

# Lineare Algebra I

## für die Fachrichtung Informatik

### Wintersemester 2023/24

Endomorphismen



$$v_{k+1} = \varphi(v_k)$$

Was ist  $v_k = \varphi^k(v_0)$  für große Werte von  $k$  ?

Beispiel:

$$V = \mathbb{R}^3$$

$$\textcircled{\text{I}} \quad \varphi: V \rightarrow V$$

$$x \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} x$$

$$v_0 = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi(v_0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha + \beta - \gamma \\ -\alpha + \gamma \\ \alpha + \beta - \gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi \circ \varphi(v_0) = \varphi(\varphi(v_0)) = \varphi\left(\begin{pmatrix} \alpha + \beta - \gamma \\ -\alpha + \gamma \\ \alpha + \beta - \gamma \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha + \beta - \gamma \\ -\alpha + \gamma \\ \alpha + \beta - \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\alpha + \gamma \\ 0 \\ -\alpha + \gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi \circ \varphi \circ \varphi(v_0) = \varphi(\varphi(\varphi(v_0))) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\alpha + \gamma \\ 0 \\ -\alpha + \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \xrightarrow{\varphi} \begin{pmatrix} \alpha + \beta - \gamma \\ -\alpha + \gamma \\ \alpha + \beta - \gamma \end{pmatrix} \xrightarrow{\varphi} \begin{pmatrix} -\alpha + \gamma \\ 0 \\ -\alpha + \gamma \end{pmatrix} \xrightarrow{\varphi} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(II)

$$K = \mathbb{R}, V = \mathbb{R}^3$$

$$\varphi: V \rightarrow V$$

$$\varphi(x) = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} x$$

$$A = M_{EE}(\varphi) = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

$$v_0 = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi(v_0) = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3}\alpha \\ 0 \\ 7\gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi \circ \varphi(v_0) = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{3}\alpha \\ 0 \\ 7\gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \left(\frac{1}{3}\right)^2 \alpha \\ 0 \\ 7^2 \gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi \circ \varphi \circ \varphi(v_0) = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \left(\frac{1}{3}\right)^2 \alpha \\ 0 \\ 7^2 \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \left(\frac{1}{3}\right)^3 \alpha \\ 0 \\ 7^3 \gamma \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \frac{1}{3}\alpha \\ 0 \\ 7\gamma \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} (\frac{1}{3})^2 \alpha \\ 0 \\ 7^2 \gamma \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} (\frac{1}{3})^3 \alpha \\ 0 \\ 7^3 \gamma \end{pmatrix} \mapsto \dots$$

$\forall k \in \mathbb{N}$ :

$$\varphi^k \left( \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} (\frac{1}{3})^k \alpha \\ 0 \\ 7^k \gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi^k \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\frac{1}{3})^k \alpha \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\varphi^k \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 7^k \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{\text{III}} \quad K = \mathbb{R}, \quad V = \mathbb{R}^3$$

$$\varphi: V \rightarrow V$$

$$\varphi(x) = \left( \begin{array}{c|cc} 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2}\sqrt{3} \\ 0 & \frac{1}{2}\sqrt{3} & -\frac{1}{2} \end{array} \right) x$$

$$v_0 = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi(v_0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2}\sqrt{3} \\ 0 & \frac{1}{2}\sqrt{3} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha \\ -\frac{1}{2}\beta - \frac{1}{2}\sqrt{3}\gamma \\ \frac{1}{2}\sqrt{3}\beta - \frac{1}{2}\gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi \circ \varphi(v_0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2}\sqrt{3} \\ 0 & \frac{1}{2}\sqrt{3} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ -\frac{1}{2}\beta - \frac{1}{2}\sqrt{3}\gamma \\ \frac{1}{2}\sqrt{3}\beta - \frac{1}{2}\gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha \\ -\frac{1}{2}\beta + \frac{1}{2}\sqrt{3}\gamma \\ -\frac{1}{2}\sqrt{3}\beta - \frac{1}{2}\gamma \end{pmatrix}$$

