



Institutsleitung

Prof. Dr.-Ing. J. Becker Prof. Dr.-Ing. E. Sax Prof. Dr. rer. nat. W. Stork

Übung 2

Übung zu Informationstechnik II und Automatisierungstechnik – Nathalie Brenner





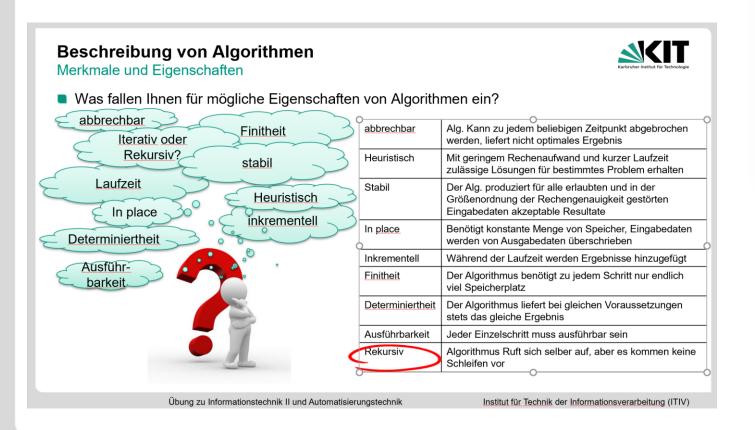
WIEDERHOLUNG ÜBUNG 1



Wiederholung Übung 1

Eigenschaften von Algorithmen

Algorithmen sind genau definierte Handlungsvorschriften zur Lösung eines Problems oder einer bestimmten Art von Problemen in endlich vielen Schritten





Laufzeitanalyse durch O-Notation

Asymptotische Laufzeit- komplexität	Bezeichnung	Erläuterung am Beispiel der Verdoppelung der Problemgröße und typische Algorithmen mit dieser Ordnung
<i>O</i> (1)	konstant	Laufzeit ist unabhängig von der Problemgröße, optimaler Fall, der praktisch nicht auftritt
O(log n)	logarithmisch	Verdoppelung der Problemgröße bewirkt Anstieg der Laufzeit um <i>log</i> 2, also um eine Konstante (um 1 für <i>logarithmus dualis</i>), sehr günstig und daher erstrebens- wert, z.B. <i>binäre Suche</i> (siehe Kapitel 6)
O(n)	linear	Verdoppelung der Problemgröße bewirkt Verdoppelung der Laufzeit, immer noch zufrieden stellend, z.B. <i>sequenzielle Suche</i> (siehe Kapitel 6)
O(n log n)	-	Fast so gut wie linear, weil <i>log n</i> im Verhältnis zu <i>n</i> klein ist, z.B. gute Sortierverfahren wie <i>Quicksort</i> (siehe Kapitel 7)
$O(n^2)$	quadratisch	Verdoppelung der Problemgröße bewirkt Vervierfachung der Laufzeit, ungünstig, z.B. schlechte Sortierverfahren wie <i>Bubblesort</i> (siehe Kapitel 7)
O(n ³)	kubisch	Verdoppelung der Problemgröße bewirkt Veracht- fachung der Laufzeit, sehr unbefriedigend, z.B. einfache Matrizenmultiplikation
O(k")	exponentiell	Verdoppelung der Problemgröße bedeutet Quadrierung (weil $k^{2n} = (k^n)^2$) der Laufzeit, katastrophal, z.B. <i>Back tracking</i> - oder <i>Exhaustionsalgorithmen</i> (siehe Kapitel 9)

Rechengesetze zur O-Notation:

CCIT	engeseize zur O-Notation.		
	c * n	\rightarrow	O(n)
	O(c*n)	\rightarrow	O(n)
	c * O(n)	\rightarrow	O(n)
	O(O(n))	\rightarrow	O(n)
	$O(n_1) + O(n_2) + \cdots + O(n_x)$	\rightarrow	$O(\max(n_i))$
	O(n) * O(m)	\rightarrow	O(n * m)
	m = O(n)	\rightarrow	O(n+m) = O(n)
	n^a	\rightarrow	$O(n^b)$, wenn a <b< td=""></b<>
	$\log_a n$	\rightarrow	$O(\log_b n)$, $\forall a,b>1$



