

## Höhere Mathematik II für die Fachrichtung Physik

### Lösungsvorschläge zum 13. Übungsblatt

#### Aufgabe 76:

(a) Mit Hilfe der Zylinderkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned}
 \int_A (x^2 + y^2)^2 e^{2(1-z)} d(x,y,z) &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^{1-z} \rho^4 e^{2(1-z)} \rho d\rho d\varphi dz \\
 &= 2\pi \int_0^1 e^{2(1-z)} \left[ \frac{\rho^6}{6} \right]_{\rho=0}^{\rho=1-z} dz = \frac{\pi}{3} \int_0^1 e^{2(1-z)} (1-z)^6 dz \\
 &\stackrel{x=1-z}{=} \frac{\pi}{3} \int_0^1 e^{2x^7} x^6 dx = \frac{\pi}{3} \cdot \frac{1}{14} \cdot [e^{2x^7}]_{x=0}^{x=1} = \frac{\pi}{42} (e^2 - 1)
 \end{aligned}$$

(b) Es gilt nach dem Satz von Fubini:

$$\begin{aligned}
 \int_B \sin(z) d(x,y,z) &= \int_0^1 \int_0^{1-x} \int_0^{\frac{1-x-y}{2}} \sin(z) dz dy dx = - \int_0^1 \int_0^{1-x} [\cos(z)]_{z=0}^{z=\frac{1-x-y}{2}} dy dx \\
 &= \int_0^1 \int_0^{1-x} 1 - \cos\left(\frac{1-x-y}{2}\right) dy dx = \int_0^1 (1-x) + 2 \left[ \sin\left(\frac{1-x-y}{2}\right) \right]_{y=0}^{y=1-x} dx \\
 &= \int_0^1 (1-x) - 2 \sin\left(\frac{1-x}{2}\right) dx = \frac{1}{2} - 4 \left[ \cos\left(\frac{1-x}{2}\right) \right]_{x=0}^{x=1} = -\frac{7}{2} + 4 \cos\left(\frac{1}{2}\right)
 \end{aligned}$$

(c) Mit Hilfe der Zylinderkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned}
 \int_A xyz d(x,y,z) &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^1 \rho \cos(\varphi) \rho \sin(\varphi) z \rho d\rho d\varphi dz = \int_0^1 z dz \cdot \int_0^{2\pi} \cos(\varphi) \sin(\varphi) d\varphi \cdot \int_0^1 \rho^3 d\rho \\
 &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} [\sin^2(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} \cdot \frac{1}{4} = 0
 \end{aligned}$$

(d) Mit Hilfe der Zylinderkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned}
 \int_B z(x^3 + xy^2) d(x,y,z) &= \int_{-\pi}^{\pi} z \int_1^2 \rho^3 \left( \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} \cos(\varphi) d\varphi + \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{5\pi}{4}} \cos(\varphi) d\varphi \right) \rho d\rho dz \\
 &= 0 \cdot \frac{7}{5} \cdot (\sqrt{2} - \sqrt{2}) = 0
 \end{aligned}$$

#### Aufgabe 77:

(a) Es gilt nach dem Satz von Fubini:

$$\begin{aligned}
 \int_0^1 \int_y^1 e^{x^2} dx dy &= \int_{\mathbb{R}^2} e^{x^2} \mathbb{I}_{\{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq x \leq 1\}}(x,y) d(x,y) = \int_0^1 \int_0^x e^{x^2} dy dx = \int_0^1 x e^{x^2} dx \\
 &= \frac{1}{2} [e^{x^2}]_{x=0}^{x=1} = \frac{e-1}{2}
 \end{aligned}$$

(b) Es ist:

$$\begin{aligned}
B &:= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1, y \leq x \leq y^2 + 1\} \\
&= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : ((0 \leq x \leq 1) \vee (x > 1)) \wedge (0 \leq y \leq 1) \wedge (y \leq x \leq y^2 + 1)\} \\
&= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : ((0 \leq y \leq x \leq 1) \vee ((1 < x \leq 2) \wedge (\sqrt{x-1} < y \leq 1)))\} \\
&= \underbrace{\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq x \leq 1\}}_{=B_1} \cup \underbrace{\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : (1 < x \leq 2) \wedge (\sqrt{x-1} < y \leq 1)\}}_{=B_2}
\end{aligned}$$

