

1) Noch mal Fehlerrechnung (virtuelle Punkte: 1 + 1)

a) Gefragt ist nach der Standardabweichung der Größe $A = x - y^2$:

$$s_A = \sqrt{s_x^2 \left(\frac{\partial A}{\partial x} \right)^2 + s_y^2 \left(\frac{\partial A}{\partial y} \right)^2}$$

$$s_x^2 = (1 \cdot 10^{-3} \cdot 1112)^2 = (1,112)^2, \quad s_y^2 = (4 \cdot 10^{-3} \cdot 27,4)^2 = (0,1096)^2$$

$$\frac{\partial A}{\partial x} = 1, \quad \frac{\partial A}{\partial y} = -2y = -54,8$$

$$\Rightarrow s_A = \sqrt{(1,112)^2 \cdot 1 + (0,1096)^2 \cdot (-54,8)^2} \approx \sqrt{37,31} \approx 6,108$$

$$b) \quad a = \frac{n(\sum x_i y_i) - (\sum x_i)(\sum y_i)}{d} \quad \text{mit} \quad d = n(\sum x_i^2) - (\sum x_i)^2$$

$$b = \frac{(\sum x_i^2)(\sum y_i) - (\sum x_i)(\sum x_i y_i)}{d}$$

$$d = 5(1 + 4 + 16 + 25) - (1 + 2 + 4 + 5)^2 = 230 - 144 = 86$$

$$a = \frac{5(3 + 6 + 20 + 25) - 12 \cdot 18}{86} = \frac{270 - 216}{86} = 0,6279$$

$$b = \frac{(1 + 4 + 16 + 25) \cdot 18 - 12 \cdot (3 + 6 + 20 + 25)}{86} = \frac{828 - 648}{86} \approx 2,093$$

$$s_y = \sqrt{\frac{\sum (\bar{x} - x_i)^2}{n-1}} \approx \sqrt{\frac{8,65 \cdot 10^{-3} + 0,0778 + 0,1212 + 0,156 + 0,0543}{4}} \approx 0,3235$$

$$s_a = \sqrt{\frac{n \cdot s_y^2}{n(\sum x_i^2) - (\sum x_i)^2}} \approx \sqrt{\frac{5 \cdot 0,1047}{5 \cdot 46 - 144}} \approx 0,078$$

$$s_b = \sqrt{\frac{s_y^2 \cdot \sum x_i^2}{n(\sum x_i^2) - (\sum x_i)^2}} \approx \sqrt{\frac{0,1047 \cdot 46}{5 \cdot 46 - 144}} \approx 0,237$$

2) Zylinderkoordinaten (1 + 1 + 1)

a) $\vec{e}_r = (\cos j, \sin j, 0)$, $\vec{e}_j = (-\sin j, \cos j, 0)$ und $\vec{e}_z = (0, 0, 1)$.

b) $\vec{r}(t) = r \cdot \vec{e}_r + z \cdot \vec{e}_z$

$$\dot{\vec{r}}(t) = (\dot{r} \cos j - r \dot{j} \sin j, \dot{r} \sin j + r \dot{j} \cos j, \dot{z}) = \dot{r} \vec{e}_r + r \dot{j} \vec{e}_j + \dot{z} \vec{e}_z$$

$$\begin{aligned} \ddot{\vec{r}}(t) &= \frac{d}{dt} (\dot{r} \cos j - r \dot{j} \sin j, \dot{r} \sin j + r \dot{j} \cos j, \dot{z}) \\ &= \begin{pmatrix} \ddot{r} \cos j - \dot{r} \dot{j} \sin j - \dot{r} \dot{j} \sin j - r \ddot{j} \sin j - r \dot{j}^2 \cos j \\ \ddot{r} \sin j + \dot{r} \dot{j} \cos j + \dot{r} \dot{j} \cos j + r \ddot{j} \cos j - r \dot{j}^2 \sin j \\ \ddot{z} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} (\ddot{r} - r \dot{j}^2) \cos j + (2 \dot{r} \dot{j} + r \ddot{j}) (-\sin j) \\ (\ddot{r} - r \dot{j}^2) \sin j + (2 \dot{r} \dot{j} + r \ddot{j}) \cos j \\ \ddot{z} \end{pmatrix} = (\ddot{r} - r \dot{j}^2) \vec{e}_r + (2 \dot{r} \dot{j} + r \ddot{j}) \vec{e}_j + \ddot{z} \vec{e}_z \end{aligned}$$

c) Ansatz: $\vec{A} = z \vec{e}_1 + 2x \vec{e}_2 + y \vec{e}_3 = A_r \vec{e}_r + A_j \vec{e}_j + A_z \vec{e}_z$

$$\vec{e}_r = \vec{e}_1 \cos j + \vec{e}_2 \sin j, \vec{e}_j = -\vec{e}_1 \sin j + \vec{e}_2 \cos j \Rightarrow \vec{e}_1 = \vec{e}_r \cos j - \vec{e}_j \sin j, \vec{e}_2 = \vec{e}_r \sin j + \vec{e}_j \cos j$$

mit $x = r \cos j, y = r \sin j, z = z$ ergibt sich

$$\begin{aligned} \vec{A} &= z(\vec{e}_r \cos j - \vec{e}_j \sin j) + 2r \cos j (\vec{e}_r \sin j + \vec{e}_j \cos j) + r \sin j \vec{e}_z \\ &= (z \cos j + 2r \cos j \sin j) \vec{e}_r + (2r \cos^2 j - z \sin j) \vec{e}_j + r \sin j \vec{e}_z \end{aligned}$$

3) Überholvorgang (2)

Beschleunigungszeit: $v_1 = v_0 + at_1 \Rightarrow t_1 = 4,27s$

Gesamte Fahrstrecke vom Ausscheren bis zum Einscheren:

$$s = v_0 t_1 + \frac{1}{2} a t_1^2 + v_1 t_2 = v_0 (t_1 + t_2) + (40m + 25m + 40m) \Rightarrow t_2 = 16,77s$$

Gesamte Überholzeit: $t = t_1 + t_2 = 21,04s$

Gesamte Überholstrecke: $s \approx 572,5m$

Zeichnen des $s(t)$ und des $v(t)$ Diagramms macht bitte jeder selbst!

4) Landeanflug (2)

Geschwindigkeit des Flugzeugs:

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = (-wR \sin wt, wR \cos wt, -bw)$$

Betrag der Geschwindigkeit:

$$|\vec{v}| = \sqrt{w^2 R^2 \sin^2 wt + w^2 R^2 \cos^2 wt + b^2 w^2} = w \sqrt{R^2 + b^2} \quad (\text{unabhängig von der Zeit } t!)$$

$$|\vec{v}| = \frac{1}{7} \sqrt{1000^2 + \frac{400^2}{(6p)^2}} \frac{\text{m}}{\text{s}} \approx 142,9 \text{ m/s} \hat{=} 514,4 \text{ km/h}$$