INHALT ÜBUNG 2

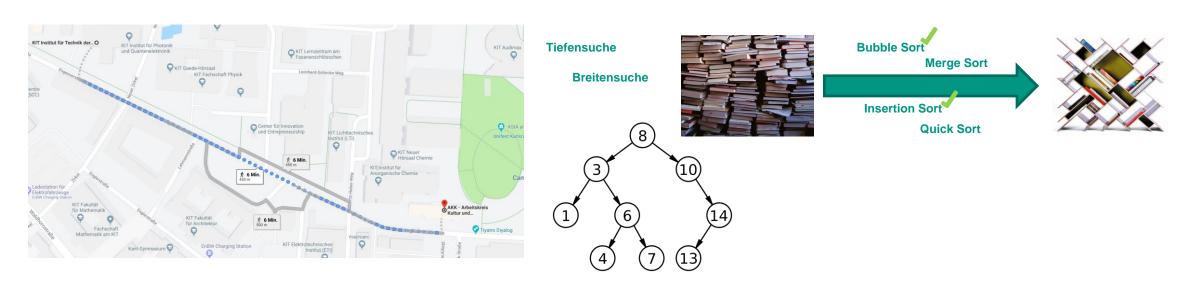


Sortier-, Such- und Optimierungsalgorithmen



Wozu braucht man diese Algorithmen?

- 25% der Computer auf der Welt verbringen ihre Zeit mit Sortieren und Suchen!
- Durch einen sortierten Datenbestand kann eine Abfrage deutlich schneller bearbeitet werden!
 - Beim Einfügen der Daten
 - "Aufräumen" der bestehenden Daten
- Durch geeignete Suchalgorithmen kann beispielsweise der kürzeste Pfad gefunden werden "vom ITIV bis zum Kaffee"



Ziele der heutigen Übung





Nach der heutigen Übung können Sie....

 ... bekannte Sortier- und Suchalgorithmen gegenüberstellen und demonstrieren

• ... verschiedene Sortieralgorithmen, sowie deren Merkmale, benennen

• ... verschiedene Sortieralgorithmen demonstrieren

• ... verschiedene Suchalgorithmen, sowie deren Merkmale, benennen

• ... verschiedene Suchalgorithmen demonstrieren



SORTIERALGORITHMEN



Karlsruher Institut für Technologie

Wozu braucht man diese Algorithmen?

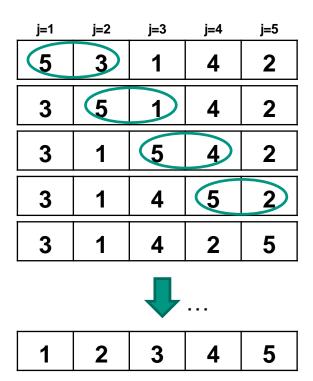
- Was wird alles sortiert?
- Was sortiert ein Computer?
- Warum werden Dinge sortiert?



Wiederholung – Bubble Sort und Insertion Sort

Bubble Sort

```
A = [5, 3, 1, 4, 2]
for i = 1 to länge[A] - 1
  do for j = 1 to länge[A] - i
    do if A[j] > A[j+1]
    then vertausche A[j] mit A[j+1]
```





Insertion Sort

```
A = [5, 3, 1, 4, 2]
for j=2 to length(A) {
    do key= A[j];
    I = j-1;
    while i>0 and A[i]>key{
        do A[i+1] = A[i];
        I = i-1;
    }
    A[i+1] = key
```

```
for ( j = 2 to length(A) ) do

key = A[i]

i = j - 1

while ( i > 0 and A[i] > key ) do

A[i+1] = A[i]

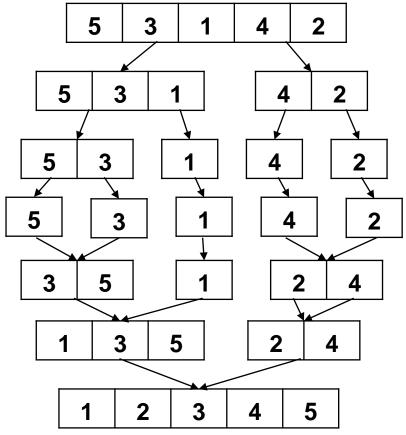
i = i - 1

A[i+1] = key
```

Merge Sort

- Stabiler Sortieralgorithmus
- Besonders geeignet für verkettete Listen
- Prinzip: Teile und Herrsche/Divide and Conquer
 - Unsortierte Daten liegen als Liste vor
 - Zerlegung in immer kleinere Listen
 - Zusammenfügen durch Reißverschlussprinzip
 - Sortierte Daten liegen erneut als Liste vor



