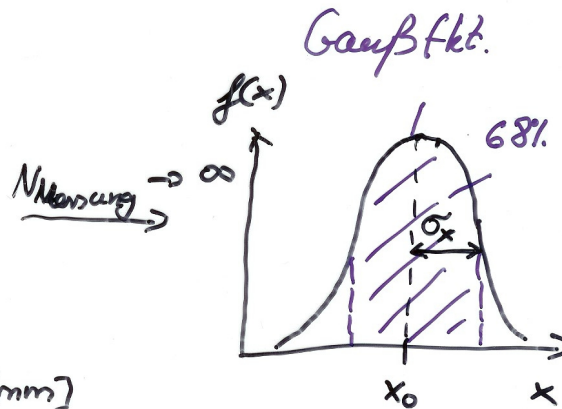
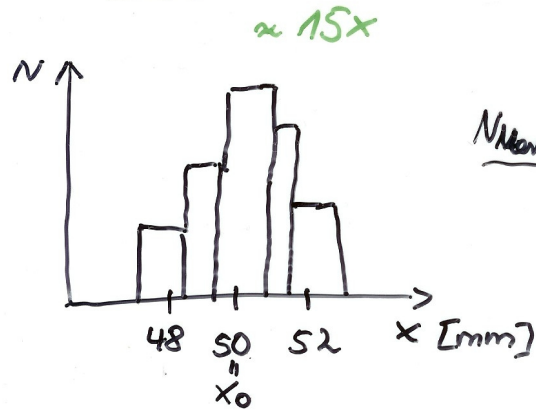


1.2 b) Zufällige Fehler

-1-

Bsp:



Häufigkeit von Meßergebnissen bei großer Zahl von Messung:

$$N(x, x_0, \sigma_x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \cdot \sigma_x} \cdot e^{-\frac{(x-x_0)^2}{2\sigma_x^2}}$$

Gaußverteilung, Normalverteilung

Wenn x_0 wahrer Wert, dann erwartet man im Intervall

$$x_0 \pm 1\sigma_x : 68\%, \quad x_0 \pm 2\sigma_x : 95\%$$

$$x_0 \pm 3\sigma_x : 99,7\%$$

aller Resultate.

c) Fehlerfortpflanzung

-2-

Fehler auf $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$, wenn Fehler auf x_i (σ_{x_i}) bekannt ist:

$$\sigma_f = \sqrt{\sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 \cdot \sigma_{x_i}^2}$$

Bsp. Geschwindigkeit eines Läufers
Messung von x, t ; $v = \frac{x}{t}$

$$\sigma_v = \sqrt{\left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 \cdot \sigma_x^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial t} \right)^2 \cdot \sigma_t^2}$$

$$= \sqrt{\frac{1}{t^2} \cdot \sigma_x^2 + \frac{x^2}{t^4} \cdot \sigma_t^2}$$

$$x = 100\text{m}, \quad \sigma_x = 10\text{cm}$$

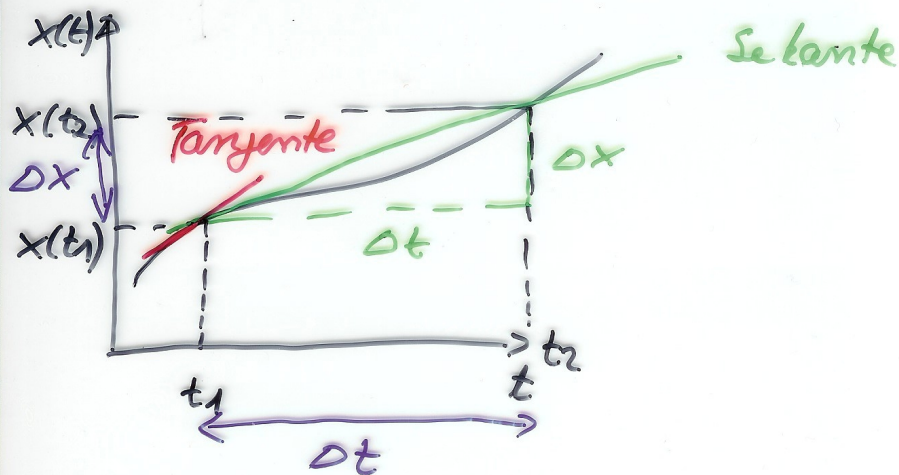
$$t = 15\text{s}, \quad \sigma_t = 0,5\text{s}$$

$$\rightarrow v = 6,6 \frac{\text{m}}{\text{s}} \pm 0,2 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

