

Höhere Mathematik II für die Fachrichtung Physik

2. Übungsblatt

Aufgabe 1 (Eulersche Identität)

Sei $\alpha \in \mathbb{R}$. Zeigen Sie, dass für eine differenzierbare Funktion $f : \mathbb{R}^n \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$ folgende Aussagen äquivalent sind:

$$(1) \quad f(tx) = t^\alpha f(x) \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}, t > 0 \quad (f \text{ ist homogen vom Grad } \alpha)$$

$$(2) \quad Df(x)x = \alpha f(x) \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}.$$

Hinweis: Betrachten Sie für $(2) \Rightarrow (1)$ die Funktion $g(t) = t^{-\alpha} f(tx)$.

Lösung:

(1) \Rightarrow (2) Es gelte $f(tx) = t^\alpha f(x)$ für alle $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$, $t > 0$. Dann gilt für $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$:

$$\begin{aligned} Df(x)x &= \lim_{t \searrow 0} \frac{f(x+tx) - f(x)}{t} \\ &= \lim_{t \searrow 0} \frac{(1+t)^\alpha f(x) - f(x)}{t} \\ &= f(x) \cdot \lim_{t \searrow 0} \frac{(1+t)^\alpha - 1^\alpha}{t} \\ &= f(x) \frac{d}{ds} (s^\alpha) \Big|_{s=1} \\ &= \alpha f(x). \end{aligned}$$

(2) \Rightarrow (1) Für $t > 0$ und festes $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ sei $g(t) := t^{-\alpha} f(tx)$. Dann gilt

$$\begin{aligned} g'(t) &= -\alpha t^{-\alpha-1} f(tx) + t^{-\alpha} Df(tx)x \\ &= -\alpha t^{-\alpha-1} f(tx) + t^{-\alpha-1} Df(tx)(tx) \\ &\stackrel{\text{Vor. in (2)}}{=} -\alpha t^{-\alpha-1} f(tx) + t^{-\alpha-1} \alpha f(tx) \\ &= 0. \\ \Rightarrow g &\equiv \text{const.} \end{aligned}$$

Aus $g(1) = f(x)$ folgt $g \equiv f(x)$, also $t^{-\alpha} f(tx) = f(x)$ und somit $f(tx) = t^\alpha f(x)$.

Aufgabe 2 (Ableitung der Determinante)

a) Begründen Sie, dass die Funktion $f : \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}$, $f(A) = \det(A)$, differenzierbar ist und zeigen Sie für die Ableitung

$$Df(\mathbb{E}_n)H = \text{tr}(H) \quad \text{für alle } H \in \mathbb{R}^{n \times n}.$$

- b) Zeigen Sie, dass die Ableitung der Funktion f aus Teil a) an einer beliebigen Stelle A mit $\det(A) \neq 0$ wie folgt gegeben ist:

$$Df(A)H = \det(A) \operatorname{tr}(A^{-1}H) \text{ für alle } H \in \mathbb{R}^{n \times n}.$$

Hinweis: Indem man die Spalten einer Matrix untereinander schreibt, kann man $\mathbb{R}^{n \times n}$ mit \mathbb{R}^{n^2} identifizieren. Es gilt $\det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} a_{1\sigma(1)} \cdot \dots \cdot a_{n\sigma(n)} \operatorname{sign}(\sigma)$ und es ist $\operatorname{tr}(B) := \sum_{i=1}^n b_{ii}$ für $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Für Teil b) beachte man $\det(A + tH) = \det(A) \det(A^{-1}(A + tH))$ und verwende a).

Lösung:

a) Sei $X = \begin{pmatrix} x_{11} & \cdots & x_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{n1} & \cdots & x_{nn} \end{pmatrix}.$

Dann ist die Ableitung $\partial_{x_{ij}}$ (nach der Variablen x_{ij}) von \det gegeben durch

$$\begin{aligned} (\partial_{x_{ij}} \det)(X) &= \partial_{x_{ij}} \left(\sum_{\sigma \in S_n} x_{1\sigma(1)} \cdot \dots \cdot x_{n\sigma(n)} \operatorname{sign}(\sigma) \right) \\ &= \partial_{x_{ij}} \left(\sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma(i)=j}} x_{1\sigma(1)} \cdot \dots \cdot x_{n\sigma(n)} \operatorname{sign}(\sigma) \right) \\ &= \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma(i)=j}} x_{1\sigma(1)} \cdot \dots \cdot \hat{x}_{i\sigma(i)} \cdot \dots \cdot x_{n\sigma(n)} \operatorname{sign}(\sigma), \end{aligned}$$

wobei $\hat{x}_{i\sigma(i)}$ im Produkt ausgelassen wird.