$$\varphi \circ \varphi \circ \varphi(v_0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2}\sqrt{3} \\ 0 & \frac{1}{2}\sqrt{3} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ -\frac{1}{2}\beta + \frac{1}{2}\sqrt{3}\gamma \\ -\frac{1}{2}\sqrt{3}\beta - \frac{1}{2}\gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \alpha \\ -\frac{1}{2}\beta - \frac{1}{2}\sqrt{3}\gamma \\ \frac{1}{2}\sqrt{3}\beta - \frac{1}{2}\gamma \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \alpha \\ -\frac{1}{2}\beta + \frac{1}{2}\sqrt{3}\gamma \\ -\frac{1}{2}\sqrt{3}\beta - \frac{1}{2}\gamma \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \alpha \\ -\frac{1}{2}\beta - \frac{1}{2}\sqrt{3}\gamma \\ \frac{1}{2}\sqrt{3}\beta - \frac{1}{2}\gamma \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \alpha \\ -\frac{1}{2}\beta + \frac{1}{2}\sqrt{3}\gamma \\ -\frac{1}{2}\sqrt{3}\beta - \frac{1}{2}\gamma \end{pmatrix} \mapsto \dots$$

$$\text{(IV)} \quad K = \mathbb{R}, \quad V = \mathbb{R}^3$$

$$\varphi: V \longrightarrow V$$

$$\varphi(x) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} x$$

$$v_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\varphi} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\varphi} \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\varphi} \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\varphi} \begin{pmatrix} 16 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\varphi} \begin{pmatrix} 25 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\varphi^k \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k^2 \\ k \\ 1 \end{pmatrix}$$

## Systematischer Ansatz:

$\mathbb{K}$  Körper

$V$  Vektorraum über  $\mathbb{K}$   
 $\dim V = n \in \mathbb{N}$ .

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{3} & & \\ & 0 & \\ & & \mathbb{1}_k \end{pmatrix}^{\mathbb{K}} = \begin{pmatrix} \left(\frac{1}{3}\right)^k & & \\ & 0 & \\ & & \mathbb{1}_k \end{pmatrix}$$

$\varphi \in \text{End}(V)$       $v_0 \in V$ .

Wähle geordnete Basis  $B = (b_1, \dots, b_n)$  von  $V$ .

$$A = M_{BB}(\varphi) \in \mathbb{K}^{n \times n}$$

$$x_0 = (v_0)_B \in \mathbb{K}^n$$

$$\left(\varphi^k(v_0)\right)_B = \left(\varphi \circ \dots \circ \varphi(v_0)\right)_B = M_{BB}(\varphi \circ \dots \circ \varphi)(v_0)_B$$

$$= M_{BB}(\varphi) M_{BB}(\varphi) \dots M_{BB}(\varphi)(v_0)_B = A \dots A x_0 = A^k x_0.$$

Frage: Wie berechnet man das ?

$$(\underline{V}) \quad K = \mathbb{R}, \quad V = \mathbb{R}^3$$

$$\varphi: V \rightarrow V$$

$$\varphi(x) = \begin{pmatrix} \frac{43}{10} & \frac{27}{10} & \frac{43}{30} \\ 4 & 3 & \frac{4}{3} \\ \frac{1}{10} & -\frac{1}{10} & \frac{1}{30} \end{pmatrix} x$$

Bezüglich der Standardbasis  $E$  von  $\mathbb{R}^3$  erhalten wir die Matrix:

$$M_{EE}(\varphi) = \begin{pmatrix} \frac{43}{10} & \frac{27}{10} & \frac{43}{30} \\ 4 & 3 & \frac{4}{3} \\ \frac{1}{10} & -\frac{1}{10} & \frac{1}{30} \end{pmatrix}$$

Problem: wie berechnet man Potenzen hier von?

Betrachte stattdessen die geordnete Basis:

$$B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

(Man muss zeigen, dass dies wirklich eine Basis von  $\mathbb{R}^3$  ist)

$$M_{EB}(id) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$

$$M_{BE}(id) = \left( M_{EB}(id) \right)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{3}{10} & -\frac{3}{10} & \frac{1}{10} \\ -\frac{1}{10} & \frac{1}{10} & \frac{3}{10} \\ \frac{3}{5} & \frac{2}{5} & \frac{1}{5} \end{pmatrix}$$