2. Klassische Mechanik -3-

2.1 Mechanik von Massepunkten

2.1.1 Bewegung in 1D



Mittlere Geschwindigkeit:

$$\langle v \rangle = \frac{x(t_2) - x(t_1)}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

Einheit: $[v] = \frac{m}{s}$

Momentangeschwindigkeit: -4-

$$\underline{v(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{dx(t)}{dt} = \dot{x}(t)}$$

$$dx = v dt$$

$$\int_{x_1}^{x_2} dx = \int_{t_1}^{t_2} v dt$$

$$\Rightarrow \underline{x_2 = x_1 + \int_{t_1}^{t_2} v dt}$$

Mittlere Beschleunigung:

$$\langle a \rangle = \frac{v(t_2) - v(t_1)}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

Beschleunigung:

$$a(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2 x}{dt^2} = \ddot{x}(t)$$

Einheit: $[a] = \frac{m}{s^2}$

- 5 -

$$dv = a(t) dt$$

$$\int_{v_1}^{v_2} dv = \int_{t_1}^{t_2} a(t) dt$$

$$\Rightarrow \underline{v_2 = v_1 + \int_{t_1}^{t_2} a(t) dt}$$

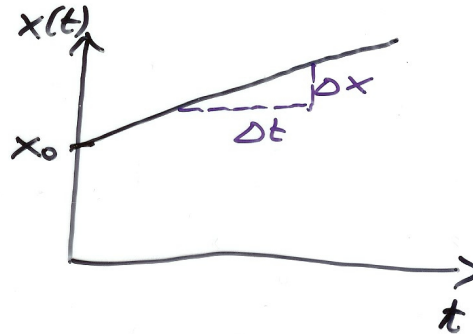
Spezialfälle

a) Unbeschleunigte Bewegung

$$a(t) = 0$$

$$v(t) = v_0$$

$$x(t) = v_0 \cdot t + x_0$$



b) Gleichförmig beschleunigte Bewegung

$$a(t) = a_0$$

$$v(t) = a_0 \cdot t + v_0$$

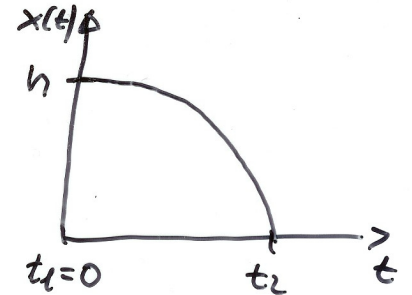
$$x(t) = \frac{1}{2} a_0 \cdot t^2 + v_0 \cdot t + x_0$$

Bsp: Fallender Stein aus Höhe h - 6 -

$$a_0 = -g$$

$$v(t=0) = v_0 = 0$$

$$x(t=0) = h$$



$$v(t) = -g \cdot t$$

$$x(t) = -\frac{1}{2} g t^2 + h$$

dh. Abstand nimmt quadratisch mit der Zeit zu

Demo: Fallschnüre

$$\text{Flugzeit: } x(t_2) = -\frac{1}{2} g t_2^2 + h \stackrel{!}{=} 0$$

$$\Leftrightarrow t_2 = \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

Anwendung: Bestimmung von g

$$g = \frac{2h}{t_2^2}$$

Demo: Fallen im Vakuum

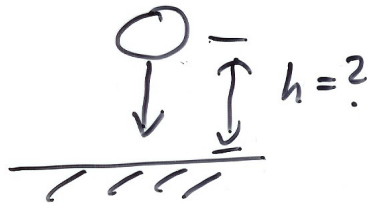
-7-

Alle Objekte werden unter Vernachlässigung der Luftreibung gleich schnell beschleunigt.

