

# LINEARE ALGEBRA - DEFINITIONEN

Diese Zusammenfassung erhebt keinen Anspruch auf Vollständigkeit oder Korrektheit.

Solltet ihr Fehler finden oder Ergänzungen haben, teilt sie mir bitte mit: richard.gebauer@student.kit.edu

## 1 Lineare Algebra I

### 1.1 Äquivalenzrelation $\sim$ (Def. 1.12)

- Reflexivität:  $\forall x \in X : x \sim x$
- Symmetrie:  $\forall x, y \in X : x \sim y \Rightarrow y \sim x$
- Transitivität:  $\forall x, y, z \in X : x \sim y \wedge y \sim z \Rightarrow x \sim z$

### 1.2 Gruppe $(G, \cdot)$ (Def. 2.1)

- Nicht-leere Menge  $G$
- Abgeschlossene Verknüpfung  $\cdot : \forall a, b \in G : a \cdot b \in G$  (ggf. Wohldefiniertheit prüfen)
- Assoziativität:  $\forall a, b, c \in G : (a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c)$
- Neutrales Element (NE):  $\exists e \in G : \forall a \in G : a \cdot e = e \cdot a = a$
- Inverses Element (IE):  $\forall a \in G : \exists a^{-1} \in G : a \cdot a^{-1} = a^{-1} \cdot a = e$

- Kommutative oder abelsche Gruppe:  $\forall a, b \in G : a \cdot b = b \cdot a$

### 1.3 Untergruppe $H \subset G$ (Def. 2.9)

- Nicht-leere Menge  $H \subset G$
- Abgeschlossenheit:  $\forall a, b \in H : a \cdot b \in H$
- Inverses Element:  $\forall a \in H : a^{-1} \in H$

### 1.4 (Gruppen-)Homomorphismus $f : G \rightarrow G'$ (Def. 2.7)

- Zwei Gruppen  $(G, \cdot)$  und  $(G', *)$
- Linearität:  $\forall g, h \in G : f(g \cdot h) = f(g) * f(h)$

- Endomorphismus, wenn:  $G = G'$ , d.h.  $f : G \rightarrow G$
- Isomorphismus, wenn: bijektiver Homomorphismus:  $f : G \xrightarrow{\cong} G'$
- Automorphismus, wenn  $G = G'$  und Isomorphismus:  $f : G \xrightarrow{\cong} G$
- Kern eines Homomorphismus:  $\ker(f) := f^{-1}(\{e_{G'}\}) = \{g \in G | f(g) = e_{G'}\}$
- injektiver Homomorphismus  $f \iff \ker(f) = e_G$  (trivialer Kern)

### 1.5 Symmetrische Gruppe $S_n$ (Def. 2.5)

- $S_n := \text{Bij}(\{1, \dots, n\}, \{1, \dots, n\}) = \{f : \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\} | f \text{ bij. Abb.}\}$

- Permutation  $\sigma \in S_n$
- Transposition  $\tau(ij)$  vertauscht die zwei Zahlen  $i$  und  $j$ , lässt den Rest unverändert
- Fehlstand:  $i < j \wedge \sigma(i) > \sigma(j)$
- Fehlstandszahl von  $\sigma \in S_n$ :  $a(\sigma) := |\{(i, j) \in \{1, \dots, n\}^2 \text{ Fehlstand}\}|$
- Signum  $\text{sign} : S_n \rightarrow \{1, -1\}, \sigma \mapsto (-1)^{a(\sigma)}$

### 1.6 Ring $(R, +, \cdot)$ (Def. 2.24)

- Nicht-leere Menge  $R$
- Zwei abgeschl. Verknüpfungen  $+$  (Addition),  $\cdot$  (Multiplikation):  $\forall a, b \in R : a + b \in R \wedge a \cdot b \in R$
- Abelsche Gruppe  $(R, +)$
- Assoziativität von  $\cdot$ :  $\forall a, b, c \in R : a \cdot (b \cdot c) = (a \cdot b) \cdot c$
- Neutrales Element (NE):  $\exists e \in R : \forall a \in R : a \cdot e = e \cdot a = a$

- 
- Kommutativer Ring:  $\cdot$  kommutativ:  $\forall a, b \in R : a \cdot b = b \cdot a$
  - Nullteilerfreier Ring:  $R$  hat keine Nullteiler:  $\forall a, b \in R \setminus \{0\} : a \cdot b \neq 0$
  - Charakteristik von  $R$ :  $char(R) := \begin{cases} 0 & , \text{ falls } \forall n \in \mathbb{N} : n \cdot 1_R \neq 0_R \\ \min\{n \in \mathbb{N} \mid n \cdot 1_R = 0\} & , \text{ sonst} \end{cases}$