Insbesondere existieren alle partielle Ableitungen und sind stetig. Es folgt, dass $f = \det$ differenzierbar ist.

Mit dem Skalarprodukt $\langle A, B \rangle = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} b_{ij}$ für $A = (a_{ij})_{1 \leq i,j \leq n}$, $B = (b_{ij})_{1 \leq i,j \leq n}$ gilt nach Vorlesung

$$Df(\mathbb{E}_n)H = \langle \operatorname{grad} f(\mathbb{E}_n), H \rangle$$

mit

$$\operatorname{grad} f(X) := \begin{pmatrix} \partial_{x_{11}} f(X) & \cdots & \partial_{x_{1n}} f(X) \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_{x_{n1}} f(X) & \cdots & \partial_{x_{nn}} f(X) \end{pmatrix}$$

(alternativ: Spalten untereinander schreiben und Standardgradienten und -skalarprodukt verwenden).

Wegen $(\partial_{x_{ij}} \det)(\mathbb{E}_n) = \sum_{\substack{\sigma=\text{Id} \\ \sigma(i)=j}} x_{1\sigma(1)} \cdot \dots \cdot \hat{x}_{i\sigma(i)} \cdot \dots \cdot x_{n\sigma(n)} \text{sign}(\sigma) = \delta_{ij}$ (wobei hier $(x_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} = \mathbb{E}_n$) folgt

$$Df(\mathbb{E}_n)H = \langle \text{grad } f(\mathbb{E}_n), H \rangle = \langle \mathbb{E}_n, H \rangle = \text{tr}(H).$$

b)

$$\begin{aligned} Df(A)H &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\det(A + tH) - \det(A)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\det(A) \det(A^{-1}(A + tH)) - \det(A)}{t} \\ &= \det(A) \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\det(\mathbb{E}_n + tA^{-1}H) - \det(\mathbb{E}_n)}{t} \\ &= \det(A) Df(\mathbb{E}_n) A^{-1}H \\ &\stackrel{a)}{=} \det(A) \text{tr}(A^{-1}H). \end{aligned}$$

Aufgabe 3

Gegeben sei die Funktion

$$\begin{aligned} f: \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R}, \\ f(x, y) &= \frac{1}{2}(\cos x \sin y - \sin x \cos y + \sin x - \sin y). \end{aligned}$$

Bestimmen und klassifizieren Sie alle lokalen Extrema von f .

Hinweis: Die Abbildung f ist in beide Koordinatenrichtungen 2π -periodisch. Es ist daher ausreichend, alle lokalen Extrema auf $[0, 2\pi) \times [0, 2\pi)$ zu bestimmen.

Lösung:

Die kritischen Stellen ergeben sich aus den Gleichungen

$$\begin{aligned} 2\partial_1 f(x, y) &= -\sin x \sin y - \cos x \cos y + \cos x = 0 \\ 2\partial_2 f(x, y) &= \cos x \cos y + \sin x \sin y - \cos y = 0, \end{aligned}$$

d.h. aus

$$\begin{aligned} \cos x - \cos(x - y) &= 0 \\ -\cos y + \cos(x - y) &= 0. \end{aligned}$$

Man erhält auf $[0, 2\pi) \times [0, 2\pi)$ drei kritische Stellen:

$$(0, 0), \left(\frac{2\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}\right), \left(\frac{4\pi}{3}, \frac{2\pi}{3}\right).$$

Die Hesse-Matrix von $2f$ ist

$$\begin{pmatrix} \sin(x - y) - \sin x & -\sin(x - y) \\ -\sin(x - y) & \sin(x - y) + \sin y \end{pmatrix}$$

Für die kritischen Stellen $(\frac{2\pi}{3}, \frac{4\pi}{3})$ bzw. $(\frac{4\pi}{3}, \frac{2\pi}{3})$ ergeben sich die Hesse-Matrizen

$$\begin{pmatrix} -\sqrt{3} & \frac{1}{2}\sqrt{3} \\ \frac{1}{2}\sqrt{3} & -\sqrt{3} \end{pmatrix} \text{ bzw. } \begin{pmatrix} \sqrt{3} & \frac{1}{2}\sqrt{3} \\ \frac{1}{2}\sqrt{3} & \sqrt{3} \end{pmatrix},$$

d.h. f hat dort ein lokales Maximum bzw. ein lokales Minimum (eine kurze Rechnung zeigt: alle Eigenwerte der ersten Matrix sind negativ, also ist sie negativ definit; umgekehrt für die zweite Matrix).

