

Lineare Algebra und Analytische Geometrie

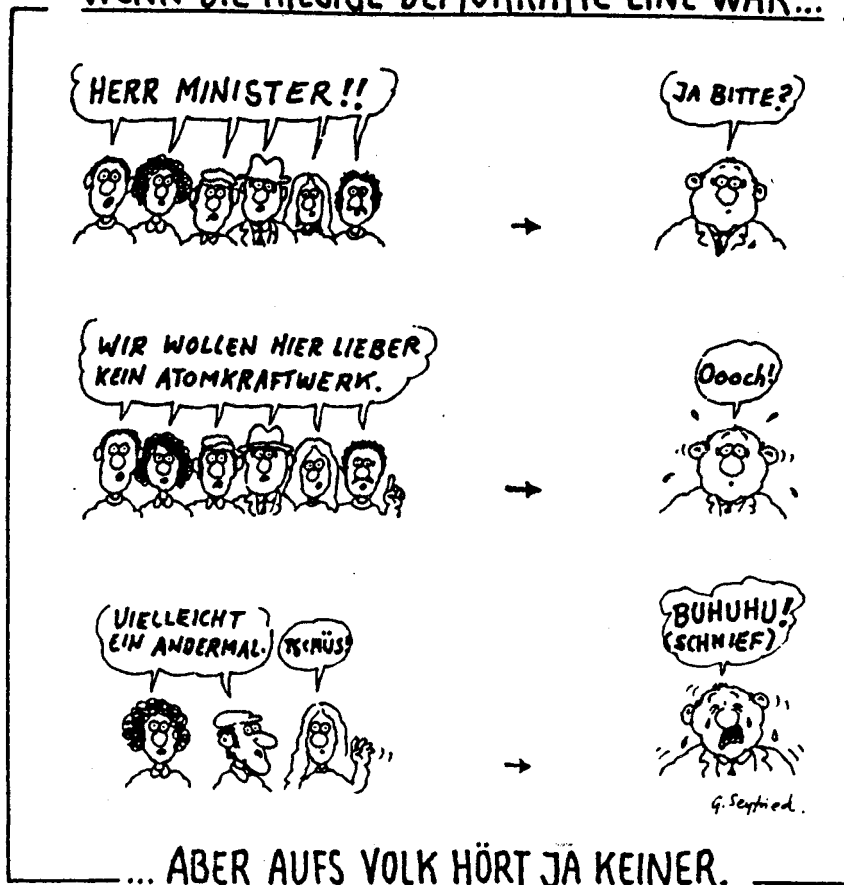
F.Herrlich W.Trinks
Mathematisches Institut II

Frühjahr 1995

Funktionen
Skalar prod
Bilinearf.
Abstand
Affin R

U G
UVR
Isomorph
Abbild. Math.
Kern
Dim Satz
Eigenwerte
det

WENN DIE HIESIGE DEMOKRATIE EINE WÄR...



Durchfallquoten

Info: 66.7 %

Mathe: 62.5 %



Herausgeberin: Fachschaft Mathematik
GeTeXt von Wolfgang Trinks und Klaus Spitzmüller
Umbrecher: Christian Borgsen
Vorfinanziert mit Hilfe der Semestermarke

Preis: 70 Pfg

Für die Wiedereinführung der ECHTEN verfassten Studierendenschaft.

Aufgabe I-1 (4 Punkte).

Es sei G eine multiplikativ geschriebene Gruppe. Für Untergruppen A, B von G sei $AB := \{ab \mid a \in A, b \in B\}$.

Zeigen Sie: Genau dann ist AB eine Untergruppe von G , wenn $AB = BA$ gilt.

Aufgabe I-2 (4 Punkte).

U und W seien Untervektorräume des Vektorraums V mit $V = U \oplus W$, ferner Φ eine Abbildung von U nach W .

Nun sei $Z := \{u + \Phi(u) \mid u \in U\} \subseteq V$. Zeigen Sie:

- (a) Genau dann ist Φ eine lineare Abbildung, wenn Z ein Untervektorraum von V ist.
- (b) Wenn Z ein Untervektorraum von V ist, dann ist Z isomorph zu U .

Aufgabe I-3 (4 Punkte).

Gegeben sei eine lineare Abbildung $\Phi: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ durch

$$\Phi(x) := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & -5 & 3 \end{pmatrix} \cdot x.$$

Bestimmen Sie eine geordnete Basis B des \mathbb{R}^4 und eine geordnete Basis C des \mathbb{R}^3 derart, daß Φ bezüglich B und C die Abbildungsmatrix

$$D_{CB}(\Phi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

hat.

Aufgabe I-4 (4 Punkte).