### 1.7 Polynom $p$ in einer Unbestimmten $X$ (Def. 2.30)

- $p = a_0 + a_1X + \dots + a_nX^n$
- Koeffizienten  $a_i \in R$

- 
- Polynomring  $R[X] := \{\text{Polynome in } X \text{ über } R\}$

### 1.8 Körper $(K, +, \cdot)$ (Def. 2.33)

- Ring  $(K, +, \cdot)$
- Abelsche Gruppe  $(K \setminus \{0\}, \cdot)$

- 
- $\mathbb{F}_p := \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$  ist ein Körper, wenn  $p$  eine Primzahl ist

### 1.9 $K$ -Vektorraum $V$ (Def. 3.1)

- Körper  $K$
- Menge  $V$
- Zwei abgeschlossene Verknüpfungen:  $+$  (Addition) und  $\cdot$  (skalare Multiplikation)
- Abelsche Gruppe  $(V, +)$
- Distributivität:  $\forall \alpha, \beta \in K \wedge \forall v, w \in V : (\alpha + \beta) \cdot v = \alpha \cdot v + \beta \cdot v \wedge \alpha \cdot (v + w) = \alpha \cdot v + \alpha \cdot w$
- Assoziativität:  $\forall \alpha, \beta \in K \wedge \forall v \in V : \alpha \cdot (\beta \cdot v) = (\alpha \cdot \beta) \cdot v$
- Erhaltung des neutralen Elements:  $\forall v \in V : 1_K \cdot v = v$

- 
- Vektoren  $v \in V$
  - Skalare  $\alpha \in K$
  - Nullvektor (NE)  $0 \in V$
  - Nullraum bzw. trivialer VR  $V := \{0\}$  mit Basis  $(\emptyset) = (\{\})$

### 1.10 $K$ -Untervektorraum $U \subset V$ (Def. 3.5)

- Nicht-leere Teilmenge  $U \subset V$
- Abgeschlossenheit:  $\alpha \in K \wedge v, w \in U \implies \alpha \cdot v \in U \wedge v + w \in U$

### 1.11 Summe $U_1 + U_2$ von Untervektorräumen (Def. 3.30)

- Untervektorräume  $U_1 \subset V$  und  $U_2 \subset V$
- $U_1 + U_2 = \{u_1 + u_2 \mid u_i \in U_i\} = \langle U_1 \cup U_2 \rangle$

- 
- Direkte Summe  $U_1 \oplus U_2: \forall u_1 \in U_1, u_2 \in U_2 : u_1 + u_2 = 0 \implies u_1 = u_2 = 0$
  - Komplement  $U_2$  von  $U_1$ : Direkte Summe  $U_1 + U_2 = U_1 \oplus U_2 = V$
  - Dimensionsformel:  $\dim(U_1 \cap U_2) + \dim(U_1 + U_2) = \dim(U_1) + \dim(U_2)$

### 1.12 $K$ -Lineare Abbildung bzw. Homomorphismus $f : V \rightarrow W$ (Def. 4.1)

- Linearität:  $\forall \lambda \in K \wedge \forall v, w \in V : f(v + w) = f(v) + f(w) \wedge f(\lambda \cdot v) = \lambda \cdot f(v)$

- 
- $\text{Hom}_K(V, W) := \{f : V \rightarrow W \mid f \text{ ist } K\text{-linear}\}$
  - $\text{Aut}_K(V, W) := \{f : V \rightarrow W \mid f \text{ Automorphismus}\}$
  - $f$  injektiv  $\iff \ker(f) = 0$
  - $\text{Rang}(f) = \dim(\text{Bild}(f)) = \dim(f(V))$
  - $\dim(V) = \dim(\ker(f)) + \text{Rang}(f)$

### 1.13 Dualraum $V^*$ von $V$ (Def. 4.5)

- $V^* := \text{Hom}_K(V, K) = \{f : V \rightarrow K \mid f \text{ ist } K\text{-linear}\}$
- Punktweise Addition:  $\forall f, g \in V^* \wedge v \in V : (f + g)(v) = f(v) + g(v)$
- Punktweise skalare Multiplikation:  $\forall f \in V^* \wedge \forall \lambda \in K \wedge v \in V : (\lambda \cdot f)(v) = \lambda \cdot f(v)$

- 
- $K$ -Linearformen  $\varphi \in V^*$
  - Zu  $f$  duale Abbildung  $f^* : W^* \rightarrow V^*, \varphi \mapsto (\varphi \circ f : V \rightarrow K)$ , d.h.  $f^*(\varphi)(v) = \varphi(f(v))$
  - Duale Basis  $(b_1^*, \dots, b_n^*)$  von  $V^*$  zur Basis  $(b_1, \dots, b_n)$  von  $V$  wird definiert durch:  $b_i^*(b_j) = \delta_{ij}$

