

Klassische Physik 2

Elektrodynamik

SS2013

Johannes Blümer

V14 25. Juni

KIT-Centrum Elementarteilchen- und Astroteilchenphysik KCETA



Magnetismus im Material Forts.

Luftspule: $B_o = \mu_0 n I$, $n = \frac{N}{L}$ Windungsdichte

↓
"Eisenspule": $\overset{(\rightarrow)}{B} = \overset{(\rightarrow)}{B_o} + \overset{(\rightarrow)}{B_M}$



alt. Beschreibung: $\overset{(\rightarrow)}{B} = \mu n I$ mit $\mu = \mu_0 \cdot \mu_r$

magn. Permeabilität

magn. Suszeptibilität

$$\chi_m = \mu_r - 1$$

3 Arten v. Magnetismus:

1) Ferromagnetismus $\mu_r \gg 1$

2) Paramagnetismus

$$\mu \approx \mu_0, \chi_m > 0, Al: 2,3 \times 10^{-5}$$

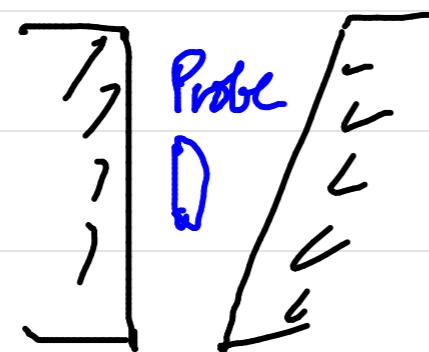
Moleküle besitzen ein permanentes magn. Dipolmoment, das sich durch externe Felde (nicht perman.) ausrichten lässt