Es bleibt der Punkt $(0,0)$ zu untersuchen. Die Hessematrix ist die Nullmatrix, so dass hieraus keine Rückschlüsse über die Existenz eines lokalen Extremums möglich sind. Wir argumentieren daher wie folgt:

In jeder offenen Umgebung $U \subset \mathbb{R}^2$ von 0 gibt es ein $\xi \in U$ mit $f(\xi) \neq 0$ (denn ansonsten wäre $f \equiv 0$ auf U und jeder Punkt auf U wäre kritisch). Da die Funktion ungerade ist, ist $f(-\xi) = -f(\xi)$. Damit gilt $f(0) = 0$ und f nimmt in jeder offenen Umgebung von 0 sowohl positive, als auch negative Werte an. Damit ist 0 keine Extremalstelle.

Aufgabe 4

Bestimmen Sie jeweils alle Stellen lokaler Extrema der Funktion $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, und entscheiden Sie, ob es sich dabei um Maxima oder Minima handelt.

- a) $f(x, y) = xy + x - 2y - 2$
- b) $f(x, y) = 2x^3 - 3xy + 2y^3 - 3$
- c) $f(x, y) = (2x + 2y + 3)e^{-x^2 - y^2}$

Lösung:

- a) Es gilt $\text{grad } f(x, y) = (y + 1, x - 2)^t \stackrel{!}{=} (0, 0)^t$ genau dann, wenn $(x, y) = (2, -1)$ ist. Somit ist $(2, -1)$ der einzige kritische Punkt von f . Die Hessematrix $H_f(2, -1) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ hat die Eigenwerte 1 und -1 , ist also indefinit. Damit besitzt f in $(2, -1)$ einen Sattelpunkt.
- b) Der Gradient von f lautet $\text{grad } f(x, y) = (6x^2 - 3y, -3x + 6y^2)^t$. Die erste Komponente ist $= 0$ genau dann, wenn $y = 2x^2$ ist. In diesem Fall ergibt sich für die zweite Komponente $-3x + 24x^4 = 3x(8x^3 - 1)$. Die kritischen Punkte sind also $(0, 0)$ und $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$.

Die Hessematrix von f ist gegeben durch $H_f(x, y) = \begin{pmatrix} 12x & -3 \\ -3 & 12y \end{pmatrix}$.

Da $H_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & -3 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}$ die Eigenwerte -3 und 3 besitzt, ist $H_f(0, 0)$ indefinit. Deshalb ist $(0, 0)$ ein Sattelpunkt.

Da $H_f(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) = \begin{pmatrix} 6 & -3 \\ -3 & 6 \end{pmatrix}$ die Eigenwerte 3 und 9 besitzt, ist $H_f(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ positiv definit. Somit hat f in $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ ein lokales Minimum.

c) Wir bestimmen zunächst die kritischen Punkte von f . Es gilt

$$\partial_1 f(x, y) = 2e^{-x^2-y^2} + (2x + 2y + 3)e^{-x^2-y^2}(-2x) = (-4x^2 - 4xy - 6x + 2)e^{-x^2-y^2}.$$

Wegen $f(x, y) = f(y, x)$ ergibt sich daraus

$$\partial_2 f(x, y) = \partial_1 f(y, x) = (-4y^2 - 4xy - 6y + 2)e^{-x^2-y^2}.$$

Kritische Punkte von f sind solche mit $\text{grad } f(x, y) = 0$, also mit

$$-4x^2 - 4xy - 6x + 2 = 0 \quad \text{und} \quad -4y^2 - 4xy - 6y + 2 = 0. \quad (*)$$

Wir ziehen die erste von der zweiten Gleichung ab und erhalten

$$4(x^2 - y^2) + 6(x - y) = 0, \quad \text{also} \quad (x - y)(4(x + y) + 6) = 0.$$

Dies ist gleichbedeutend mit $x - y = 0$ oder $4(x + y) + 6 = 0$. Im ersten Fall, also für $x = y$, folgt aus (*) die Gleichung

$$-8x^2 - 6x + 2 = 0, \quad \text{also} \quad x^2 + \frac{3}{4}x - \frac{1}{4} = 0.$$

Diese hat die zwei Lösungen $x_{1,2} = -\frac{3}{8} \pm (\frac{9}{64} + \frac{1}{4})^{1/2}$, d. h. $x_1 = \frac{1}{4}$ und $x_2 = -1$.