### 1.14 Abbildungsmatrix bzw. darstellende Matrix $D_{CB}(f) \in K^{m \times n}$ (Def. 4.28)

- Lineare Abbildung  $f : V \rightarrow W$
- Basis  $B = (v_1, \dots, v_n)$  von  $V$  und Basis  $C = (w_1, \dots, w_m)$  von  $W$
- Kommutative Abbildung  $\bar{f} : K^n \rightarrow K^m, x \mapsto \bar{f}(x) = D_{CB}(f) \cdot x = (\beta_C^{-1} \circ f \circ \beta_B)(x)$
- $D_{CB}(f) = (\bar{f}(e_1) \mid \dots \mid \bar{f}(e_n)) = (\beta_C^{-1}(f(v_1)) \mid \dots \mid \beta_C^{-1}(f(v_n)))$

- 
- Darstellungsmatrix der dualen Abbildung  $D_{B^*C^*}(f^*) = (D_{CB}(f))^T$

### 1.15 Invertierbare Matrix $A \in K^{n \times n}$

- Eine Matrix ist invertierbar, gdw.:
- Inverses:  $\exists B \in K^{n \times n} : AB = BA = I_n$
- $\text{Rang}(A) = n$

- 
- Das Inverse erhält man durch Gaußen von:  $(A \mid I_n) \rightsquigarrow (I_n \mid A^{-1})$

**1.16 Äquivalenz von Matrizen (Def. 4.45)**

- Zwei Matrizen  $A, B \in K^{m \times n}$  heißen äquivalent:
- $\exists S \in K^{n \times n} \wedge \exists T \in K^{m \times m} \wedge S, T$  invertierbar :  $B = T \cdot A \cdot S$
- $\iff \text{Rang}(A) = \text{Rang}(B)$

**1.17 Ähnlichkeit von Matrizen (Def. 4.47)**

- Zwei Matrizen  $A, B \in K^{n \times n}$  heißen ähnlich:
- $\exists T \in K^{n \times n} \wedge T$  invertierbar :  $B = T \cdot A \cdot T^{-1}$

**1.18 General Linear Group  $GL_n(K)$  (Def. 4.45 o.ä.)**

- $GL_n(K) := \{A \in K^{n \times n} \mid A \text{ invertierbar}\}$
- Gruppe bezüglich der Matrixmultiplikation:  $(GL_n(K), \cdot)$

**1.19 Special Linear Group  $SL_n(K)$** 

- $SL_n(K) := \{A \in K^{n \times n} \mid \det(A) = 1\}$
- Gruppe bezüglich der Matrixmultiplikation:  $(GL_n(K), \cdot)$

**1.20 Determinante (Def. 5.1)**

- $\det : K^{n \times n} \rightarrow K, A \mapsto \det(A)$
- $\det$  ist linear in jeder Zeile
- $\text{Rang}(A) < n \iff \det(A) = 0$
- $\det(I_n) = 1$

- 
- $A$  obere Dreiecksmatrix:  $\det(A) = a_{11} \cdot \dots \cdot a_{nn}$
  - $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$
  - $\det(f) = \det(D_{BB}(f))$  mit beliebiger Basis  $B$

**1.21 Eigenvektor  $v$  von  $f$  zum Eigenwert  $\lambda$  (Def. 6.1)**

- Endomorphismus  $f : V \rightarrow V$
- Eigenvektor  $v \in V \setminus \{0\}$  und Eigenwert  $\lambda \in K : f(v) = \lambda \cdot v$

- 
- Eigenwerte sind die Nullstellen des charakteristischen Polynoms  $\chi_f(\lambda) = \det(f - \lambda id_V) = 0$
  - Eigenraum  $E_\lambda := \ker(f - \lambda id_V)$
  - Geometrische Vielfachheit des EW  $\lambda$ :  $\dim(E_\lambda)$
  - Algebraische Vielfachheit des EW  $\lambda$ :  $n$ -fache Nullstelle des charakteristischen Polynoms

**1.22 Diagonalisierbarkeit von Matrizen (Def. 6.1)**

- Eine Matrix  $A$  bzw. ein Endomorphismus  $f$  ist diagonalisierbar, gdw.:
- Es existiert eine Basis aus Eigenvektoren
- Die Matrix ist zu einer Diagonalmatrix ähnlich
- $f : V \rightarrow V$  mit  $\dim(V) = n$  hat  $n$  verschiedene Eigenwerte
- Charakt. Polynom zerfällt in Linearfaktoren, alg. und geom. Vielfachheit jedes EW stimmen überein