + 3v') \end{aligned}$$

$$\begin{array}{l} y_1 > 0 \\ \xRightarrow{x > 0} \end{array} \quad v''(x) + \frac{3}{x}v'(x) = 0$$

Dasselbe Ergebnis ergibt sich durch Anwenden der Formel aus der VL. Mit $w := v'$ bedeutet dies

$$w'(x) = -\frac{3}{x}w(x)$$

und somit als lin. Dgl. 1. Ord.

$$w(x) = \hat{C} e^{\int -\frac{3}{x} dx} = \hat{C} e^{-3 \log(x) + \tilde{c}} \stackrel{\hat{C} e^{\tilde{c}} = c}{=} C x^{-3} \quad (C \in \mathbb{R})$$

Somit folgt

$$v(x) = \int w(x) dx = \underbrace{-\frac{C}{2}}_{=: A} x^{-2} + B \quad (A, B \in \mathbb{R})$$

und schließlich für die allgemeine Lösung

$$y(x) = v(x)y_1(x) = A x^{-2} e^x + B e^x, \quad A, B \in \mathbb{R}, x > 0.$$

b) Der Ansatz $y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ liefert wegen

$$y'(x) = \sum_{n=0}^{\infty} n a_n x^{n-1}, \quad y''(x) = \sum_{n=0}^{\infty} n(n-1) a_n x^{n-2} = \sum_{n=0}^{\infty} (n+2)(n+1) a_{n+2} x^n$$

durch Einsetzen

$$\begin{aligned} 12x &= y''(x) + 2xy'(x) + 4y(x) \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \left[(n+2)(n+1)a_{n+2} + \underbrace{2na_n + 4a_n}_{2(n+2)a_n} \right] x^n \end{aligned}$$

Ein Koeffizientenvergleich liefert

$$\underline{n=1}: 12 = 6a_3 + 6a_1 \Rightarrow a_3 = 2 - a_1$$

$$\underline{n \neq 1}: 0 = (n+2)(n+1)a_{n+2} + 2(n+2)a_n$$

$$\Leftrightarrow a_{n+2} = -\frac{2}{n+1} a_n \quad (*)$$

Da $\underline{a_0} \stackrel{\text{Eins.}}{=} y(0) \stackrel{\text{Vor.}}{=} 0$, $\underline{a_1} \stackrel{\text{Eins.}}{=} y'(0) = 1$, folgt aus „ $n=1$ “, dass $\underline{a_3 = 1}$.

Für gerade $n = 2k$ ($k \in \mathbb{N}$) folgt aus $(*)$

$$a_{2k} \stackrel{(*)}{=} -\frac{2}{2k-1} a_{2k-2} \stackrel{(*)}{=} \dots \stackrel{(*)}{=} \frac{(-2)^k}{(2k-1)(2k-3)\dots 1} a_0 = 0$$

Für ungerade $n = 2k+1$ ($k \in \mathbb{N}, k \geq 2$) folgt aus $(*)$

$$\begin{aligned} a_{2k+1} &\stackrel{(*)}{=} -\frac{2}{2k} a_{2k-1} \stackrel{(*)}{=} (-1)^2 \frac{2}{k(2k-2)} a_{2k-3} \\ &= \frac{(-1)^2}{k(k-1)} a_{2k-3} \stackrel{(*)}{=} \dots \stackrel{(*)}{=} \frac{(-1)^{k-1}}{k!} a_3 = \frac{(-1)^{k-1}}{k!} \end{aligned}$$

Somit ist die Lösung $y(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ mit

$$a_n = \begin{cases} 0, & n \text{ gerade,} \\ 1, & n = 1, \\ \frac{(-1)^{k-1}}{k!}, & n = 2k+1 \quad (k \in \mathbb{N}), \end{cases}$$

wobei wir bemerken, dass $a_3 = 1$ ebenfalls der Formel von oben entspricht mit $k=1$.

AUFGABE 2

a) Das char. Pol. der Gleichung lautet

$$\lambda^3 - 3\lambda^2 + 2\lambda = \lambda(\lambda^2 - 3\lambda + 2) = \lambda(\lambda-1)(\lambda-2)$$

und hat somit die einfachen Nullstellen 0, 1 und 2.

Sodass die homogene Lösung gegeben ist durch

$$y_h(x) = C_1 + C_2 e^x + C_3 e^{2x} \quad (C_1, C_2, C_3 \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R})$$

Für die partikuläre Lösung betrachten wir die Summe auf der rechten Seite und benötigen als Ansatz die Summe der Ansätze der beiden Summanden, also

$$y_p(x) = (Ax+B)x + Ce^{3x} = Ax^2 + Bx + Ce^{3x}$$

da 0 eine Nullstelle des char. Pol. ist und 3 nicht.

