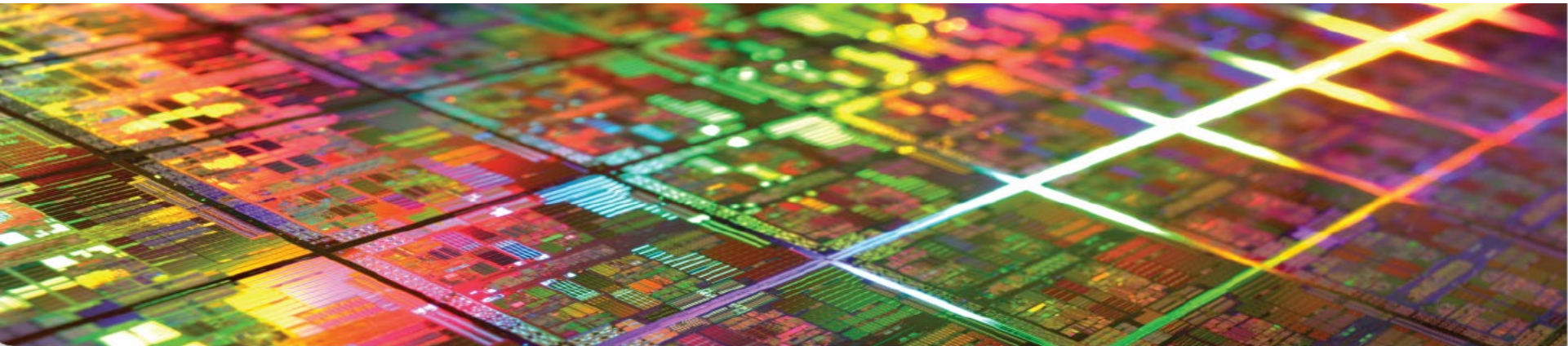


# Rechnerorganisation

Prof. Dr. Wolfgang Karl

Vorlesung im Wintersemester 2025/2026 – Foliensatz: RO25-FS03

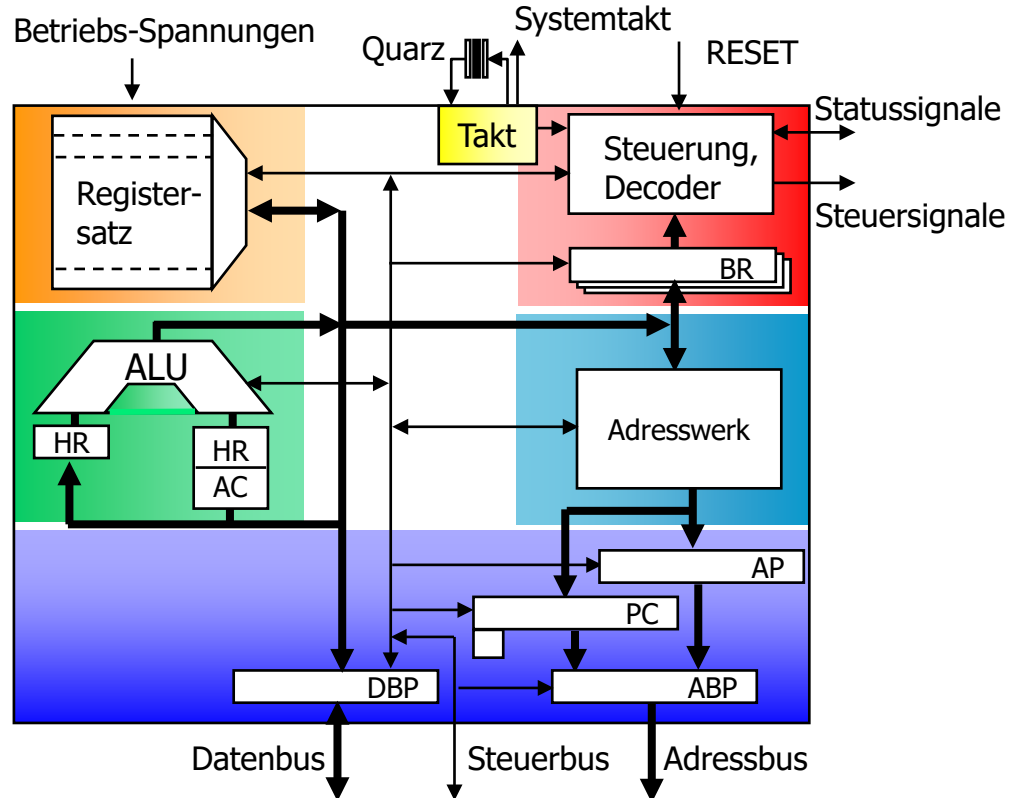


# Kapitel 3

## Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- Steuerwerk (Leitwerk)
- Rechenwerk
- Registersatz
- Adresswerk
- Busschnittstelle
- Internes Verbindungsnetzwerk

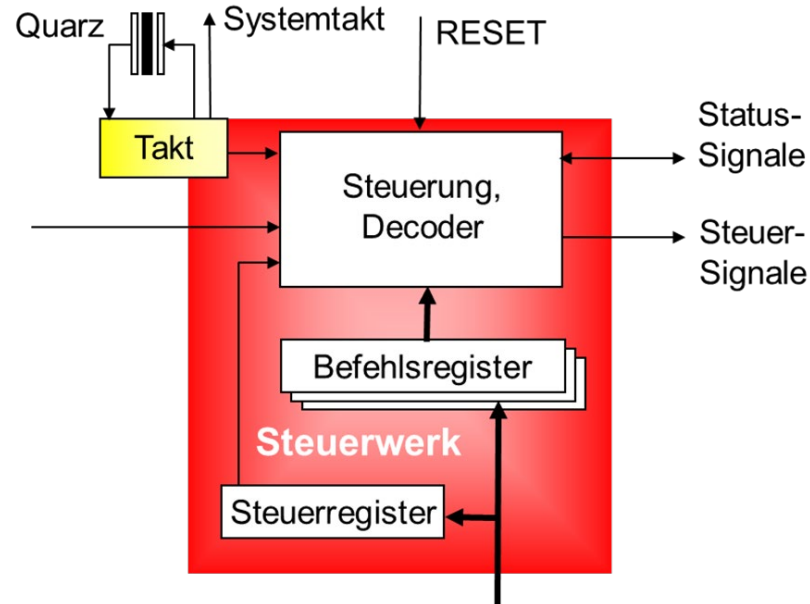
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

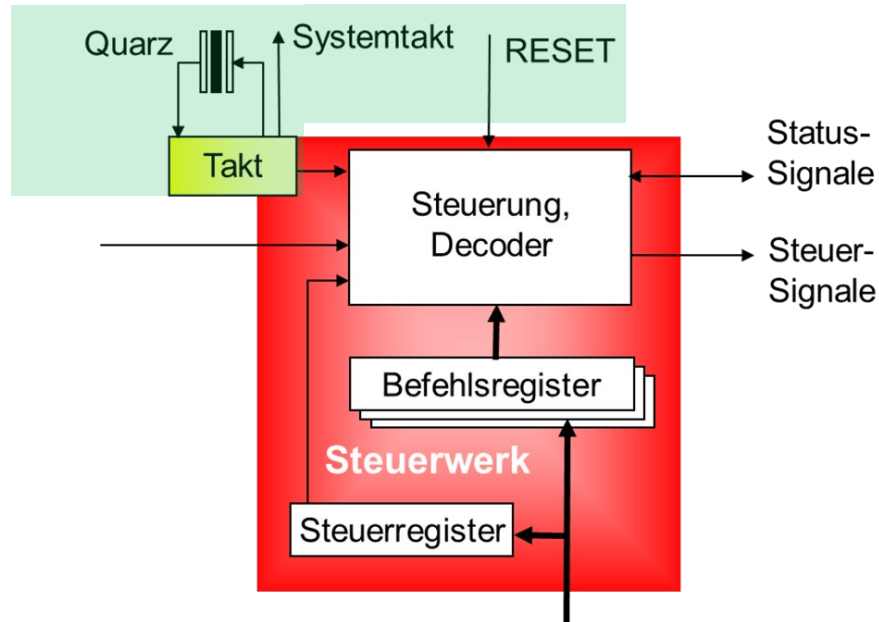
## ■ Steuerwerk

- Generierung der für die Steuerung der verschiedenen Werke im Rechner notwendigen Signale;



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Steuerwerk: Taktgenerator



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Steuerwerk: Taktgenerator

- Schaltung zur Erzeugung eines Taktsignals mit Hilfe eines Quarzoszillators;
  - Taktsignal ist durch die Frequenz (in Hertz) oder die Taktdauer (in Sekunden) charakterisiert.
  - Frequenz, Taktrate: Arbeitsgeschwindigkeit des Prozessors;
- Taktgenerator ist bei modernen Mikroprozessoren auf dem Chip (mit externem Quarz verbunden).
  - Auf einem Prozessorchip können Frequenzen zur Steuerung der elektrischen Leistung dynamisch angepasst werden.
- Erzeugen eines mit dem Prozessortakt synchronisierten Rücksetzsignals (RESET)
  - Zurücksetzen / Initialisierung des Prozessors
  - Erzeugen eines definierten Anfangszustands

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

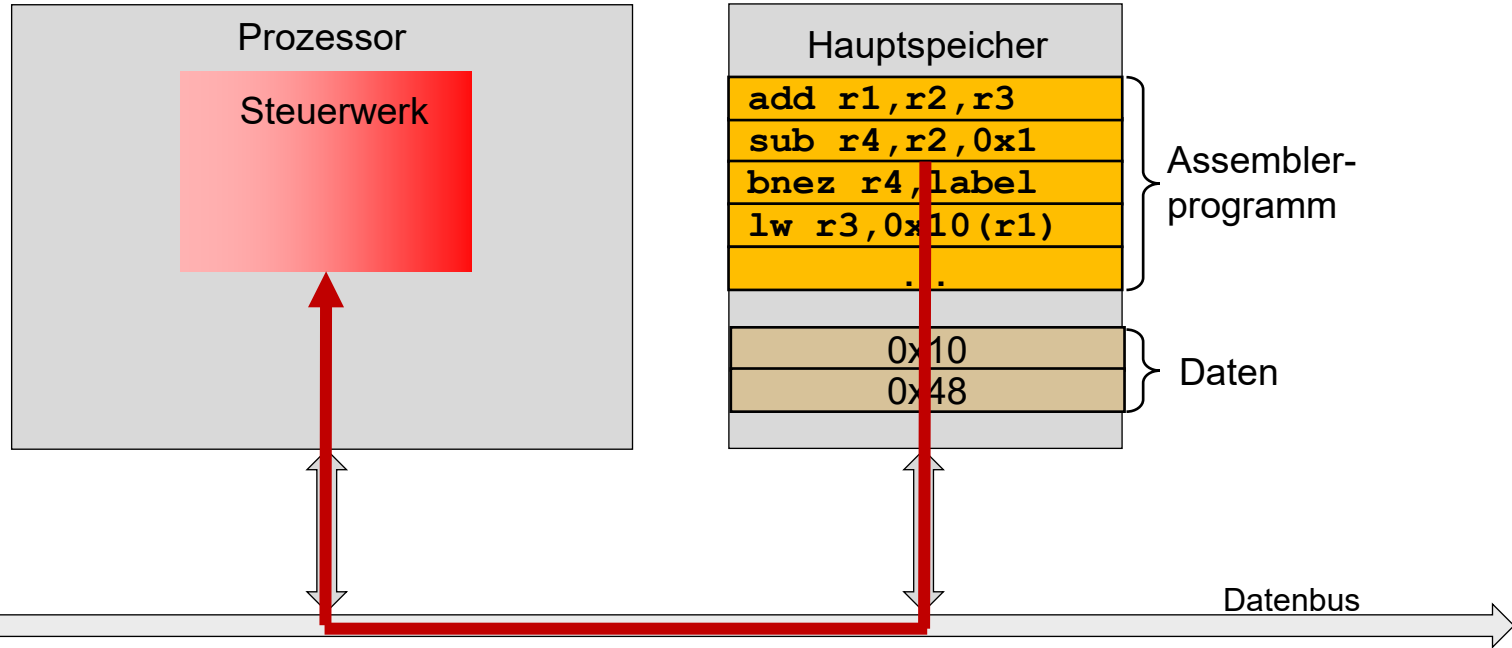
## ■ Steuerwerk

- Holt die Befehle eines Programms aus dem Speicher;
- Dekodiert die Befehle;
- Steuert ihre Ausführung in der durch die Programmordnung vorgegebene Reihenfolge mithilfe von Steuer- und Status-Signalen;

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

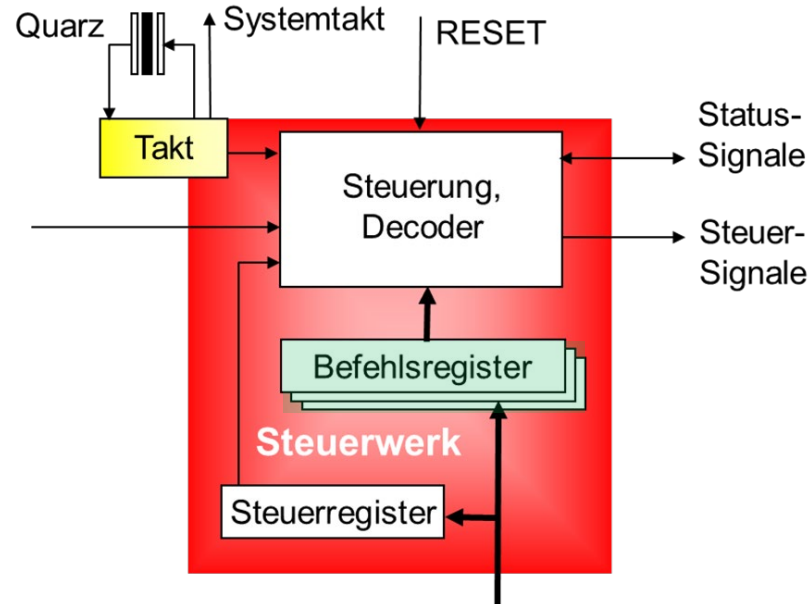
## Steuerwerk

- Holt die Befehle eines Programms aus dem Speicher;



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Steuerwerk: Befehlsregister



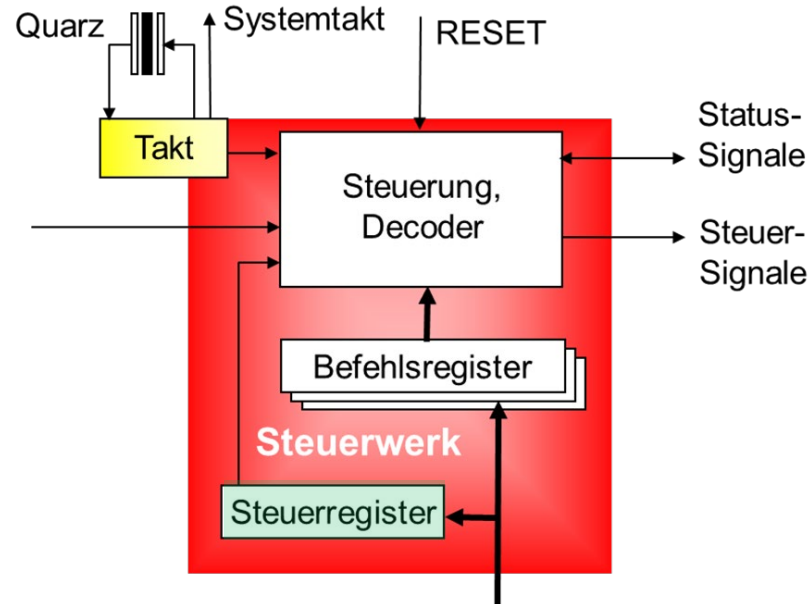
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Steuerwerk: Befehlsregister

- Enthält den gerade auszuführenden Befehl;
- Kann aus mehreren Registern bestehen, insbesondere bei einem variablen Befehlsformat.
  - Variables Befehlsformat: die Befehle sind unterschiedlich lang, im Allgemeinen ein Vielfaches von einem Byte;

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Steuerwerk: Steuerregister (control register)



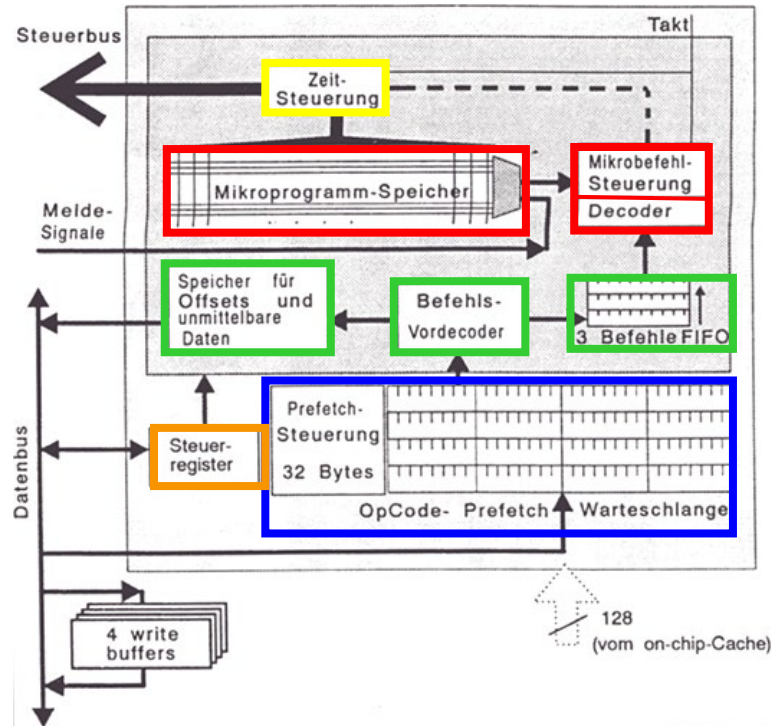
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Steuerwerk: Steuerregister (control register)

- Mit Hilfe des Steuerregisters kann die aktuelle Arbeitsweise des Steuerwerks beeinflusst werden.
  - Es können bestimmte Arbeitsmodi für den Prozessor festgelegt werden.
  - Beispiel: User- oder System Modus (einstellbar über U/S-Bit)
    - Im **User-Modus** ist der Zugriff auf die Ressourcen des Prozessors / Rechners eingeschränkt.
      - Nur auf einen Teil der Speicherressourcen, Register kann zugegriffen werden.
      - Nur ein Teil des Befehlssatzes kann benutzt werden.
    - Im **System-Modus** sind alle Ressourcen des Rechners zugreifbar.
      - Auf alle Speicherressourcen / Register kann zugegriffen werden.
      - Alle Befehle sind verfügbar.

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- Fallstudie MIMA: mikroprogrammierbare Minimalmaschine
  - Steuerwerk



# Fallstudie MIMA

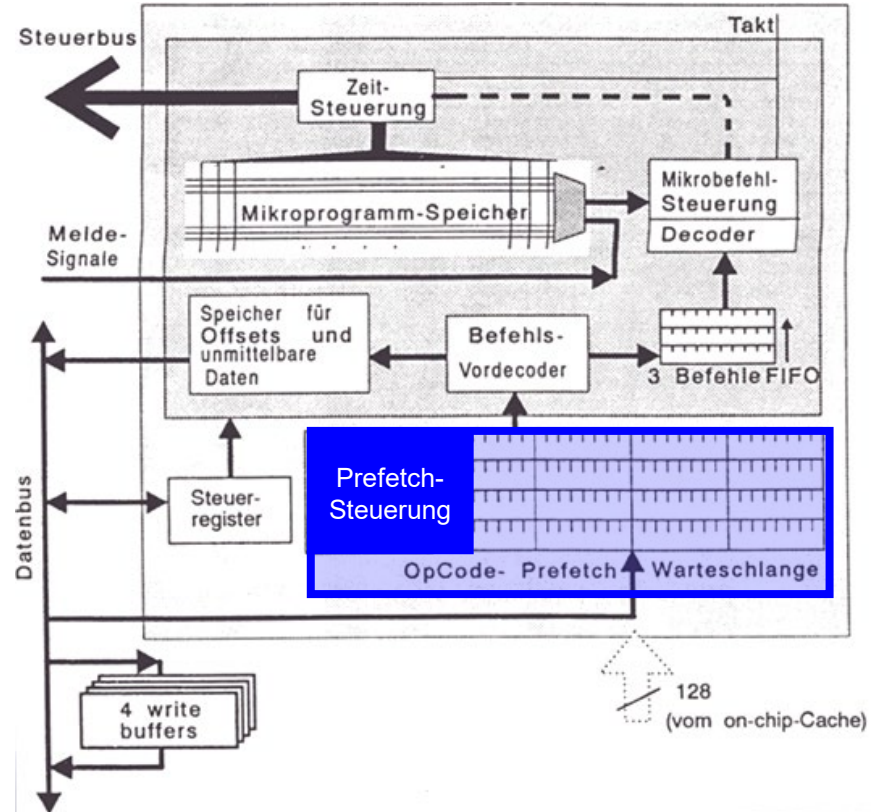
## Steuerwerk

### Opcode Prefetch Warteschlange

- FIFO 32 Bytes
- Speichert die nächsten zu verarbeitenden Befehle

### Prefetch-Steuerung

- Holt Befehle im voraus.

