

Höhere Mathematik II

Lösungen zur 1. Übungs Klausur

SS 2007

①

a) Eulersche Differentialgleichung

b) Da das AWP $x^2 y'' - 7xy' + 15y = x$, $y(1) = y'(1) = 0$,
zu lösen ist, substituieren wir $x = e^t$ und erhalten gemäß
Vorlesung die Dgl

$$(\#) \quad \ddot{\Phi} - 8\dot{\Phi} + 15\Phi = e^t.$$

Zur Lösung der homogenen Gleichung wählen wir den Ansatz:
 $\Phi(t) = e^{\lambda t}$, und erhalten:

$$(\lambda^2 - 8\lambda + 15) \Phi(t) = 0,$$

$$\text{also } \lambda_1 = 3 \text{ und } \lambda_2 = 5.$$

Als Ansatz für eine spezielle Lösung wählen wir $\Phi(t) = C \cdot e^t$
(vgl. rechte Seite) und erhalten

$$C \cdot e^t - 8C \cdot e^t + 15C \cdot e^t = e^t,$$

$$\text{also } 8C = 1 \quad \text{also } C = \frac{1}{8}.$$

Die allg. Lösung der Dgl. (#) ist daher durch

$$\Phi(t) = \frac{1}{8} e^t + C_1 e^{3t} + C_2 e^{5t} \quad \text{gegeben.}$$

Resubstitution ($t = \ln x$) liefert

$$y(x) = \frac{1}{8} x + C_1 x^3 + C_2 x^5 \quad \text{als}$$

allg. Lösung der Dgl. (#).

Die Anfangsbedingungen $y(1) = y'(1) = 0$ führen auf das LGS

$$C_1 + C_2 = -\frac{1}{8}$$

$$3C_1 + 5C_2 = -\frac{1}{8}$$

mit der Lösung $C_1 = -\frac{1}{4}$, $C_2 = \frac{1}{8}$.

Die Lösung des AWP ist damit $y(x) = \frac{1}{8}x - \frac{1}{4}x^3 + \frac{1}{8}x^5$.

Probe: Anfangsbedingungen: $y(1) = 0$ ✓, $y'(1) = 0$ ✓

Dgl:

$$x^2 \left(-\frac{3}{2}x + \frac{5}{2}x^3 \right) - 7x \left(\frac{1}{8} - \frac{3}{4}x^2 + \frac{5}{8}x^4 \right) + 15 \left(\frac{1}{8}x^5 - \frac{1}{4}x^3 + \frac{1}{8}x \right) = x \quad \checkmark$$

Aufgabe 2

- a) Es wird f gerade auf $[-\pi, 0]$ fortgesetzt und diese Funktion weiter 2π -periodisch auf \mathbb{R} zu ϕ :

$$y = \phi(x) = |\sin x|, \quad -\pi \leq x \leq \pi, \quad \phi(x + 2\pi) = \phi(x), \quad x \in \mathbb{R}.$$

mit $\phi|_{[0, \pi]} = f$. Da ϕ gerade ist, hat man

$$(\mathcal{F}\phi)(\omega) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} a_k \cos kx$$

$$\text{mit } a_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} |\sin x| \cos kx \, dx, \quad k=0, 1, 2, \dots$$

$$\text{Es ist } a_k = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} \sin x \cos kx \, dx \quad \Rightarrow \quad a_0 = \frac{4}{\pi}, \quad a_1 = 0$$

und für $k=2, 3, \dots$ mit Bruchstein (oder partielle Integration):

$$a_k = \frac{2}{\pi} \left(-\frac{\cos(k+1)x}{2(k+1)} + \frac{\cos(k-1)x}{2(k-1)} \right) \Big|_{x=0}^{\pi} = \frac{2}{\pi} \frac{(-1)^{k+1} - 1}{k^2 - 1}$$

$$\text{oder: } a_{2n+1} = 0 \quad (n=0, 1, 2, \dots), \quad a_{2n} = -\frac{4}{\pi(4n^2 - 1)} \quad (n=1, 2, \dots)$$

$$\text{also: } \underline{(\mathcal{F}\phi)(\omega) = \frac{2}{\pi} - \frac{4}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\cos 2nx}{(2n+1)(2n-1)}, \quad x \in \mathbb{R}}$$