Im zweiten Fall (für $y = -x - \frac{3}{2}$) wird die erste Gleichung in (*) zu

$$-4x^2 - 4x(-x - \frac{3}{2}) - 6x + 2 = 0, \quad \text{also} \quad 2 = 0.$$

Es gibt folglich genau zwei kritische Punkte: $(-1, -1)$ und $(\frac{1}{4}, \frac{1}{4})$.

Nur dort können lokale Extrema von f sein, doch ob tatsächlich Extrema vorliegen, müssen wir noch untersuchen. Dazu betrachten wir die Hessematrix von f . Es gilt

$$\begin{aligned} \partial_1^2 f(x, y) &= (-8x - 4y - 6)e^{-x^2-y^2} - 2x(-4x^2 - 4xy - 6x + 2)e^{-x^2-y^2} \\ &= (8x^3 + 8x^2y + 12x^2 - 12x - 4y - 6)e^{-x^2-y^2}, \\ \partial_2^2 f(x, y) &= (8y^3 + 8xy^2 + 12y^2 - 4x - 12y - 6)e^{-x^2-y^2}, \\ \partial_{12}^2 f(x, y) &= -4xe^{-x^2-y^2} - 2y(-4x^2 - 4xy - 6x + 2)e^{-x^2-y^2} \\ &= (8x^2y + 8xy^2 + 12xy - 4x - 4y)e^{-x^2-y^2}. \end{aligned}$$

Folglich ist

$$H_f(-1, -1) = \begin{pmatrix} \partial_1^2 f(-1, -1) & \partial_{12}^2 f(-1, -1) \\ \partial_{12}^2 f(-1, -1) & \partial_2^2 f(-1, -1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6e^{-2} & 4e^{-2} \\ 4e^{-2} & 6e^{-2} \end{pmatrix} = 2e^{-2} \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Diese Matrix besitzt nur positive Eigenwerte, ist also positiv definit. Somit besitzt f im Punkt $(-1, -1)$ ein lokales Minimum. Weiter ist

$$H_f(\frac{1}{4}, \frac{1}{4}) = \begin{pmatrix} -9e^{-1/8} & -e^{-1/8} \\ -e^{-1/8} & -9e^{-1/8} \end{pmatrix} = -e^{-1/8} \begin{pmatrix} 9 & 1 \\ 1 & 9 \end{pmatrix}.$$

Diese Matrix besitzt nur negative Eigenwerte, ist also negativ definit. Im Punkt $(\frac{1}{4}, \frac{1}{4})$ hat f daher ein lokales Maximum.

Aufgabe 5

Gegeben sei die Funktion $f(x, y) = 12x^4 - 7x^2y + y^2$.

- Berechnen Sie alle kritischen Punkte von f .
- Überprüfen Sie mit Hilfe der Hessematrix von f , ob die kritischen Punkte auch Extremstellen von f sind.
- Zeigen Sie, dass f längs jeder Geraden durch Null ein Minimum im Nullpunkt besitzt.
- Besitzt f auch längs jeder Parabel $y = ax^2$ mit $a \in \mathbb{R}$ ein Minimum im Ursprung?

Lösung:

- Für einen kritischen Punkt muss gelten $\text{grad}f(x, y) = (2x(24x^2 - 7y), -7x^2 + 2y)^t \stackrel{!}{=} (0, 0)^t$. Aus der ersten Gleichung folgt $x = 0$ oder $24x^2 - 7y = 0$. Der Fall $x = 0$ führt zu $y = 0$, und wir erhalten den kritischen Punkt $(x_0, y_0) = (0, 0)$. Aus $24x^2 - 7y = 0$ folgt $2y = \frac{48}{7}x^2$ und dies in die zweite Gleichung eingesetzt ergibt $-7x^2 + \frac{48}{7}x^2 = 0$, also wieder $x = 0$. Einziger kritischer Punkt ist somit $(0, 0)$.
- Es gilt $H_f(x, y) = \begin{pmatrix} 144x^2 - 14y & -14x \\ -14x & 2 \end{pmatrix}$ und folglich $H_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$. Die Matrix $H_f(0, 0)$ hat die Eigenwerte 0 und 2, ist also positiv semidefinit. Somit können wir hier allein mit der Hessematrix keine Aussage treffen, ob in $(0, 0)$ ein lokales Extremum vorliegt; dies werden wir in Teil d) dieser Aufgabe können.
- Auf der Geraden $x = 0$ wird die Funktion beschrieben durch

