

Blatt 8

Tutorium HM 2

9. Juni 2009

*Diese Zusammenstellung erhebt keinen Anspruch auf Vollständigkeit und Korrektheit.
Sie dient lediglich als Hilfestellung zur Bearbeitung der Übungsaufgaben.*

Das Thema dieses Blattes ist diesmal in einem Wort zusammengefasst: Mehrdimensionale Integration. Ihr sollt bei den Tutoriumsaufgaben Wegintegrale und Integrale über definierte Bereiche berechnen.

1 Bereiche im \mathbb{R}^2

Ein Bereich $G \in \mathbb{R}^2$ heißt regulär, wenn

- der Rand ∂G aus endlich vielen regulären Kurvenstücken¹ besteht,
- das Innere $B \setminus \partial G$ ein nichtleeres, beschränktes Gebiet im \mathbb{R}^2 ist,
- B abgeschlossen, d.h. $\partial G \subseteq G$ ist.

1.1 Normalbereiche

$A_1 \subseteq \mathbb{R}^2$ heißt Normalbereich, wenn es C^1 -Funktionen f und $g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ gibt mit $g(x) \geq f(x)$ und

$$A_1 = \{(x, y); a \leq x \leq b, f(x) \leq y \leq g(x)\}$$

Dieser wird auch als Normalbereich vom Typ I bezeichnet. Es gibt dementsprechend also noch einen Typ II, der einfach den umgekehrten Fall beschreibt:

$$A_2 = \{(x, y); f(x) \leq x \leq g(x), a \leq y \leq b\}$$

¹Wir erinnern uns: Ein Kurvenstück $\vec{x}(t)$ heißt regulär, wenn $\dot{\vec{x}}(t) \neq 0$ für alle $t \in I$

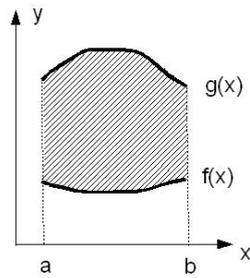


Abbildung 1: Typ I

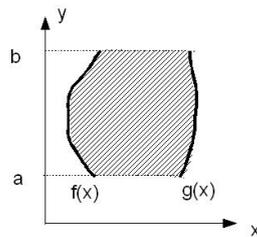


Abbildung 2: Typ II

2 Integration über Normalbereiche - A4,5

Für eine stetige Funktion $h : A_1 \rightarrow \mathbb{R}$ auf einem Normalbereich A_1 gilt²:

$$\int \int_{A_1} dx dy h(x, y) = \int_a^b dx \int_{f(x)}^{g(x)} dy h(x, y)$$

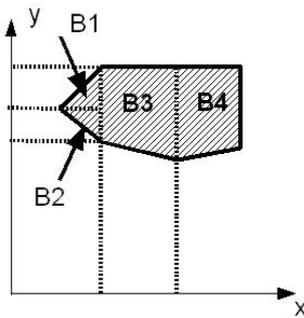
Wir integrieren also zunächst über die y-Komponente, die x-Komponente wird fixiert. Danach folgt die Integration über die x-Komponente. Bei einem Normalbereich vom Typ II geschieht das Ganze umgekehrt.

Ist der Rand eines Gebiets nur durch stückweise reguläre Funktionen definiert, so muss das Gebiet G in Normalbereiche B_1, \dots, B_N zerlegt werden: $G = B_1 \cup B_2 \cup \dots \cup B_n$. Die Integration wird dann getrennt über die einzelnen Bereiche durchgeführt:

$$I_k = \int \int_{B_k} dx dy h(x, y)$$

$$I = I_1 + \dots + I_N$$

²analog für A_2



3 Kurvenintegrale - A1

3.1 Skalare Funktion

Beschreibe $\vec{x}(t) \in \mathbb{R}^n$ eine parametrisierte Kurve γ und $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ eine auf dem Kurvenstück $\vec{x}(t)$ mit $t \in [a, b]$ stetige Funktion, dann heißt

$$\int_{\gamma} ds f = \int_a^b f(\vec{x}(t)) |\dot{\vec{x}}(t)| dt$$

das Kurvenintegral von f längs \vec{x} . Wir erkennen das Bogenelement $ds = |\dot{\vec{x}}(t)| dt$.