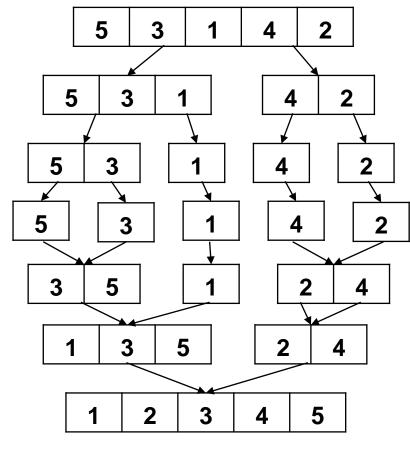


Merge Sort

```
Mergesort(liste)
    if size(liste)>1
    then
      liste1=liste[erste Hälfte]
      liste2=liste[zweite Hälfte]
      liste1=mergesort(liste1)
      liste2=mergesort(liste2)
    return merge(liste1, liste2)
Merge(liste1, liste2)
    neueListe
    while liste1 und liste2 nicht leer
      do if liste1[1] > liste2[1]
       then liste1[1] zu neueListe & liste1[1] löschen
       else liste2[1] zu neueListe & liste2[1] löschen
```

return neueListe





Karlsruher Institut für Technologie

Quick Sort

- Schneller, rekursiver, nicht-stabiler Sortieralgorithmus nach dem Prinzip "Teile und Herrsche"
- Ca. 1960 von C. Antony R. Hoare in seiner Grundform entwickelt und seitdem von vielen Forschern verbessert
- Verfügt über eine sehr kurze innere Schleife (was die Ausführungsgeschwindigkeit stark erhöht)
- Kommt ohne zusätzlichen Speicherplatz aus (abgesehen von dem Platz auf dem Aufruf-Stack für die Rekursion)
- Im Mittel schnellster Sortieralgorithmus

Karlsruher Institut für Technologie

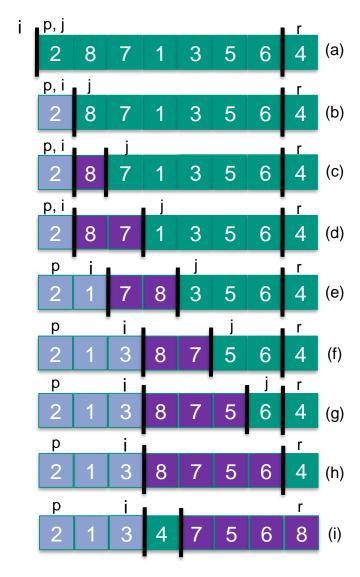
Quick Sort

- Drei Schritte für das Sortieren eines Feldes A[p ... r]:
 - a) <u>Teile</u>: Zerlege das Feld **A[p..r]** in zwei (möglicherweise leere) Teilfelder **A[p..q-1]** und **A[q+1..r]**. Dabei soll jedes Element von **A[p..q-1]** kleiner oder gleich **A[q]** und jedes Element von **A[q+1..r]** größer als **A[q]** sein. **A[q]** ist dabei ein beliebiges Element des Feldes. (Somit sind alle Werte von **A[p..q-1]** auch kleiner wie die Werte in **A[q+1..r]**.)
 - b) <u>Beherrsche</u>: Sortiere die beiden Teilfelder **A[p..q-1]** und **A[q+1..r]** wieder durch rekursiven Aufruf von QuickSort (Beginn wieder beim Teilen), wenn die Teilfelder mehr als ein Element haben.
 - c) <u>Verbinde</u>: Da die Teilfelder in-place sortiert werden (in Feld selbst), ist keine Arbeit erforderlich, um sie zu verbinden. Das gesamte Feld **A[p..r]** ist nun sortiert.

Quick Sort - Pseudocode

```
Quicksort( A, 1, länge[A] )
Quicksort(A, p, r)
      if p < r
      then q = Partition(A, p, r)
        Quicksort( A, p, q - 1 )
        Quicksort( A, q + 1, r)
Partition(A, p, r)
      x = A[r]
      i = p - 1
      for j = p to r - 1
      do if A[j] <= x</pre>
        then i = i + 1
        vertausche A[i] mit A[j]
      vertausche A[i+1] mit A[r]
      return i+1
```