↑  
 Gauß

$$= \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 3 & -3 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \\ 6 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$M_{BB}(\varphi) = M_{BE}(id) M_{EE}(\varphi) M_{EB}(id)$$

$$= \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 3 & -3 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \\ 6 & 4 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{43}{10} & \frac{27}{10} & \frac{43}{30} \\ 4 & 3 & \frac{4}{3} \\ \frac{1}{10} & -\frac{1}{10} & \frac{1}{30} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

$$\left( \varphi^{\mathbb{R}}(v_0) \right)_B = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}^{\mathbb{R}} X_0 = \begin{pmatrix} \left(\frac{1}{3}\right)^{\mathbb{R}} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7^{\mathbb{R}} \end{pmatrix} X_0$$

mit  $X_0 = (v_0)_B \in \mathbb{R}^3$ .

$$\begin{pmatrix} \frac{43}{10} & \frac{27}{10} & \frac{43}{30} \\ 4 & 3 & \frac{4}{3} \\ \frac{1}{10} & -\frac{1}{10} & \frac{1}{30} \end{pmatrix}^{\mathbb{R}} = \left( M_{EE}(\varphi) \right)^{\mathbb{R}} = M_{EE}(\varphi^{\mathbb{R}})$$

$$= M_{EB}(\text{id}) M_{BB}(\varphi^{\mathbb{R}}) M_{BE}(\text{id})$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \left(\frac{1}{3}\right)^{\mathbb{R}} & & \\ & 0 & \\ & & 7^{\mathbb{R}} \end{pmatrix} \frac{1}{10} \begin{pmatrix} 3 & -3 & 1 \\ -1 & 1 & 3 \\ 6 & 4 & 2 \end{pmatrix} = \dots$$

Siehe  
auch  
Übungsblatt 11  
Aufgabe 2

Im Skript finden sich

andere, aber sehr ähnliche  
Beispiele (siehe 5.5.1)

wie unsere Beispiele

I, II, III, IV, V .

Anmerkung: Smith Normalform hilft uns hier leider nicht weiter...

$$\varphi: V \longrightarrow V$$

$\exists B_v$  geordn. Basis von  $V$

$\exists B_w$  geordn. Basis von  $V$

$$M_{B_w B_v}(\varphi) = \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{matrix}} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$M_{B_v B_v}(\varphi \circ \varphi) = \cancel{M_{B_w B_v}(\varphi) \cdot M_{B_w B_v}(\varphi)}$$

$$M_{B_w B_v}(\varphi^k) = \left( M_{B_w B_v}(\varphi) \right)^k$$

funktioniert nur, wenn  $B_v = B_w$ .  $\nabla$

Def 5.5.4

$K$  Körper

$n \in \mathbb{N}$

$$A, B \in K^{n \times n}$$

$A$  und  $B$  heißen **ähnlich**, wenn

$$\exists S \in GL(n, K)$$

$$S^{-1}AS = B$$

$$A = SBS^{-1}$$

z.B.

$$\begin{pmatrix} \frac{43}{10} & \frac{27}{10} & \frac{43}{30} \\ 4 & 3 & \frac{4}{3} \\ \frac{1}{10} & -\frac{1}{10} & \frac{1}{30} \end{pmatrix} \text{ ist ähnlich zu } \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} .$$

## Zwei Fragestellungen (für den Rest des Semesters):

Gegeben:  $A \in K^{n \times n}$

Finde  $B \in K^{n \times n}$

ähnlich zu  $A$

mit  $B$  „möglichst einfach“,

z.B. so, dass man

$B^k$  leicht berechnen

kann für große  $k \in \mathbb{N}$

Gegeben  $A, B \in K^{n \times n}$

Sind  $A$  und  $B$

ähnlich?

Def 5.5.5

$n \in \mathbb{N}$

$$A = (a_{ij}) \in \mathbb{K}^{n \times n}$$

$$\text{Spur}(A) = \text{tr} A = a_{11} + \dots + a_{nn}$$

$\mathbb{K}$  Körper

A diagram of an  $n \times n$  matrix enclosed in large parentheses. The diagonal elements  $a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}$  are highlighted with green boxes. The element  $a_{1n}$  is written above the top-right corner, and  $a_{n1}$  is written below the bottom-left corner. Small green squares are placed along the diagonal between the boxed elements to indicate the continuation of the sequence.

Lemma 5.5.6

(a)  $\text{tr}: \mathbb{K}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{K}$  ist linear

(b)  $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$

Bw: (a): direktes Nachrechnen

(b)

(siehe Aufgabe 2, Übungsblatt 2)

Prop 5.5.7

$K$  Körper

$n \in \mathbb{N}$

$A, B \in K^{n \times n}$ .

