

Lineare Algebra I

für die Fachrichtung Informatik

Wintersemester 2023/24

Ein Frohes Neues Jahr

$2^3 \cdot 11 \cdot 23$

K Körper (z.B. $\mathbb{R}, \mathbb{Q}, \mathbb{C}, \mathbb{F}_2, \mathbb{F}_4, \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ p Primzahl)

V, W

K -Vektorräume

$$\varphi: V \longrightarrow W$$

K -Vektorraumhomomorphismus
 K -linear

K Körper

(z.B. $\mathbb{R}, \mathbb{Q}, \mathbb{C}, \mathbb{F}_2, \mathbb{F}_4, \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ p Primzahl)

V, W

K -Vektorräume

$$\text{Hom}_K(V, W) = \{ \varphi: V \rightarrow W \mid \varphi \text{ ist } K\text{-linear} \}$$

K -Vektorraum

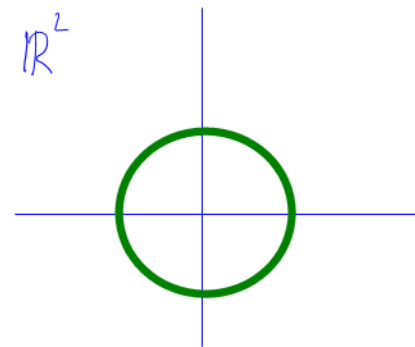
Fortsetzungssatz 4.2.14

K Körper

V, W K -Vektorräume

$$\text{Hom}_K(V, W) = \{ \varphi: V \rightarrow W \mid \varphi \text{ ist } K\text{-linear} \}$$

(a) $M \subseteq V$ mit $\text{LH}(M) = V$
 $\varphi, \psi \in \text{Hom}(V, W)$ mit $\varphi|_M = \psi|_M$
Dann gilt: $\varphi = \psi$, d.h.
 $\left(\begin{array}{ccc} \text{Hom}(V, W) & \longrightarrow & W^M \\ \varphi & \longmapsto & \varphi|_M \end{array} \right)$ ist injektiv.



Bw: Let $v \in V$.
 $v = \sum_{j=1}^n \lambda_j v_j$
 $\lambda_j \in K, v_j \in M$.

(zz: $\varphi(v) = \psi(v)$.)

$$\varphi(v) = \varphi\left(\sum_{j=1}^n \lambda_j v_j\right) = \sum_{j=1}^n \lambda_j \varphi(v_j) = \sum_{j=1}^n \lambda_j \psi(v_j)$$

$$= \psi\left(\sum_{j=1}^n \lambda_j v_j\right) = \psi(v)$$

$\square$

Fortsetzungssatz 4.2.14

K Körper

V, W K -Vektorräume

$$\text{Hom}_K(V, W) = \{ \varphi: V \rightarrow W \mid \varphi \text{ ist } K\text{-linear} \}$$

(b)

$B \subseteq V$ sei eine Basis von V

$f: B \rightarrow W$ sei eine Abbildung.

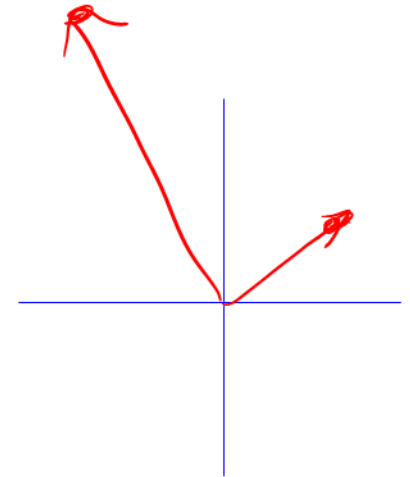
Dann gibt es eine eindeutige K -lineare Abbildung

$\varphi \in \text{Hom}(V, W)$ mit $\varphi|_B = f$, d.h.

$\left(\begin{array}{c} \text{Hom}(V, W) \longrightarrow W^B \\ \varphi \longmapsto \varphi|_B \end{array} \right)$ ist bijektiv, d.h. $\text{Hom}(V, W) \cong W^B$

Bw: siehe Skript.

$$\left(\varphi \left(\sum \lambda_j v_j \right) := \sum \lambda_j f(v_j) \right)$$



Erinnerung: $B \subseteq V$ $|B| = n < \infty$.
 $B = \{b_1, \dots, b_n\}$

$$\varphi: \left(\begin{array}{c} \mathbb{K}^n \\ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \end{array} \right) \begin{array}{l} \longrightarrow V \\ \longmapsto x_1 b_1 + \dots + x_n b_n \end{array} \right)$$

B Basis $\Rightarrow \varphi$ isomorphism

$$\Rightarrow V \cong \mathbb{K}^n$$

Idee: Untersuchung lin. Abbildungen
von $\mathbb{K}^n$ nach $\mathbb{K}^m$.

z.B.: $K = \mathbb{R}$

$$\varphi: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$$
$$\varphi(x) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{pmatrix} x$$

$\leftarrow$ $\mathbb{R}^2$

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$
$$\varphi \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \end{pmatrix}$$

IN DEN SPALTEN DER MATRIX
STEHEN DIE BILDER DER
BASISVEKTOREN!