Quick Sort – leicht erklärt





Möglichkeiten zur Anwendung von Sortieralgorithmen



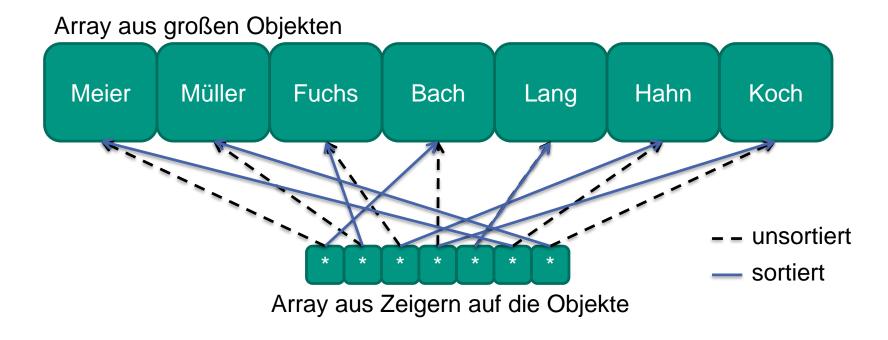
Sortieren und Zeiger

- Problemstellung
 - Wie kann ich große Objekte effizient und schnell sortieren?
 - Große Objekte = viele Attribute, wobei nach einem bestimmten Attribut aufsteigend oder absteigend sortiert werden soll
- Lösung: Sortieren von Zeigern auf Objekte
 - Man erstellt ein Array aus Zeigern, welche auf alle Objekte zeigen und sortiert nur diese Zeiger
- Vorteile
 - Wesentlich schnelleres sortieren bei großen Objekten, da nur Zeiger verschoben werden
 - Mit konstanten Zeiger können die Objekte vor einer ungewollten Veränderung geschützt werden (const int* arr)
- Nachteile
 - Es wird zusätzlicher Speicherplatz für die Zeiger benötigt
 - Komplexer in der Programmierung

Sortieren und Zeiger

Prinzip





- Nur Veränderung der Zeiger, anstatt die großen Objekte im Array zu verschieben
- Für einzelne dynamisch erzeugte Objekte auf dem Heap ist kein anderes Sortierverfahren anwendbar

Sortieren und Zeiger

Beispiel

```
#include <iostream>
#include <iomanip>
#include <string>
using namespace std;
class NamenSortieren {
private:
  string* sortNamen[7];
  int laenge;
public:
  void sortieren();
  void erzeugen();
  void ausgeben();
};
```

```
Karlsruher Institut für Technologie
```

```
void NamenSortieren::erzeugen() {
      sortNamen[0] = new string( "Meier" );
      sortNamen[1] = new string( "Mueller"
       );
      sortNamen[2] = new string( "Fuchs" );
      sortNamen[3] = new string( "Bach" );
      sortNamen[4] = new string( "Lang" );
      sortNamen[5] = new string( "Hahn" );
      sortNamen[6] = new string( "Koch" );
      laenge = 7;
string* sortNamen[7];
                             ➤ Müller
                    Meier
                                     Lang
                  Fuchs Hahn
       3
       4
                                   Koch
                         Bach
       5
                                          Heap
```

Sortieren und Zeiger



Beispiel – Sortieren dynamischer Objekte

```
void NamenSortieren::sortieren() {
                                                                     BubbleSort-Algorithmus
  string* temp = NULL;
                                                                     zum Sortieren
  for( int i = 0; i < laenge - 1; i++ ) {</pre>
                                                                     Vergleich des Inhalts, worauf das
    for( int j = laenge - 1; j >= i + 1; j-- )
                                                                     Element im Zeigerarray zeigt
       if( *sortNamen[j] < *sortNamen[j-1] ) {</pre>
         temp = sortNamen[j];
                                                                     Nur verändern der Zeiger im
         sortNamen[j] = sortNamen[j-1];
                                                                     Zeigerarray (Adressen werden
         sortNamen[j-1] = temp;
                                                                     vertauscht)
                                                                     Linksbündig ausgeben
void NamenSortieren::ausgeben() {
                                                                     Ausgabe der Namen über
  cout << left;</pre>
                                                                     Dereferenzierung
  for( int i = 0; i < laenge; i++ )</pre>
    cout << setw( 10 ) << *sortNamen[i];</pre>
                                                   C:\WINDOWS\system32\cmd.exe
                                                                   Fuchs
                                                                                            Hahn
  cout << endl;</pre>
                                                                                    Lang
                                                                                            Meier
                                                    rücken Sie eine beliebige Taste . .
```

Zwischenübung

Gegeben sind folgende 6 Buchstaben





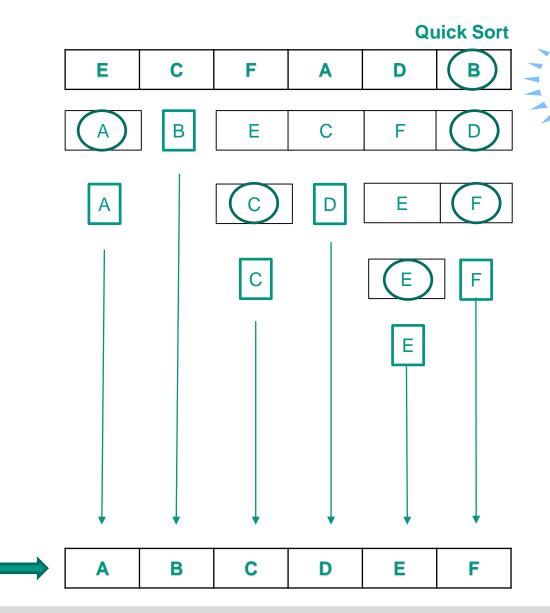
- Aufgabe:
 - Buchstaben mit dem Merge/Quick Sort alphabetisch sortieren. Dabei jeden Zwischenschritt/Iterationsschritt angeben
- Lösungsziel:

A B	С	D	Е	F
-----	---	---	---	---

Zwischenübung - Lsg

Bubble Sort

E	C	F	Α	D	В
С	E	F	Α	D	В
С	E	F	A	D	В
С	E	Α	F	D	В
С	Е	Α	D	II.	В
C	E	Α	D	В	F
С	E	A	D	В	F
С	Α	E	D	В	F
С	Α	D	Ш	В	F
C	A	D	В	E	F
Α	CO	D	В	Е	F
Α	С	D	В	E	F
A	C	В	D	E	F
Α	C	В	D	Е	F
A	В	С	D	Е	F





- Sortieralgorithmen
 - Bubble Sort
 - Insertion Sort
 - Merge Sort
 - Quick Sort
- Anwendung von Sortieralgorithmen
 - Sortieren und Zeiger





ALGORITHMEN AUF GRAPHEN



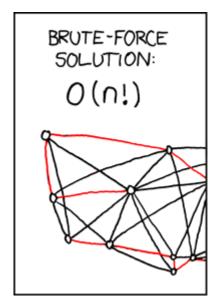
Suchalgorithmen und Laufzeit

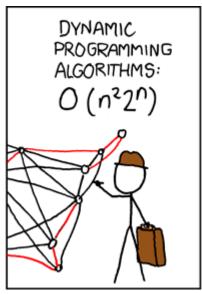


Definition:

"Ein Suchalgorithmus sucht in einer Gesamtmenge von Daten (Suchraum) nach Mustern oder Objekten mit bestimmten Eigenschaften"

- Graphen werden in verschiedenen Gebieten eingesetzt
 - Routenplanung
 - Kommunikationsnetwerke
 - Gantt-Diagramme
 - Hierarchische Strukturen
- Algorithmen auf Graphen können unterschiedliche Informationsgewinne bedeuten







Lineare Suche

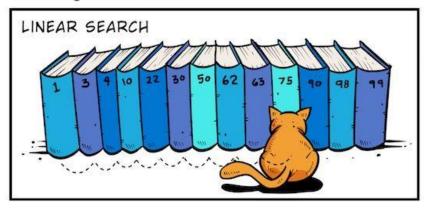
- Element in Liste suchen
 - Elemente nach Index in aufsteigender Reihe nach gesuchter Stelle "Suche Stelle, an der Element "2" ist"



```
int lineare_suche( list, key)
  int I;
  for (i=0;i<lange(list); i++){
    if (list(i)==key) }
      return=I;
  end</pre>
```



Finding Book #75



Lineare Suche



Elemente nach Index in aufsteigender Reihe nach gesuchter Stelle "Suche Stelle, an der Element "2" ist"

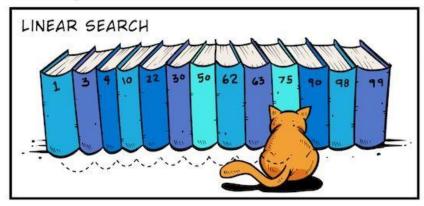


- Vorgehen: Sortieren!
 - Elemente nach Index in aufsteigender Reihe nach gesuchter Stelle, Abbruch wenn x > gesuchtes Element "Suche Stelle, an der Element "2" ist"





Finding Book #75



Das muss doch auch effizienter gehen?!

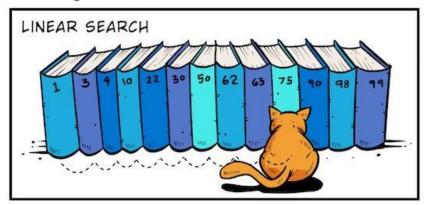
Binärsuche

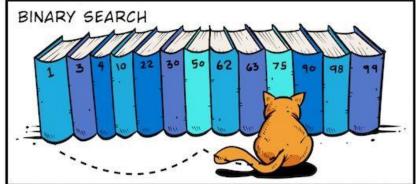
- Vorgehen:
 - Suche beginnt immer in der Mitte des aktuell zu untersuchenden Arrays/Liste/Intervalls
 - Der Suchraum wird mit jeder Iteration halbiert
- Die Binärsuche benötigt von Anfang an sortierte Elemente

```
int binarySearch( list, key, bottom, top )
  center = ( bottom + top )/2
  if list[center] == key {
    return center }
  elseif top - bottom > 0 {
    if key < list[center]
      return binarySearch( list, key, bottom, center )
    else
    return binarySearch( list, key, center + 1, top ) }</pre>
```