Zahlenbsp: Unfall in der Stadt

Aufprall gegen Wand $v = 50 \frac{\text{km}}{\text{h}} = 13,9 \frac{\text{m}}{\text{s}}$

$$v = 13,9 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$



$$v = -g \cdot t \Leftrightarrow t = -\frac{v}{g}$$

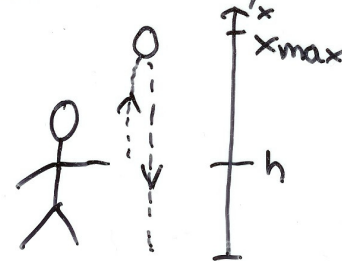
$$x(t) = -\frac{1}{2} g t^2 + h$$

$$\Leftrightarrow h = \frac{1}{2} g t^2 = \frac{1}{2} g \frac{v^2}{g^2} = \frac{v^2}{2g}$$

$$\rightarrow h = 9,9 \text{ m}$$

Bsp: Kind spielt Ball

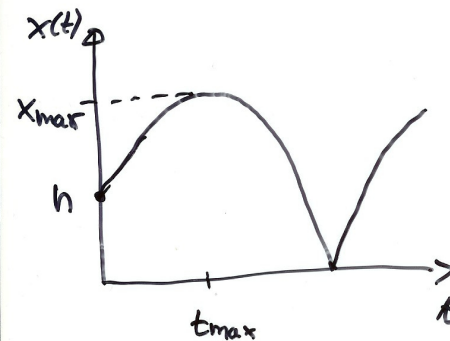
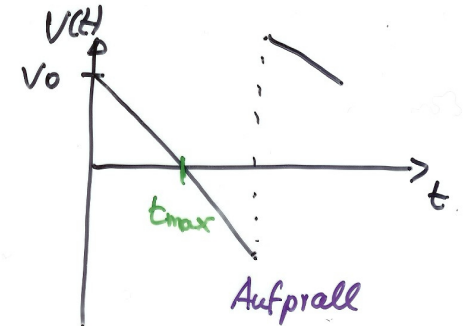
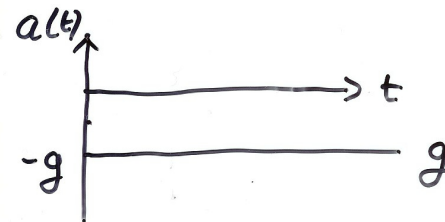
-8-



$$a_0 = -g$$

$$v(t) = v_0 - g \cdot t$$

$$x(t) = -\frac{1}{2} g t^2 + v_0 \cdot t + h$$

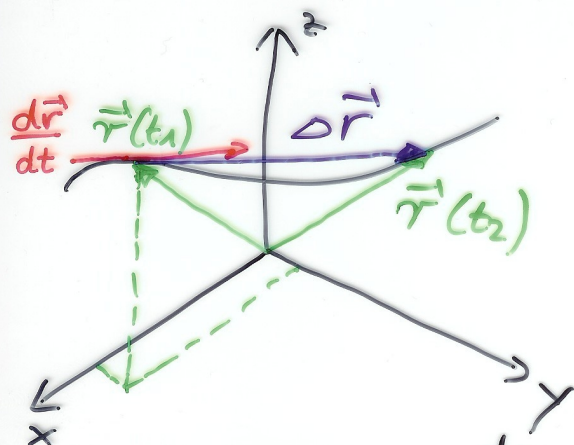


2.1.2 Räumliche Bewegung

-9-

Ort des Teilchens:

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix} = x(t) \vec{e}_x + y(t) \cdot \vec{e}_y + z(t) \cdot \vec{e}_z$$