Es seien V ein endlichdimensionaler Vektorraum und U ein Untervektorraum von V . V^* und U^* seien die Dualräume. Zeigen Sie:

- (a) Die lineare Abbildung $V^* \rightarrow U^*$, $f \mapsto f|_U$ ist surjektiv.
- (b) $\dim\{f \in V^* \mid f|_U = 0\} = \dim(V) - \dim(U)$.

Aufgabe I-1

Wegen $e_G \in A$ und $e_G \in B$ ist $e_G \in AB$. Es sei nun AB eine Gruppe. Für beliebige $a \in A$ und $b \in B$ ist dann $(ab)^{-1} \in AB$, also $b^{-1}a^{-1} \in AB$. Also gibt es Elemente $a_1 \in A$ und $b_1 \in B$ mit $b^{-1}a^{-1} = a_1b_1$. Das zeigt $AB = BA$.

Gilt umgekehrt diese Gleichung, ist mit ab auch $(ab)^{-1}$ wieder in AB enthalten. Seien außerdem $a_2 \in A$ und $b_2 \in B$ gegeben. In dem Produkt aba_2b_2 kann man den Teilausdruck ba_2 in der Form a_3b_3 mit $a_3 \in A$ und $b_3 \in B$ schreiben; $aba_2b_2 = aa_3b_3b_2$ liegt daher wieder in AB . Somit ist AB eine Untergruppe.

[Je 2 P. für jede der beiden Richtungen.]

Bemerkung: Viele Bearbeiter behaupteten $AB = BA \Leftrightarrow \forall a \in A, b \in B : ab = ba$. So geht es natürlich nicht. Man nehme z.B. $G = S_3$ und darin $A = A_3$, B als eine Untergruppe der Ordnung 2.



Aufgabe I-2

(a) Es sei zunächst Φ linear und $z_1, z_2 \in Z$ sowie $\alpha \in K$ (dem Grundkörper). Dann gibt es $u_1, u_2 \in U$, so daß $z_i = u_i + \Phi(u_i)$ ($i = 1, 2$).

Nun rechnet man: $\alpha z_1 + z_2 = \alpha(u_1 + \Phi(u_1)) + u_2 + \Phi(u_2) = \alpha u_1 + \Phi(\alpha u_1) + u_2 + \Phi(u_2) = \alpha u_1 + u_2 + \Phi(\alpha u_1 + u_2)$. Das zeigt $\alpha u_1 + u_2 \in Z$. Natürlich ist Z nicht leer wegen $0 = 0 + \Phi(0) \in Z$.

Nun sei Φ nicht linear. Dann gibt es $\alpha \in K$ und $u_1, u_2 \in U$ so, daß die Gleichung $\Phi(\alpha u_1 + u_2) = \alpha \Phi(u_1) + \Phi(u_2)$ nicht richtig ist. Wenn man also $z_i := u_i + \Phi(u_i)$ ($i = 1, 2$) setzt, hat man Elemente $z_i \in Z$ gefunden, so daß $\alpha z_1 + z_2 \notin Z$ ist. Daher ist Z dann kein Untervektorraum.

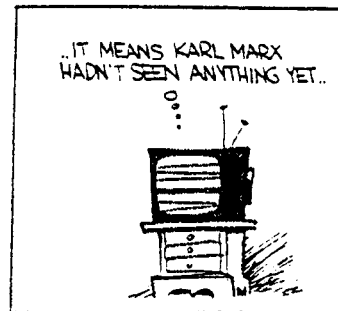
(b) Wir definieren eine Abbildung $\Psi : Z \rightarrow U$ durch $\Psi(u + \Phi(u)) := u$. Ψ ist wohldefiniert, denn aus $u_1 + \Phi(u_1) = u_2 + \Phi(u_2)$ folgt $u_1 - u_2 = \Phi(u_2) - \Phi(u_1) \in U \cap W = \{0\}$, also $u_1 = u_2$. Ψ ist offenbar auch linear (Rechnung ähnlich wie in Teil (a)) und surjektiv. Nach dem Homomorphiesatz gilt also $U = \text{Bild}(\Psi) \simeq Z/\text{Kern}(\Psi)$. Wir berechnen $\text{Kern}(\Psi)$:

$z = u + \Phi(u) \in \text{Kern}(\Psi) \Leftrightarrow u = 0 \Leftrightarrow z = 0$. Daher ist $Z \simeq U$.

[Je 2 P. für beide Teile.]



Aufgabe I-3



Es müssen Basen $B = (b_1, b_2, b_3, b_4)$ und $C = (c_1, c_2, c_3)$ so gefunden werden, daß $\Phi(b_i) = c_i$ ($i = 1, 2, 3$) und $\Phi(b_4) = 0$ ist. Da die ersten drei Spalten der gegebenen Matrix offenbar linear unabhängig sind, wie man durch Entwicklung der Determinante nach der zweiten Spalte sieht, kann man $b_i = e_i$ ($i = 1, 2, 3$) nehmen. Eine mögliche Lösung für C sind also die ersten drei Spalten der Matrix. Umformung der Matrix mit dem Gaußalgorithmus ergibt $b_4 = (-3, 2, 3, 3)$ als mögliche Wahl (eines Basisvektors von $\text{Kern}(\Phi)$).