Ferner ist  $B_1 \cap B_2 = \emptyset$ . Es folgt mit dem Satz von Fubini:

$$\begin{aligned}
\int_0^1 \int_y^{y^2+1} x^2 y dx dy &= \int_B x^2 y d(x, y) = \int_{B_1} x^2 y d(x, y) + \int_{B_2} x^2 y d(x, y) \\
&= \int_0^1 \int_0^x x^2 y dy dx + \int_1^2 \int_{\sqrt{x-1}}^1 x^2 y dy dx = \int_0^1 \frac{x^4}{2} dx + \int_1^2 x^2 \frac{1-(x-1)}{2} dx \\
&= \frac{1}{10} + \left[ \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{8} \right]_{x=1}^{x=2} = \frac{1}{10} + \frac{8}{3} + \frac{1}{8} - \frac{1}{3} - 2 = \frac{67}{120}
\end{aligned}$$

### Aufgabe 78:

Wir machen eine Fallunterscheidung nach der Dimension  $n$ :

- $n = 2$ : Mit Hilfe der Polarkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned}
\int_{\mathbb{R}^n \setminus K(\vec{0}, R)} \|\vec{x}\|^\alpha d\vec{x} &= \int_R^\infty \int_0^{2\pi} \rho^\alpha \rho d\varphi d\rho = 2\pi \int_R^\infty \rho^{\alpha+1} d\rho \\
&= \begin{cases} \frac{2\pi}{\alpha+2} [\rho^{\alpha+2}]_{\rho=R}^\infty & \text{für } \alpha \neq -2, \\ 2\pi [\log(\rho)]_{\rho=R}^\infty & \text{für } \alpha = -2 \end{cases} \\
&= \begin{cases} -\frac{2\pi}{\alpha+2} R^{\alpha+2} & \text{für } \alpha < -2, \\ \infty & \text{für } \alpha \geq -2 \end{cases}
\end{aligned}$$

- $n = 3$ : Mit Hilfe der Kugelkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned}
\int_{\mathbb{R}^n \setminus K(\vec{0}, R)} \|\vec{x}\|^\alpha d\vec{x} &= \int_R^\infty \int_0^{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \rho^\alpha \rho^2 \cos(\theta) d\theta d\varphi d\rho = 4\pi \int_R^\infty \rho^{\alpha+2} d\rho \\
&= \begin{cases} \frac{4\pi}{\alpha+3} [\rho^{\alpha+3}]_{\rho=R}^\infty & \text{für } \alpha \neq -3, \\ 4\pi [\log(\rho)]_{\rho=R}^\infty & \text{für } \alpha = -3 \end{cases} \\
&= \begin{cases} -\frac{4\pi}{\alpha+3} R^{\alpha+3} & \text{für } \alpha < -3, \\ \infty & \text{für } \alpha \geq -3 \end{cases}
\end{aligned}$$

### Aufgabe 79:

- (a) Seien  $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3 : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2$  definiert durch

$$\gamma_1(t) = (0, t), \quad \gamma_2(t) = (1-t, t), \quad \gamma_3(t) = (0, 1-t)$$

für alle  $t \in [0, 1]$ . Dann ist  $\gamma = \gamma_1 + \gamma_2 + \gamma_3$  eine doppelpunktfreie Parameterisierung von

$\partial D$ . Dabei liegt  $D$  immer „links von  $\gamma$ “. Es gilt nach Definition des Kurvenintegrals:

$$\begin{aligned}\int_{\partial D} f \cdot d\vec{s} &= \int_0^1 f(\gamma_1(t)) \cdot \dot{\gamma}_1(t) dt + \int_0^1 f(\gamma_2(t)) \cdot \dot{\gamma}_2(t) dt + \int_0^1 f(\gamma_3(t)) \cdot \dot{\gamma}_3(t) dt \\ &= \int_0^1 [(t^2)] + [-((1-t)^2 + (1-t)t) + ((1-t)^2 t - t^2)] + [(1-t)^2] dt \\ &= \int_0^1 -(1-t)t + (1-t)^2 t dt = \int_0^1 (1-t)t(1-t-1) dt \\ &= \int_0^1 t^3 - t^2 dt = \frac{1}{4} - \frac{1}{3} = -\frac{1}{12}\end{aligned}$$