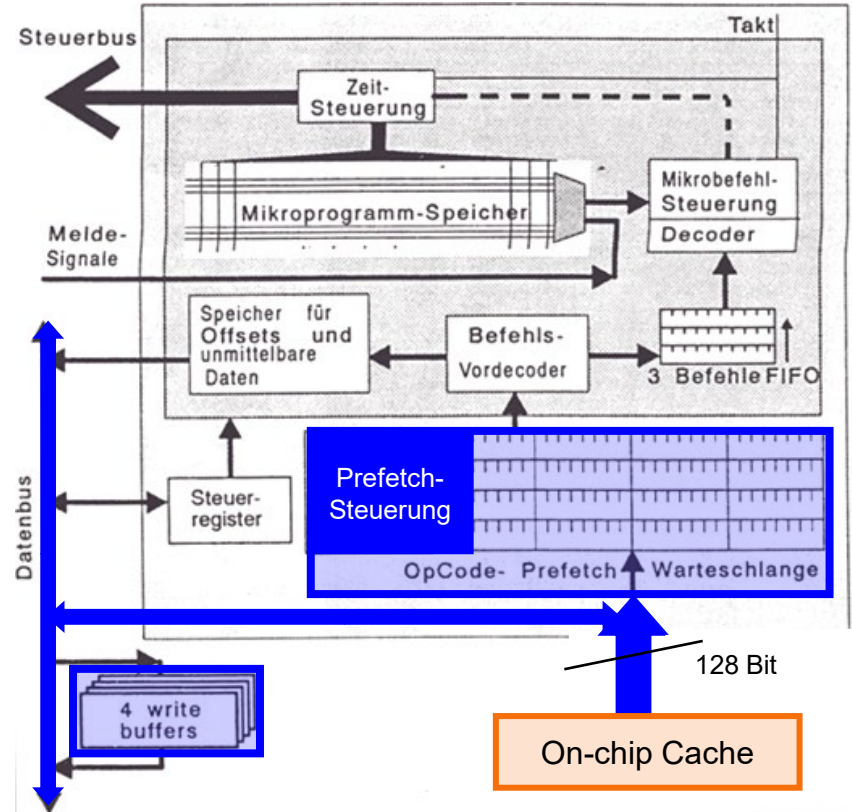


# Fallstudie MIMA

## Steuerwerk

### Prefetch-Steuerung

- Die Prefetch-Warteschlange kann aus dem On-chip Cache über einen 128 Bit breiten Datenpfad geladen werden (Cache Hit);
- Bei einem Cache-Fehlzugriff (Cache Miss) werden die Befehle aus dem Arbeitsspeicher geholt. Diese Zugriffe haben höchste Priorität.
- Eventuell gleichzeitig über den Datenbus auszubehende Daten werden in **Schreibpuffern (write buffers)** zwischengespeichert.



# Fallstudie MIMA

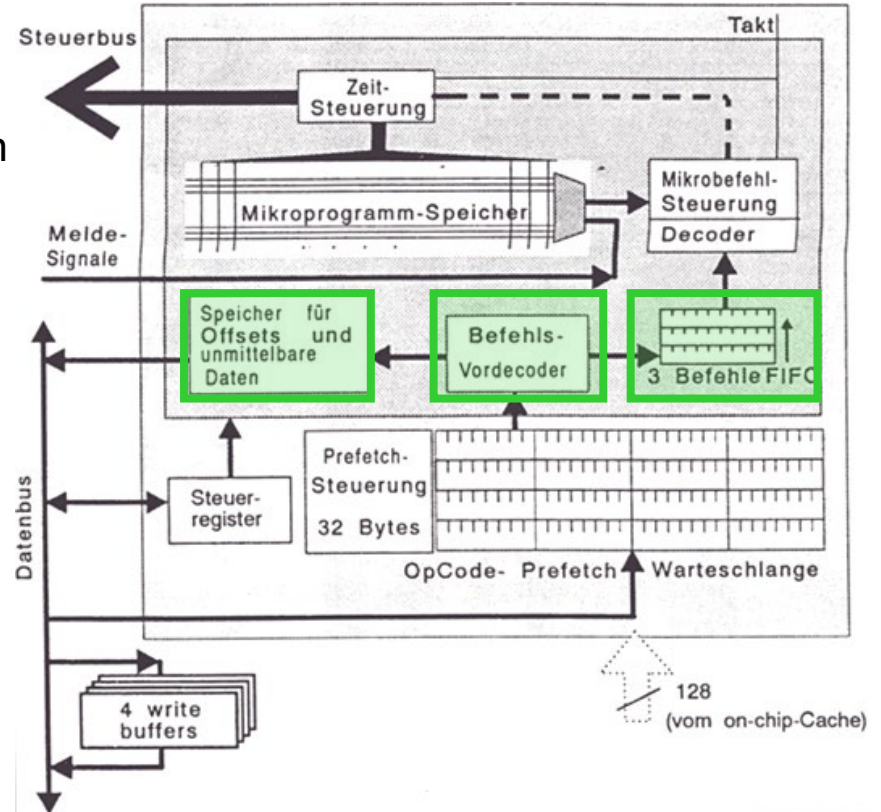
## Steuerwerk

### Befehls-Vordecoder:

- Aus der Prefetch Warteschlange gelangen die Befehle in den Befehls-Vordecoder.
- Vorbereitung der Befehle;
- Direkt im Befehl angegebene Konstanten (unmittelbare Daten) sowie Adressdistanzen (Offsets) werden abgezweigt und separat gespeichert.

### Befehls-FIFO:

- Vordekodierte Befehle werden in den Befehls-FIFO geladen.
- Platz für 3 Befehle

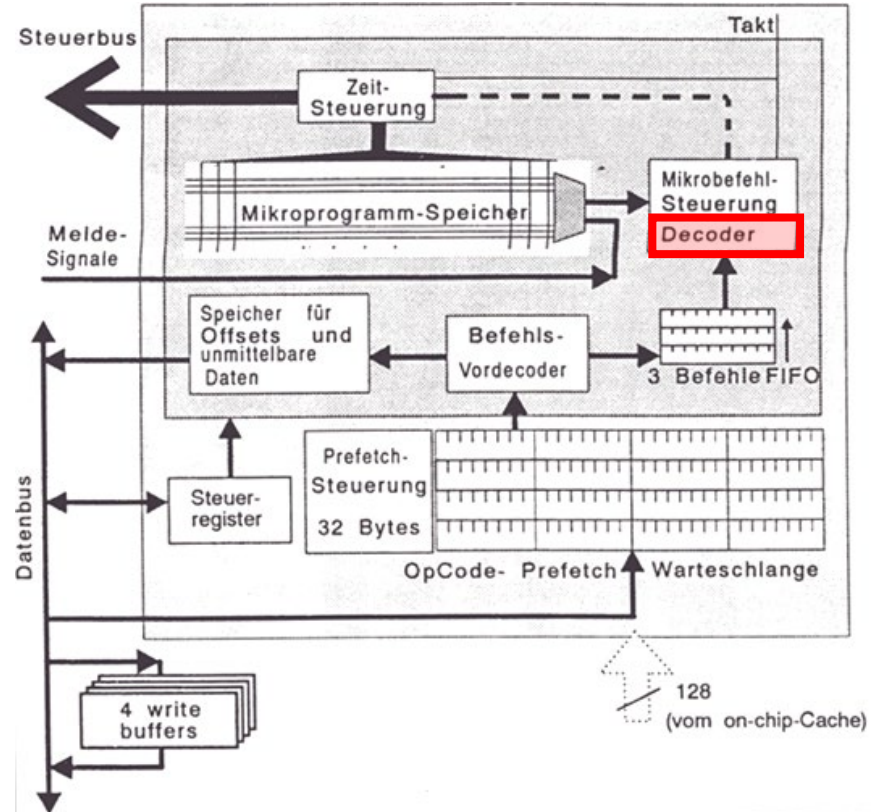


# Fallstudie MIMA

## Steuerwerk

### Decoder:

- Holt einen vordecodierten Befehl aus dem obersten Element des Befehls-FIFOs
- Ermittelt aus dem Opcode die Startadresse des zugehörigen Mikroprogramms;



# Fallstudie MIMA

## Steuerwerk

### ■ Mikroprogramm-Speicher:

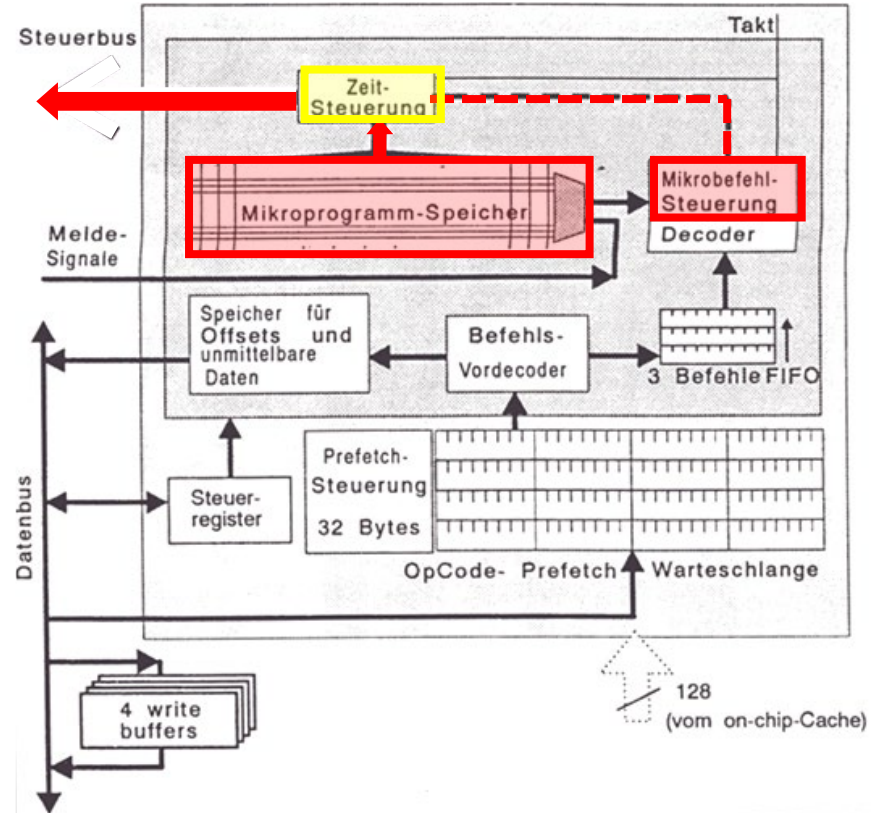
- Enthält für jeden Maschinenbefehl ein Mikroprogramm;

### ■ Mikrobefehls-Steuerung

- Übernimmt die Ausführung eines Mikroprogramms;
- Erzeugt die Signale zur Ansteuerung der Komponenten im Rechner;

### ■ Zeit-Steuerung:

- Synchronisiert die erzeugten Steuersignale mit dem Systemtakt;



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- **Mikroprogrammiertes Steuerwerk**
  - **Mikroprogrammierte Implementierung des Maschinenbefehlszyklus**
    - **Holphase**
      - Holen des Maschinenbefehls aus dem Speicher (On-chip Cache) in das Befehlsregister
    - **Decodierphase**
      - Einsprung in Mikroprogrammspeicher
      - Adresse wird aus Opcode des Maschinenbefehls generiert
    - **Ausführungsphase**
      - Abarbeiten des Mikroprogramms

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Grundlagen Mikroprogrammierung

- Jeder **Maschinenbefehl** wird durch ein Mikroprogramm implementiert.
- Ein **Mikroprogramm** besteht aus einer Folge von Mikrobefehlen.
  - Jedes Mikroprogramm ist im **Mikroprogrammspeicher** abgelegt.
- Jeder **Mikrobefehl** fasst die **Mikrooperationen** (Steuersignale) zusammen, die in einem Taktzyklus angestoßen werden.

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Grundlagen Mikroprogrammierung

### ■ Mikrooperationen (Steuersignale)

- Ansteuerung der Komponenten im Prozessor / Rechner

- Beispiel:

### ■ ALU

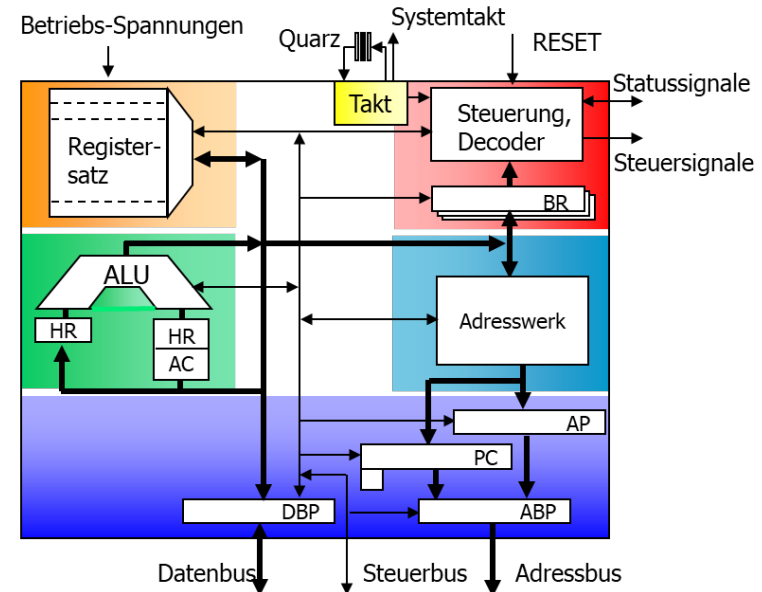
- Auszuführende Operationen:

- add, subr, subs, or, and, not, xor, nand, ...

### ■ Registersatz

- Registeradressen

### ■ Adresswerk



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Grundlagen Mikroprogrammierung

### ■ Mikrooperationen (Steuersignale)

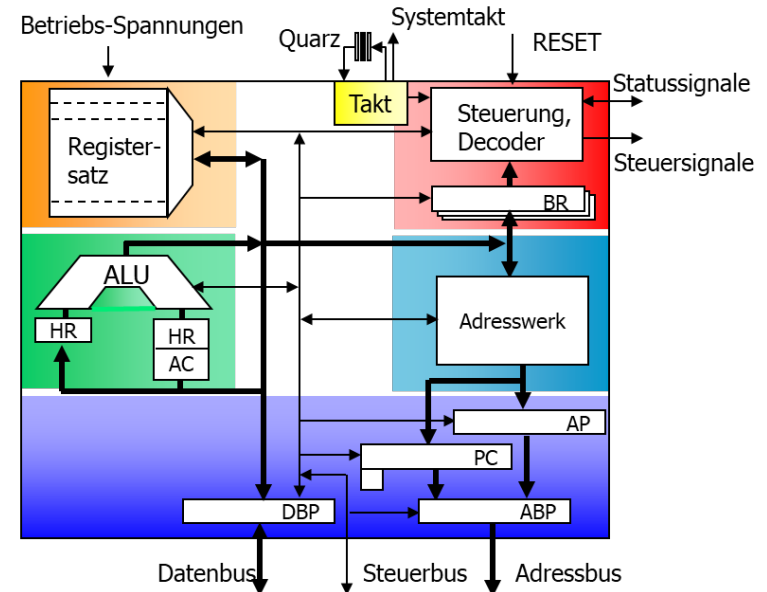
- Ansteuerung der Komponenten im Prozessor / Rechner
- Beispiel:
- Prozessorschnittstelle

#### ■ Buszyklus

- Lese-/Schreibsignal
- Adresse auf Bus (ABP)
- Datenübernahme, -übergabe (DBP)

#### ■ Weitere Aktivitäten

- Inkrementiere PC
- Lade PC
- Lade AP

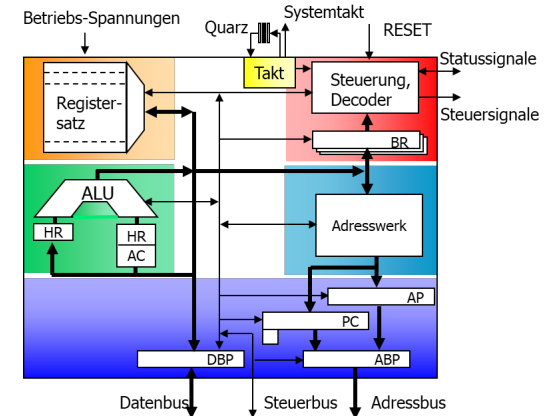
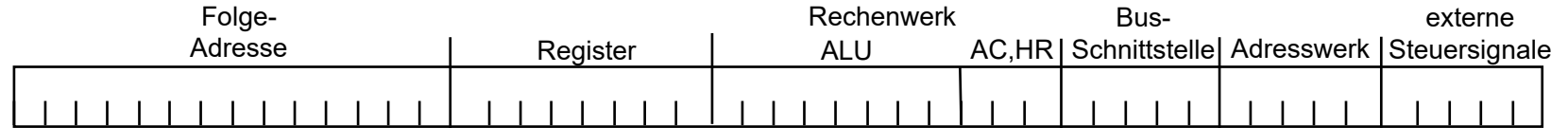


# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Grundlagen Mikroprogrammierung

- Die Anordnung der Mikrooperationen ist im **Mikrobefehlsformat** festgelegt.

- Beispiel:



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Grundlagen Mikroprogrammierung

### ■ Mikrobefehlsformat

#### ■ Horizontale Mikroprogrammierung

- Jedes Bit im Mikrobefehl entspricht einer Mikrooperation (Steueroperation)



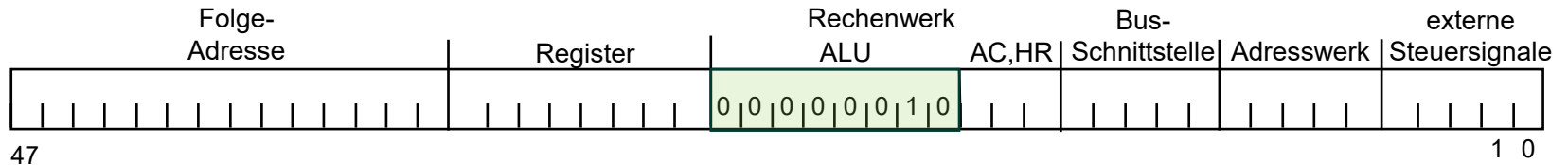
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Grundlagen Mikroprogrammierung

### ■ Mikrobefehlsformat

#### ■ Horizontale Mikroprogrammierung

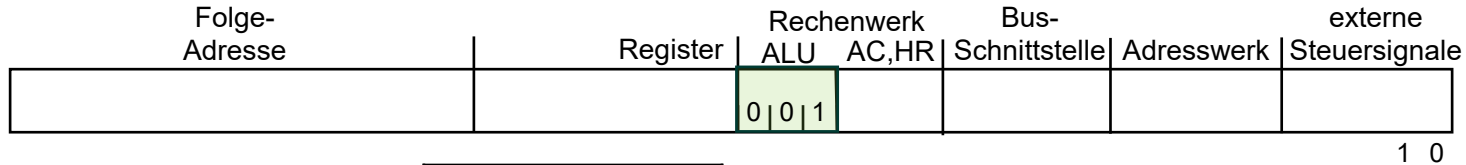
- Jedes Bit im Mikrobefehl entspricht einer Mikrooperation (Steueroperation)



8 ALU-Operationen								
0	0	0	0	0	0	0	1	add
0	0	0	0	0	0	1	0	subr
0	0	0	0	0	1	0	0	subs
0	0	0	0	1	0	0	0	or
0	0	0	1	0	0	0	0	and
...								

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- Grundlagen Mikroprogrammierung
  - Mikrobefehlsformat
    - Quasi-horizontale / vertikale Mikroprogrammierung
      - Kodierung von Mikrooperationen



8 ALU-Operationen			
0	0	0	add
0	0	1	subr
0	1	0	subs
0	1	1	or
1	0	0	and
...			

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Grundlagen Mikroprogrammierung

### ■ Mikroprogramm Speicher

- Jeder Maschinenbefehl wird durch ein Mikroprogramm implementiert.
- Alle Mikroprogramme sind im Mikroprogramm Speicher (auf dem Prozessor) abgelegt.

### ■ Festwertspeicher (ROM)

- Mikroprogramme können nicht verändert werden

### ■ Schreib-/Lesespeicher (RAM)

- Mikroprogramme können verändert werden.
- Mit neuen Mikroprogrammen kann der Maschinenbefehlssatz erweitert werden.