Daraus folgt

$$y_p'(x) = 2Ax + B + 3Ce^{3x}$$

$$y_p''(x) = 2A + 9Ce^{3x}$$

$$y_p'''(x) = 27Ce^{3x}$$

und durch Einsetzen

$$\begin{aligned} x + e^{3x} &\stackrel{!}{=} y_p'''(x) - 3y_p''(x) + 2y_p'(x) \\ &= 27Ce^{3x} - (6A + 27Ce^{3x}) + 4Ax + 2B + 6Ce^{3x} \\ &= 2(B - 3A) + 4Ax + 6Ce^{3x} \end{aligned}$$

Ein Koeffizientenvergleich liefert $C = \frac{1}{6}$, $A = \frac{1}{4}$
und $B - 3A = 0$, also $B = \frac{3}{4}$ und somit als
allg. Lsg.

$$y(x) = C_1 + C_2 e^x + C_3 e^{2x} + \frac{1}{4}x^2 + \frac{3}{4}x + \frac{1}{6}e^{3x} \quad (x \in \mathbb{R})$$

b)(i) Das char. Pol. ist gegeben durch

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda I) &= \det \begin{pmatrix} -\lambda & 0 & -1 \\ 1 & -1-\lambda & 3 \\ 0 & -1 & 2-\lambda \end{pmatrix} \stackrel{\text{entw.}}{=} \det \begin{pmatrix} 0 & -\lambda(1+\lambda) & 3\lambda-1 \\ -1 & -(\lambda+1) & 3 \\ 0 & -1 & 2-\lambda \end{pmatrix} \\ &= -\det \begin{pmatrix} -\lambda(1+\lambda) & 3\lambda-1 \\ -1 & 2-\lambda \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \lambda(1+\lambda)(2-\lambda) - (3\lambda-1) \\
&= 2\lambda - \lambda^2 + 2\lambda^2 - \lambda^3 - 3\lambda + 1 \\
&\stackrel{\text{Ausmulti.}}{=} -(\lambda^3 - \lambda^2 + \lambda + 1) \\
&= -(\lambda-1)(\lambda^2+1).
\end{aligned}$$

(ii) Die Nullstellen von p_A sind 1 und $\pm i$, jeweils einfach.
zu 1: Es gilt

$$\begin{aligned}
E_A(1) &= \ker(A - I) = \ker \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 1 & -2 & 3 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \leftrightarrow R_2 \\ R_2 + R_1 \\ R_3 \cdot (-1)}} \\
&= \ker \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -2 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_2 \cdot (-\frac{1}{2}) \\ R_3 \cdot (-1)}}} = \ker \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\
&= \ker \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\} = \ker \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}
\end{aligned}$$

und die zugehörige Lsg. lautet $\vec{\Phi}_1(x) = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^x$

zu $\pm i$: Es gilt

$$\begin{aligned}
E_A(i) &= \ker(A - iI) = \ker \begin{pmatrix} -i & 0 & -1 \\ 1 & -(1+i) & 3 \\ 0 & -1 & 2-i \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \cdot (-i) \cdot i \\ R_2 \cdot (-1) \\ R_3 \cdot (-1)}}} \\
&= \ker \begin{pmatrix} 1 & 0 & -i \\ 0 & -(1+i) & 3+i \\ 0 & 1 & i-2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \cdot (1+i) \\ R_2 \cdot (-1)}}} = \ker \begin{pmatrix} 1 & 0 & -i \\ 0 & 1 & i-2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\
&= \ker \left\{ \begin{pmatrix} -i \\ i-2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\} = \ker \left\{ \begin{pmatrix} i \\ 2-i \\ 1 \end{pmatrix} \right\}
\end{aligned}$$

und die zugehör. Lsg. lautet

$$\begin{aligned}
\underline{\vec{\Phi}_2(x)} &= \operatorname{Re} \left(\begin{pmatrix} i \\ 2-i \\ 1 \end{pmatrix} (\cos(x) + i\sin(x)) \right) \\
&= \operatorname{Re} \begin{pmatrix} -\sin(x) + i\cos(x) \\ 2\cos(x) + \sin(x) + i(2\sin(x) - \cos(x)) \\ \cos(x) + i\sin(x) \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} -\sin(x) \\ 2\cos(x) + \sin(x) \\ \cos(x) \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

$$\underline{\vec{\Phi}_3(x)} = \operatorname{Im} \left(\begin{pmatrix} i \\ 2-i \\ 1 \end{pmatrix} (\cos(x) + i\sin(x)) \right) \stackrel{\text{S.o.}}{=} \begin{pmatrix} \cos(x) \\ 2\sin(x) - \cos(x) \\ \sin(x) \end{pmatrix}$$

Das Fundamentalsystem lautet $\{\vec{\Phi}_1, \vec{\Phi}_2, \vec{\Phi}_3\}$.