WENN  $A$  ähnlich zu  $B$  ist,

DANN (a)  $\text{rg}(A) = \text{rg}(B)$

(b)  $\det(A) = \det(B)$

(c)  $\text{tr}(A) = \text{tr}(B)$

Bw:

$$A = S B S^{-1}$$

$$(a) \operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(S B S^{-1}) = \operatorname{rg}(B S^{-1}) = \operatorname{rg}(B).$$

$$(b) \det A = \det(S B S^{-1}) = \det S \cdot \det B \cdot \det S^{-1}$$

$$= \underbrace{\det S \det S^{-1}}_{=1} \det B.$$

$$(c) \operatorname{tr}(A) = \operatorname{tr}(S B S^{-1}) = \operatorname{tr}(S^{-1}(S B)) = \operatorname{tr}(\underbrace{S^{-1} S}_1 B) = \operatorname{tr}(B)$$

Achtung:  $\operatorname{tr}(AB) \neq \operatorname{tr}(A)\operatorname{tr}(B)$   
 $\operatorname{tr}(ABC) \neq \operatorname{tr}(BAC)$

# Def 5.5.9

$K$  Körper

$V$  endlichdim Vektorraum über  $K$

$$\varphi \in \text{End}_K(V)$$

$$\det(\varphi) := \det(M_{B B}(\varphi)) \quad \text{für eine geordn. Basis } B$$

$$\text{tr}(\varphi) := \text{tr}(M_{B B}(\varphi)) \quad \text{für eine geordn. Basis } B$$

Dies ist wohldefiniert

wegen Prop. 5.5.7

z.B.  $V$   $\mathbb{R}$ -Vektorraum

$\varphi: V \longrightarrow V$  Endomorphismus,  $v_0 \in V$

mit  $\varphi(v_0) = (-3)v_0$ .

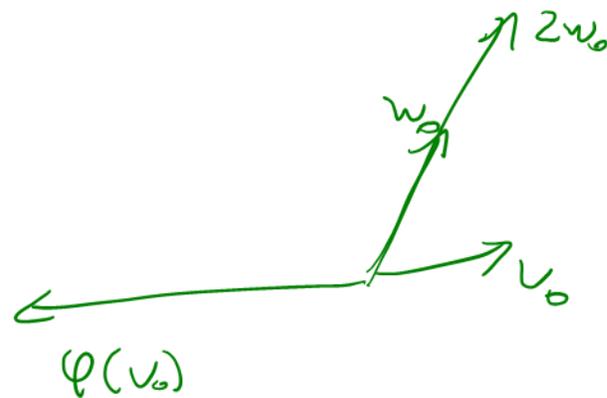
$$\varphi(\varphi(v_0)) = \varphi((-3)v_0) = (-3)\varphi(v_0) = (-3)(-3)v_0 = 9v_0$$

$$\varphi^k(v_0) = (-3)^k v_0.$$

$$\varphi(w_0) = 2w_0.$$

$$\varphi^k(w_0) = 2^k w_0.$$

$$\varphi^k(v_0 + w_0) = \varphi^k(v_0) + \varphi^k(w_0) = (-3)^k v_0 + 2^k w_0.$$



(Wichtige)

## Definition:

$\mathbb{K}$  Körper

$V$  Vektorraum über  $\mathbb{K}$ ;  $\varphi \in \text{End}(V)$ .

(a) Ein Vektor  $v \in V \setminus \{0\}$   
heißt **Eigenvektor** (EV) von  $\varphi$ , wenn

$$\exists \lambda \in \mathbb{K}: \boxed{\varphi(v) = \lambda v}$$

(b) Für  $\lambda \in \mathbb{K}$  heißt **Eigenwert** (EW) von  $\varphi$ , wenn

$$\exists v \neq 0: \boxed{\varphi(v) = \lambda v}$$

Für  $n \in \mathbb{N}$ ,  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ :

**Eigenvektoren** von  $A$  sind Eigenvektoren von  $\begin{pmatrix} \mathbb{K}^n \longrightarrow \mathbb{K}^n \\ x \longmapsto Ax \end{pmatrix}$

**Eigenwerte** von  $A$  sind Eigenwerte von  $\begin{pmatrix} \mathbb{K}^n \longrightarrow \mathbb{K}^n \\ x \longmapsto Ax \end{pmatrix}$