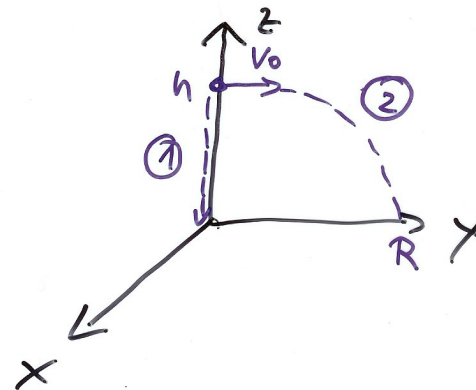
$$\langle \vec{v} \rangle = \frac{\partial \vec{r}}{\partial t}$$

$$\underline{\vec{v}(t)} = \begin{pmatrix} v_x(t) \\ v_y(t) \\ v_z(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{dx}{dt} \\ \frac{dy}{dt} \\ \frac{dz}{dt} \end{pmatrix} = \underline{\frac{d\vec{r}}{dt}}$$

$$\underline{\vec{a}(t)} = \begin{pmatrix} a_x(t) \\ a_y(t) \\ a_z(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{dv_x}{dt} \\ \frac{dv_y}{dt} \\ \frac{dv_z}{dt} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{d^2x}{dt^2} \\ \frac{d^2y}{dt^2} \\ \frac{d^2z}{dt^2} \end{pmatrix} \\ = \underline{\frac{d\vec{v}}{dt}} = \underline{\frac{d^2\vec{r}}{dt^2}}$$

Bsp: Fall mit (ohne horizontaler Bewegung

-10-



$$\textcircled{1} \quad \vec{r}(t) = -\frac{g}{2} t^2 \vec{e}_z + h \vec{e}_z$$

$$= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -\frac{g}{2} t^2 + h \end{pmatrix} \quad \text{Fallzeit:} \\ t_f = \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

$$\textcircled{2} \quad \vec{r}(t) = -\frac{g}{2} t^2 \vec{e}_z + v_0 \cdot t \vec{e}_y + h \cdot \vec{e}_z$$

$$= \begin{pmatrix} 0 \\ v_0 \cdot t \\ -\frac{g}{2} t^2 + h \end{pmatrix}$$

$$\text{Fallzeit: } z(t_f) = -\frac{g}{2} t_f^2 + h \stackrel{!}{=} 0 \\ \rightarrow t_f = \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

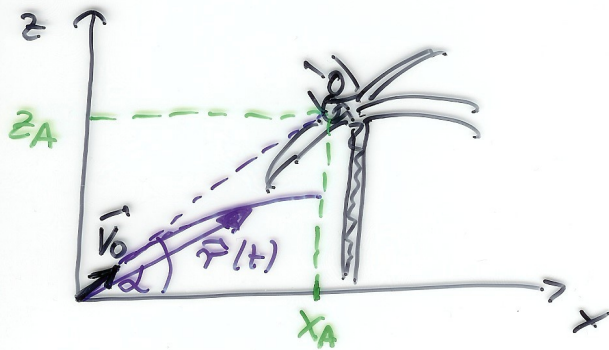
Reichweite:

$$R = y(t_f) = V_0 \cdot t_f = V_0 \cdot \sqrt{\frac{2h}{g}} \quad -11-$$

Demo: Fallmaschine

Bewegung in x, y, z -Richtung unabhängig voneinander, da Richtungen orthogonal sind.

Bsp: Affe im Baum



$$\vec{r}_A(t=0) = \begin{pmatrix} x_A \\ z_A \end{pmatrix}, \quad \vec{r}_A(t) = \vec{r}_A - \frac{g}{2} t^2 \vec{e}_z$$

$$\vec{r}_K(t=0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{r}_K(t) = \vec{V}_0 \cdot t - \frac{g}{2} t^2 \vec{e}_z$$

$$\vec{r}_A \stackrel{!}{=} \vec{r}_K \quad (\text{Kugel trifft})$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x_A \\ z_A - \frac{g}{2} t_1^2 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} v_{0x} \cdot t_1 \\ v_{0z} \cdot t_1 - \frac{g}{2} t_1^2 \end{pmatrix} \quad -12-$$

$$\Leftrightarrow \left. \begin{array}{l} \text{I. } x_A = v_{0x} \cdot t_1 \\ \text{II. } z_A = v_{0z} \cdot t_1 \end{array} \right\} \frac{z_A}{x_A} = \frac{v_{0z}}{v_{0x}} = \tan \alpha$$

Demo: Darts

Solange man richtig zielt und $|\vec{V}|$ groß genug ist, trifft man.

dh. $R > x_A$