3.2 Vektorfeld

Interessiert uns die Arbeit, die notwendig ist, um ein geladenes Teilchen mit Ladung q entlang des Weges $\gamma : \vec{x}(t) \quad t \in [a, b]$ in einem zeitlich konstanten inhomogenen elektrischen Feld $\vec{E}(\vec{x})$ zu bewegen, so ergibt sich diese gerade durch:

$$W = \int_{\gamma} d\vec{x} \cdot q \vec{E}(\vec{x})$$

Allgemein: Sei $D \subseteq \mathbb{R}^n$ offen, $\vec{x} : [a, b] \rightarrow D$ eine reguläre Kurve und $\vec{f} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein stetiges Vektorfeld. Dann heißt

$$\int_{\vec{x}} d\vec{x} \cdot \vec{f} = \int_a^b dt \vec{f}(\vec{x}(t)) \cdot \dot{\vec{x}}(t)$$

Kurvenintegral von \vec{f} entlang \vec{x} .

4

4.1 Gebiet

Eine Teilmenge $G \subseteq \mathbb{R}^n$ heißt Gebiet, wenn

- G ist **offen**
- G ist **zusammenhängend**, d.h. zwischen zwei Punkten \vec{x}_1 und \vec{x}_2 existiert eine reguläre Kurve $\vec{\gamma} : [a, b] \rightarrow G$ mit $\vec{\gamma}(a) = \vec{x}_1$ und $\vec{\gamma}(b) = \vec{x}_2$.

Ein Gebiet heißt **einfach zusammenhängend**, wenn jede geschlossene, doppel-punktfreie Kurve in G stetig auf einen Punkt in G zusammengezogen werden kann, ohne dass G verlassen wird.

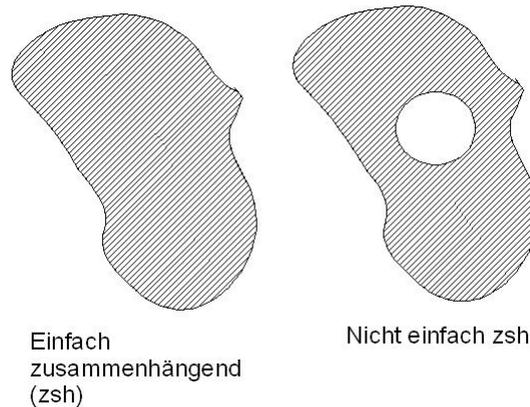


Abbildung 3: Einfach zusammenhängend

4.2 1. Hauptsatz der Kurvenintegrale - A3

Man nennt ein Vektorfeld $\vec{v} \in C^0$ konservativ oder ein Potentialfeld, wenn es eine Funktion $f \in C^1$ gibt mit der Eigenschaft

$$\vec{v}(\vec{x}) = \nabla f(\vec{x}).$$

Erfüllt \vec{v} diese Eigenschaft, so gilt für jede stückweise stetige Kurve γ in einem Gebiet G mit Anfangspunkt $\vec{\gamma}(a)$ und Endpunkt $\vec{\gamma}(b)$

$$\int_{\gamma} d\vec{x} \cdot \vec{v} = f(\vec{\gamma}(b)) - f(\vec{\gamma}(a))$$

4.3 2. Hauptsatz für Kurvenintegrale - A3

Sei $\vec{v} \in C^1 : G \rightarrow \mathbb{R}^n$, mit $G \subseteq \mathbb{R}^n$ einfach zusammenhängend. \vec{v} ist genau dann ein Potentialfeld, wenn die Integrabilitätsbedingung

$$J_v(\vec{x}) = J_v^T(\vec{x})$$
$$\frac{\partial v_i}{\partial x_k} = \frac{\partial v_k}{\partial x_i}$$

gilt. Letzteres wird klar, wenn man bedenkt, dass $\vec{v} \in C^1$. Damit \vec{v} ein Potentialfeld ist, muss eine Funktion $f \in C^2$ existieren mit $v_i = \partial_i f$. Nach dem Satz von Schwarz gilt

$$\partial_i \partial_k f = \partial_k \partial_i f$$

und damit das Besagte.