Satz 4.3.1

Darstellungsmatrizen einer
Abbildungen von K^n nach K^m
bzgl. der Standardbasis

$$m, n \in \mathbb{N}$$

K Körper

(a)

$$A \in K^{m \times n}$$

$\Rightarrow \varphi_A: (K^n \rightarrow K^m : x \mapsto Ax)$ ist K -linear.

$$A = \left(\begin{array}{c|c|c|c} \varphi_A(e_1) & \varphi_A(e_2) & \dots & \varphi_A(e_n) \end{array} \right)$$

In den Spalten der Matrix A stehen die Bilder der
Standardbasisvektoren $e_1, \dots, e_n$.



$$(b) \quad \forall \varphi \in \text{Hom}(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^m) \\ \exists A \in \mathbb{K}^{m \times n} : \varphi = \varphi_A.$$

① Diese Matrix ist eindeutig
(und heißt Darstellungsmatrix von φ (bzgl. Standardbasis))

$$A = M_{EE}(\varphi)$$

Bw (b):

$$A = \left(\varphi(e_1) \mid \varphi(e_2) \mid \dots \mid \varphi(e_n) \right) \in \mathbb{K}^{m \times n} \quad (\text{z.z.: } \varphi = \varphi_A)$$

$$\varphi(e_j) = \varphi_A(e_j) \implies \varphi = \varphi_A.$$

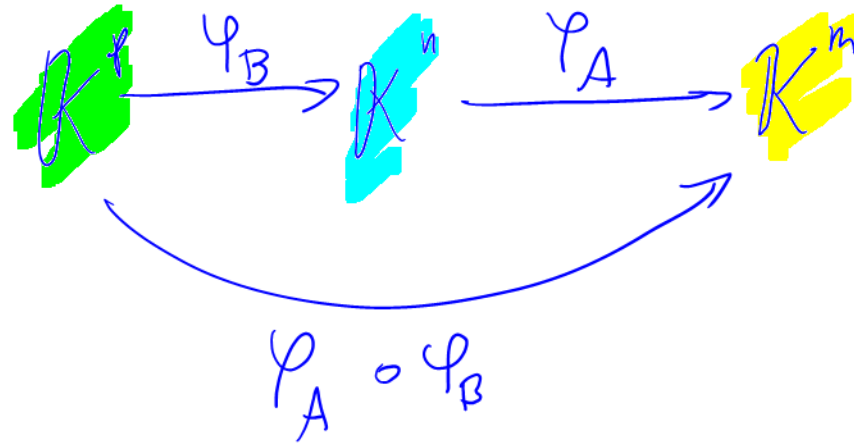
Ann: $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$



$$\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$

$$c) A \in K^{m \times n}$$

$$B \in K^{n \times p}$$



$$\Rightarrow \varphi_A \circ \varphi_B = \varphi_{AB}$$

$$M_{EE}(\varphi \circ \psi) = M_{EE}(\varphi) M_{EE}(\psi)$$

$(m \times n) \quad (n \times p)$

$m \times p$

$$B_k: (\varphi_A \circ \varphi_B)(x) = \varphi_A(\varphi_B(x))$$

$$= \varphi_A(Bx) = A(Bx) = (AB)x = \varphi_{AB}(x).$$

(d)

$$\varphi_{1_n} = \text{id}_{\mathbb{R}^n}$$

$$M_{EE}(\text{id}_{\mathbb{R}^n}) = 1_n.$$

$$\text{Bw: } \varphi_{1_n}(x) = 1_n x = x = \text{id}_{\mathbb{R}^n}(x)$$

$$\text{id}_{\mathbb{R}^n} \in \text{Hom}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$$

$$\text{id}_{\mathbb{R}^n}(x) = x$$

$$1_n = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix}$$

$$1_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(e) $m, n \in \mathbb{N}$

$$\left(\begin{array}{ccc} K^{m \times n} & \longrightarrow & \text{Hom}(K^n, K^m) \\ A & \longmapsto & \varphi_A \end{array} \right)$$

ist ein Vektorraumisomorphismus
mit Umkehrabbildung

$$\begin{array}{ccc} \text{Hom}(K^n, K^m) & \longrightarrow & K^{m \times n} \\ \varphi & \longmapsto & M_{EE}(\varphi) \end{array}.$$