$v \in \mathbb{K}^n$  ist abo EV von  $A$ , wenn

$$v \neq 0 \text{ und } \exists \lambda \in \mathbb{K}: Av = \lambda v$$

$\lambda \in \mathbb{K}$  ist abo EW von  $A$ , wenn

$$\exists v \neq 0: Av = \lambda v$$

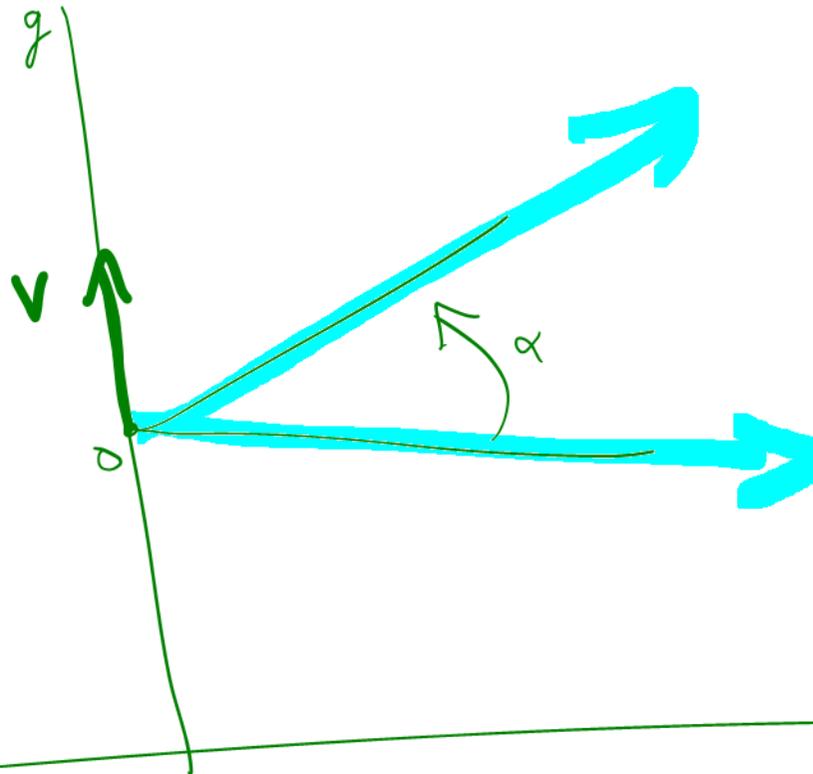
Z.B.:  $V = \mathbb{R}^3$   $K = \mathbb{R}$   
 $\alpha \in ]0, \pi[$

$\varphi =$  Drehung um  $g$

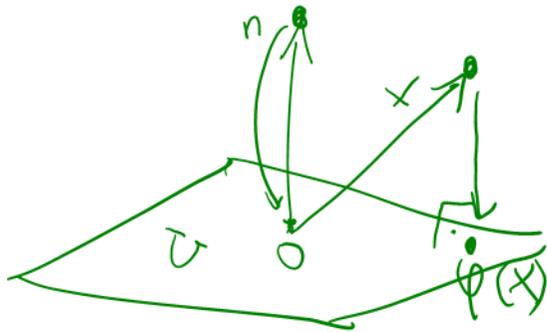
$$g = \text{LH}(v)$$

$$\varphi(v) = v = 1v$$

Also ist  $v$  ein EV  
 $\lambda = 1$  ist EW.



$U$  2-dim UVR von  $\mathbb{R}^3$



$\varphi =$  Projektion auf  $U$

$\forall u \in U \setminus \{0\}: \varphi(u) = u = 1u \quad \lambda = 1 \text{ EW}$   
 $\varphi(n) = 0 = 0n \quad \lambda = 0 \text{ ist EW, } n \text{ EV.}$

Lemma 5.6.2

$$B = SAS^{-1}$$

$A$  ähnlich zu  $B$

$$\Rightarrow \{ \lambda \in K \mid \lambda \text{ ist EW von } A \} = \{ \lambda \in K \mid \lambda \text{ ist EW von } B \}$$

Bw: " $\subseteq$ ":  $\lambda$  EW von  $A$

z.z:  $\lambda$  EW von  $B$ .

$$\exists v \neq 0$$

$$Av = \lambda v$$

$$SAv = S\lambda v$$

$$SA1v = \lambda Sv$$

$$SA S^{-1} Sv = \lambda Sv$$

$$B(Sv) = \lambda Sv.$$

$\lambda$  ist EW von  $B$   
zum EV  $Sv$ .