[1 P. für die Idee, den Kern zu bestimmen, und den Ansatz; 0.5 P. für das richtige Ergebnis; 0.5 P. für $b_4 \in \text{Kern}(\Phi)$; 2 P. für den Rest.]

Aufgabe I-4

(a) Es sei $g \in U^*$. Es ist zu zeigen, daß es ein $f \in V^*$ gibt mit $f|_U = g$. Sei b_1, \dots, b_k eine Basis von U , die durch b_{k+1}, \dots, b_n zu einer Basis von V ergänzt sei. Durch die Vorschrift $f(b_i) := g(b_i)$ ($i \leq k$) und $f(b_i) := 0$ ($i > k$) ist dann ein Element von V^* mit der gewünschten Eigenschaft auf der Basis definiert und dadurch eindeutig bestimmt. Jedes $u \in U$ hat die Form $u = \alpha_1 b_1 + \dots + \alpha_k b_k$, daher ist dann:

$$f(u) = \alpha_1 f(b_1) + \dots + \alpha_k f(b_k) = \alpha_1 g(b_1) + \dots + \alpha_k g(b_k) = g(u)$$

(b) Wir nennen die lineare Abbildung aus (a) Φ . Dann ist also nach der Dimension von $\text{Kern}(\Phi)$ gefragt. Nach dem Homomorphiesatz gilt $\text{Bild}(\Phi) \simeq V^*/\text{Kern}(\Phi)$ und für die Dimensionen also

$$k = \dim(U) = \dim(U^*) = \dim(\text{Bild}(\Phi)) = \dim(V^*) - \dim(\text{Kern}(\Phi)) = \dim(V) - (n - k)$$

Also ist $\dim(\text{Kern}(\Phi)) = n - k = \dim(V) - \dim(U)$.

[Je 2 P. für beide Teile.]



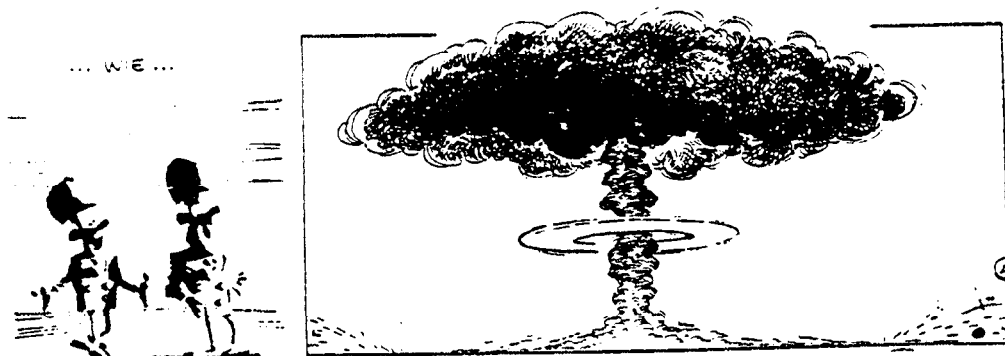
Aufgabe I-5

(a) Es ist zu zeigen, daß $\tilde{\Phi}$ wohldefiniert ist. Ist $x + E_\lambda = y + E_\lambda$, so hat man $x - y \in E_\lambda$ und also $\Phi(x) - \Phi(y) = \Phi(x - y) = \lambda(x - y) \in E_\lambda$, daher $\Phi(x) + E_\lambda = \Phi(y) + E_\lambda$. Daß $\tilde{\Phi}$ auch linear ist, rechnet man leicht nach.

(b) Es sei y ein Eigenvektor zum Eigenwert μ . Wegen $\mu \neq \lambda$ ist dann $y \notin E_\lambda$, also $y + E_\lambda$ nicht das Nullelement von V/E_λ . Wir behaupten, daß $y + E_\lambda$ ein Eigenvektor von $\tilde{\Phi}$ zum Eigenwert μ ist. Nun, $\tilde{\Phi}(y + E_\lambda) = \Phi(y) + E_\lambda = \mu y + E_\lambda = \mu(y + E_\lambda) + E_\lambda$.

(c) Diesmal wählt man $z \in \text{Kern}((\Phi - \lambda \cdot \text{id}_V)^2) \setminus \text{Kern}(\Phi - \lambda \cdot \text{id}_V)$. Dann ist wieder $z + E_\lambda$ nicht das Nullelement. Genau so wie in (b) rechnet man nach, daß $z + E_\lambda$ Eigenvektor zum Eigenwert λ ist.