Aufgabe 3

- a) Die linke Seite der Gleichung entspricht $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \nabla u(x,t)$, was laut Hl 2 der Richtungsableitung von u in Richtung $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ entspricht, also folgt

$$\frac{\partial u}{\partial \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}}(x,t) = xt. \quad (*)$$

Die linke Seite lässt sich weiter schreiben als Ableitung der Funktion $w(s) = u(x-s, t+s)$, denn nach Kettenregel gilt

↑ beschreibt u entlang Gerade durch (x,t) mit Richtung $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} w'(s) &= (\partial_x u)(x-s, t+s) \cdot (-1) + (\partial_t u)(x-s, t+s) \\ &= \frac{\partial u}{\partial \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}}(x-s, t+s) \stackrel{(*)}{=} (x-s)(t+s) \end{aligned} \quad (**)$$

Daraus folgt mit Hauptsatz

$$\begin{aligned} u(x,t) - u(x+t, 0) &= w(0) - w(-t) \\ &= \int_{-t}^0 w'(s) ds = \int_{-t}^0 xt + (x-t)s - s^2 ds \\ &= \left[xts + \frac{x-t}{2} s^2 - \frac{s^3}{3} \right]_{-t}^0 \\ &= xt^2 - \frac{x-t}{2} \cdot t^2 - \frac{t^3}{3} = \frac{1}{2} xt^2 + \frac{1}{6} t^3 \end{aligned}$$

Wegen $u(x+t, 0) = e^{x+t}$ folgt daraus

$$u(x,t) = \frac{1}{2} xt^2 + \frac{1}{6} t^3 + e^{x+t} \quad \forall x, t \in \mathbb{R}$$

- b) Mit dem Ansatz $u(x,t) = v(x)w(t)$ ist die Gleichung äquivalent zu

$$v''(x)w(t) = v(x)w''(t) \quad x \in (0, \frac{\pi}{2}), t > 0 \quad (1)$$

$$\left. \begin{aligned} v(0)w(t) &= 0 \\ v'(\frac{\pi}{2})w(t) &= 0 \end{aligned} \right\} t > 0 \quad (2)$$

Eine Lösung ist offenbar $u \equiv 0$. Andernfalls ist $w(t)$ und $v(x)$ nicht Null in mindestens einem (x,t)

womit aus (2) $v(0) = v'(\frac{\pi}{2}) = 0$ folgt und
wir in einer Umgebung von (x, t) (1) umformen
können zu

$$\frac{v''(x)}{v(x)} = \frac{w''(t)}{w(t)} = \lambda \in \mathbb{R} \text{ (konstant),}$$

da die Gleichung für alle x und t gelten muss.

zu $v: v'' = \lambda v$
 $\lambda > 0$: $v(x) = A e^{\sqrt{\lambda}x} + B e^{-\sqrt{\lambda}x}$
 $\Rightarrow v(0) = 0 \Rightarrow A + B = 0$
 $v'(\frac{\pi}{2}) = 0 \Rightarrow A \sqrt{\lambda} (e^{\sqrt{\lambda}\frac{\pi}{2}} - e^{-\sqrt{\lambda}\frac{\pi}{2}}) = 0 \Rightarrow A = 0$
 $\Rightarrow v \equiv 0$

$\lambda = 0$: $v(x) = Ax + B$
 $\Rightarrow v(0) = 0 \Rightarrow B = 0$
 $v'(\frac{\pi}{2}) = 0 \Rightarrow A = 0$
 $\Rightarrow v \equiv 0$

$\lambda < 0$: $v(x) = A \cos(\sqrt{-\lambda}x) + B \sin(\sqrt{-\lambda}x)$

$\Rightarrow v(0) = 0 \Rightarrow 0 = A \Rightarrow v(x) = B \sin(\sqrt{-\lambda}x)$

$\Rightarrow v'(\frac{\pi}{2}) = 0 \Rightarrow 0 = B \sqrt{-\lambda} \cos(\sqrt{-\lambda}\frac{\pi}{2})$

$B \sqrt{-\lambda} \neq 0 \Rightarrow \sqrt{-\lambda} \frac{\pi}{2} = (2k+1) \frac{\pi}{2}$

$\Rightarrow \lambda = -(2k+1)^2 \Rightarrow v_k(x) = B \sin((2k+1)x)$

zu w : $w_k'' = -(2k+1)^2 w$ ($k \in \mathbb{N} \cup \{0\}$)