3) Diamagnetismus

$$\mu \approx \mu_0, \chi_m < 0, Pb: -1,7 \times 10^{-5}$$

äußeres B-Feld erzeugt ein entgegengesetztes
inneres Dipolmoment

Versuch

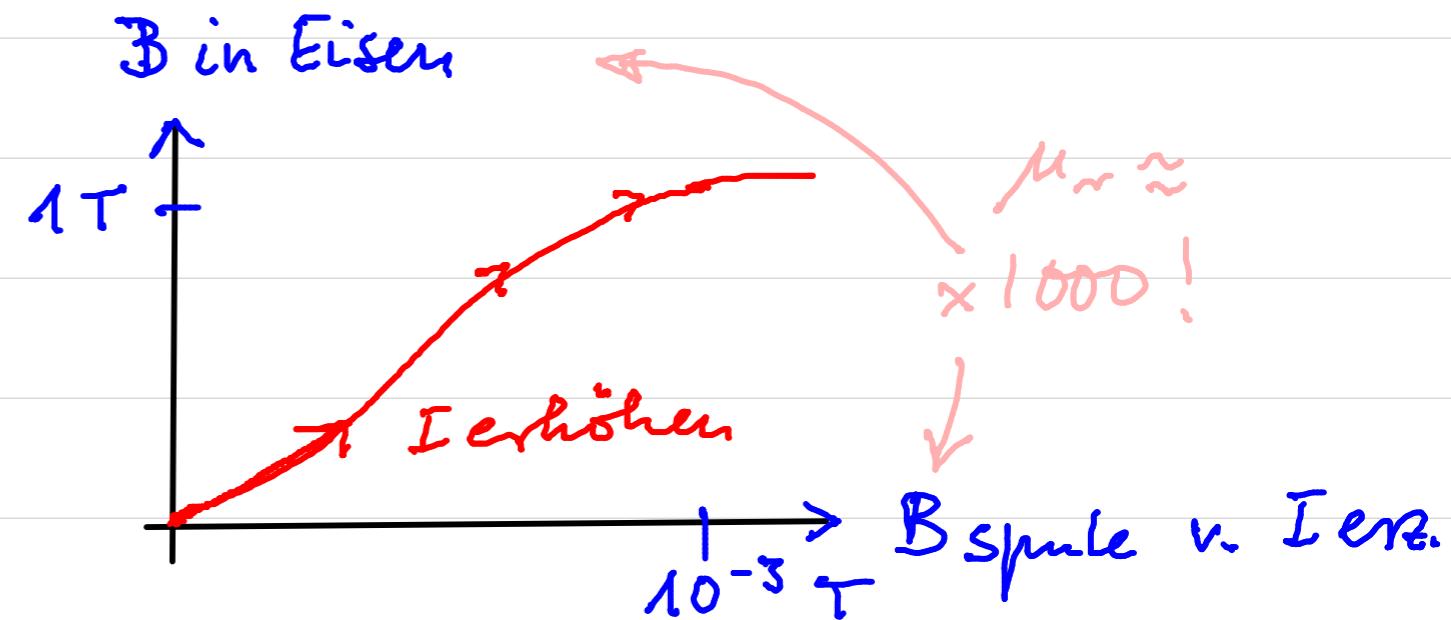


Wismut: ↑

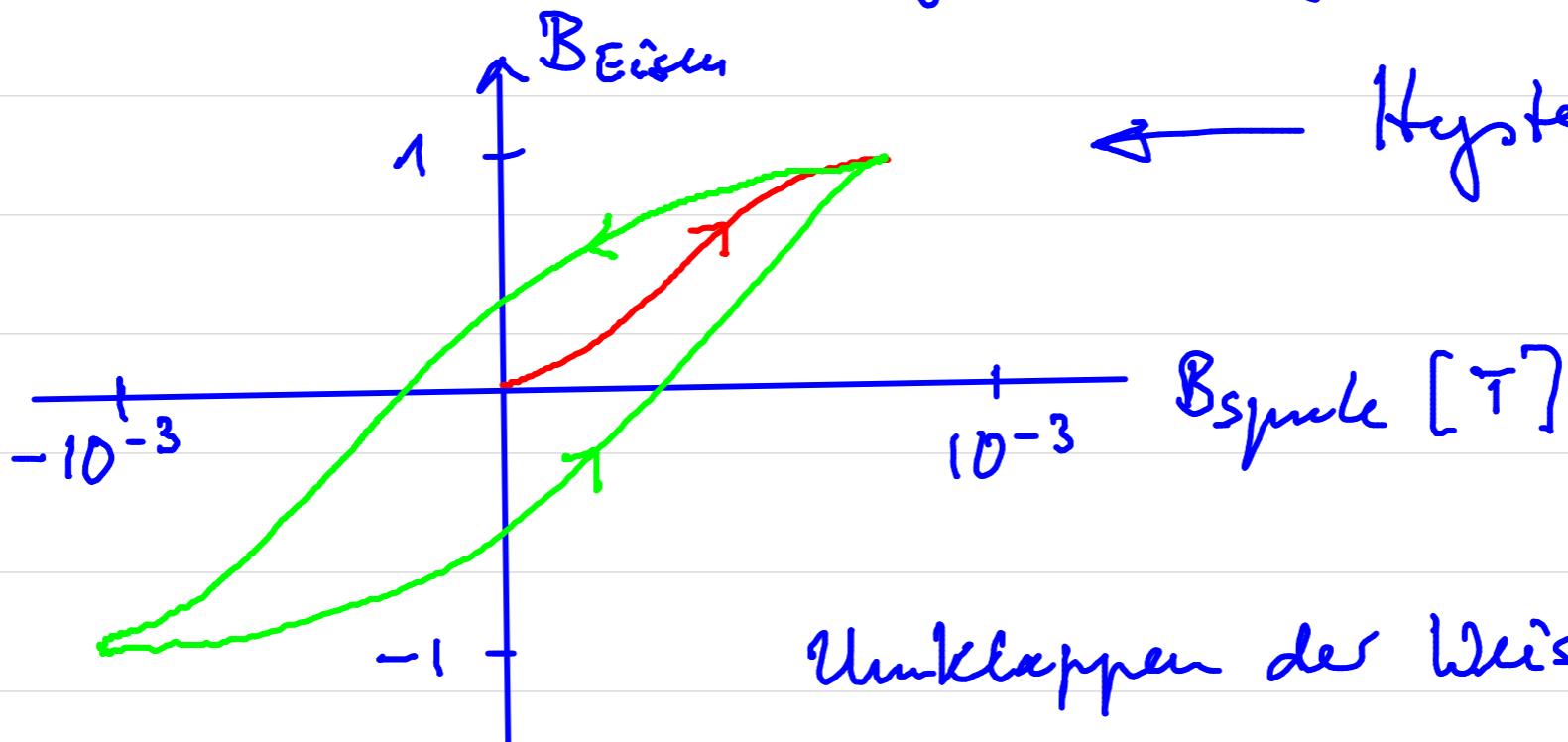
Platin: ↓ + Drehung

fl. Luft: O₂ Para..
N₂ Dia..

Ferro-Magnet: Hysterese



nichtlineare Kurve der magn. Sättigung $\xrightarrow{\square}$ "Neukurve"



Umklappen der Weiss'schen Bereiche
erfordert Energieaufwand

$L \propto$ Fläche der
Hysterese

Materialeigenschaft

Versuch: Eisen, Nickel

\uparrow
Ströme \rightarrow Magnetfelder

\curvearrowleft „Induktion“

Induktion, Magnetischer Fluss

magn. Fluss Φ_m durch eine Fläche A ist definiert
durch $\Phi_m = \vec{B}_\perp \cdot A = \vec{B} \cdot A \cdot \cos \theta = \vec{B} \cdot \vec{A}$ für
homogene Felder

allg. Fall:

$$\boxed{\Phi_m = \int_A \vec{B} \cdot d\vec{A}}$$

$$[\Phi_m] = 1 \text{ Tm}^2 = 1 \text{ Weber (Wb)}$$



Variation von Φ : ① Winkeländerung

-

② Orient.