[1+1.5+1.5 P.]



Aufgabe I-6

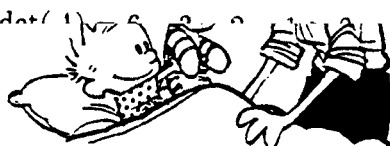
(i) (mit Denken): Offenbar soll das charakteristische Polynom von $-A$ berechnet werden. Da $\text{Rang}(A) \leq 1$ ist, ist 0 ein Eigenwert von A mit Vielfachheit $\geq n - 1$. Daher ist das Polynom Vielfaches von λ^{n-1} . Andererseits ist der Koeffizient von λ^{n-1} gleich dem Negativen der Spur von $-A$. Das ergibt die Behauptung.

Aufgabe II-2

(a) Da $\langle \cdot | \cdot \rangle$ als symmetrische Bilinearform vorausgesetzt war, gilt:

$$\langle \cdot | \cdot \rangle \text{ ist Skalarprodukt} \iff \langle \cdot | \cdot \rangle \text{ positiv definit} \iff A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \text{ positiv definit.}$$

Da für die Hauptminoren $\det(1) = 1 > 0$, $\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ \alpha_{k1} & \alpha_{k2} \dots \lambda + \alpha_{kk} \dots \alpha_{kn} \end{pmatrix} = 1 > 0$ und $\det(1)$

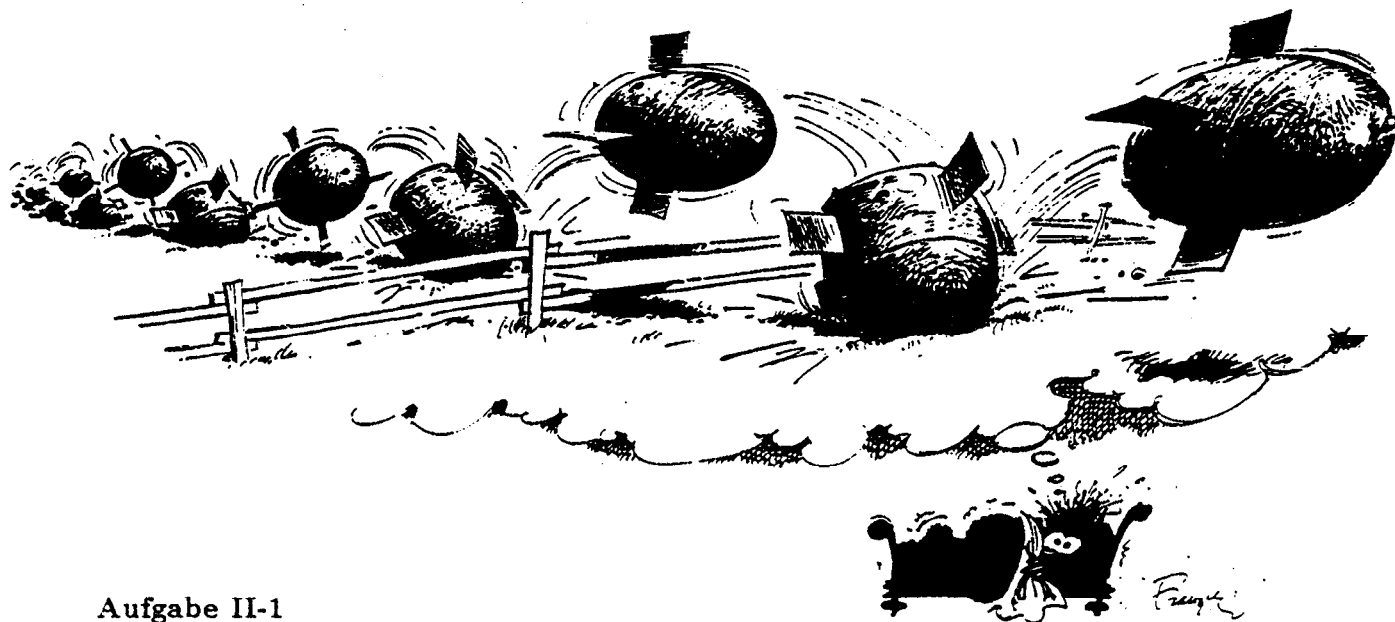


Wenn man jetzt zur k -ten Spalte jeweils das β_i -fache der i -ten Spalte addiert ($i = 1, \dots, k-1, k+1, \dots, n$), ändert sich die Determinante wieder nicht, und man erhält in der Spalte Nr. k Nullen außer beim Diagonalelement, das den Wert

$$\lambda + \alpha_{kk} + \sum_{i \neq k} \beta_i \alpha_{ki} = \lambda + \sum_{i=1}^n \alpha_{ii}$$

bekommt. Sonst enthält die Matrix nur λ auf der Diagonalen und Nullen, außer in der Zeile k . Die Determinante ist also das Produkt der Diagonalelemente, das ist die Behauptung.