(b) Es gilt nach dem Gaußschen Integralsatz im  $\mathbb{R}^2$ :

$$\begin{aligned}\int_{\partial D} f \cdot d\vec{s} &= \int_D \frac{\partial f_2}{\partial x}(x, y) - \frac{\partial f_1}{\partial y}(x, y) d(x, y) \stackrel{\text{Fubini}}{=} \int_0^1 \int_0^{1-x} 2xy - x dy dx \\ &= \int_0^1 x(1-x)^2 - x(1-x) dx = \int_0^1 x(1-x)(1-x-1) dx = - \int_0^1 x^2(1-x) dx \\ &= \int_0^1 x^3 - x^2 dx = \frac{1}{4} - \frac{1}{3} = -\frac{1}{12}\end{aligned}$$

### Aufgabe 80:

(a) Da  $B$  invariant ist unter Vertauschungen von  $x, y$  und  $z$  gilt:

$$\int_B (xy + yz + zx) d(x, y, z) = 3 \int_B xy d(x, y, z)$$

Mit Hilfe der Kugelkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned}3 \int_B xy d(x, y, z) &= 3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^1 r \cos(\varphi) \cos(\theta) r \sin(\varphi) \cos(\theta) r^2 \cos(\theta) dr d\varphi d\theta \\ &= \frac{3}{5} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(\varphi) \cos(\varphi) \cos(\theta) r^3 dr d\varphi d\theta \\ &= \frac{3}{5} \left[ \frac{1}{2} \sin^2(\varphi) \right]_{\varphi=0}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \sin^2(\theta)) \cos(\theta) d\theta \\ &= \frac{3}{10} [\sin(\theta) - \frac{1}{3} \sin^3(\theta)]_{\theta=0}^{\frac{\pi}{2}} = \frac{1}{5}\end{aligned}$$

(b) Sei  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definiert durch  $F(x, y, z) = (xyz, xyz, xyz)$  für alle  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ . Wir beobachten

$$\nabla \cdot F(x, y, z) = yz + xz + xy$$

für alle  $x, y, z \in \mathbb{R}$ . Ferner ist  $\partial B = A_1 \cup A_2 \cup A_3 \cup A_4$  mit

$$\begin{aligned}A_1 &= \{(0, y, z) : y, z \geq 0, y^2 + z^2 \leq 1\}, \\ A_2 &= \{(x, 0, z) : x, z \geq 0, x^2 + z^2 \leq 1\}, \\ A_3 &= \{(x, y, 0) : x, y \geq 0, x^2 + y^2 \leq 1\}, \\ A_4 &= \{(x, y, z) : x, y, z > 0, x^2 + y^2 + z^2 = 1\}.\end{aligned}$$

Da  $F(x, y, z) = \vec{0}$  für jedes  $(x, y, z) \in A_1 \cup A_2 \cup A_3$  ausfällt, gilt nach dem Gaußschen Integralsatz:

$$\begin{aligned}\int_B (xy + yz + zx) d(x, y, z) &= \int_B \nabla \cdot F(x, y, z) d(x, y, z) = \int_{\partial B} F \cdot N(x, y, z) da \\ &= \int_{A_4} F \cdot N(x, y, z) da\end{aligned}$$

Auf  $A_4$  ist der äußere Normalenvektor durch

$$N(x, y, z) = (x, y, z)$$

für alle  $(x, y, z) \in A_4$  gegeben. Da  $A_4$  invariant unter Vertauschungen von  $x, y$  und  $z$  ist, gilt:

$$\int_{A_4} F \cdot N(x, y, z) da = \int_{A_4} x^2yz + xy^2z + xyz^2 da = 3 \int_{A_4} x^2yz da$$

Es folgt mit Hilfe der sphärischen Koordinaten:

$$\begin{aligned} 3 \int_{A_4} x^2yz da &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2(\varphi) \cos^2(\theta) \sin(\varphi) \cos(\theta) \sin(\theta) \cos(\theta) d\varphi d\theta \\ &= 3 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2(\varphi) \sin(\varphi) \cos^4(\theta) \sin(\theta) d\varphi d\theta \\ &= [\cos^3(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=\frac{\pi}{2}} \cdot \frac{1}{5} [\cos^5(\theta)]_{\theta=0}^{\theta=\frac{\pi}{2}} = \frac{1}{5} \end{aligned}$$