Karlsruher Institut für Technologie

Finding Book #75



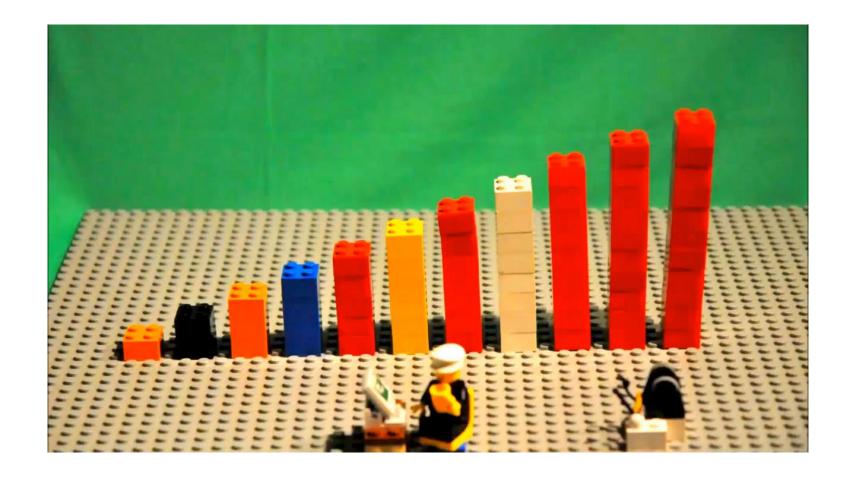


www.petsintech.com

illustrator: Don Suratos

Binärsuche





Algorithmen auf Graphen

Breitensuche



- Verfahren zum durchlaufen der einzelnen Knoten in einem Graphen
 - Durchläuft alle Knoten, welche mit dem aktuellen (z.B. Start-)Knoten verbunden sind
 - Im Gegensatz dazu durchläuft die Tiefensuche einen Pfad bis zu seinem Endknoten, bevor er zurückkehrt und den nächsten unbesuchten Pfad abläuft
- Ergebnis der Breitensuche ist ein Breitensuchbaum
 - Der Breitensuchbaum ist ein gerichteter Graph

```
BreadthFirstSearch( G, s )
  for alle Knoten u in G
  do farbe[u] = weiss
     d[u] = \infty
    vater[u] = NIL
  create queue Q
  farbe[s] = grau
  d[s] = 0
  enqueue(Q, s)
  while Q not empty
  do u = dequeue(Q)
   for alle Knoten v aus Adj[u]
    do if farbe[v] == weiss
       then farbe[v] = grau
           d[v] = d[u] + 1
           vater[v] = u
           enqueue(Q, v)
    farbe[u] = dunkelgrün
```

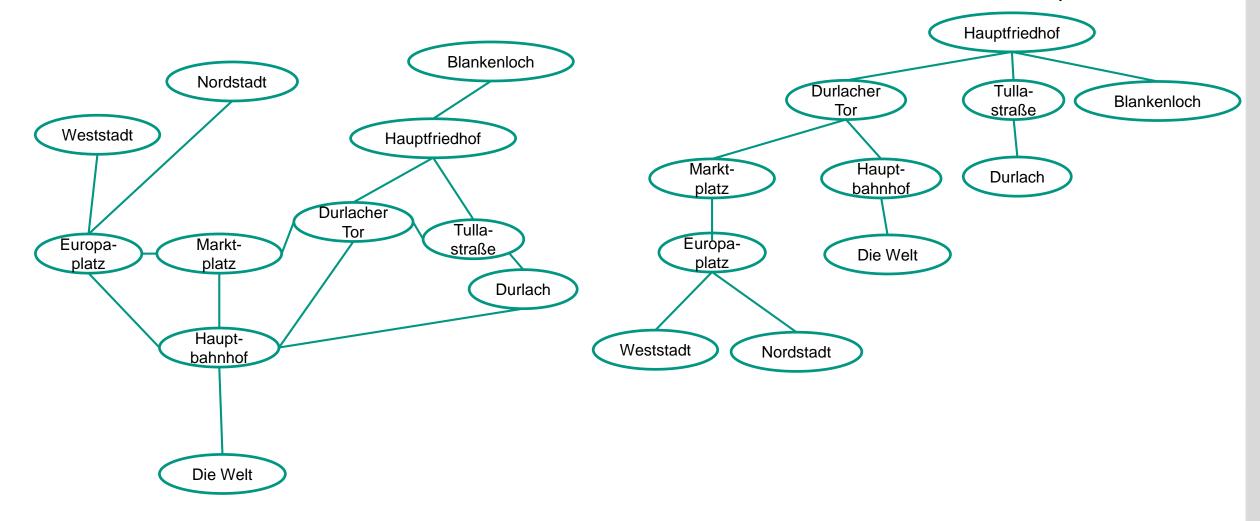
```
// Initialisiere alle Knoten im Graph
// Alle Knoten wurden noch nicht gefunden
// Alle Knoten haben noch keinen Abstand
// Alle Knoten haben noch keinen Vater
// Erzeuge eine Warteschlange Q
// Starte mit Startknoten s
// Abstand zum Startknoten d
// Hänge s an die Warteschlange
// Solange noch Knoten abgearbeitet werden
// hole den nächsten Knoten u
// Für alle zu u adjazente Knoten v
// prüfe ob v schon gefunden wurde
// wenn nicht, dann setze v auf gefunden
// Weise Knoten v seinen Abstand zu
// Der Vater von Knoten v ist der Knoten u
// Merke v für die weitere Verarbeitung
// Markiere Knoten u als abgearbeitet
```