Bw: $\varphi_{A+B} = \varphi_A + \varphi_B \qquad \varphi_{\lambda A} = \lambda \varphi_A$

$$\begin{aligned}\varphi_{A+B}(x) &= (A+B)x = Ax + Bx \\ &= \varphi_A(x) + \varphi_B(x)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\varphi_{\lambda A}(x) &= (\lambda A)x \\ &= \lambda(Ax) = \lambda \varphi_A(x).\end{aligned}$$

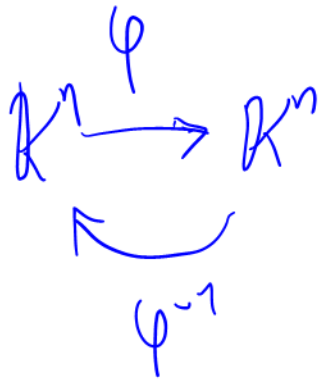
(f) $\varphi \in \text{Hom}(K^n, K^m)$ ist genau dann bijektiv, wenn
(d.h. φ Vektorisomorphismus)

$$m=n$$

und

$$A = M_{EE}(\varphi) \in K^{n \times n}$$

invertierbar ist im Ring $(K^{n \times n}, +, \cdot)$
($\exists B \in K^{n \times n} : AB = 1 = BA$)



$$M_{EE}(\varphi^{-1}) = \left(M_{EE}(\varphi) \right)^{-1}$$

Bw: $\varphi: K^n \rightarrow K^m$ Vektorraum-Isom.

$$\Rightarrow n = \dim K^n = \dim K^m = m. \quad (4.2.9c).$$

$$A \in K^{n \times n}.$$

$$\varphi^{-1}: K^n \rightarrow K^n \quad B = M_{EE}(\varphi^{-1}).$$

$$\varphi \circ \varphi^{-1} = \text{id} = \varphi^{-1} \circ \varphi$$

$$M_{EE}(\varphi) M_{EE}(\varphi^{-1}) = \mathbb{1}_n = M_{EE}(\varphi^{-1}) M_{EE}(\varphi)$$

$$AB = \mathbb{1}_n = BA.$$

$$\Rightarrow A \text{ invertierbar.}$$

Umgekehrt: $m=n$ und A invertierbar, $A^{-1} \in K^{n \times n}$.

$$\varphi_A \circ \varphi_{A^{-1}} = \varphi_{AA^{-1}} = \varphi_I = \text{id} = \varphi_I = \varphi_{A^{-1}A} = \varphi_{A^{-1}} \circ \varphi_A$$

Def. 4.3.2 $n \in \mathbb{N}$

K Körper

$A \in K^{n \times n}$ heiße **invertierbar**, wenn

$$\exists B \in K^{n \times n}: AB = I_n = BA$$

$$B = \text{Inverses von } A = A^{-1}.$$

$$GL(n, K) = \{ A \in K^{n \times n} \mid A \text{ invertierbar} \}$$
$$= (K^{n \times n})^{\times}$$

Allgemeine Lineare Gruppe

Z.B.: (a) $\mathbb{1}_n \in GL(n, \mathbb{R})$

$$\mathbb{1}_n^{-1} = \mathbb{1}_n.$$

(b) Wenn A eine Nullzeile hat,
dann ist A NICHT invertierbar, weil

$$\mathbb{1}_n = AB = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \quad \Downarrow$$

Analog: Wenn A eine Nullspalte hat, ist
 A NICHT invertierbar.

(c) Lemma 2.5.4: $\begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ n & & 1 \end{pmatrix}$ ist invertierbar mit Inverse $\begin{pmatrix} 1 & & \\ & \ddots & \\ -n & & 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & 1 & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & 0 & & 1 \\ & & & & 1 & \\ & & & & & 1 \\ & 1 & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & 1 & & \\ & & & & 0 & \\ & & & & & 1 \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

ist invertierbar
und selbst invers.

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & 1 & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & \lambda & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & 1 \\ & & & & & & 1 \\ & & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

ist invertierbar
mit Inverse

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & 1 & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & \frac{1}{\lambda} & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & 1 \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\lambda \neq 0.$$

Satz 4.3.4

$n \in \mathbb{N}$

$$A \in \mathbb{K}^{n \times n}$$

$\mathbb{K}$ Körper

Dann sind äquivalent:

- (i) A invertierbar
- (ii) A^T invertierbar
- (iii) $\exists B \in \mathbb{K}^{n \times n} : BA = 1$
- (iv) $\exists B \in \mathbb{K}^{n \times n} : AB = 1$
- (v) $\ker A = \{0\}$
- (vi) $\operatorname{rg} A = n$
- (vii) $\varphi_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$ ist injektiv
- (viii) $\varphi_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$ ist surjektiv
- (ix) $\varphi_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$ ist bijektiv