### Prop 5.6.3

$K$  Körper

$V$   $K$ -Vektorraum der Dimension  $n \in \mathbb{N}$   
mit geordn. Basis  $B = (b_1, \dots, b_n)$ .

$\varphi \in \text{End}(V)$ .

Dann sind äquivalent:

(i)  $M_{BB}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$  ist Diagonalmatrix

(ii) Alle  $b_j$  sind EV von  $\varphi$

Wenn beide Aussagen wahr sind, dann sind die

$\lambda_1, \dots, \lambda_n$   
gehörig die EW zu den EV

$b_1, \dots, b_n$  in gehörig dieser Reihenfolge.

Bw: (i)  $\Leftrightarrow$  (ii)

$$M_{BB}(\varphi) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$\Leftrightarrow \forall j \in \{1, \dots, n\}$ : In der  $j$ -ten Spalte steht  $\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \lambda_j \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ .

$$\Leftrightarrow \forall j \in \{1, \dots, n\}: (\varphi(b_j))_B = \lambda_j e_j = \lambda (b_j)_B$$

$$\Leftrightarrow \forall j \in \{1, \dots, n\}: \varphi(b_j) = \lambda_j b_j$$

$\Leftrightarrow \forall j \in \{1, \dots, n\}$ :  $b_j$  ist EV zum EW  $\lambda_j$

Def:  $\varphi \in \text{End}(V)$   $\dim V = n$

heißt **diagonalisierbar**

wenn es eine geordn.-Basis gibt,  
so dass (i) und (ii) gelten.

L9 5.6.5

$K$  Körper

$V$  Vektorraum über  $K$ .

$\varphi \in \text{End}(V)$ .

Zu jedem  $EV$   $v \in V$

gibt es genau einen EW.

Diesen berechnet man direkt durch

Einsetzen von  $v$  in  $\varphi$ .

$$\varphi(v) = \lambda_1 v$$

$$\varphi(v) = \lambda_2 v$$

$$0 = (\lambda_1 - \lambda_2)v \xrightarrow{v \neq 0} \lambda_1 - \lambda_2 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 \quad \square$$

## Prop 5.6.6

$K$  Körper

$V$  Vektorraum über  $K$ .

$\varphi \in \text{End}(V)$ .

Gegeben  $\lambda \in K$  EW von  $\varphi$ .

Dann ist

$$\begin{aligned} E_\lambda(\varphi) &= \{v \in V \mid v \text{ ist EV zum EW } \lambda\} \cup \{0\} \\ &= \{v \in V \mid \varphi(v) = \lambda v\} = \{v \in V \mid \varphi(v) - \lambda \text{id}(v) = 0\} \\ &= \{v \in V \mid (\varphi - \lambda \text{id})(v) = 0\} = \ker(\varphi - \lambda \text{id}) \end{aligned}$$

ein UVR von  $V$ . **Eigenraum** von  $\varphi$  zum EW  $\lambda$ .

Def: die **geometrische Vielfachheit** von  $\lambda$  ist  $\dim_K(E_\lambda(\varphi))$

Frage 1: Gegeben  $v \in V$  EV.

Wie finde ich den dazugehörigen EW?

Antwort: La 5.6.5

Frage 2: Gegeben  $\lambda \in \mathbb{K}$  EW

Wie finde alle dazugehörigen EV?

Antwort: 5.6.6

Frage 3: Gegeben gar nichts.

Wie finde ich alle EW?

$K$  Körper

$V$  Vektorraum über  $K$ .

$\varphi \in \text{End}(V)$ .  $\lambda \in K$ .

Ist  $\lambda$  ein EW von  $\varphi$ ?

$K$  Körper

$V$  Vektorraum über  $K$ .

$\varphi \in \text{End}(V)$ .  $\lambda \in K$ .

$\lambda$  ist EW von  $\varphi \iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) = \lambda v$

$$\iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) - \lambda v = 0$$

$$\iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) - \lambda \text{id}(v) = 0$$

$$\iff \exists v \neq 0 : (\varphi - \lambda \text{id})(v) = 0$$

$$\iff \ker(\varphi - \lambda \text{id}) \neq \{0\}$$

$$\iff \lambda \text{id} - \varphi \text{ nicht injektiv}$$

$K$  Körper

$V$  Vektorraum über  $K$ .