- b) Da $\mathcal{F}\phi$ gleichmäßig konvergiert auf \mathbb{R} und da ϕ stetig ist, gilt (Satz 4 / 18.3) $\sin x = \frac{2}{\pi} - \frac{4}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\cos 2nx}{(2n+1)(2n-1)}, \quad 0 \leq x \leq \pi.$

(auf \mathbb{R} gilt $\phi(x) = \frac{2}{\pi} - \dots$)

$$\text{c) Für } x=0 \text{ liefert b) } \underline{\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{(2n+1)(2n-1)} = \frac{1}{2}}$$

Für $x = \frac{\pi}{2}$ liefert b) mit $\cos 2n\pi = (-1)^n$:

$$\underline{\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)(2n-1)} = \frac{1}{2} - \frac{\pi}{4}}$$

3

a) Es gilt: $L(b_1) = b_1' + 2b_1 = 2b_2 + 2b_1 \in V$,
 $L(b_2) = b_2' + 2b_2 = b_3 - b_1 + 2b_2 \in V$ und
 $L(b_3) = b_3' + 2b_3 = -2b_2 + 2b_3$.

Weiter ist mit $v_1, v_2 \in V$, $\lambda \in \mathbb{R}$:

$$\begin{aligned} L(v_1 + v_2) &= (v_1 + v_2)' + 2(v_1 + v_2) = v_1' + v_2' + 2v_1 + 2v_2 \\ &= L(v_1) + L(v_2). \end{aligned}$$

und $L(\lambda v_1) = (\lambda v_1)' + 2\lambda v_1 = \lambda L(v_1)$.

Insgesamt: Ist $v \in V$, also $v = \lambda_1 b_1 + \lambda_2 b_2 + \lambda_3 b_3$, so ist
 $L(v) = \lambda_1 \underbrace{L(b_1)}_{\in V} + \lambda_2 \underbrace{L(b_2)}_{\in V} + \lambda_3 \underbrace{L(b_3)}_{\in V} \in V$,

und somit $L: V \rightarrow V$ linear.

b) Es seien $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}$ mit $\lambda_1 b_1 + \lambda_2 b_2 + \lambda_3 b_3 = 0$.

Dann ist

$$\lambda_1 \sin^2 x + \lambda_2 \sin x \cos x + \lambda_3 \cos^2 x = 0 \quad (x \in \mathbb{R}).$$

$x=0$: $\lambda_3 \cdot \underbrace{\cos^2 0}_{=1} = 0$, also $\lambda_3 = 0$.

$x = \frac{\pi}{2}$: $\lambda_1 \underbrace{\sin^2\left(\frac{\pi}{2}\right)}_{=1} = 0$, also $\lambda_1 = 0$.

Somit

$$\lambda_2 \sin x \cos x = 0 \quad (x \in \mathbb{R})$$

also $\lambda_2 = 0$.

Folglich sind b_1, b_2, b_3 linear unabhängig.

c) Nach b) bilden b_1, b_2, b_3 eine Basis von V .

Es genügt also, zu zeigen, dass c_1, c_2, c_3 linear unabhängige Elemente von V sind.

$$\text{Es gilt } c_1 = b_1 + b_2 \in V, \quad c_2 = b_3 + b_2 \in V \quad \text{und} \\ c_3 = b_1 + b_3 \in V.$$

$$\text{Mit } \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R} \text{ gelte nun } \lambda_1 c_1 + \lambda_2 c_2 + \lambda_3 c_3 = 0.$$

Dann ist

$$\lambda_1 (b_1 + b_2) + \lambda_2 (b_2 + b_3) + \lambda_3 (b_1 + b_3) \\ = (\lambda_1 + \lambda_3) b_1 + (\lambda_1 + \lambda_2) b_2 + (\lambda_2 + \lambda_3) b_3 = 0.$$

Da b_1, b_2, b_3 linear unabhängig sind, muss folglich

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}}_{=: C} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{gelte.}$$

Wegen $\det C = 2$, gilt dies nur für $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$,
und somit sind c_1, c_2, c_3 linear unabhängig.

d) Nach c) ist:

⚡ Achtung: Nur Kurzschreibweise, hier stehen
Vektoren.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} \quad \text{also}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 - c_1 \end{pmatrix} \quad \text{(also)}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_2 + c_3 - c_1 \end{pmatrix} \quad , \text{ also}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ \frac{1}{2}(c_2 - c_3 + c_1) \\ \frac{1}{2}(c_2 + c_3 - c_1) \end{pmatrix} \quad \text{und multipliziert}$$

$$\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} c_1 - c_2 + c_3 \\ c_1 + c_2 - c_3 \\ -c_1 + c_2 + c_3 \end{pmatrix} .$$

Wobei gilt: $L(b_1) = 2b_1 + 2b_2 \stackrel{a)}{=} 2c_1$

$$L(b_2) = b_3 - b_1 + 2b_2$$

$$= c_1 + c_2 - c_3 + \frac{1}{2}(-c_1 + c_2 + c_3) - \frac{1}{2}(c_1 - c_2 + c_3)$$

$$= c_1 + c_2 - c_3 - c_1 + c_2 = 2c_2 - c_3$$

und

$$\begin{aligned} L(b_3) &= -2b_2 + 2b_3 = -c_1 - c_2 + c_3 + (-c_1 + c_2 + c_3) \\ &= 2c_3 - 2c_1 . \end{aligned}$$

Somit ergibt sich als Abbildungsmatrix

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} .$$

Aufgabe 4

$$a) \quad \det(A) = \det \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = -2 \rightarrow A \text{ ist regulär}$$

und $\text{rang}(A) = 4$.

b) Da A regulär ist, ist das Gleichungssystem $A\vec{x} = \vec{y}$ für jedes $\vec{y} \in \mathbb{C}^4$ eindeutig lösbar ($\vec{x} = A^{-1}\vec{y}$).

$$\begin{array}{cccc|c} -1 & 0 & 1 & 0 & y_1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & y_2 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & y_3 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & y_4 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 & -y_1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & y_1 + y_2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 2y_1 + y_2 + y_3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -y_4 + y_1 + y_2 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & y_2 - y_4 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & y_4 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & y_1 + y_2 - y_4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2}(-y_2 + y_3 + 2y_4) \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2}(y_2 + y_3) \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2}(y_2 - y_3) \\ 0 & 0 & 1 & 0 & y_1 + \frac{1}{2}(y_2 + y_3) \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2}(-y_2 + y_3 + 2y_4) \end{array}$$

Die (allgemeine) Lösung ist:
$$\vec{x} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} y_2 + y_3 \\ y_2 - y_3 \\ 2y_1 + y_2 + y_3 \\ -y_2 + y_3 + 2y_4 \end{pmatrix}$$

c) Da M und N VR sind, gilt: $\{\vec{0}\} \subset M \cap N$.

Es sei $\vec{x} \in M \cap N$: Dann gibt es $\alpha, \beta, \gamma, \delta \in \mathbb{C}$ mit

$$\begin{aligned}\vec{x} &= \alpha \vec{a}_1 + \beta \vec{a}_2 \quad (\in M) \\ &= \gamma \vec{a}_3 + \delta \vec{a}_4 \quad (\in N)\end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \alpha \vec{a}_1 + \beta \vec{a}_2 - \gamma \vec{a}_3 - \delta \vec{a}_4 = \vec{0}$$

und da nach a) $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3, \vec{a}_4$ l.u. sind, folgt:

$$\alpha = \beta = \gamma = \delta = 0 \quad \text{oder} \quad \vec{x} = \vec{0}, \quad \text{also} \quad \underline{M \cap N = \{\vec{0}\}}.$$

d) Da $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3, \vec{a}_4$ aus \mathbb{C}^4 und l.u. sind, bilden sie eine Basis des \mathbb{C}^4 . Es sei $\vec{b} \in \mathbb{C}^4$. Dann gibt es eindeutige

Zahlen $\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4$, so dass

$$\begin{aligned}\vec{b} &= \beta_1 \vec{a}_1 + \beta_2 \vec{a}_2 + \beta_3 \vec{a}_3 + \beta_4 \vec{a}_4 \\ &= \underline{\vec{u}} + \vec{v}\end{aligned}$$

gilt.