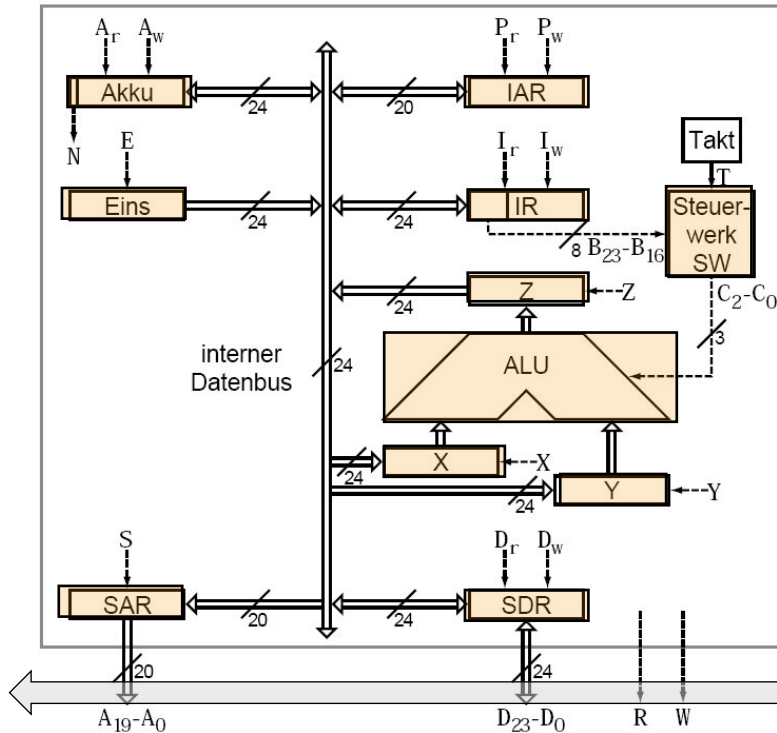
### ■ Mikroprogrammierbarer Rechner

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- **Alternative: Festverdrahtetes Steuerwerk**
  - Steuersignale werden mit Hilfe eines Schaltnetzes generiert.
  - Beispiel: RISC-V Prozessor

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammierbare Minimalmaschine



Steuerwerk

ALU

X, Y, Z: Hilfsregister

IAR: Instruction Adress Register, Befehlszähler

IR: Instruction Register: Befehlsregister

Akku: Akkumulator

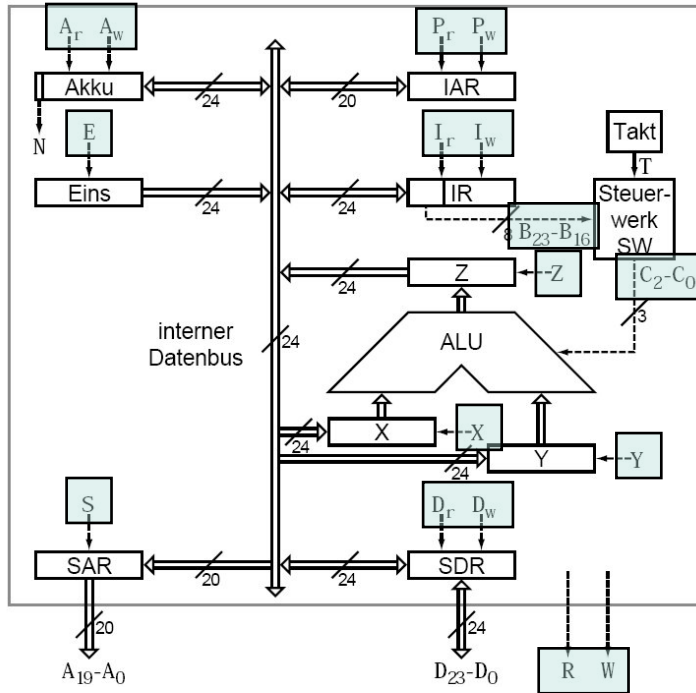
Eins: Register mit Konstante 1 festverdrahtet

SAR: Speicheradressregister

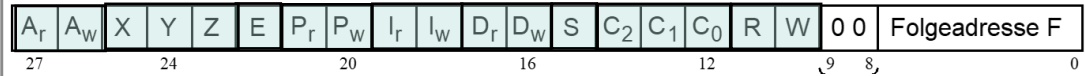
SDR: Speicherdatenregister

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung



Mikrobefehlsformat



### Mikrooperationen:

R, W: Lese- / Schreibsignal für Speicher

$C_2, C_1, C_0$ : ALU-Operationen

S: Lade SAR Register

$D_R, D_W$ : Lese- /Schreibsignal für SDR Register

$I_R, I_W$ : Lese- /Schreibsignal für IR Register

$P_R, P_W$ : Lese- /Schreibsignal für IAR Register

E: Enable Eins-Register

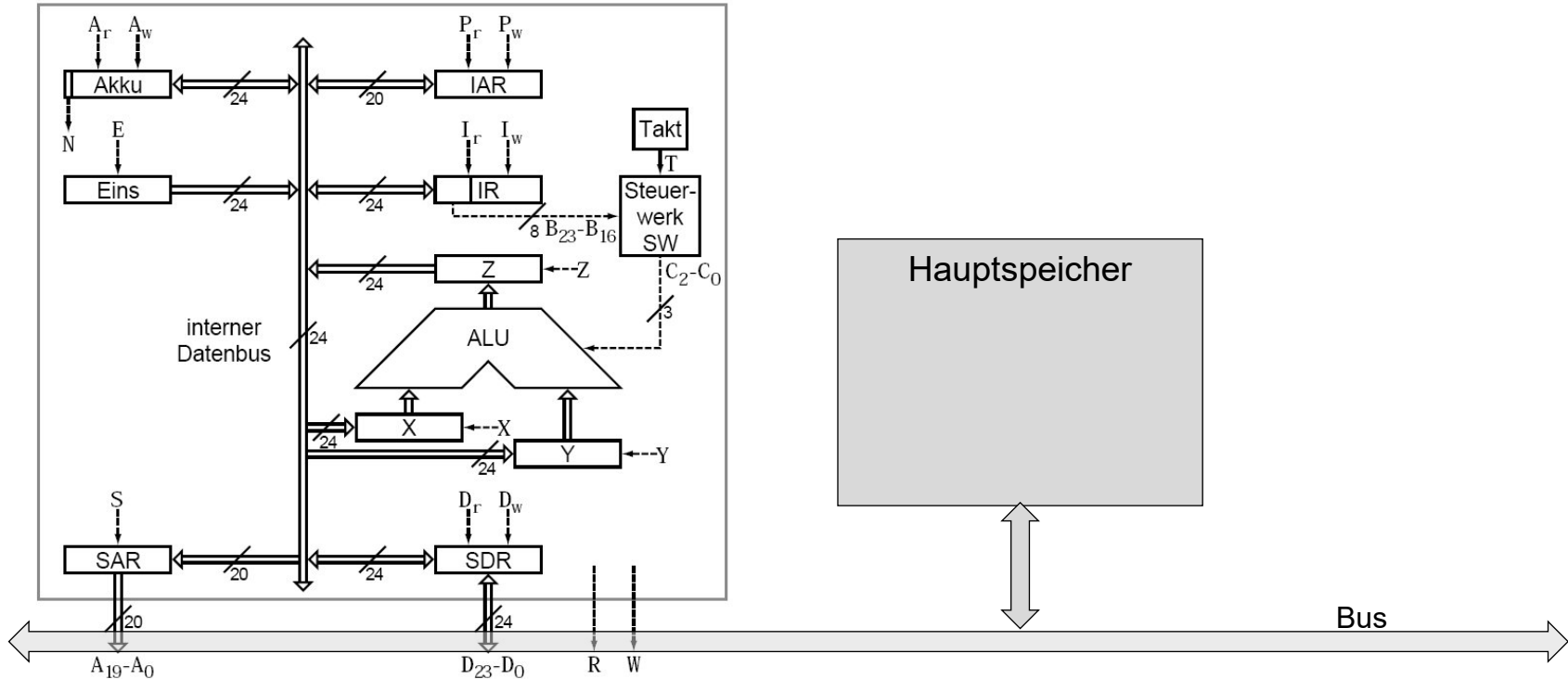
X, Y, Z: Steuersignale für Hilfsregister

$A_R, A_W$ : Lese- /Schreibsignal für Akku

$B_{23}-B_{16}$ : Opcode des Maschinenbefehl

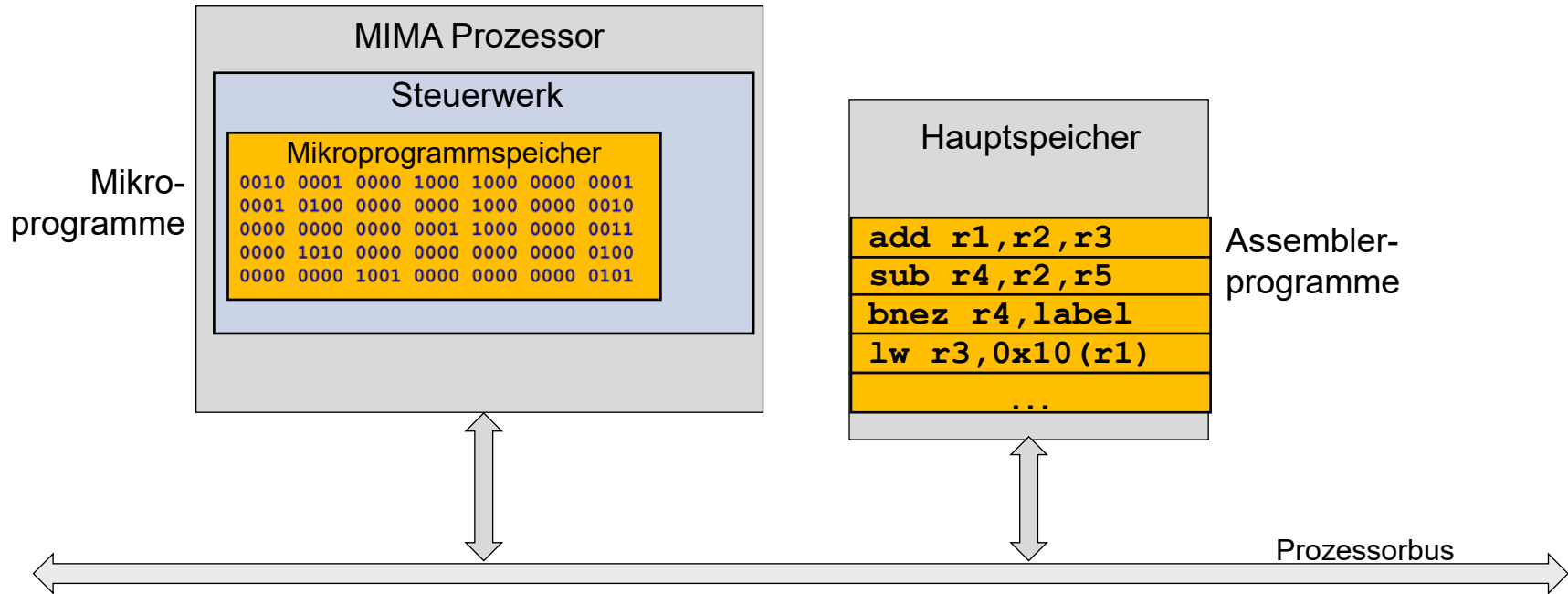
# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung



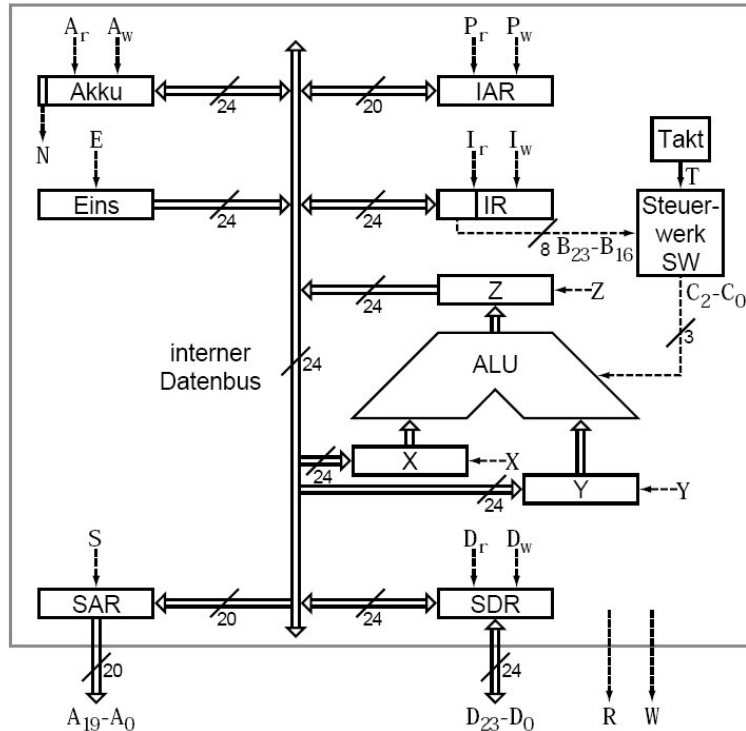
# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung



# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus



### Holphase:

Holen des Maschinenbefehls aus dem Speicher in das Befehlsregister (IR)

### Decodierphase

Einsprung in Mikroprogramm Speicher  
Adresse wird aus Opcode des Maschinenbefehls generiert

### Ausführungsphase

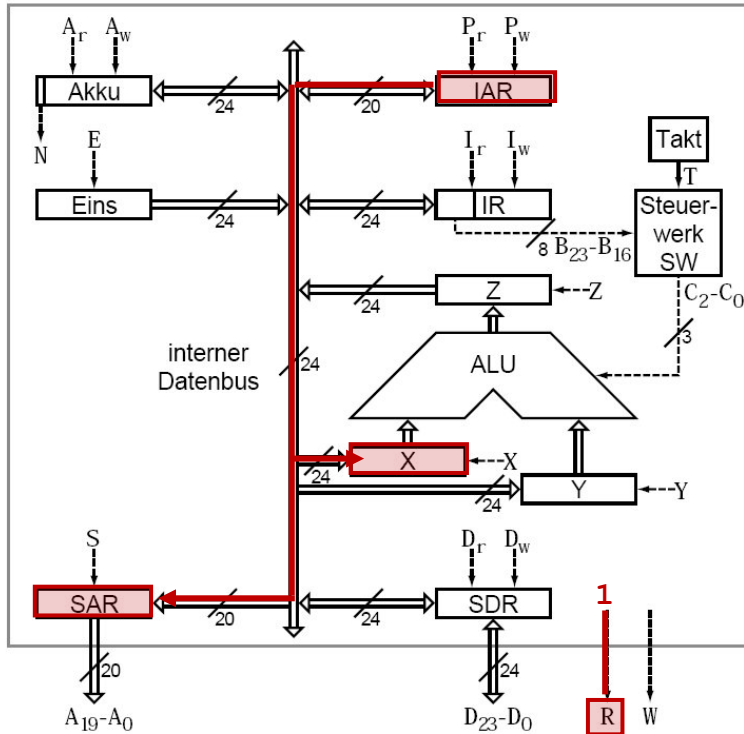
Abarbeiten des Mikroprogramms

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus

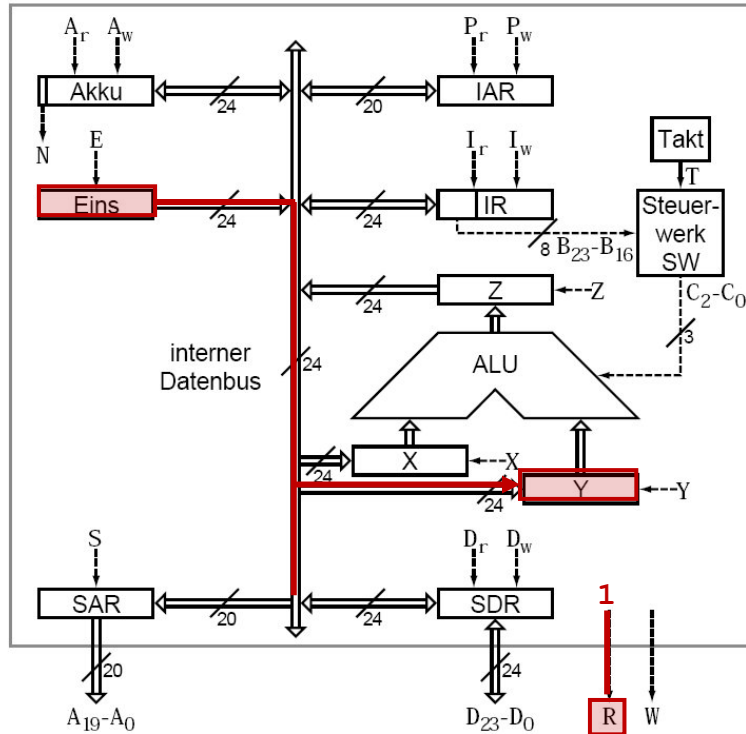
**Holphase:**  
Mikroprogramm in Pseudo-Notation

**1. Takt:  $IAR \rightarrow SAR$ ;  $IAR \rightarrow X$ ;  $R=1$**



# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus



### Holphase:

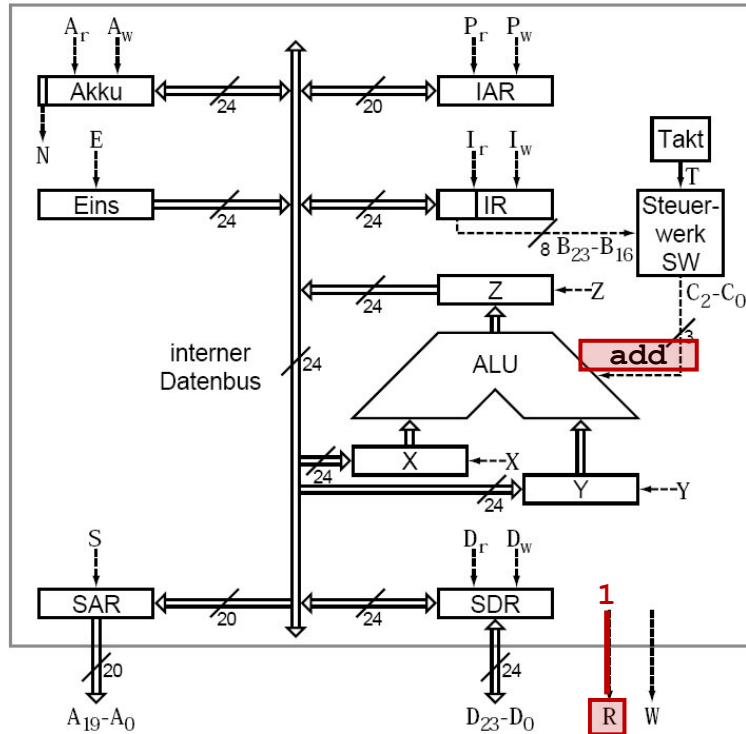
Mikroprogramm in Pseudo-Notation

1. Takt:  $IAR \rightarrow SAR$ ;  $IAR \rightarrow X$ ;  $R=1$

2. Takt:  $Eins \rightarrow Y$ ;  $R=1$

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus



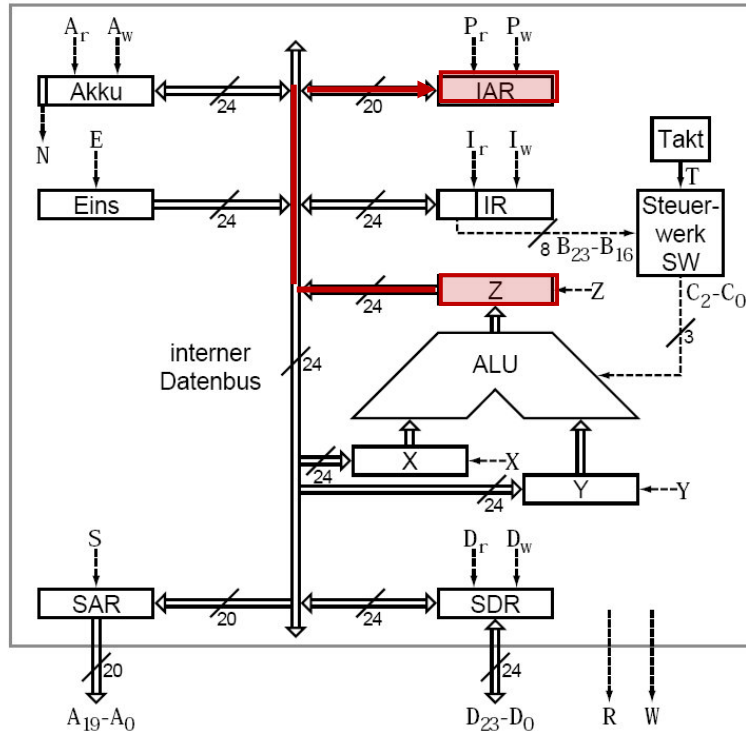
### Holphase:

Mikroprogramm in Pseudo-Notation

1. Takt: IAR → SAR; IAR → X; R=1
2. Takt: Eins → Y; R=1
3. Takt: ALU add; R=1;

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus



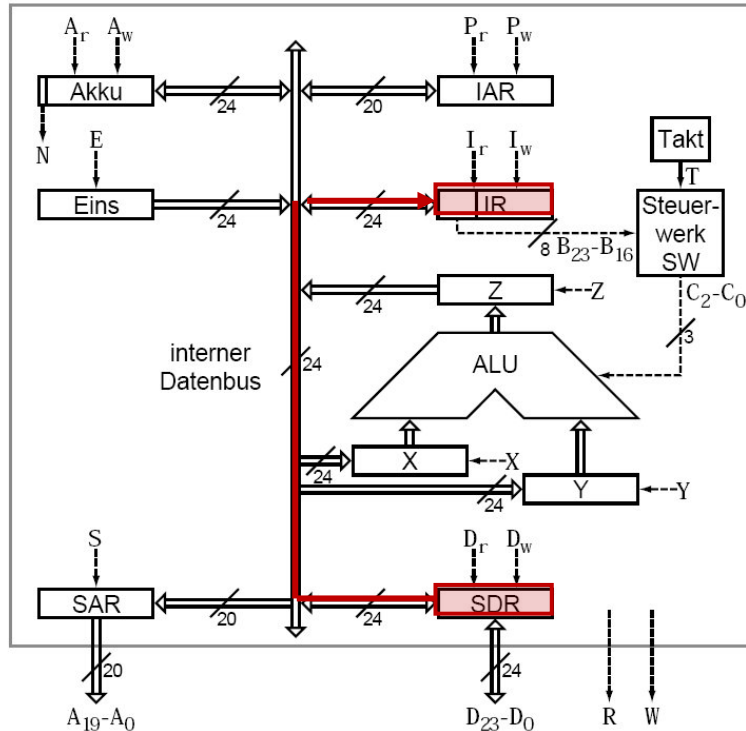
### Holphase:

Mikroprogramm in Pseudo-Notation

1. Takt:  $IAR \rightarrow SAR$ ;  $IAR \rightarrow X$ ;  $R=1$
2. Takt:  $Eins \rightarrow Y$ ;  $R=1$
3. Takt:  $ALU \text{ add}$ ;  $R=1$ ;
4. Takt:  $Z \rightarrow IAR$ ;

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus



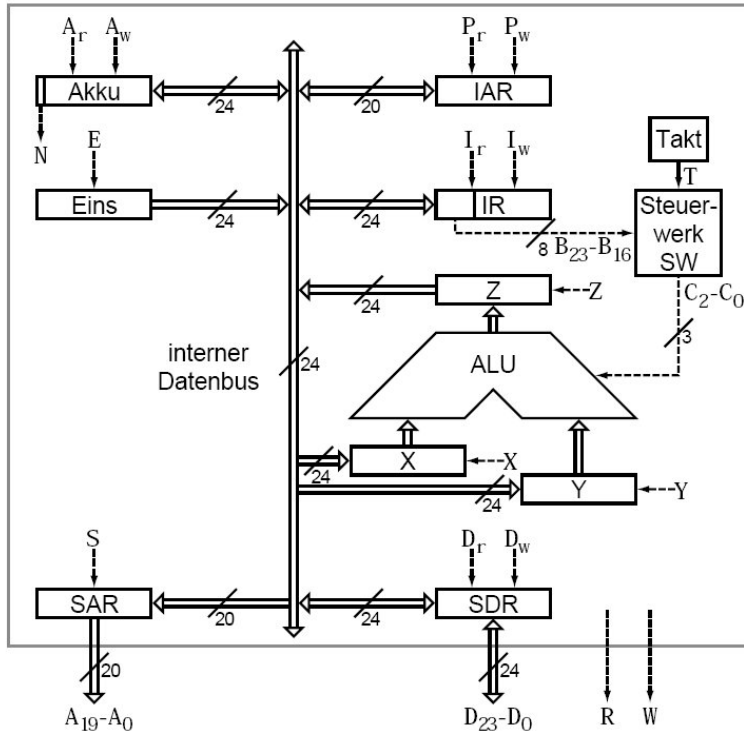
### Holphase:

Mikroprogramm in Pseudo-Notation

1. Takt:  $IAR \rightarrow SAR$ ;  $IAR \rightarrow X$ ;  $R=1$
2. Takt:  $Eins \rightarrow Y$ ;  $R=1$
3. Takt:  $ALU \text{ add}$ ;  $R=1$ ;
4. Takt:  $Z \rightarrow IAR$ ;
5. Takt:  $SDR \rightarrow IIR$ ;

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus



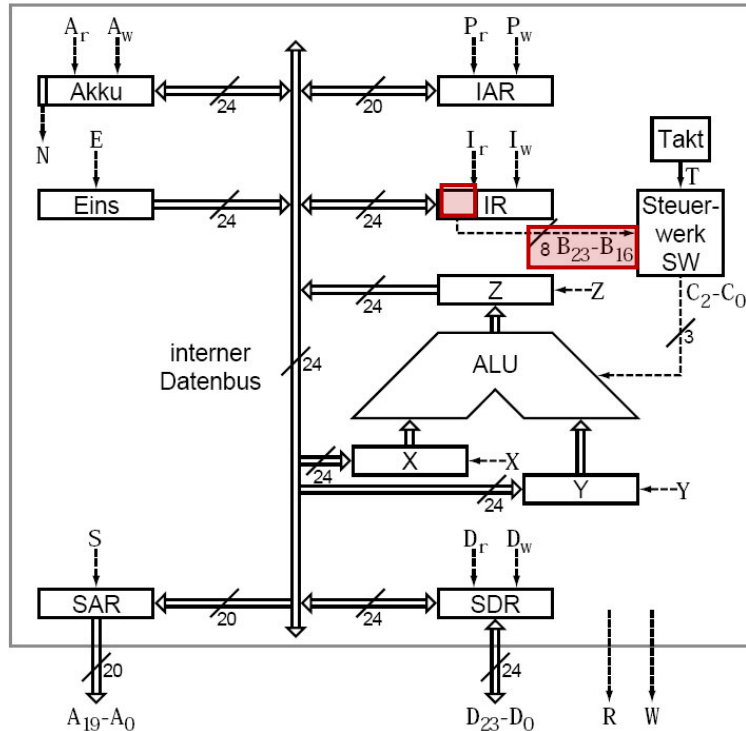
## Holphase: Mikroprogramm als Binärcode

Mikrobefehlsformat

$A_r$	$A_w$	X	Y	Z	E	$P_r$	$P_w$	$I_r$	$I_w$	$D_r$	$D_w$	S	$C_2$	$C_1$	$C_0$	R	W	0 0	Folgeadresse F
27	24					20				16			12			9	8		0
0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	0	1	0	00	00000001
0	0	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	00	00000010
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	00	00000011
0	0	0	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	00	00000100
0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	00	00000101

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus



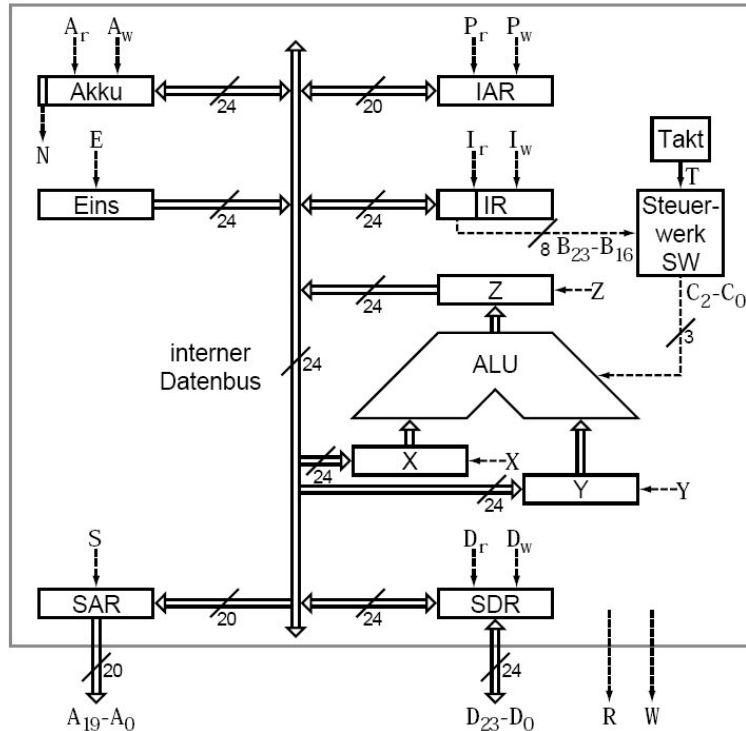
### Dekodierphase

Einsprung in Mikroprogrammsteuerung

Adresse wird aus Opcode (Bit  $B_{23} - B_{16}$ ) des Maschinenbefehls generiert

# Fallstudie MIMA

## ■ Mikroprogrammsteuerung: Befehlszyklus

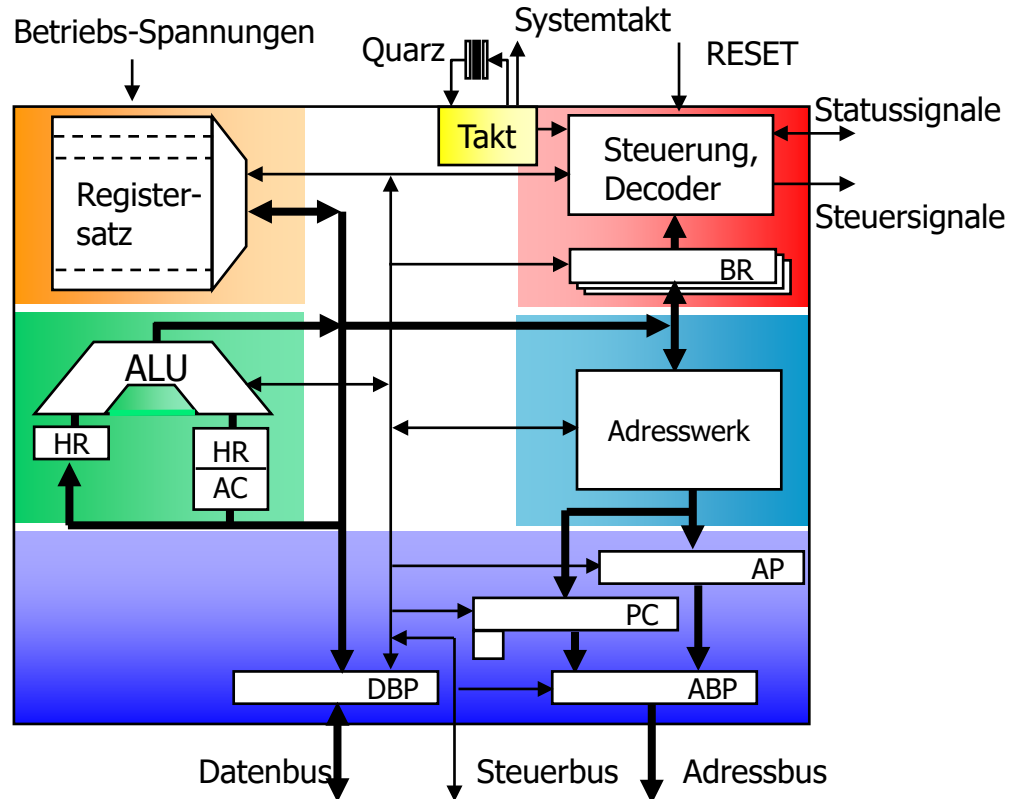


### Ausführungsphase

Abarbeitung des ausgewählten Mikroprogramms

Nach Abarbeitung des ausgewählten Mikroprogramms wird das Mikroprogramm zum Holen Des nächsten Maschinenbefehls angesprungen.

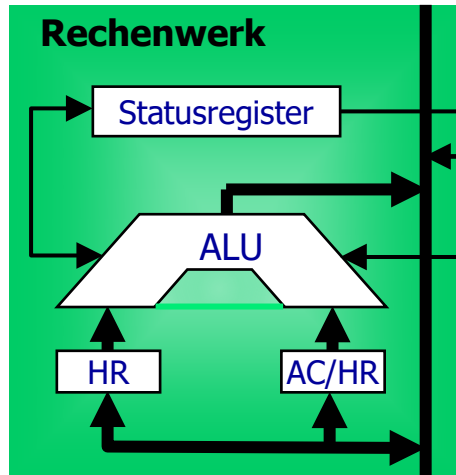
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

- Ausführung von Berechnungen



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ ALU (Arithmetische und logische Einheit)

- führt die vom Steuerwerk angestoßenen logischen und arithmetischen Operationen aus

### ■ Hilfregister (HR) vor den ALU -Eingängen

- Zwischenspeichern von Operanden

### ■ Akkumulator (AC)

- ausgezeichnetes Register
- Speichern von Operanden / Ergebnissen

### ■ Statusregister

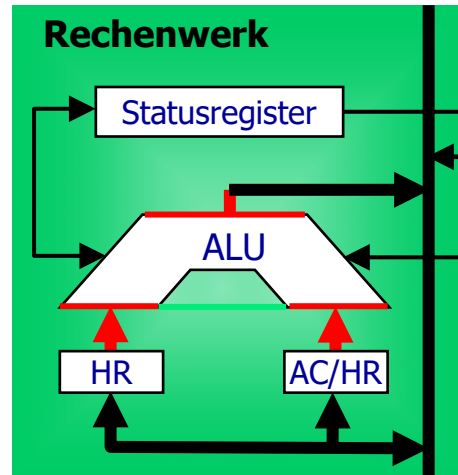
- Festhalten der Statusinformationen von ALU -Berechnungen (z.B. Carry, Overflow, Zero, Sign, ...)
- Statusinformationen dienen der Auswertung von Bedingungen.

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk:

### ■ ALU (Arithmetische und logische Einheit)

- 2 ALU-Eingänge (Operanden) und 1 ALU-Ausgang (Ergebnis).



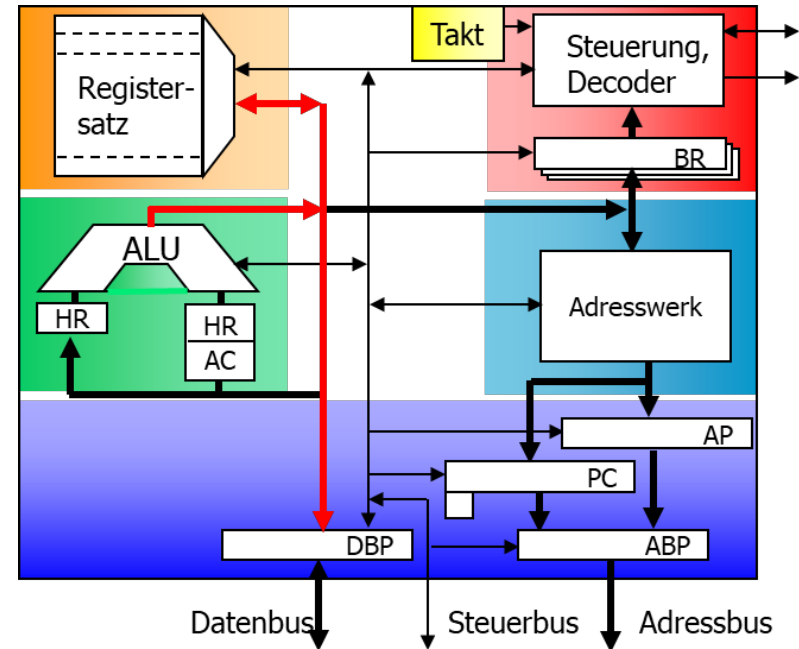
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ ALU (Arithmetische und logische Einheit)

#### ■ Ergebnisse:

- werden entweder in Registern der Registerdatei gespeichert,
- auf die Hilfsregister vor den ALU-Eingängen zurückgeführt oder
- über den externen Datenbus an andere Systemkomponenten übertragen



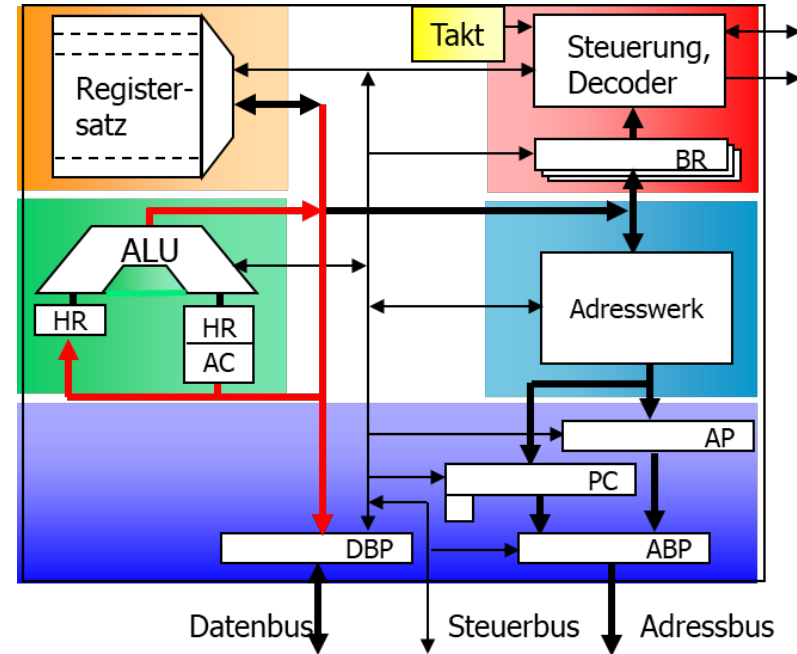
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ ALU (Arithmetische und logische Einheit)

#### ■ Ergebnisse:

- werden entweder in Registern der Registerdatei gespeichert,
- **auf die Hilfsregister vor den ALU-Eingängen zurückgeführt oder**
- über den externen Datenbus an andere Systemkomponenten übertragen



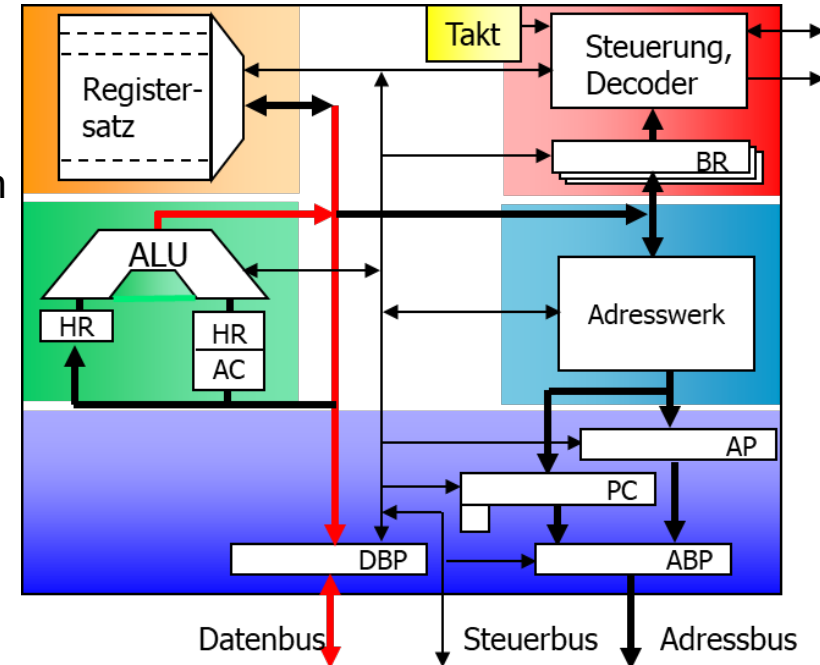
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ ALU (Arithmetische und logische Einheit)

#### ■ Ergebnisse:

- werden entweder in Registern der Registerdatei gespeichert,
- auf die Hilfsregister vor den ALU-Eingängen zurückgeführt oder
- über den externen Datenbus an andere Systemkomponenten übertragen



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Arithmetische Operationen:

- Addieren ohne/mit Übertrag
- Subtrahieren ohne/mit Übertrag
- Inkrementieren/Dekrementieren
- Multiplizieren ohne/mit Vorzeichen
- Dividieren ohne/mit Vorzeichen
- Komplementieren (Zweierkomplement)

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- **Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)**

- **Operationen**

- **Logische bitweise Verknüpfungen:**

- Negation

- UND

- ODER

- Antivalenz

- ...

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Schiebe- und Rotations-Operationen:

- Links-Verschieben
- Rechts-Verschieben
- Links-Rotieren ohne Übertragsbit
- Links-Rotieren durch das Übertragsbit
- Rechts-Rotieren ohne Übertragsbit
- Rechts-Rotieren durch das Übertragsbit

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Schiebe- und Rotations-Operationen:

##### ■ Logisches Verschieben

- Unabhängig von Schieberichtung und Vorzeichen werden die am jeweiligen Ende hinausgeschobenen Bits verworfen und Nullen nachgezogen.