[Punkte je nach Vollständigkeit. – Es gibt auch andere Lösungswege. Z.B. steht eine fertige Formel in Satz 11.1-3 des Skriptums von Rehm & Trinks, von der die Formel der Aufgabe ein leichter Spezialfall ist.]



Aufgabe II-1

(a) Das Minimalpolynom m ist ein Teiler des Hauptpolynoms h . Der konstante Koeffizient von h ist $\pm \det(A)$. Wenn also $m(0) = 0$ ist, dann ist erst recht $h(0) = \pm \det(A) = 0$ und A nicht invertierbar. Ist $m(0) \neq 0$, dann ist auch $h(0) \neq 0$, da m und h dieselben Nullstellen haben. In diesem Fall ist also $\det(A) \neq 0$ und daher A invertierbar.

(b) Die Gleichung $m(\Phi) = 0$ kann man nach Multiplikation mit Φ^{-1} umformen zu

$$\Phi^{-1} = m(0)^{-1} \Phi^{-1} (m(0)I - m(\Phi)).$$

Die rechte Seite ist nach Ausmultiplizieren ein Polynom des Grades $k-1$ in Φ , wie verlangt.

Aufgabe II-2

(a) Da $\langle \cdot | \cdot \rangle$ als symmetrische Bilinearform vorausgesetzt war, gilt:

$$\langle \cdot | \cdot \rangle \text{ ist Skalarprodukt} \iff \langle \cdot | \cdot \rangle \text{ positiv definit} \iff A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \text{ positiv definit.}$$

Da für die Hauptminoren $\det(1) = 1 > 0$, $\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = 1 > 0$ und $\det(A) = 6 - 3 - 2 = 1 > 0$ gilt, ist A nach dem Hauptminorenkriterium positiv definit.

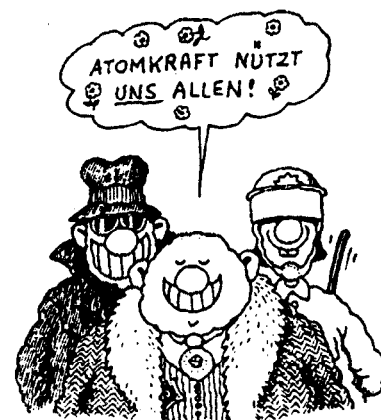
(b) (i) Es ist

$$\cos \alpha = \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle}{\sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle} \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle}} = \frac{1}{\sqrt{1}\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}, \text{ also } \alpha = \frac{\pi}{4}.$$



(ii)

$$\begin{aligned} U &= \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \left\langle \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid (x_1 \ x_2 \ x_3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + 3x_3 = 0 \right\} = \left[y := \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, z := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right] \end{aligned}$$



Eine ONB von U erhält man mit dem Schmidtschen Orthogonalisierungsverfahren:

$$\tilde{b}_1 := y,$$

$$\tilde{b}_2 := z - \frac{\langle z | \tilde{b}_1 \rangle}{\langle \tilde{b}_1 | \tilde{b}_1 \rangle} \tilde{b}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle}{\left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{3}{6} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} \\ 1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

Mit $\|\tilde{b}_1\| = \sqrt{6}$ und $\|\tilde{b}_2\| = \sqrt{\frac{1}{2}}$ ergibt sich durch Normierung schließlich die gesuchte ONB:

$$\left\{ b_1 := \frac{1}{\|\tilde{b}_1\|} \tilde{b}_1 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, b_2 := \frac{1}{\|\tilde{b}_2\|} \tilde{b}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Aufgabe II-3

(a) Es ist $d(E, F) = d(Q, R)$, wenn $Q \in E$ und $R \in F$ die Lotfußpunkte eines gemeinsamen Lotes L von E und F sind. Nach der Dreiecksungleichung gilt $d(Q, R) \leq d(Q, P) + d(P, R)$. Nun sei P^\dagger die Orthogonalprojektion von P auf L , P_E die Orthogonalprojektion von P auf E und P_F diejenige auf F . Dann ist $\|P^\dagger - Q\| \leq d(P, E) = \|P - P_E\|$ und $\|P^\dagger - R\| \leq d(P, F) = \|P - P_F\|$ sowie natürlich $\|Q - R\| \leq \|P^\dagger - Q\| + \|P^\dagger - R\|$.

Zusammengenommen ergibt das die Behauptung.