$\Rightarrow w_k(t) = C \cos((2k+1)t) + D \sin((2k+1)t)$

Als allg. Lsg. ergibt sich also

$$u_k(x, t) = \sin((2k+1)x) (C_1 \cos((2k+1)t) + C_2 \sin((2k+1)t))$$

für $k \in \mathbb{N} \cup \{0\}$, $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$ ($C_1 = C_2 = 0 \Rightarrow$ Nullfunktion)

AUFGABE 4

a) (i) Wir setzen $\vec{y}(t) = (x_1(t), x_1'(t), x_2(t), x_2'(t))^T$, womit
folgt, dass

$$\vec{y}'(t) = \begin{pmatrix} x_1'(t) \\ x_1''(t) \\ x_2'(t) \\ x_2''(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1'(t) \\ -\frac{1}{3}x_1(t) + \frac{1}{3}x_2(t) \\ x_2'(t) \\ \frac{2}{3}x_1(t) - \frac{2}{3}x_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{3} & 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ \frac{2}{3} & 0 & -\frac{2}{3} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_1'(t) \\ x_2(t) \\ x_2'(t) \end{pmatrix} = B \vec{y}(t)$$

Somit ist die allg. Lsg. von (1), also $\begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix}$, bestehend aus
der 1. + 3. Komponente der allg. Lsg. von $\vec{y}' = B \vec{y}$, die
wederum aus Linearkomb. der 4 $\vec{e}_i$ des FS entsteht:

$$\begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + C_3 \begin{pmatrix} \cos(t) \\ -2\cos(t) \end{pmatrix} + C_4 \begin{pmatrix} \sin(t) \\ -2\sin(t) \end{pmatrix}$$

$C_1, C_2, C_3, C_4 \in \mathbb{R}, t \in \mathbb{R}.$

(ii) Nummerieren wir das Fundamentalsystem mit $\{\vec{\phi}_1, \vec{\phi}_2, \vec{\phi}_3, \vec{\phi}_4\}$ durch, ist die allg. Lsg. von $\vec{y}' = B\vec{y}$ gegeben durch

$$(\vec{\phi}_1 \vec{\phi}_2 \vec{\phi}_3 \vec{\phi}_4) \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \end{pmatrix} = \vec{y}(t)$$

Setzen wir nun $t=0$ und die Anfangsbedingungen ein, ergibt sich das System

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{(-1) \\ (-1)}} \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -3 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{\cdot (-\frac{1}{3}) \\ (-1)}} \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

Also folgt $C_1 = 1$, $C_2 = 2$, $C_3 = C_4 = 0$ und somit

$$\vec{y}(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} t \\ 1 \\ t \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

als Lsg.

b) Es handelt sich um eine Bernoulli-Gleichung mit $\alpha = 2$. Multiplizieren wir mit $-y^{-2}$ (Ann. $y < 0$ wegen $y(x) < 0$), so ergibt sich

$$-y^{-2}y' = -\frac{1}{x}y^{-1} + 1, \quad y(x) = -\frac{1}{2}$$

Definieren wir nun $z := y^{-1}$, so folgt daraus

$$z' = -y^{-2}y' = -\frac{1}{x}y^{-1} + 1 = -\frac{1}{x}z + 1, \quad z(x) = -2.$$

Für diese lin. Dgl. 1. Ord. gilt

$$A(x) := \int_1^x -\frac{1}{s} ds = -\log(x) \quad (x > 0)$$

und damit die Lösung

$$\begin{aligned} z(x) &= z(1)e^{A(x)} + e^{A(x)} \int_1^x e^{-A(s)} \cdot 1 ds \\ &= -2x^{-1} + x^{-1} \int_1^x s ds \\ &= -2x^{-1} + x^{-1} \left[\frac{s^2}{2} \right]_1^x \\ &= -2x^{-1} + x^{-1} \left(\frac{x^2}{2} - \frac{1}{2} \right) \\ &= -\frac{5}{2}x^{-1} + \frac{x}{2} \quad (x > 0) \end{aligned}$$

Schließlich folgt

$$y(x) = (z(x))^{-1} = \left(\frac{x^2 - 5}{2x} \right)^{-1} = \frac{2x}{x^2 - 5}.$$

Diese Funktion ist definiert für $x \in \mathbb{R} \setminus \{\pm\sqrt{5}\}$ und $\lim_{x \rightarrow \sqrt{5}^-} y(x) = -\infty$. Da die Ableitung nur für $x > 0$ definiert ist ist das maximale Existenzintervall, das den Anfangspunkt 1 enthält, gegeben durch $(0, \sqrt{5})$. Auf diesem Intervall ist $y < 0$, sodass unsere Rechnung gerechtfertigt ist.