$$g(y) := f(0, y) = y^2.$$

Für $y = 0$ besitzt g ein striktes lokales Minimum. Auf der Gerade $y = 0$ wird die Funktion beschrieben durch

$$\tilde{g}(x) := f(x, 0) = 12x^4.$$

Für $x = 0$ besitzt auch \tilde{g} ein striktes lokales Minimum.

Alle anderen Ursprungsgeraden können durch $y = ax$ mit $a \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ dargestellt werden, und die Funktion wird dann durch

$$h(x) := f(x, ax) = 12x^4 - 7ax^3 + a^2x^2$$

beschrieben. Wir erhalten

$$h'(x) = 48x^3 - 21ax^2 + 2a^2x, \quad \text{also } h'(0) = 0$$

sowie

$$h''(x) = 144x^2 - 42ax + 2a^2, \quad \text{d.h. } h''(0) = 2a^2 > 0.$$

Somit besitzt h in $x = 0$ ein striktes lokales Minimum.

d) Auf der Parabel $y = ax^2$ hat die Funktion die Gestalt

$$p(x) := f(x, ax^2) = 12x^4 - 7ax^4 + a^2x^4 = x^4(a^2 - 7a + 12) = x^4(a - 3)(a - 4).$$

Damit ist $p(x) = bx^4$, wobei $b := (a - 3)(a - 4)$.

Für $a \in (3, 4)$ ist $b < 0$ und in $x = 0$ liegt ein striktes Maximum vor. Für $a \notin [3, 4]$ ist $b > 0$ und in $x = 0$ liegt ein striktes Minimum vor. Für $a \in \{3, 4\}$ ist $b = 0$, also $p(x) \equiv 0$ und in $x = 0$ liegt lokales (nicht-striktes) Minimum und Maximum vor.

Bei dem kritischen Punkt $(0, 0)$ handelt es sich also um einen Sattelpunkt.

Aufgabe 6

Sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = \frac{x-y}{x+y}$. Bestimmen Sie das Taylorpolynom erster Ordnung im Punkt $(1, 1)$ und das zugehörige Restglied.

Lösung:

Es ist $f(1, 1) = 0$, und die partiellen Ableitungen der Funktion lauten

$$\begin{aligned} D^{(1,0)}f(x, y) &= \frac{2y}{(x+y)^2} & D^{(0,1)}f(x, y) &= -\frac{2x}{(x+y)^2} \\ D^{(2,0)}f(x, y) &= -\frac{4y}{(x+y)^3} & D^{(1,1)}f(x, y) &= \frac{2(x-y)}{(x+y)^3} & D^{(0,2)}f(x, y) &= \frac{4x}{(x+y)^3}. \end{aligned}$$

Das Taylorpolynom erster Ordnung ist somit

$$\begin{aligned} P_1(x, y) &= f(1, 1) + D^{(1,0)}f(1, 1)((x, y) - (1, 1))^{(1,0)} + D^{(0,1)}f(1, 1)((x, y) - (1, 1))^{(0,1)} \\ &= \frac{1}{2}(x-1) - \frac{1}{2}(y-1) = \frac{1}{2}(x-y). \end{aligned}$$

Das Restglied lautet in Lagrangedarstellung mit Zwischenpunkt (ξ, η)

$$\begin{aligned} R_1(x, y) &= \frac{D^{(2,0)}f(\xi, \eta)}{2!0!}((x, y) - (1, 1))^{(2,0)} + \frac{D^{(1,1)}f(\xi, \eta)}{1!1!}((x, y) - (1, 1))^{(1,1)} \\ &\quad + \frac{D^{(0,2)}f(\xi, \eta)}{0!2!}((x, y) - (1, 1))^{(0,2)} \\ &= \frac{2}{(\xi + \eta)^3}(-\eta(x-1)^2 + (\xi - \eta)(x-1)(y-1) + \xi(y-1)^2). \end{aligned}$$