(b) (i) Eine Basis des Orthogonalraums der Summe beider Richtungsräume erhält man durch Lösung des LGSs $Ax = 0$ mit ${}^tA = (a_1, a_2, b_1, b_2)$. Der Gaußalgorithmus ergibt, daß der Lösungsraum die Dimension 1 hat und etwa von dem Vektor $c := {}^t(4, 1, 8, -9, -6)$ erzeugt wird. Der Abstand ergibt sich daraus zu $d(E, F) = \|c\|^{-1} |\langle c, A - B \rangle|$.

Hier ist $\|c\| = \sqrt{198} = 3\sqrt{22}$ und $\langle c, A - B \rangle = -198$, also $d(E, F) = 3\sqrt{22}$.

(ii) Das sind die Punkte auf der Verbindungsstrecke zwischen den beiden (in diesem Beispiel, wie die Rechnung ergeben hat, eindeutig bestimmten) Lotfußpunkten.



Aufgabe II-4

Wir zeigen zunächst: $\forall x, y \in V : \|x\| = \|y\| \Rightarrow \|\Phi(x)\| = \|\Phi(y)\|$. Aus $\|x\| = \|y\|$ folgt nämlich $\|x\|^2 = \|y\|^2$, also $\langle x + y | x - y \rangle = 0$. Nach Voraussetzung ist dann $0 = \langle \Phi(x + y) | \Phi(x - y) \rangle = \langle \Phi(x) + \Phi(y) | \Phi(x) - \Phi(y) \rangle = \|\Phi(x)\|^2 - \|\Phi(y)\|^2$. Da die Normen ≥ 0 sind, folgt $\|\Phi(x)\| = \|\Phi(y)\|$.

Da Φ ein Automorphismus ist, gilt $\|\Phi(x)\| \neq 0$ für alle $x \neq 0$. Die Zahl $0 < \mu^{-1} := \|x\| / \|\Phi(x)\|$ ist daher dieselbe für alle $x \neq 0$. Für den Endomorphismus $\Psi := \mu^{-1}\Phi$ gilt dann $\|\Psi(x)\| = \mu^{-1}\|\Phi(x)\| = \|x\| \|\Phi(x)\|^{-1} \|\Phi(x)\| = \|x\|$ für alle $0 \neq x \in V$ und auch für $x = 0$. Daher ist Ψ eine Isometrie.

Ein etwas anderer Ansatz, bei dem man zwangsläufig auf diesen Anfangs„trick“ geführt wird, geht so: Ist b_1, \dots, b_n eine ONB von V , so ist nach Voraussetzung $\Phi(b_1), \dots, \Phi(b_n)$ eine OGB in V . Man kann daher schreiben $\Phi(b_i) = \gamma_i c_i$ mit $\gamma_i > 0$ und einer ONB c_1, \dots, c_n . Jetzt ist nur noch zu zeigen, daß alle γ_i gleich sind. Wenn aber etwa $\gamma_1 \neq \gamma_2$ wäre, dann wären einerseits $b_1 + b_2$ und $b_1 - b_2$ zueinander orthogonal, aber $\Phi(b_1 + b_2)$ und $\Phi(b_1 - b_2)$ nicht. Widerspruch zur Voraussetzung.



Aufgabe II-5

(a) Einfach nachrechnen:

$$\begin{aligned} & \langle \Phi(u+v) | u+v \rangle - \langle \Phi(u-v) | u-v \rangle = \\ & = \langle \Phi(u) | u \rangle + \langle \Phi(u) | v \rangle + \langle \Phi(v) | u \rangle + \langle \Phi(v) | v \rangle - (\langle \Phi(u) | u \rangle - \langle \Phi(u) | v \rangle - \langle \Phi(v) | u \rangle + \langle \Phi(v) | v \rangle) = \\ & = 2(\langle \Phi(v) | u \rangle + \langle \Phi(u) | v \rangle). \end{aligned}$$

(b) Unter dieser Voraussetzung gilt also nach (a) für alle $u, v \in V$:

(*) $\langle \Phi(v) | u \rangle + \langle \Phi(u) | v \rangle = 0$. Insbesondere auch für iv anstelle von v (mit $i = \sqrt{-1}$): $0 = \langle \Phi(iv) | u \rangle + \langle \Phi(u) | iv \rangle = i\langle \Phi(v) | u \rangle - i\langle \Phi(u) | v \rangle$. Daraus folgt

(**) $\langle \Phi(v) | u \rangle - \langle \Phi(u) | v \rangle = 0$. Zusammen mit (*) ergibt das $\langle \Phi(u) | v \rangle = 0$ für alle $u, v \in V$.

Weil das Skalarprodukt positiv definit ist, folgt daraus $\Phi = 0$.

(c) $V = \mathbb{R}^2$ mit dem Standardskalarprodukt und Φ die Multiplikation mit der Matrix

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \text{ bilden ein Gegenbeispiel.}$$

[1+2-1 P.]