##### ■ Arithmetisches Verschieben

- Das höchstwertige Bit ist das Vorzeichenbit (Zweierkomplementdarstellung).
- Hinausgeschobene Bits gehen verloren.
- Verschiebung nach links: am rechten Ende werden Nullen nachgezogen.
- Verschiebung nach rechts: Kopien des Vorzeichenbits werden an der Vorzeichenstelle eingeschoben (*sign propagation*);

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

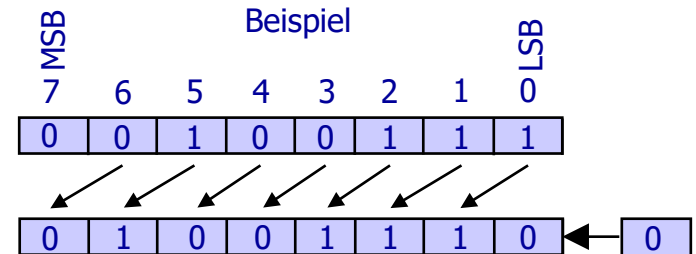
## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Schiebe-Operationen:

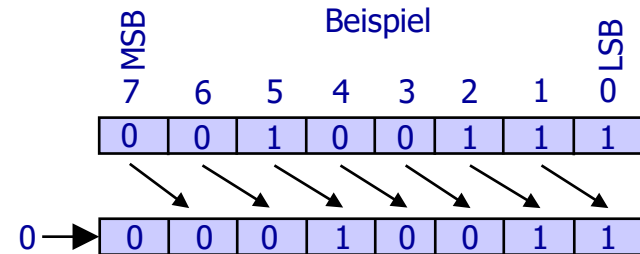
- Linksschieben entspricht der Multiplikation mit 2

logisches und arithmetisches Verschieben nach links



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)
  - Operationen
    - Schiebe-Operationen:
      - Logischen Rechtschieben entspricht die Division durch 2
        - Gilt für positive Zahlen.



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

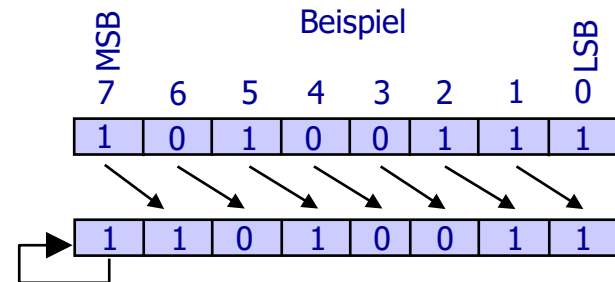
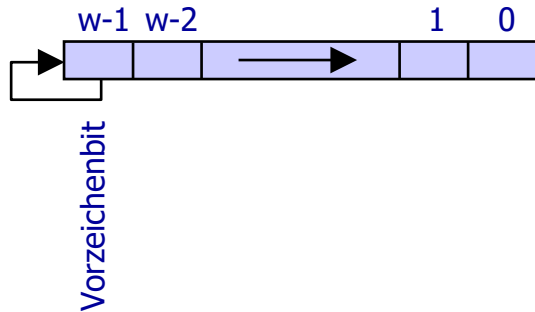
## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Schiebe-Operationen:

##### ■ Arithmetisches Rechtschieben

- Negativen Zahlen (Zweierkomplementdarstellung): zur Vorzeichenerhaltung wird das höchstwertigste Bit (Vorzeichenbit) in sich selbst zurückgeführt.



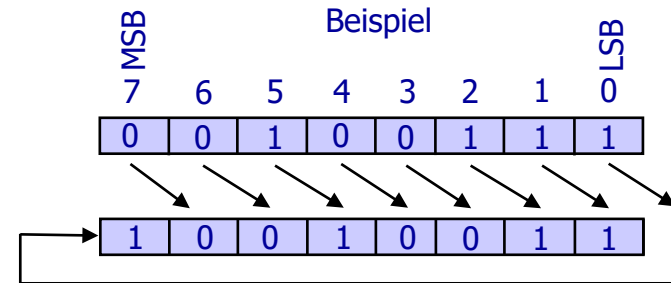
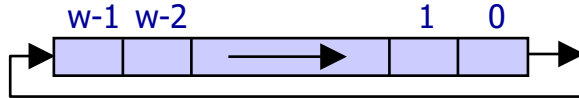
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Rotations-Operationen:

- Register wird als geschlossene Bitkette betrachtet
- Rotation nach rechts:



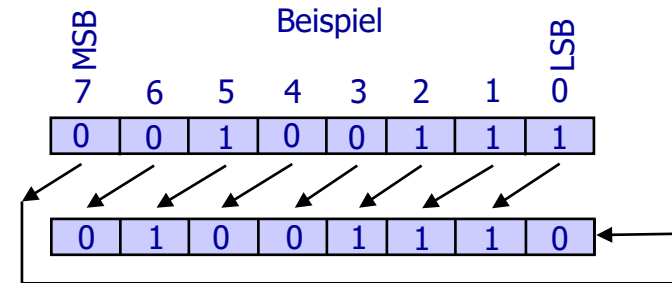
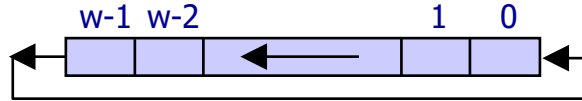
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Rotations-Operationen:

- Register wird als geschlossene Bitkette betrachtet
- Rotation nach links:



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

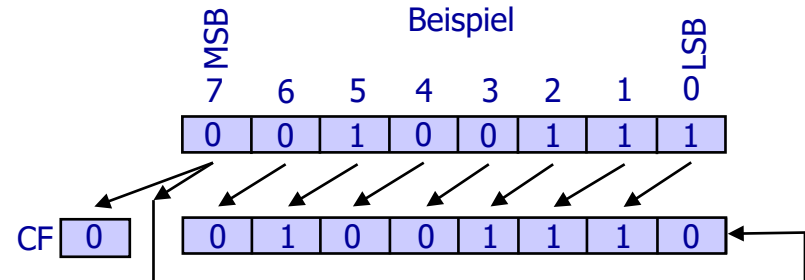
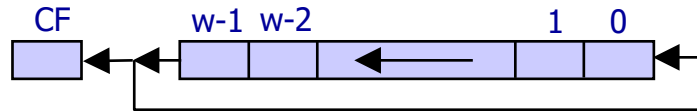
## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Rotations-Operationen:

- Carry-Flag kann wahlweise mitbenutzt oder als zusätzliches Bit mit einbezogen werden

#### ■ Rotation nach links mit Carry-Flag:





# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

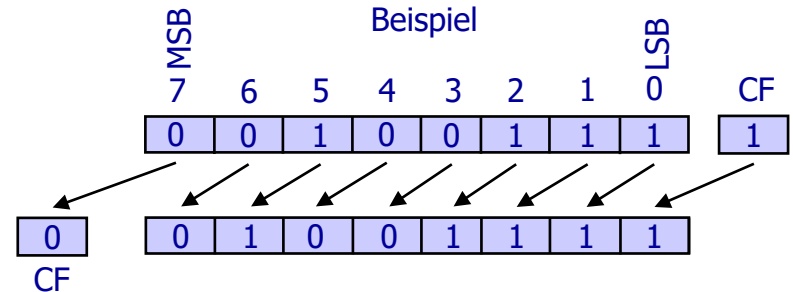
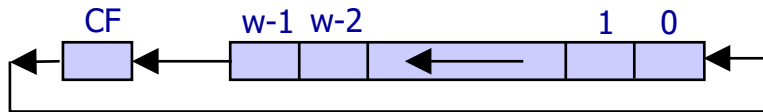
## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Rotations-Operationen:

- Carry-Flag kann wahlweise mitbenutzt oder als zusätzliches Bit mit einbezogen werden

#### ■ Rotation nach links mit Carry-Flag als zusätzliches Bit:



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

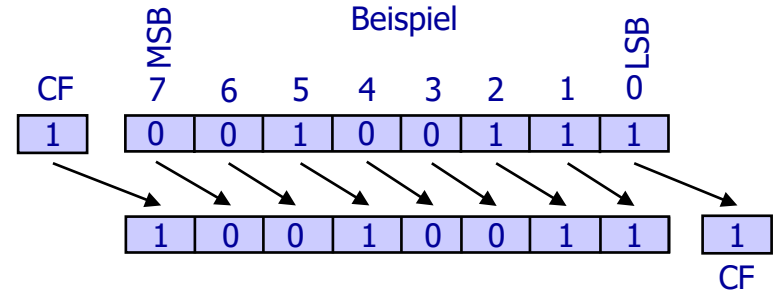
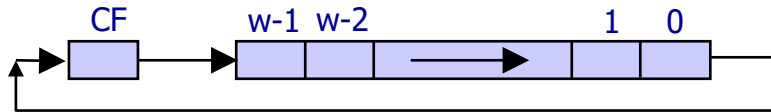
## ■ Rechenwerk: ALU (Arithmetische und logische Einheit)

### ■ Operationen

#### ■ Rotations-Operationen:

- Carry-Flag kann wahlweise mitbenutzt oder als zusätzliches Bit mit einbezogen werden

#### ■ Rotation nach rechts mit Carry-Flag als zusätzliches Bit:



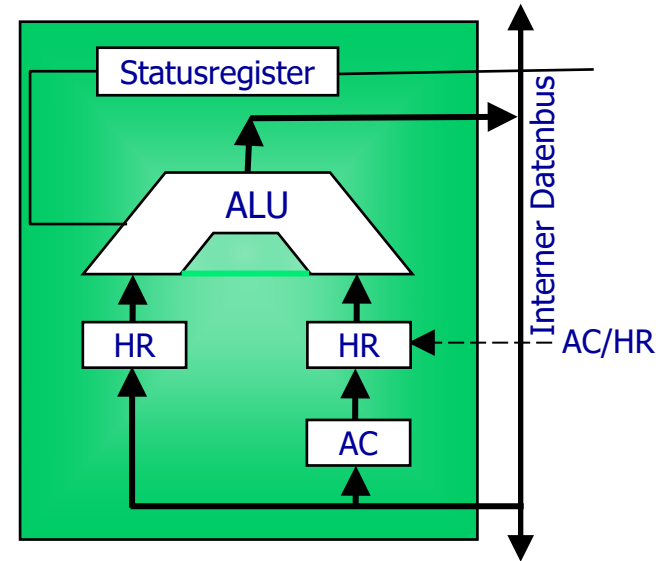
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ Hilfsregister / Akkumulator

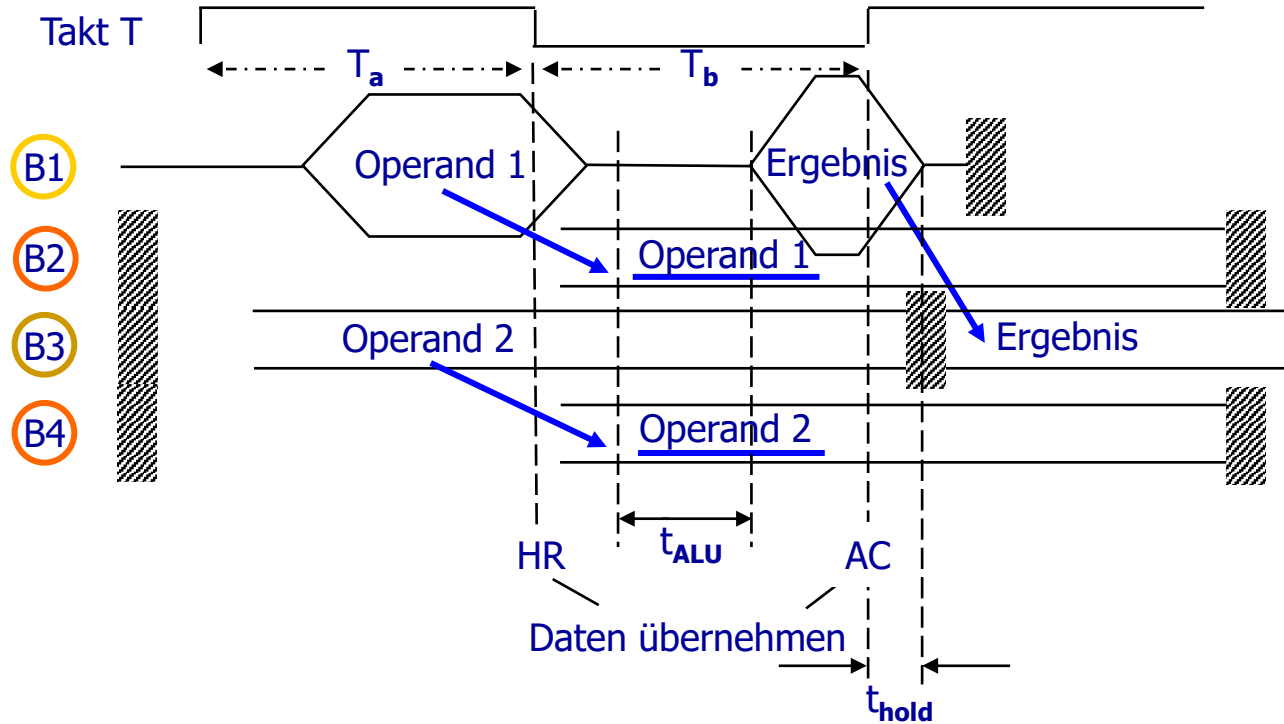
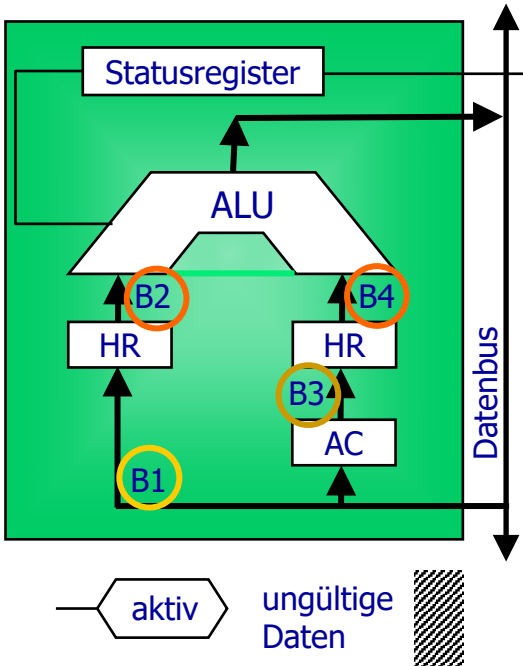
#### ■ Variante 1:

- Akkumulator ist zweigeteilt:
  - eigentliches Akkumulator-Register AC
  - nachgeschaltetes Hilfsregister HR (Latch)



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- Rechenwerk
- Zeitverhalten



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ Zeitverhalten

- Während der positiven Takthälfte von T liegen auf B1 und B3 die Operanden.
- Diese werden mit der negativen Taktflanke in die Hilfsregister übernommen
- Danach stehen diese auf B2 und B4 stabil zur Verfügung, die ALU berechnet in einer Ausführungszeit  $t_{\text{ALU}}$  das Ergebnis.
- Dieses Ergebnis wird mit der positiven Taktflanke in den Akkumulator übernommen
  
- Ohne Hilfsregister würden sich die während der ALU-Rechenzeit ergebenden Schwankungen am ALU-Ausgang (Hasards, Wettläufe) sofort wieder auf den ALU-Eingang auswirken.
  - Es wäre ein asynchrones Schaltwerk mit allen bekannten Problemen und Fehl-Ergebnissen entstehen.

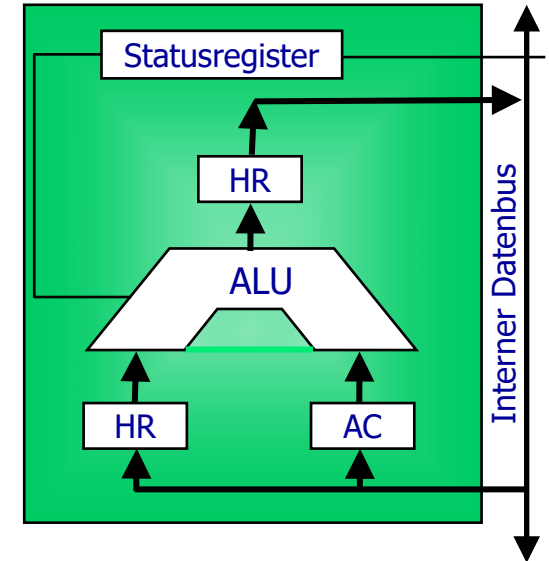
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ Hilfsregister / Akkumulator

#### ■ Variante 2:

- Hilfsregister des Akkumulators wird an den ALU-Ausgang verlegt;
- Vorteil: ALU-Operationen können ausgeführt werden, ohne dass der Inhalt des Akkumulators sich ändert.
- Hauptsächlich in älteren 8-Bit-Prozessoren, bei denen auch die Adressberechnung in der ALU des Rechenwerkes durchgeführt wird.



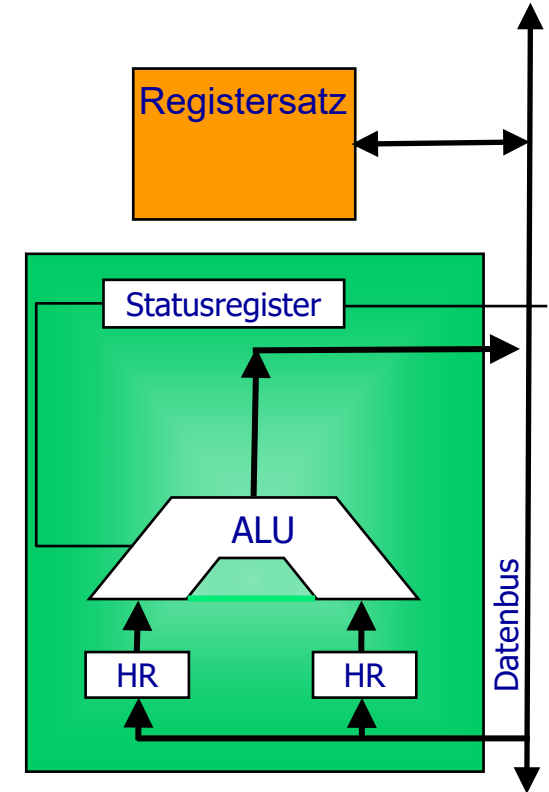
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ Hilfsregister / Akkumulator

#### ■ Variante 3:

- Rechenwerk ohne Akkumulator, d. h. kein ausgezeichnetes Register mehr;
- Jedes Register der Registerdatei kann verwendet werden.
- Üblich bei Prozessoren mit Registerdateien

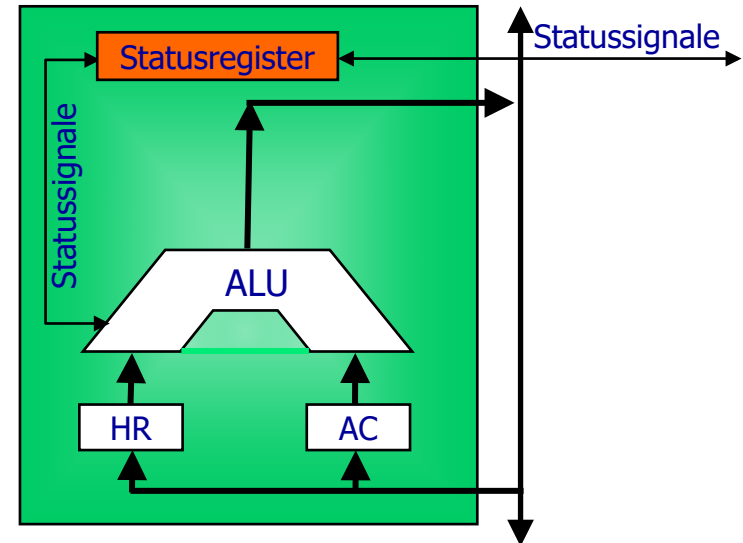


# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ Statusregister

- Speichert Statusinformationen, die bei ALU-Berechnungen generiert werden.



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ Statusregister



#### ■ AC: Hilfsübertragsbit (Auxiliary Carry):

- Übertrag von Bit 3 in Bit 4 des Ergebnisses (BCD-Arithmetik);

#### ■ CF: Übertragsbit (Carry Flag):

- Übertrag aus dem höchstwertigen Bit bei einer Addition oder einer Subtraktion (Borrow);

#### ■ Z: Nullbit (Zero Flag):

- Zeigt an, dass das Ergebnis der ausgeführten ALU-Operation gleich 0 ist;

#### ■ EF: Even Flag:

- Zeigt an, dass das Ergebnis der ausgeführten ALU-Operation eine gerade Zahl ist.

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Rechenwerk

### ■ Statusregister



#### ■ S: Vorzeichenbit (Sign Flag):

- Zeigt an, dass das Ergebnis der ausgeführten ALU-Operation negativ ist.
- Ergibt sich aus dem höchstwertigen Bit (MSB) eines Operanden.