$\varphi \in \text{End}(V)$ .

$\lambda \in K$ .

$\dim V = n < \infty$

$\lambda$  ist EW von  $\varphi \iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) = \lambda v$

$\iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) - \lambda v = 0$

$\iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) - \lambda \text{id}(v) = 0$

$\iff \exists v \neq 0 : (\varphi - \lambda \text{id})(v) = 0$

$\iff \ker(\varphi - \lambda \text{id}) \neq \{0\}$

$\iff \ker(\lambda \text{id} - \varphi) \neq \{0\}$

$\iff \lambda \text{id} - \varphi$  ist nicht bijektiv

$\iff \det(\lambda \text{id} - \varphi) = 0$

Def: 5.6.7  
 $n \in \mathbb{N}$

$K$  Körper

$$A \in K^{n \times n}$$

Das **charakteristische Polynom** von  $A$

ist definiert als

$$p_A(X) = \det \left( X \mathbb{1}_n - A \right) \in K[X].$$

---

$V$  Vektorraum über  $K$  mit  $\dim V = n$ ,  
 $\varphi \in \text{End}(V)$ .

$p_\varphi(X) := p_A(X)$  für  $A = M_{BB}(\varphi)$   
 $B$  irgendeine geordnete Basis von  $V$ .

$K$  Körper

$V$  Vektorraum über  $K$ .

$\varphi \in \text{End}(V)$ .

$\lambda \in K$ .

$\dim V = n < \infty$

$\lambda$  ist EW von  $\varphi \iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) = \lambda v$

$$\iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) - \lambda v = 0$$

$$\iff \exists v \neq 0 : \varphi(v) - \lambda \text{id}(v) = 0$$

$$\iff \exists v \neq 0 : (\varphi - \lambda \text{id})(v) = 0$$

$$\iff \ker(\varphi - \lambda \text{id}) \neq \{0\}$$

$$\iff \ker(\lambda \text{id} - \varphi) \neq \{0\}$$

$\lambda \text{id} - \varphi$  ist nicht bijektiv

$$\iff \det(\lambda \text{id} - \varphi) = 0$$

$$\iff P_{\varphi}(\lambda) = 0$$

z.B.:  $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$      $\varphi = \varphi_A: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$   
 $x \longmapsto Ax$

Was sind die EW von  $A$ ?

$$\begin{aligned} \det(X \mathbb{1} - A) &= \det \begin{pmatrix} X-3 & 2 \\ -4 & X+3 \end{pmatrix} = (X-3)(X+3) + 8 \\ &= X^2 - 9 + 8 = X^2 - 1 \\ &= (X-1)(X+1) \end{aligned}$$

Nullstellen von  $p_A$  in  $\mathbb{R}$  sind  $\left\{ \lambda_1 = 1, \lambda_2 = -1 \right\}$

Menge der EW von  $A$  ist  $\{1, -1\}$ .

Was ist der Eigenraum von  $\lambda_1 = 1$ ?

$$E_1(A) = \ker(1 \cdot \mathbb{1} - A) = \ker\left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix}\right) = \ker\begin{pmatrix} -2 & 2 \\ -4 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{c} \nearrow \\ \text{Gauß} \end{array} = \text{LH} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  ist also ein EV zum EW  $\lambda = 1$

---

Was ist der Eigenraum von  $\lambda_2 = -1$ ?

$$E_{-1}(A) = \ker(-1 \cdot \mathbb{1} - A) = \ker\left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix}\right) = \ker\begin{pmatrix} -4 & 2 \\ -4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{c} \nearrow \\ \text{Gauß} \end{array} = \text{LH} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$  ist also EV zum EW  $\lambda = -1$

$$\varphi_A: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ x \longmapsto Ax$$

$$\text{ALSO: } A = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$$

ist diagonalisierbar und

$$\text{für } B = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right) \text{ gilt:}$$

$$M_{BB}(\varphi_A) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

---

$$S = M_{EB}(\text{id}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$S^{-1} = M_{BE}(\text{id}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix} = A = M_{EE}(\varphi_A) = M_{EB}(\text{id}) M_{BB}(\varphi_A) M_{BE}(\text{id}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix} \text{ ist ähnlich zu } \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$