Algorithmen auf Graphen





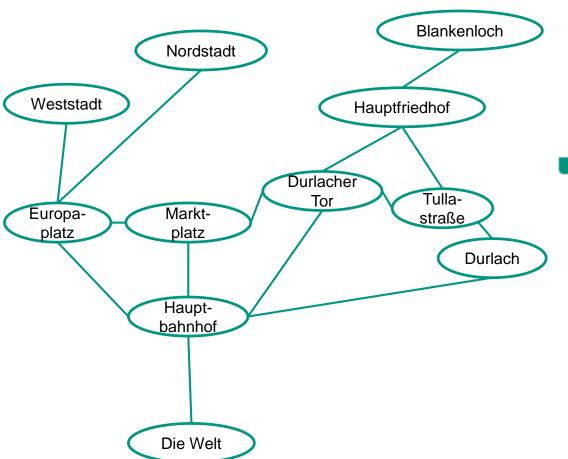
Gesucht: Breitensuchbaum mit Start Hauptfriedhof



Breitensuche

Zwischenübung



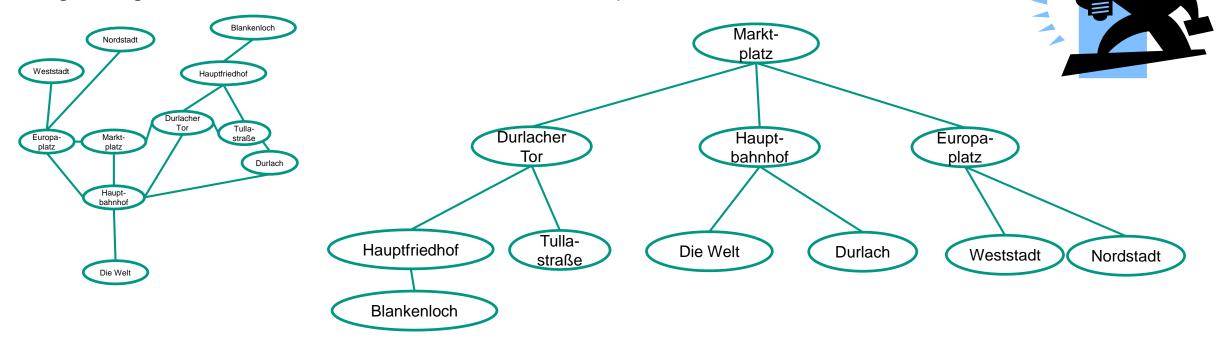


Stellen Sie den zugehörigen Breitensuchbaum auf mit Start am Marktplatz

Breitensuche

Zwischenübung - Lsg

zugehöriger Breitensuchbaum, mit Start am Marktplatz

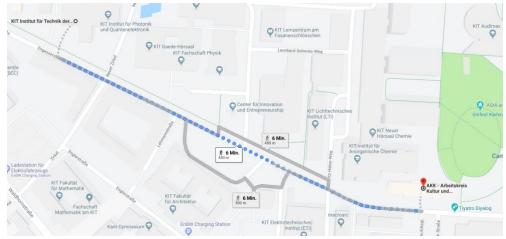


Suchalgorithmen – kürzester Pfad

Dijkstra Algorithmus



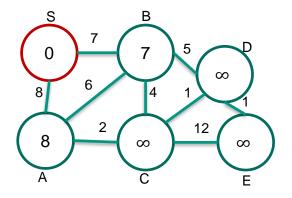
- Ziel: kürzester Weg zwischen Start- und Zielknoten finden
 - Kürzester weg (Ablauf)
 - Kleinste Wegkosten
- Vorgehen:
 - Initialisiere die Distanz im Startknoten mit 0 und in allen anderen Knoten mit ∞ (oder hier ⊥).
 - Solange es noch unbesuchte Knoten gibt, wähle darunter denjenigen mit minimaler Distanz aus und speichere, dass dieser Knoten schon besucht wurde.
 - Berechne für alle noch unbesuchten Nachbarknoten die Summe des jeweiligen Kantengewichtes und der Distanz zum aktuellen Knoten.
 - Ist dieser Wert für einen Knoten kleiner als die dort gespeicherte Distanz, aktualisiere sie und setze den aktuellen Knoten als Vorgänger.
 - Dieser Schritt wird auch als Update oder Relaxieren bezeichnet.
 - Hier: Netzwerk mit Knoten A, B, C, D, E, F, G und den jeweiligen Verbindungsgewichten

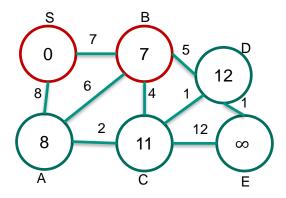


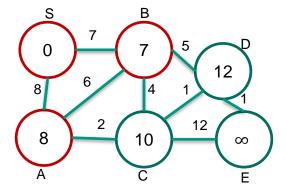
Suchalgorithmen – kürzester Pfad

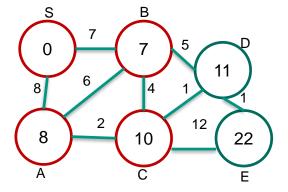
Dijkstra Algorithmus