Aufgabe II-6

(a) Ist Q_λ in der Form $x^T Ax + 2b^T x + \gamma = 0$ gegeben, so gilt:

Q_λ ist Mittelpunktsquadratik \iff Das LGS $Ax = -b$ ist lösbar \iff

KINKALITZCHEN.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 + \lambda & 1 & \lambda & -1 \\ 1 & 2 & 0 & -1 \\ \lambda & 0 & \lambda & -1 \end{array} \right) \text{ ist lösbar} \iff \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & -1 \\ \lambda & 0 & \lambda & -1 \end{array} \right) \text{ ist lösbar} \iff$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ \lambda & 0 & \lambda & -1 \end{array} \right) \text{ ist lösbar} \iff \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & \lambda & -1 - \lambda \end{array} \right) \text{ ist lösbar} \iff \lambda \neq 0.$$



(b) $Q_{-1}: \quad 2x_2^2 - x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_1x_3 + 2x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 0$

Quadratische Ergänzung:

$$\begin{aligned} 2x_2^2 - x_3^2 + 2x_1x_2 - 2x_1x_3 + 2x_1 + 2x_2 + 2x_3 &= 0 \\ (x_1^2 + 2x_1x_2 + x_2^2) + x_2^2 - (x_1^2 + 2x_1x_3 + x_3^2) + 2x_1 + 2x_2 + 2x_3 &= 0 \\ (x_1 + x_2)^2 + x_2^2 - (x_1 + x_3)^2 + 2x_2 + 2(x_1 + x_3) &= 0 \\ y_1^2 + y_2^2 - y_3^2 + 2y_2 + 2y_3 &= 0 \\ y_1^2 + (y_2 + 1)^2 - (y_3 - 1)^2 &= 0 \\ z_1^2 + z_2^2 - z_3^2 &= 0 \end{aligned}$$

An diesen Koordinaten liest man ab, daß Q_{-1} einen Kegel darstellt. Die neuen Koordinaten z_1, z_2, z_3 hängen mit den alten Koordinaten x_1, x_2, x_3 wie folgt zusammen:

$$\begin{aligned} z_1 = y_1 &= x_1 + x_2 \\ z_2 = y_2 + 1 &= 1 + x_2 \\ z_3 = y_3 - 1 &= -1 + x_1 + x_3 \end{aligned}$$

Also lassen sich die alten Basisvektoren b_1, b_2, b_3 aus den neuen Basisvektoren c_1, c_2, c_3 wie folgt darstellen (kontragrediente Transformationen !):

$$\begin{aligned} b_1 &= c_1 + c_3 \\ b_2 &= c_1 + c_2 \\ b_3 &= c_3 \end{aligned}$$



Die inverse Transformation stellt die neuen Basisvektoren c_1, c_2, c_3 mit Hilfe der alten Basisvektoren b_1, b_2, b_3 dar:

$$\begin{aligned} c_1 &= b_1 - b_3 \\ c_2 &= -b_1 + b_2 + b_3 \\ c_3 &= b_3 \end{aligned}$$

Für den neuen Ursprung O' erhält man aus den Bedingungen $z_1 = z_2 = z_3 = 0$ die alten Koordinaten $x_1 = 1, x_2 = -1$ und $x_3 = 0$, also $OO' = b_1 - b_2$.

Bemerkung: Die Koordinaten von O' im alten Koordinatensystem sind die Lösung des LGS in (a) für $\lambda = -1$.

Aufgabe I-5 (4 Punkte).

Es seien V ein endlichdimensionaler Vektorraum, Φ ein Endomorphismus von V , λ ein Eigenwert von Φ und E_λ der Eigenraum. Zeigen Sie:

(a) Die Vorschrift $\tilde{\Phi}(x + E_\lambda) := \Phi(x) + E_\lambda$ definiert einen Endomorphismus $\tilde{\Phi}$ des Faktorraums V/E_λ .

(b) Ist $\mu \neq \lambda$ ein Eigenwert von Φ , so ist μ auch Eigenwert von $\tilde{\Phi}$.

(c) Falls $\text{Kern}(\Phi - \lambda \cdot \text{id}_V) \neq \text{Kern}((\Phi - \lambda \cdot \text{id}_V)^2)$ ist, dann ist λ ebenfalls Eigenwert von $\tilde{\Phi}$.

Aufgabe I-6 (4 Punkte).

Es seien K ein Körper und $A = (\alpha_{ij})$ eine $n \times n$ -Matrix über K mit $\text{Rang}(A) \leq 1$. I bezeichne die Einheitsmatrix. Zeigen Sie: Für $\lambda \in K$ gilt

$$\det(\lambda I + A) = \lambda^{n-1} \left(\lambda + \sum_{i=1}^n \alpha_{ii} \right).$$



Aufgabe II-1 (4 Punkte).