Φ_m durch Leiter-
schleifen

③ Deformation, Fläche ändern

Induktion: messe die in Spulen induzierte Spannung

Faraday: Induktionsgesetz

es wird eine Spannung induziert, wenn sich die Konfiguration von Leiterschleifen und Magnetfeld geändert

Die entscheidende

größe ist die Änderungsrate des magn. Flusses, $\dot{\Phi}_m$

$$U_{ind} = - \frac{d\dot{\Phi}_m}{dt} = - \dot{\Phi}_m = - \frac{d}{dt} \int \mathbf{B} \cdot \cos \theta \cdot dA$$



“-“ ist die Lenz'sche Regel

Die von einer Zustandsänderung verursachte Induktions-Spannung ist stets so gerichtet, daß sie diese Ursache entgegen zu wirken sucht.

2. Formulierung: Ändert sich der magn. Fluss durch eine Fläche, so wird ein Strom induziert, [wenn es fließen kann] des seinesseits ein Magnetfeld und damit einen magn. Fluss durch dieselbe Fläche hervor mit, der seine Ursache entgegen gerichtet ist.

Folge des Energie-
schaltungs

Induktion durch Bewegung

$$|U_{\text{ind}}| = \dot{\Phi}_m = \frac{d}{dt} (B \cdot A) = B \cdot \frac{dA}{dt} = B \cdot \frac{S \cdot v dt}{dt} = B \cdot S \cdot v$$

↓
lens.

auch aus Lorentzkraft: Ladungsträger im Stab (v_e)

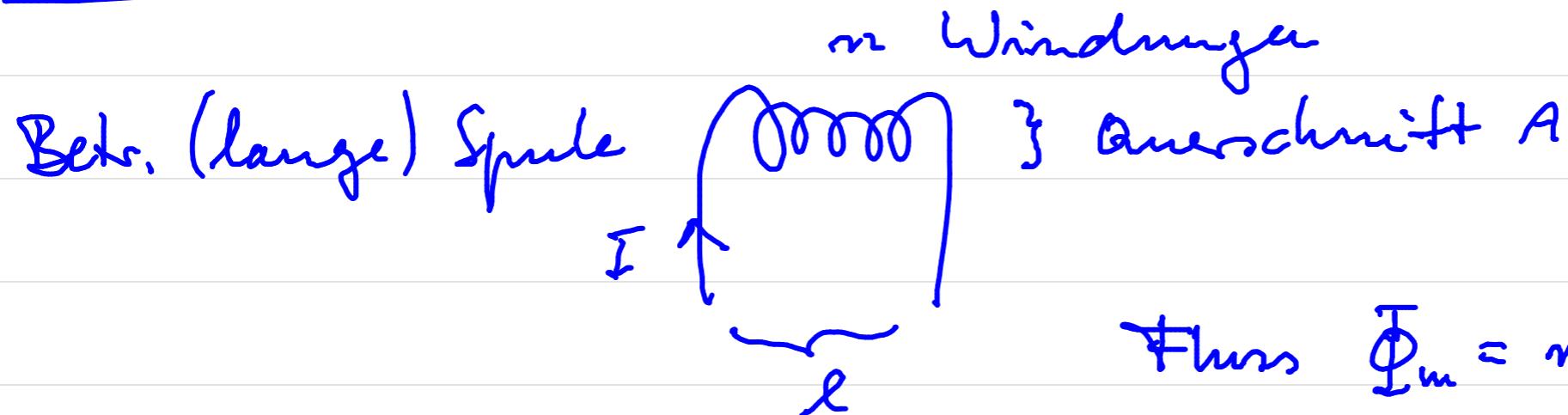
$$\vec{F}_e = q \vec{v} \times \vec{B} = -e v B$$

Arbeitsaufwand für Trennung $W = -e v B s$

$$\text{Spannung} = \text{Energie pro Ladung} = U_{\text{ind}} = \frac{W}{q} = vB s \quad \checkmark$$

3 Pkt

Induktivität



$$\text{Fluss } \Phi_m = n \cdot B A$$

B-S etc: $B \propto I \Rightarrow \boxed{\Phi_m = L \cdot I}$ wobei L die Induktivität der Spule ist

$$[L] = 1 \frac{Wb}{A} = 1 \frac{Tm^2}{A}$$

$$= 1 \text{ Henry (H)}$$

$$\mathcal{B}_{\text{Spule}} = \mu_0 \frac{n}{l} I$$

$$\Phi_{\text{Sp}} = n B A = n \mu_0 \frac{n}{l} A I$$

$$= \left[\mu_0 \frac{n^2}{l} A \right] \cdot I$$

$$\text{also } L_{\text{Spule}} = \mu_0 \left(\frac{n}{l} \right)^2 \cdot \underbrace{l A}$$

$$L_{\text{Sp.}} = \mu_0 \frac{n^2}{l} A$$

Volumen der Spule

$$\text{damit } U_{\text{ind}} = - \frac{d \Phi_m}{dt} = - \frac{d}{dt} (L \cdot I) \rightarrow -L \cdot \dot{I} \text{ wenn } l \text{ konst}$$

L induz. Spannung ist proportional zu Stromänderung