#### ■ OF: Überlaufbit (Overflow Flag):

- Überschreitung des Zahlenbereichs im Zweierkomplement

#### ■ P: Paritätsbit (Parity Flag):

- Zeigt die ungerade Parität des Ergebnisses an;

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

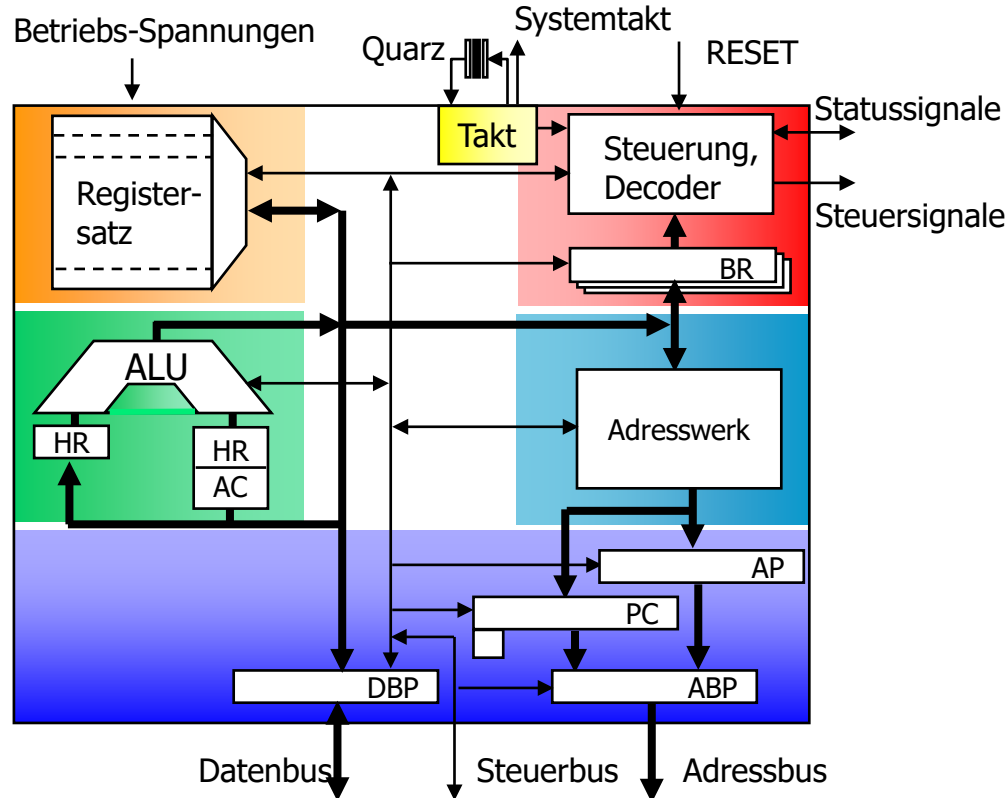
## ■ Rechenwerk

### ■ Statusregister

- Die Werte der Statusbits können Einfluss auf den Kontrollfluss eines Programms haben.
- **Beispiel: IA-32 / Intel ® 64 Befehlssatz**
  - Verzweigungen (Control Transfer Instructions)
    - **JZ, JNZ**: Jump if zero, Jump if not zero
    - **JC, JNC**: Jump if carry, Jump if not carry
    - **JO, JNO**: Jump if overflow, Jump if not overflow
    - **JS, JNS**: Jump if sign (negative), JNS Jump if not sign (non-negative).
    - ...

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register

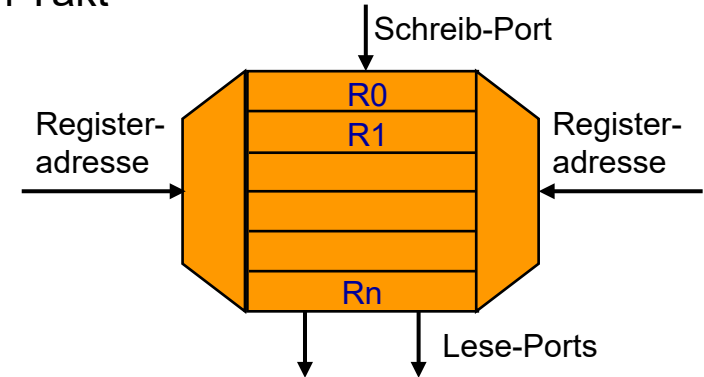
- Speicherkomponenten, auf die der Prozessor besonders schnell zugreifen kann;
- Enthalten häufig benutzten Informationen.
  
- Die Anzahl der Register in einem Prozessor kann von wenigen bis mehrere Hundert variieren.
- Die Breite der einzelnen Register ist üblicherweise eine Zweierpotenz: 8, 16, 32, ..., 512.
  - Bei Spezialprozessoren kann es auch andere Registerbreiten geben.

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register

### ■ Organisation

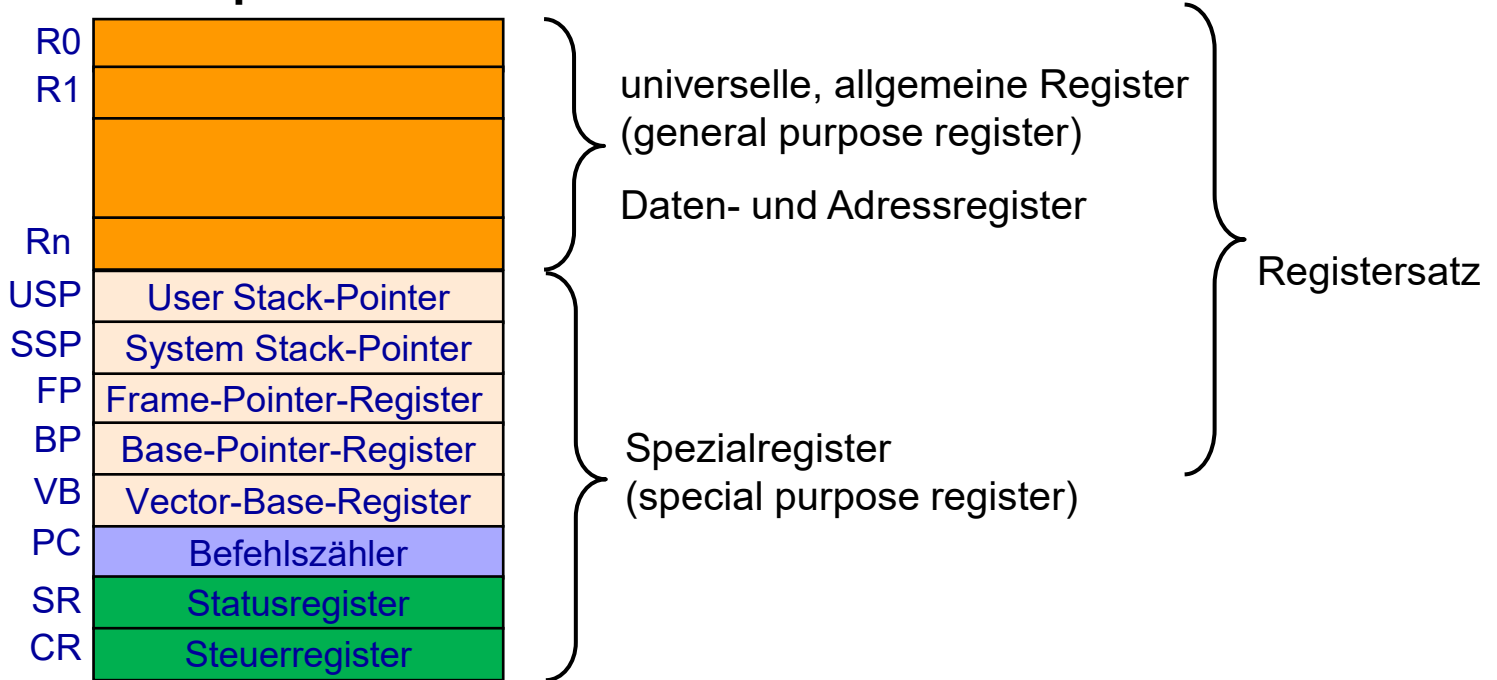
- Die Register eines Prozessors können zu einem **Registersatz (Registerdatei)** zusammengefasst werden.
- Die Register werden über eine eindeutige Nummer (**Registeradresse**  $R_i$ ) adressiert.
- Die Registerdatei verfügt über mehrere Schreib- und Lese-Ports, über die Werte in die Register geschrieben oder aus den Registern gelesen werden.
  - Lesen und Schreiben mehrerer Register in einem Takt



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register

### ■ Organisation: Beispiel



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register

### ■ **Universelle, allgemeine Register, Allzweckregister (general purpose register)**

#### ■ **Datenregister:**

- Zwischenspeichern von Operanden / Ergebnissen

- Unterscheidung zwischen

- Datenregister für skalare Werte (Integer-Werte) vor der Arithmetischen und Logischen Einheit und

- Datenregister für Gleitkomma-Werte vor einer Gleitkomma-Einheit

#### ■ **Adressregister:**

- Speichern von Adressinformationen von Befehlen oder Daten im Hauptspeicher

- Adressrechnung

- Viele Prozessoren haben keine explizite Unterscheidung.

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register

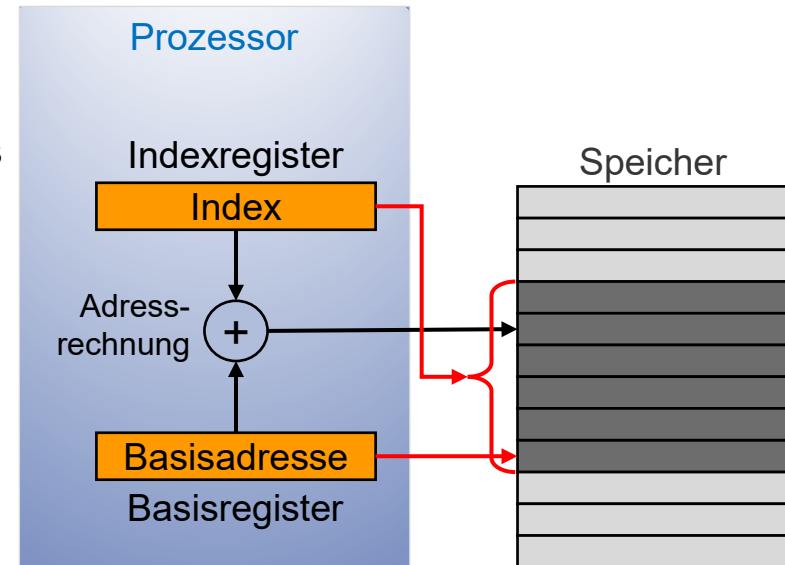
### ■ Adressregister:

#### ■ Basisregister

- enthält die Anfangsadresse eines Bereichs im Speicher
- Adresse bleibt während der Bearbeitung des Speicherbereichs unverändert

#### ■ Indexregister

- enthält eine Distanz (Offset, Displacement) zu einer Basisadresse
- dient zur Auswahl eines bestimmten Datums des Speicherbereichs



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register

### ■ Spezialregister:

- Befehlszähler (program counter, PC)
- Befehlsregister (instruction register, IR, BR)
- Steuerregister (control register, CR) und Statusregister (status Register, SR)
- Vektorbasisregister (vector-base-register, VB)
  - Enthält die Basisadresse der Vektortabelle
  - Vektortabelle enthält die Unterbrechungsvektoren
  - Unterbrechungsvektor ist die Adresse der Unterbrechungsbehandlungsroutine, die bei einer Ausnahmesituation (z. B. Alarm, Interrupt) angesprungen wird.

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register

### ■ Spezialregister:

#### ■ Stackregister (Kellerzeiger, Stapelzeiger, Stack Pointer SP):

- Enthält die Adresse des obersten Kellerelements im Speicher (**top of stack, TOS**);

- Dient zur Verwaltung eines **Laufzeitkellers, Stacks**

#### ■ **User Stack-Pointer (USP)** für den **User-Stack (Anwender-Stack)**

- Wird von Anwenderprogrammen für Unterprogrammaufrufe verwendet.

- Ablage des Inhalts des Befehlszählers sowie der Übergabe-, Rückgabe-Parameter und der lokalen Variablen eines Unterprogramms

#### ■ **System Stack-Pointer (SSP)** wird vom Betriebssystem für den **System-Stack** verwendet:

- Sicherung des Prozessor-Status
- Prozesswechsel

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Register

### ■ Spezialregister:

#### ■ Stackregister (Kellerzeiger, Stapelzeiger, Stack Pointer SP):

- Spezielle Befehle zur Datenübertragung in den bzw. aus dem Keller

- **PUSH:** Push onto stack;

- Inhalt des Stackregisters wird dekrementiert

- Inhalt des Quelloperanden wird auf das oberste Kellerelement übertragen.

- **POP:** Pop off the stack;

- Inhalt des obersten Kellerelements wird in den Zieloperanden geladen.

- Inhalt des Stackregisters wird inkrementiert

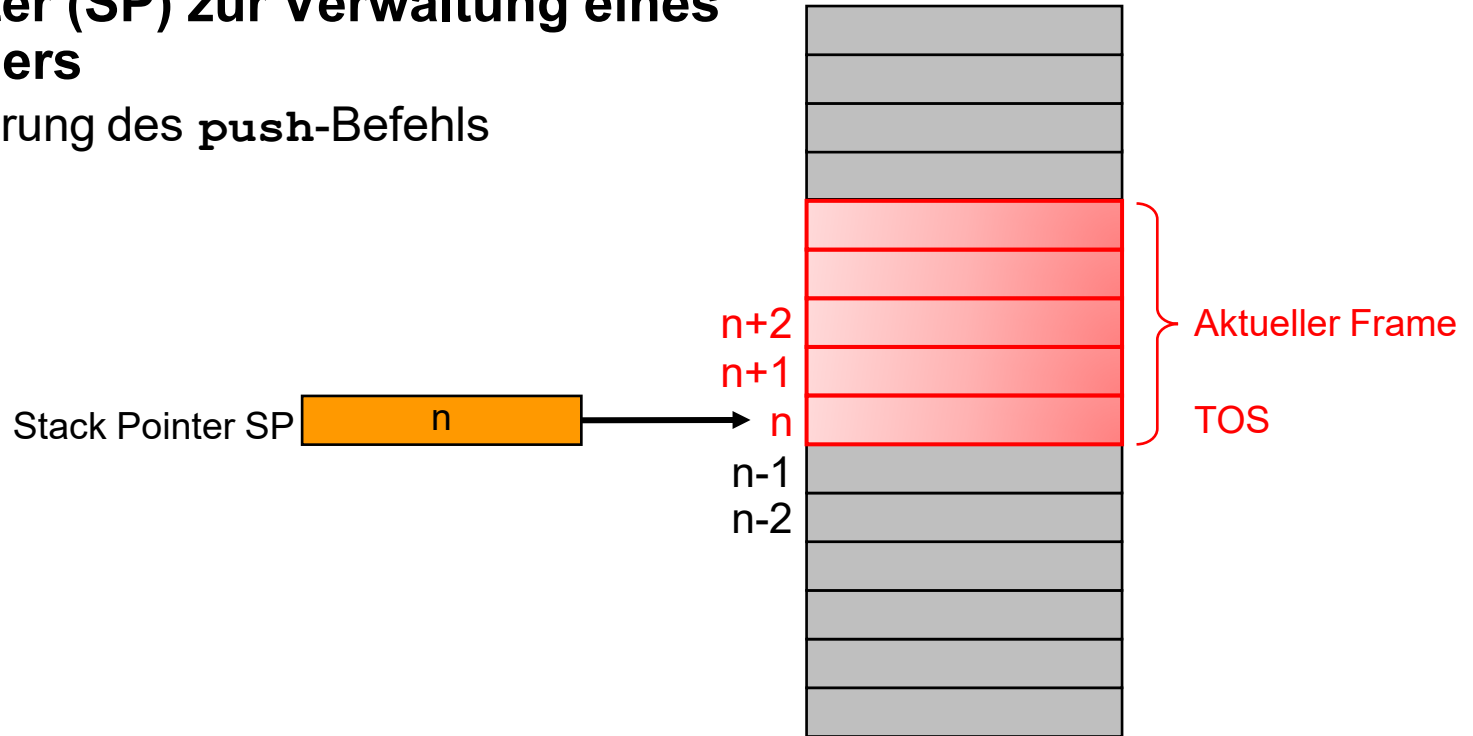
- Alternativ: **Pre-Dekrement / Post-Inkrement Technik** ein

- Vor bzw. nach dem Zugriff auf das Stackregister wird dieses dekrementiert bzw. inkrementiert.

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Stack Pointer (SP) zur Verwaltung eines Laufzeitkellers

- Vor Ausführung des `push`-Befehls

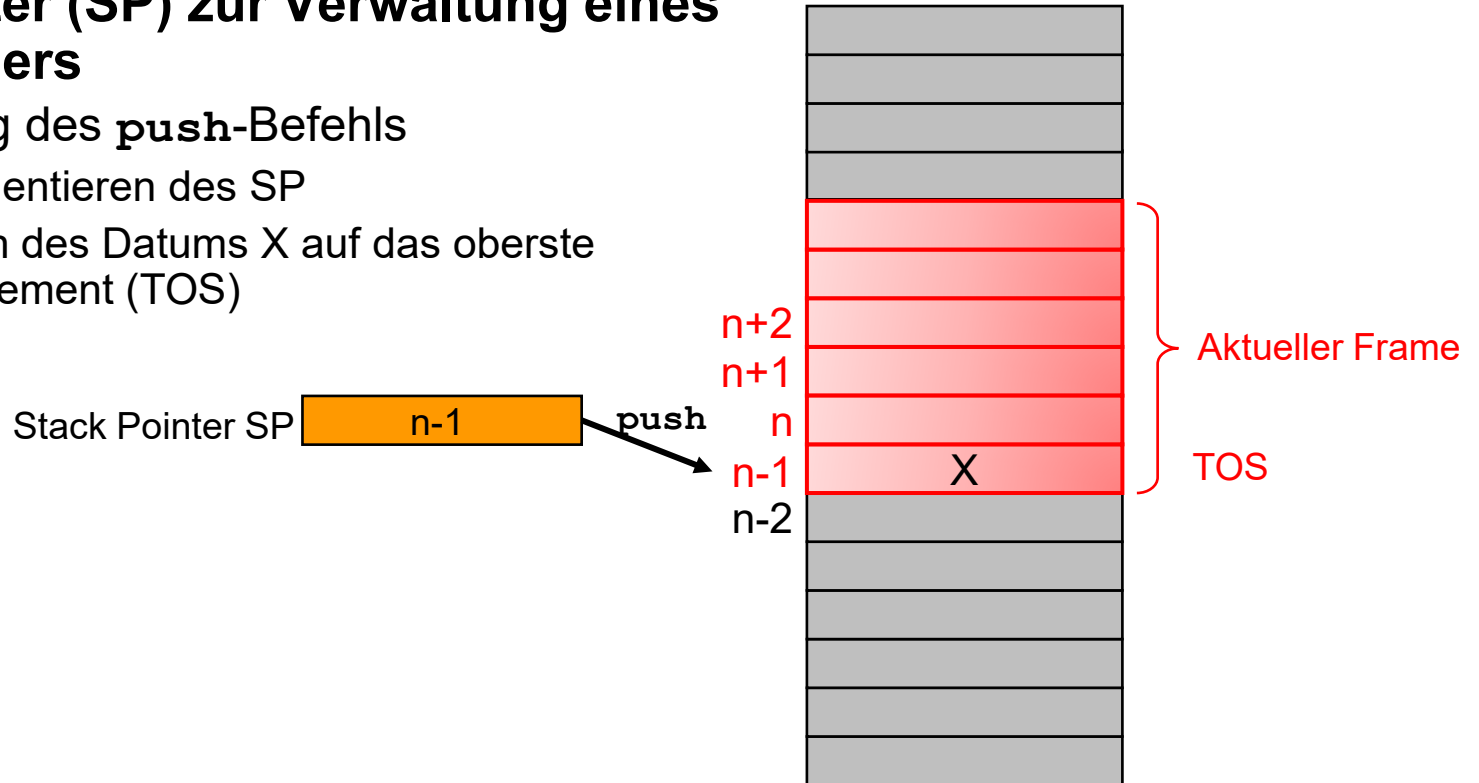


# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Stack Pointer (SP) zur Verwaltung eines Laufzeitkellers