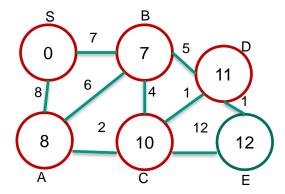


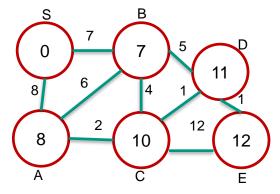












Kürzester Pfad von S nach E: S→A→C→D→E



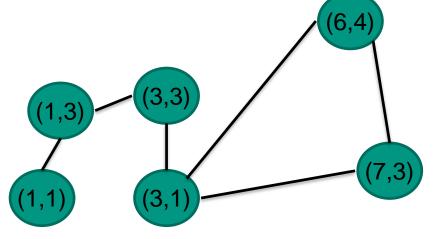
- Suchalgorithmen
 - Lineare Suche
 - Binäre Suche
- Algorithmen auf Graphen
 - Breitensuche
 - Dijkstra



Zwischenübung

Graphen und Heuristik

Gegeben:Graph G mit Position (x,y) für jeden Knoten





Aufgabe:

Berechnung des Heuristikwerts bezogen auf Startknoten (1,3)

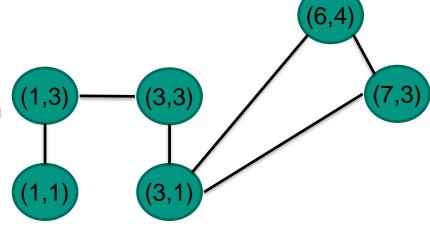
Heuristikfunktion h für zwei Knoten i und j: (auch bekannt als Manhatten-Distanz-Funktion)

$$h(i,j) = ||x_i - x_j|| + ||y_i - y_j||$$

Zwischenübung

Graphen und Heuristik -Lsg

Gegeben: Graph G mit Position (x,y) für jeden Knoten





Aufgabe:

Berechnung des Heuristikwerts bezogen auf Startknoten (1,3)

Heuristikfunktion h für zwei Knoten i und j: (auch bekannt als Manhatten-Distanz-Funktion)

$$h(i,j) = ||x_i - x_j|| + ||y_i - y_j||$$

Zielknoten	Heuristikwert (bezogen auf (1,3))		
(1,1)	2 —	h = 1 - 1 + 3 - 1 = 0 + 2 = 2	
(3,3)	2 —	h = 1 - 3 + 3 - 3 = 2 + 0 = 2	
(3,1)	4		
(6,4)	6		
(7,3)	6 —	h = 1 - 7 + 3 - 3 = 6 + 0 = 6	

Ziele der heutigen Übung





Nach der heutigen Übung können Sie....

... bekannte Sortier- und Suchalgorithmen gegenüberstellen und demonstrieren

- ... verschiedene Sortieralgorithmen, sowie deren Merkmale benennen
- ... verschiedene Sortieralgorithmen demonstrieren
- ... verschiedene Suchalgorithmen, sowie deren Merkmale benennen
- ... verschiedene Suchalgorithmen demonstrieren