Es seien V ein Vektorraum der Dimension n , Φ ein Endomorphismus von V und m_Φ das Minimalpolynom von Φ . Es sei $k = \text{Grad}(m_\Phi)$. Zeigen Sie:

(a) Genau dann ist Φ ein Automorphismus, wenn $m_\Phi(0) \neq 0$ ist.

(b) Wenn Φ ein Automorphismus ist, dann ist Φ^{-1} eine Linearkombination von $\Phi^0, \Phi^1, \dots, \Phi^{k-1}$.

Aufgabe II-2 (4 Punkte).

Auf \mathbb{R}^3 wird eine symmetrische Bilinearform $\langle \cdot | \cdot \rangle$ wie folgt definiert:

$$\langle \cdot | \cdot \rangle : \begin{cases} \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) \mapsto {}^t x \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} y \end{cases}$$

Dabei werden x und y als Spaltenvektoren aufgefaßt.

(a) Zeigen Sie, daß $\langle \cdot | \cdot \rangle$ ein Skalarprodukt ist.

(b) Berechnen Sie mit diesem Skalarprodukt

(i) den Winkel zwischen den Vektoren ${}^t(1, 0, 0)$ und ${}^t(0, 1, 0)$.

(ii) eine ONB von $U := \{x \in \mathbb{R}^3 \mid \langle x | {}^t(0, 0, 1) \rangle = 0\}$.

Aufgabe II-3 (4 Punkte).

Es seien E und F affine Unterräume des euklidischen \mathbb{R}^5 . Mit $d(\cdot, \cdot)$ wird der euklidische Abstand bezeichnet.

(a) Zeigen Sie: Für alle Punkte P gilt $d(E, F) \leq d(P, E) + d(P, F)$.

(b) Nun sei speziell E der affine Unterraum, der durch den Punkt A geht und den Richtungsraum $\mathbb{R}a_1 + \mathbb{R}a_2$ hat. Der Unterraum F gehe durch B und habe den Richtungsraum $\mathbb{R}b_1 + \mathbb{R}b_2$. Die Punkte A, B und die Vektoren a_1, a_2, b_1, b_2 seien durch folgende Tabelle gegeben:

$$A = \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, a_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, a_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ 9 \\ -11 \\ 0 \end{pmatrix}, b_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, b_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

(i) Berechnen Sie den Abstand $d(E, F)$ der beiden Räume.

(ii) Charakterisieren Sie mit geometrischen Begriffen die Menge aller Punkte P , für die in (a) das Gleichheitszeichen gilt. (Ein Beweis ist nicht verlangt. — Die Punkte sollen nicht numerisch ausgerechnet werden!)

Aufgabe II-4 (4 Punkte).

Es seien V ein endlichdimensionaler euklidischer Vektorraum und Φ ein Automorphismus von V , der die Orthogonalität erhält, d.h.

$\forall x, y \in V : x \perp y \Rightarrow \Phi(x) \perp \Phi(y)$. Zeigen Sie, daß dann Φ von der Form $\Phi = \mu \cdot \Psi$ ist mit $\mu \in \mathbb{R}$ und einer Isometrie Ψ .

Aufgabe II-5 (4 Punkte).

Es seien V ein \mathbb{C} -Vektorraum mit dem Skalarprodukt $\langle \cdot | \cdot \rangle$ und Φ ein Endomorphismus von V . Zeigen Sie:

(a) Für $u, v \in V$ gilt

$$\langle \Phi(u+v) | u+v \rangle - \langle \Phi(u-v) | u-v \rangle = 2(\langle \Phi(v) | u \rangle + \langle \Phi(u) | v \rangle).$$

(b) Wenn $\langle \Phi(v) | v \rangle = 0$ gilt für alle $v \in V$, dann ist $\Phi = 0$.

(c) Die Aussage in (b) gilt nicht für reelle Vektorräume mit Skalarprodukt.

Aufgabe II-6 (4 Punkte).

Im dreidimensionalen reellen affinen Raum A sei eine Quadrik Q_λ bezüglich eines Koordinatensystems $(O; b_1, b_2, b_3)$ gegeben durch die Gleichung

$$(1 + \lambda)x_1^2 + 2x_2^2 + \lambda x_3^2 + 2x_1x_2 + 2\lambda x_1x_3 + 2x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 0.$$

(a) Bestimmen Sie alle $\lambda \in \mathbb{R}$, für die Q_λ eine Mittelpunktsquadrik ist.

(b) Bestimmen Sie für $\lambda = -1$ die affine Normalform von Q_λ und geben Sie ein affines Koordinatensystem an, bezüglich dessen die Gleichung von Q_λ die Normalform annimmt.