### ■ Ausführung des `push`-Befehls

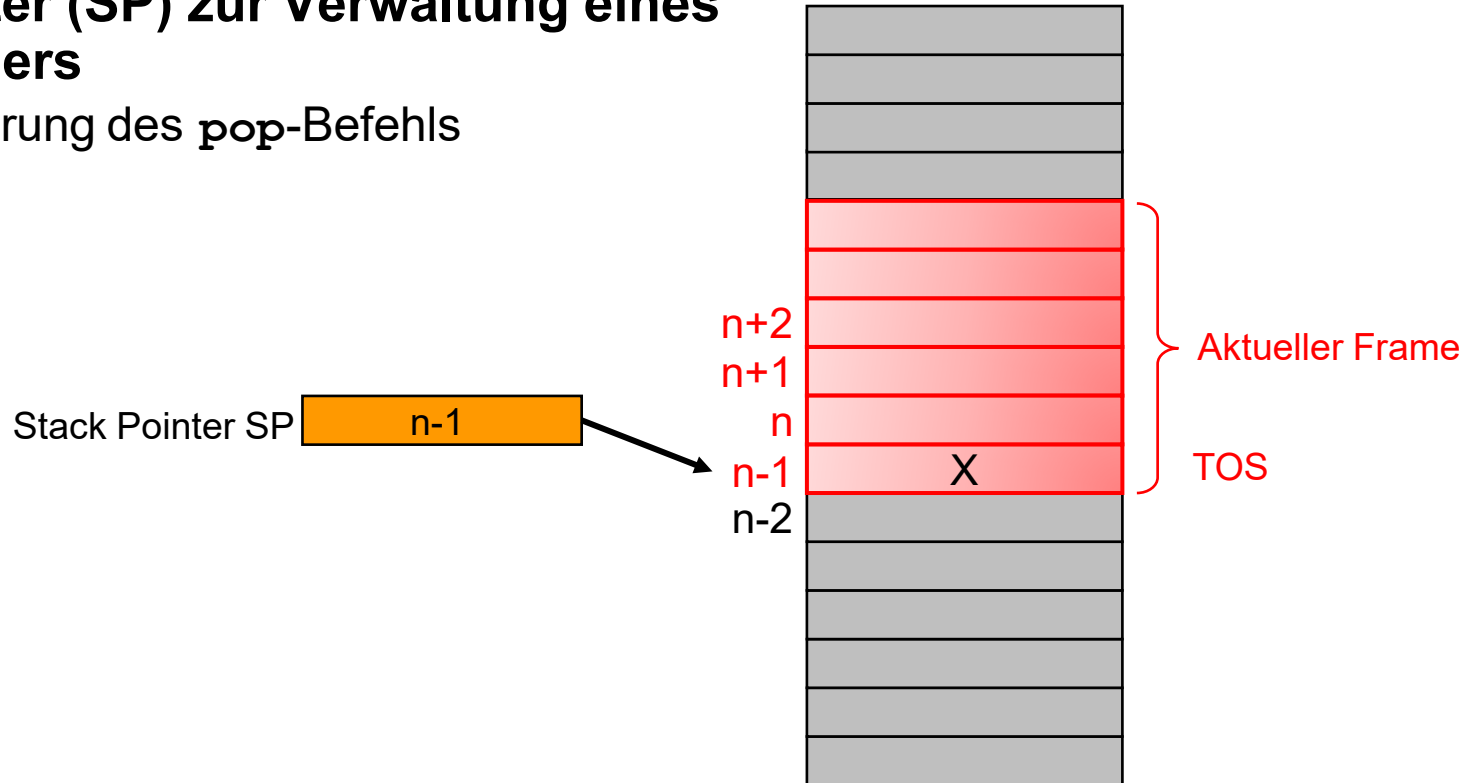
1. Dekrementieren des SP
2. Ablegen des Datums X auf das oberste Kellerelement (TOS)



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Stack Pointer (SP) zur Verwaltung eines Laufzeitkellers

- Vor Ausführung des `pop`-Befehls

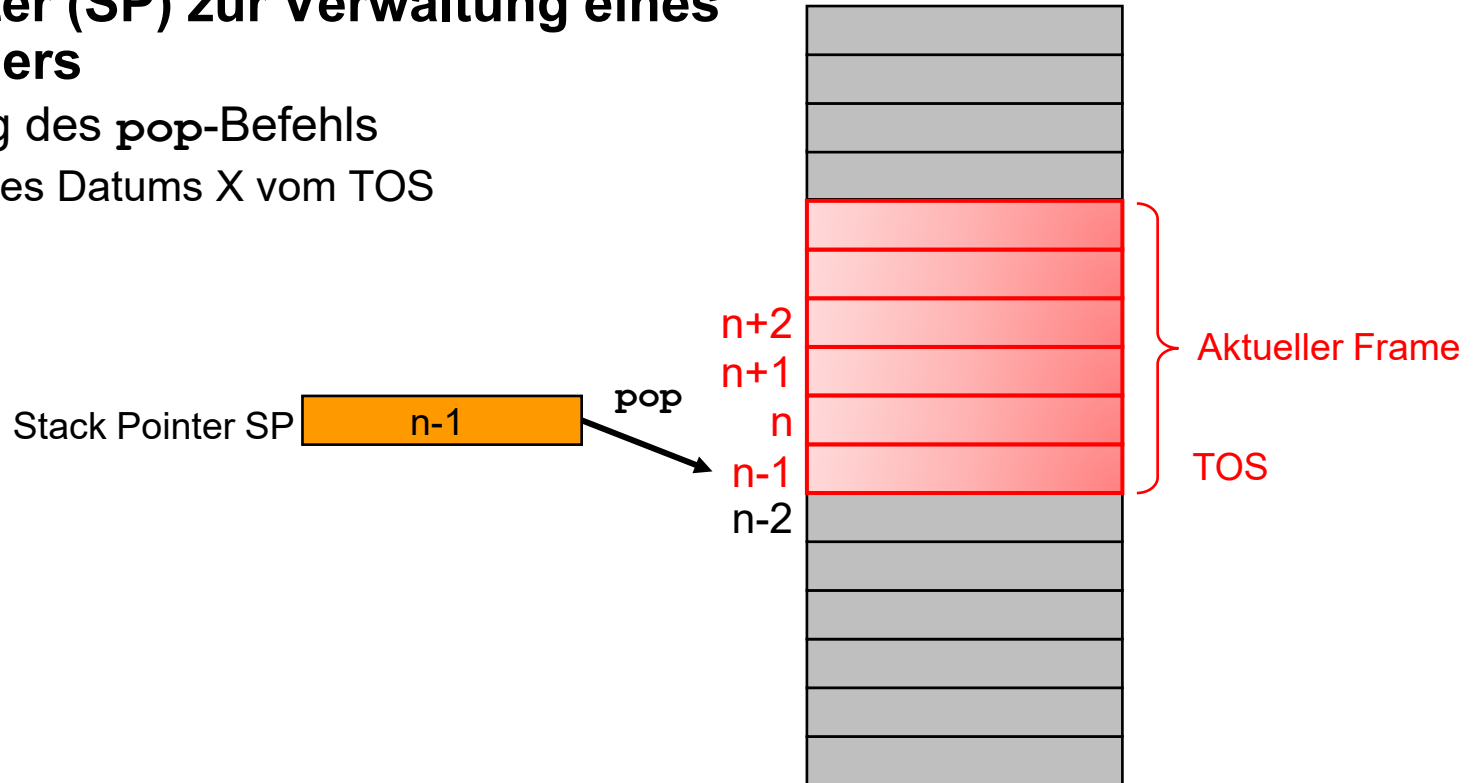


# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Stack Pointer (SP) zur Verwaltung eines Laufzeitkellers

### ■ Ausführung des `pop`-Befehls

1. Holen des Datums X vom TOS

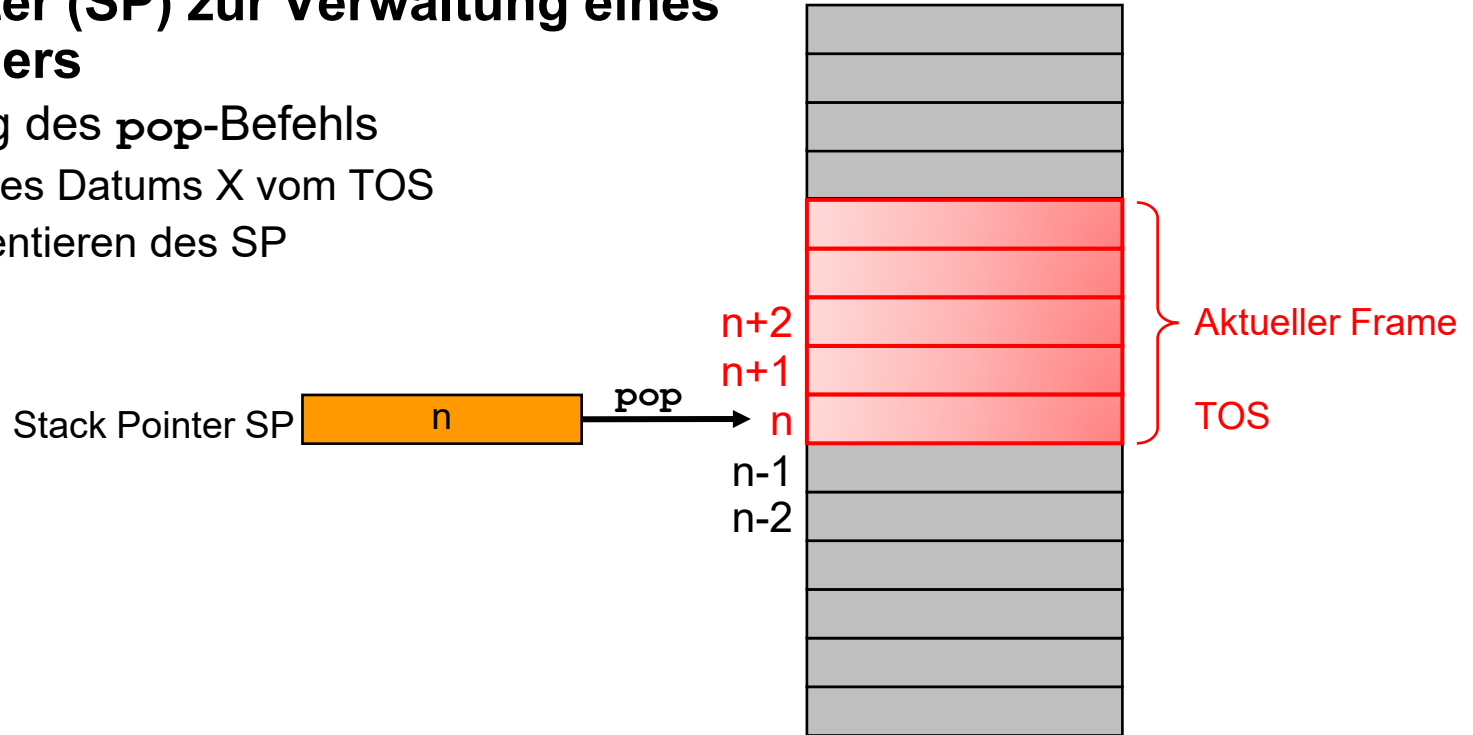


# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Stack Pointer (SP) zur Verwaltung eines Laufzeitkellers

### ■ Ausführung des `pop`-Befehls

1. Holen des Datums X vom TOS
2. Inkrementieren des SP



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

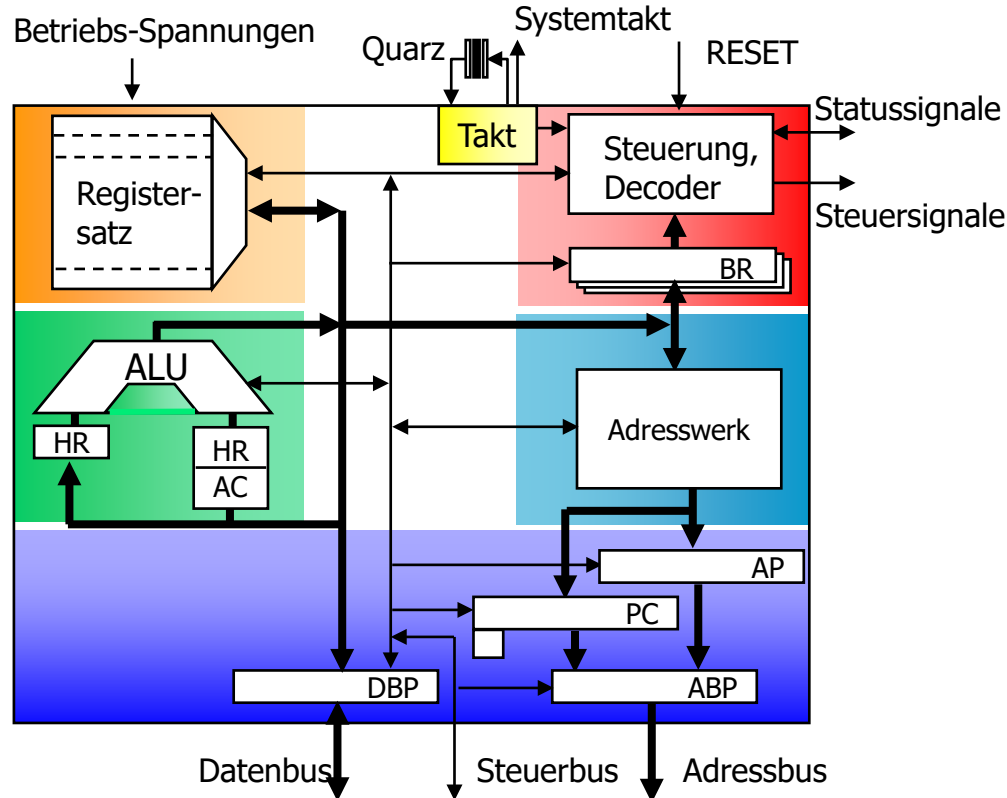
## ■ Rechenwerk:

### ■ Register mit Zusatzfunktionen:

- Inkrementieren / Dekrementieren
- auf Null setzen
- Inhalt verschieben (Schieberegister)

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

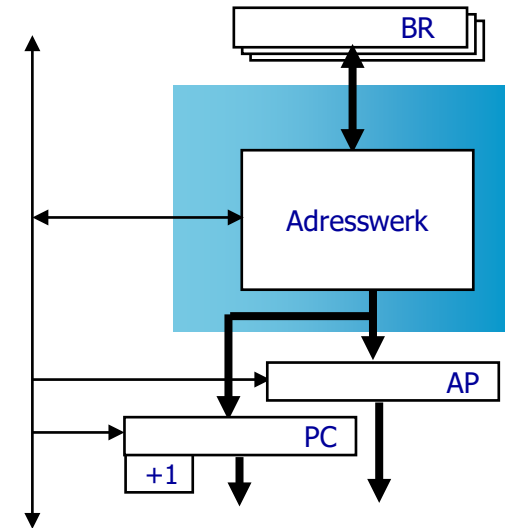
## ■ Adresswerk



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Adresswerk

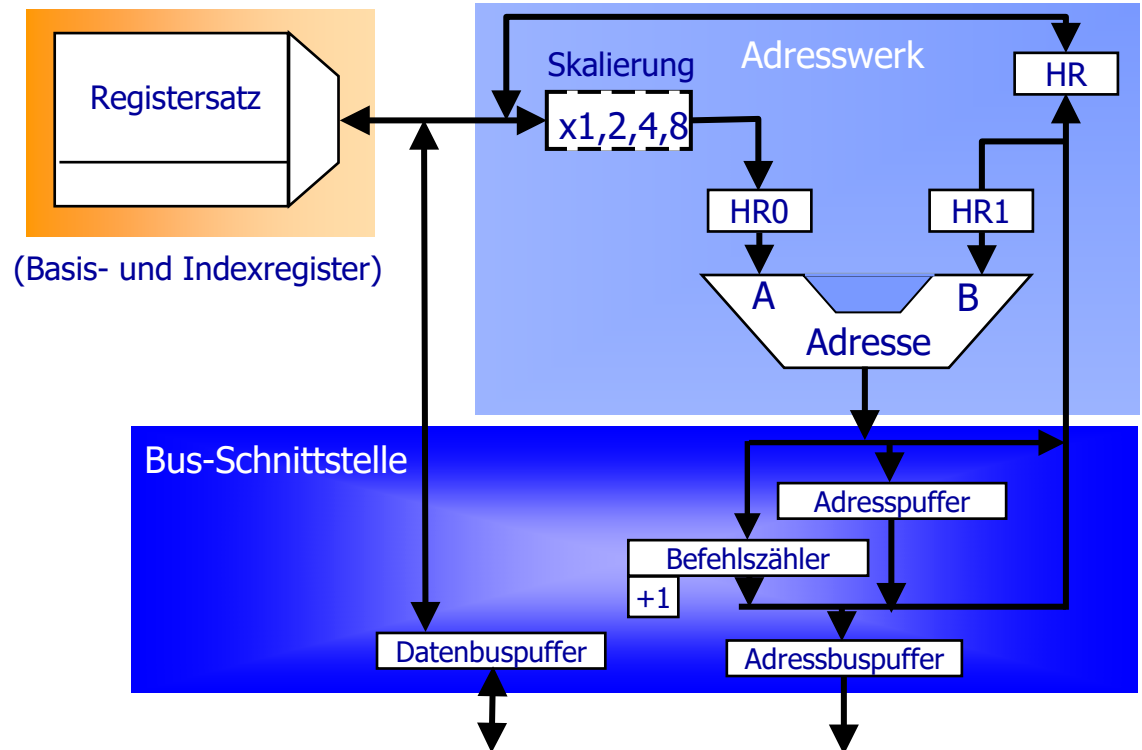
- Führt die vom Steuerwerk angestoßenen Adressberechnungen für Befehle und Daten durch
- Eigenständiges Adresswerk ermöglicht unabhängig vom Rechenwerk Adressberechnungen durchzuführen
  - Operationen im Rechenwerk und Adressberechnung können parallel und ohne Konflikte durchgeführt werden



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Adresswerk

### ■ Aufbau



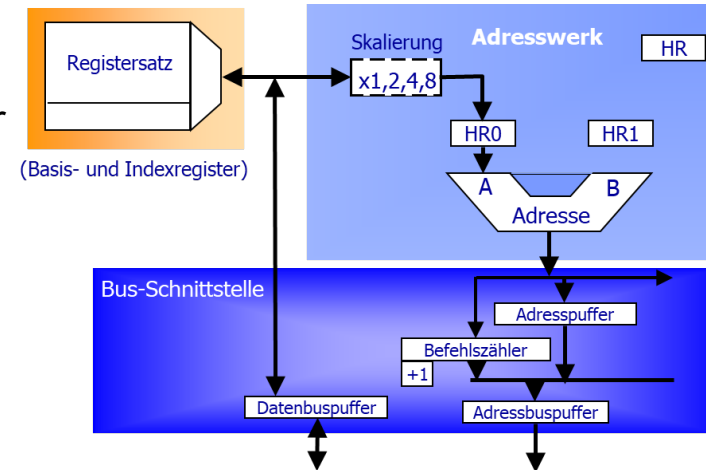
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Adresswerk: Aufbau

### ■ Addierer mit 2 Eingängen und einem Ausgang

#### ■ Eingang A:

- Es können die Inhalte von Registern des Registersatzes anliegen.
  - Beispiel: Adresse aus Basis- oder Indexregister
- Es kann der Inhalt des Datenbuspuffers anliegen.
  - Beispiele: absolute Adresse in einem Befehl
  - absolute Adresdistanz zu einem Basisregister



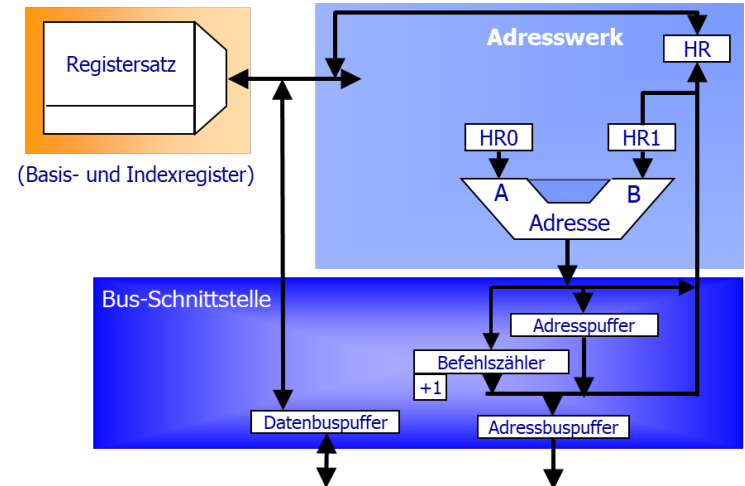
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Adresswerk: Aufbau

### ■ Addierer mit 2 Eingängen und einem Ausgang

#### ■ Eingang B:

- Es können die Inhalte von Registern des Registersatzes anliegen.
  - Beispiel: Adresse aus Basis- oder Indexregister
- Es kann der Inhalt des Befehlszähler anliegen.
  - Adresse des aktuellen Befehls
- Es kann der Inhalt des Adresspuffers anliegen
  - Adresse des aktuellen Operanden



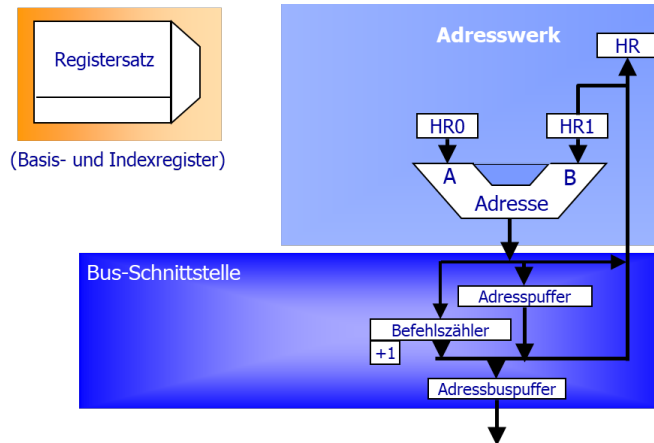
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Adresswerk: Aufbau

### ■ Addierer mit 2 Eingängen und einem Ausgang

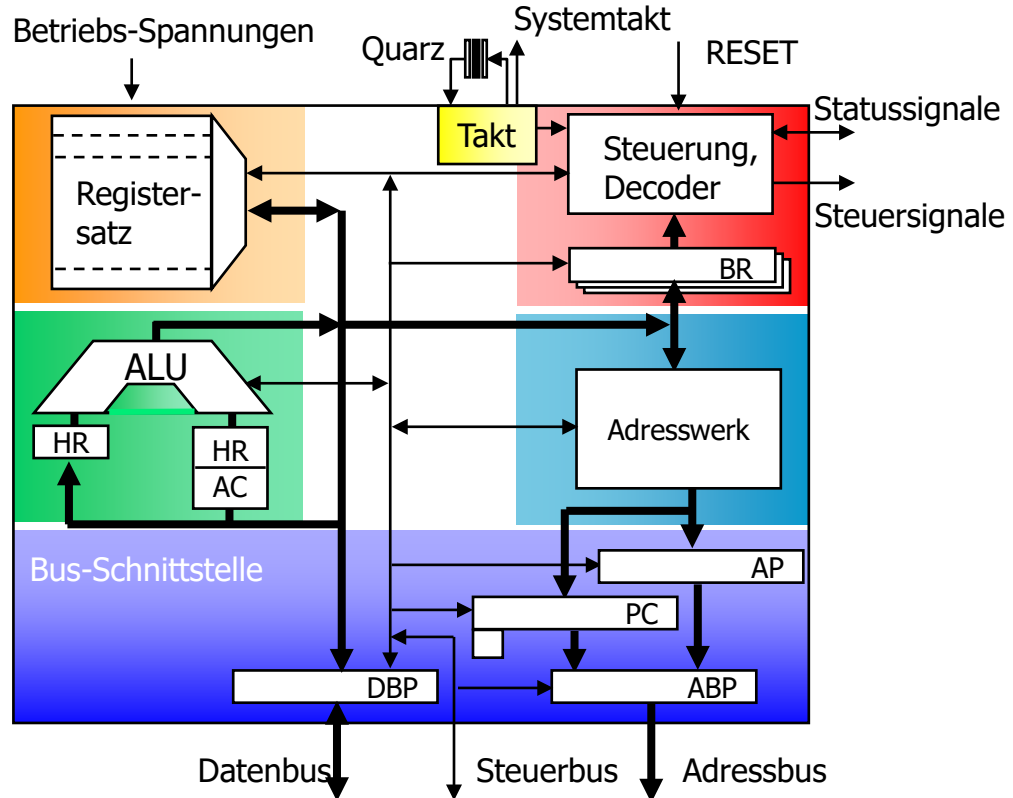
#### ■ Ausgang

- kann über den Adresspuffer oder den Programmzähler auf Eingang B rückgekoppelt werden;
- Adresspuffer und Programmzähler können als Akkumulatoren dienen.



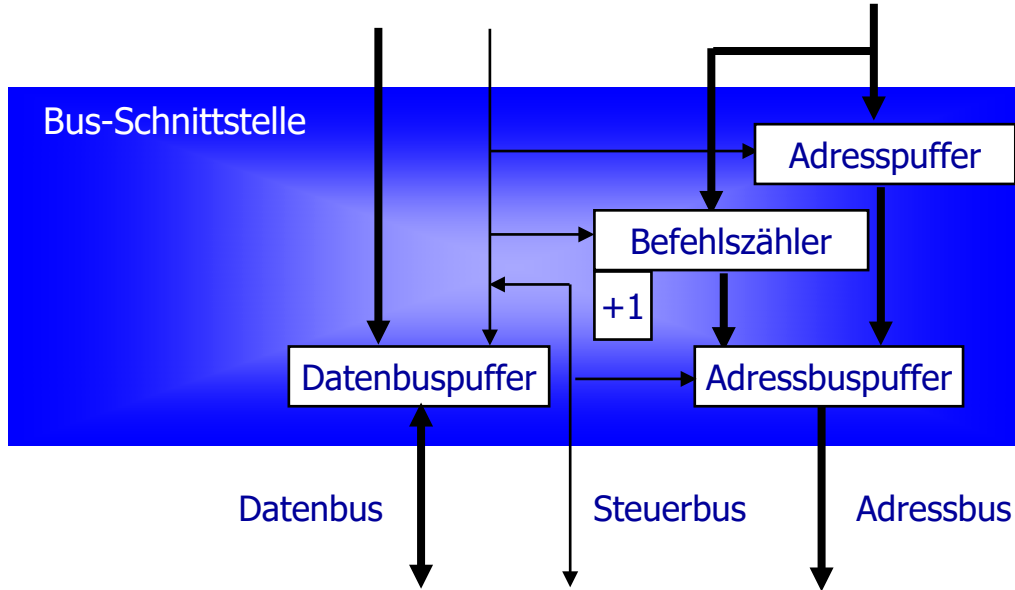
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Bus-Schnittstelle



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Bus-Schnittstelle



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Bus-Schnittstelle

- Anbindung des Prozessors an den Bus
  - **Adressbus**
    - Menge der Adressleitungen
  - **Datenbus**
    - Menge der Datenleitungen
  - **Steuerbus**
    - Menge der Steuerleitungen
- Steuerung der Aktionen auf dem Bus (z.B. Lese- / Schreib-Zugriffe)

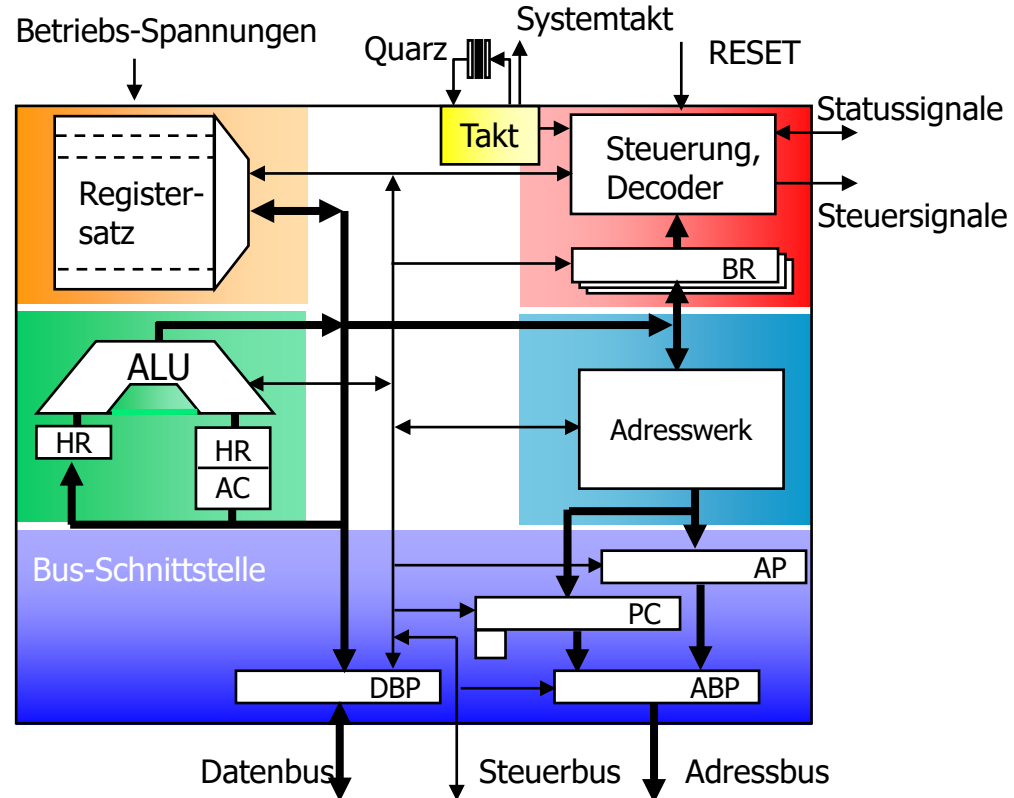
# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Bus-Schnittstelle

- Enthält diverse Register (Puffer) zur kurzfristigen Speicherung von Adressen und Daten, z.B.
  - **Befehlszähler**: Adresse des nächsten zu holenden / auszuführenden Befehls (Instruction Pointer, Program Counter)
  - **Adresspuffer**: Akkumulator für Adresswerk; (Zielregister, Quellregister für Adresswerk);
  - **Adressbuspuffer**: Adresse des zu ladenden oder zu speichernden Datums im Hauptspeicher
  - **Datenbuspuffer**: puffert den zu speichernden oder zu ladenden Wert
- Enthält Aus- und Eingangstreiber (Tristate-Treiber)

# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

## ■ Internes Verbindungsnetzwerk



# Aufbau eines einfachen Mikroprozessors

- **Internes Verbindungsnetzwerk**
  - **Menge von Signalleitungen, interne Busse**
    - Verbinden die Komponenten des Prozessors
      - Übertragung von Adressen und Daten
      - Übertragung von Steuer- und Statusinformationen

# Allzweck-Mikroprozessoren

## ■ Weitere Komponenten auf dem Chip:

### ■ Rechenwerk

- Gleitkommaverarbeitung, FPU
- Multimediaeinheiten
- ...

### ■ Komponenten zur Unterstützung von Aufgaben des Betriebssystems

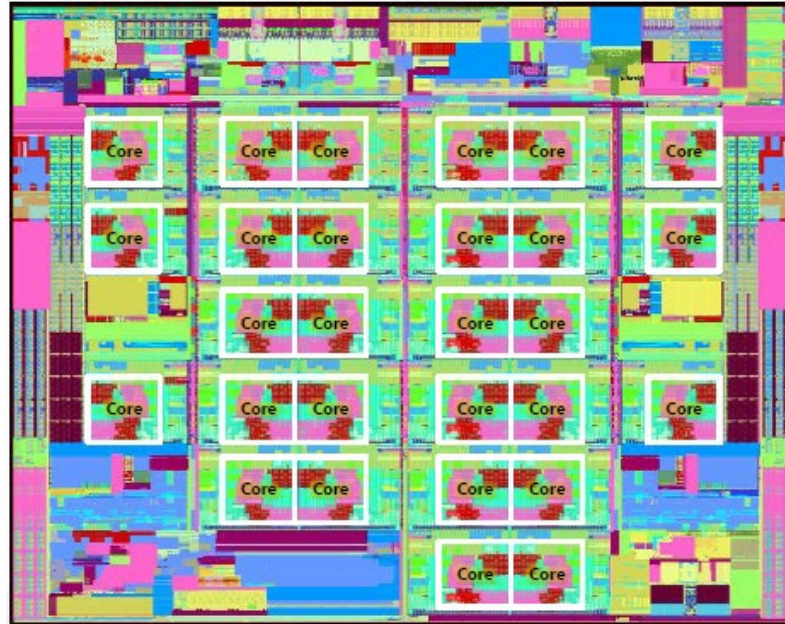
- Speicherverwaltungseinheit (Memory Management Unit, MMU)
- ...

### ■ Cache-Speicher

### ■ Schnittstellenbausteine

# Allzweck-Mikroprozessoren

## ■ Fallstudie: Intel Ice Lake SP

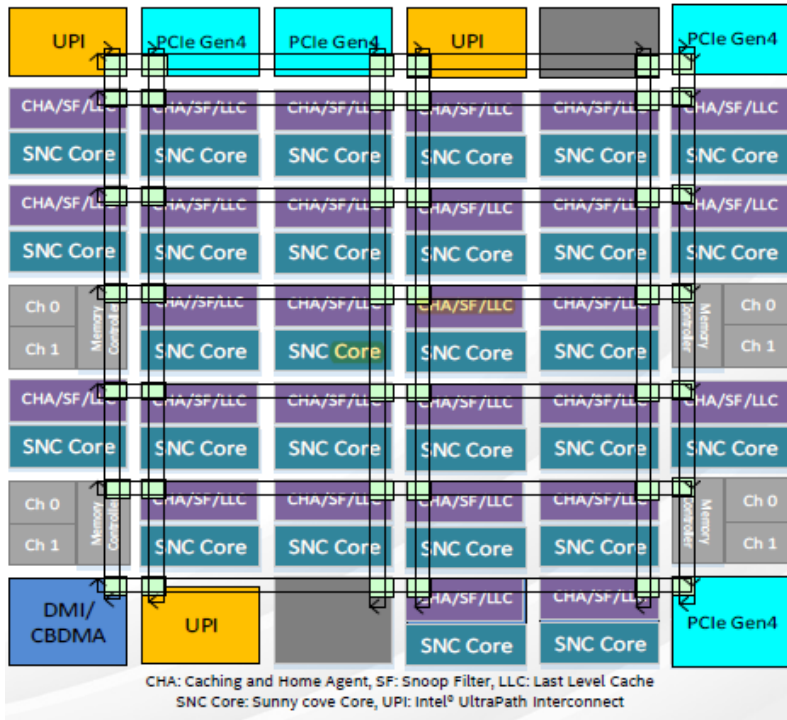


Die picture of a 28C Ice Lake-SP die

[https://hc32.hotchips.org/assets/program/conference/day1/HotChips2020\\_Server\\_Processors\\_Intel\\_Irma\\_ICX-CPU-final3.pdf](https://hc32.hotchips.org/assets/program/conference/day1/HotChips2020_Server_Processors_Intel_Irma_ICX-CPU-final3.pdf)

# Allzweck-Mikroprozessoren

## ■ Fallstudie: Intel Ice Lake SP



SNC Core: Prozessorkerne

CHA, LLC, SF: kohärente Cache-Speichieranbindung

Memory Controller, Ch0, Ch1: Ansteuerung für Off-Chip-Speicher

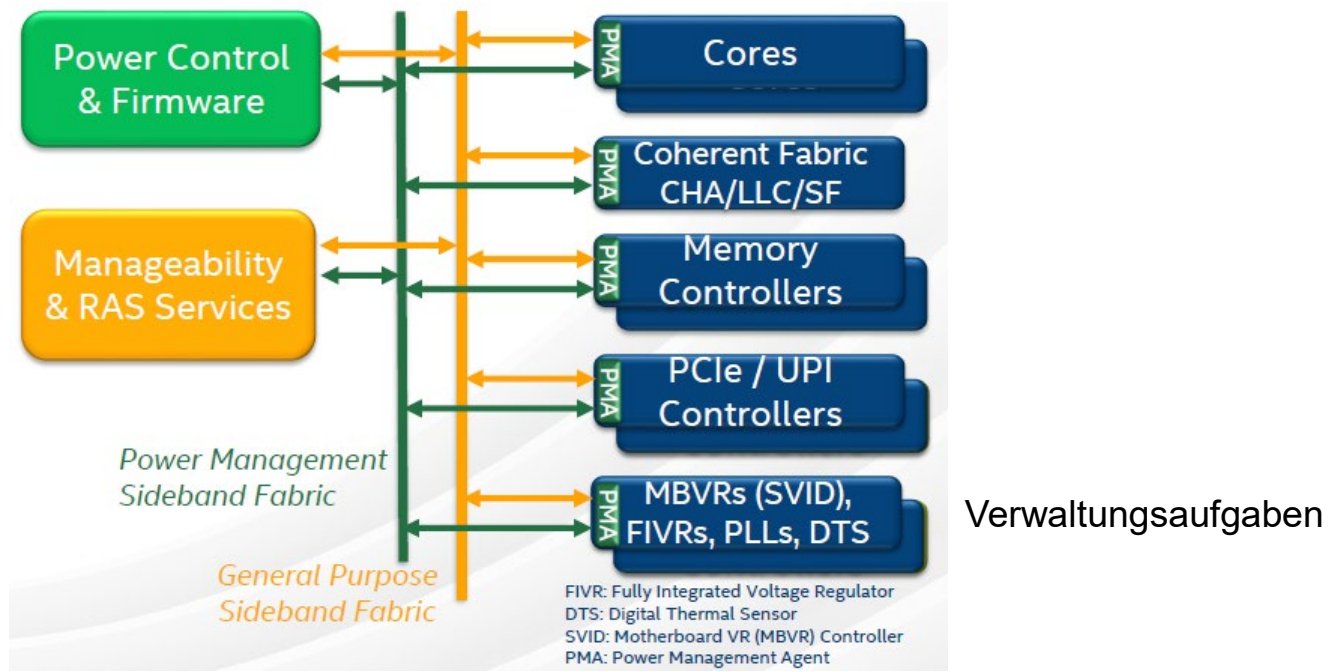
Verbindungsnetz zur internen Kommunikation

PCIe: PCI Express Steuerung: direkten Anbindung von schnellen peripheren Komponenten

UPI : UltraPath Interconnect: Verbindungsstruktur zum Zusammenschluss von mehreren Prozessorchips auf einem Board

# Allzweck-Mikroprozessoren

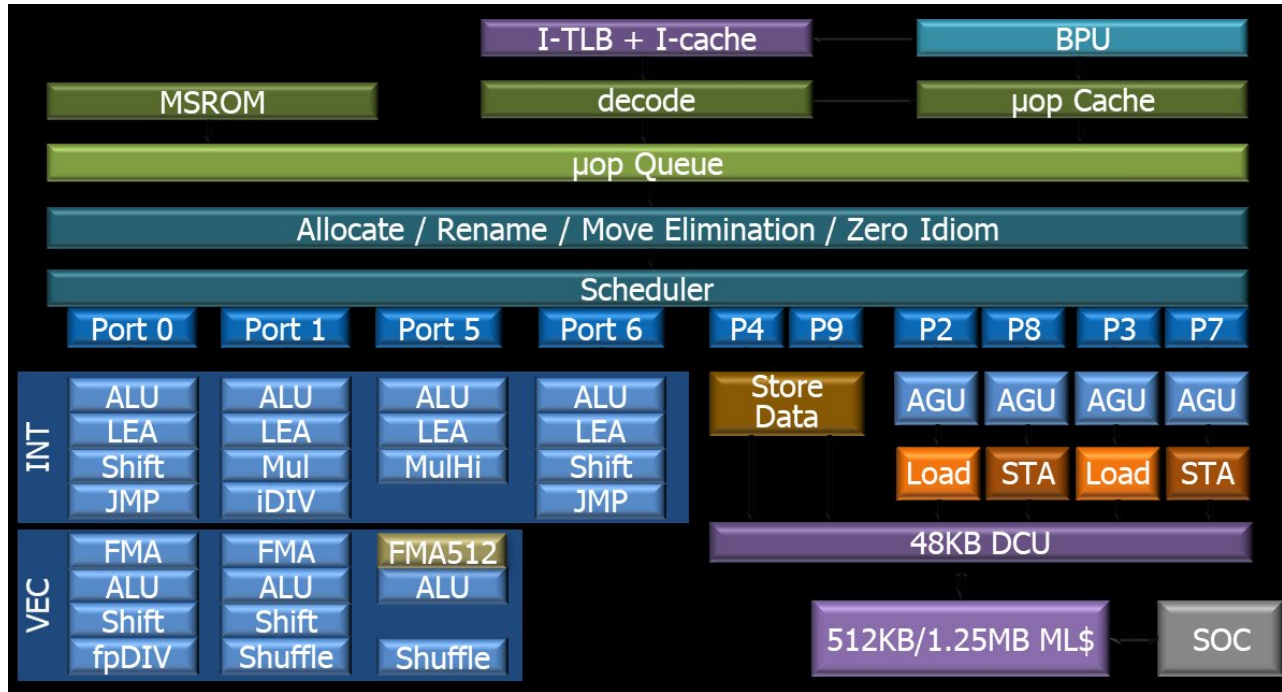
## ■ Fallstudie: Intel Ice Lake SP



[https://hc32.hotchips.org/assets/program/conference/day1/HotChips2020\\_Server\\_Processors\\_Intel\\_Irma\\_ICX-CPU-final3.pdf](https://hc32.hotchips.org/assets/program/conference/day1/HotChips2020_Server_Processors_Intel_Irma_ICX-CPU-final3.pdf)

# Allzweck-Mikroprozessoren

## ■ Fallstudie: Intel Ice Lake SP Sunny Cove Core Microarchitecture



[https://hc32.hotchips.org/assets/program/conference/day1/HotChips2020\\_Server\\_Processors\\_Intel\\_Irma\\_ICX-CPU-final3.pdf](https://hc32.hotchips.org/assets/program/conference/day1/HotChips2020_Server_Processors_Intel_Irma_ICX-CPU-final3.pdf)