### Aufgabe 81:

(a) Durch Einführung von Polarkoordinaten folgt:

$$A(D) = \int_D 1 d\vec{x} = \int_{\alpha}^{\beta} \int_0^{r(\varphi)} 1 \rho d\rho d\varphi = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} r^2(\varphi) d\varphi$$

□

(b) Es gilt nach dem Gaußschen Integralsatz:

$$V(G) = \int_G 1 d\vec{x} = \frac{1}{3} \int_G (\underbrace{\nabla \cdot \vec{x}}_{=3}) d\vec{x} \stackrel{\text{Gauß}}{=} \frac{1}{3} \int_{\partial G} \vec{x} \cdot \vec{n}(\vec{x}) da(\vec{x})$$

□

### Aufgabe 82:

(a) Eine positiv orientierte Parameterisierung  $\gamma : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$  von  $\partial Z$  ist durch

$$\gamma(\varphi) = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ 1 - \cos(\varphi) - \sin(\varphi) \end{pmatrix}$$

für alle  $\varphi \in [0, 2\pi]$  gegeben. Entsprechend ist

$$\gamma'(\varphi) = \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \\ \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) - \cos(\varphi) \end{pmatrix}$$

für alle  $\varphi \in [0, 2\pi]$ . Damit gilt für das gesuchte Integral:

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} (-y^3, x^3, -z^3) \cdot d\vec{s} &= \int_0^{2\pi} (-\sin^3(\varphi), \cos^3(\varphi), -(1 - \cos(\varphi) - \sin(\varphi))^3) \cdot \\ &\quad (-\sin(\varphi), \cos(\varphi), \sin(\varphi) - \cos(\varphi)) d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} \sin^4(\varphi) + \cos^4(\varphi) - (\sin(\varphi) - \cos(\varphi))(1 - \cos(\varphi) - \sin(\varphi))^3 d\varphi \\ &= 2 \int_0^{2\pi} \sin^4(\varphi) d\varphi - \frac{1}{4} [(1 - \cos(\varphi) - \sin(\varphi))^4]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} \\ &\stackrel{\text{vgl. A. 5}}{=} 2 \left[ \frac{3}{8} \varphi - \cos(\varphi) \left( \frac{\sin^3(\varphi)}{4} + \frac{3 \sin(\varphi)}{8} \right) \right]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} = \frac{3}{2}\pi \end{aligned}$$

- (b) Eine reguläre Parameterisierung  $\Phi : (0, 1) \times (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^3$  der Fläche  $M = E \cap Z$  (bis auf die  $\sigma$ -Nullmenge  $N = \{(x, y, z) \in M : x \geq 0, y = 0\}$ ) ist durch

$$\Phi(r, \varphi) = \begin{pmatrix} r \cos(\varphi) \\ r \sin(\varphi) \\ 1 - r(\cos(\varphi) + \sin(\varphi)) \end{pmatrix}$$

für alle  $r \in (0, 1)$  und alle  $\varphi \in (0, 2\pi)$  gegeben. Wir berechnen vorbereitend das vektorielle Oberflächenelement (vgl. Abschnitt 21.8 des Skriptes)

$$\begin{aligned} \vec{n} da((r, \varphi)) &= \left( \frac{\partial \Phi}{\partial r} \times \frac{\partial \Phi}{\partial \varphi} \right) (r, \varphi) d(r, \varphi) \\ &= \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ -\cos(\varphi) - \sin(\varphi) \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -r \sin(\varphi) \\ r \cos(\varphi) \\ r(\sin(\varphi) - \cos(\varphi)) \end{pmatrix} d(r, \varphi) \\ &= r \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} d(r, \varphi) \end{aligned}$$

für alle  $(r, \varphi) \in (0, 1) \times (0, 2\pi)$ . Als letzte Vorbereitung berechnen wir

$$\nabla \times \begin{pmatrix} -y^3 \\ x^3 \\ -z^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3x^2 + 3y^2 \end{pmatrix}$$

für alle  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ . Es folgt mit dem Satz von Stokes:

$$\int_{\gamma} (-y^3, x^3, -z^3) \cdot d\vec{s} \stackrel{\text{Satz von Stokes}}{=} \int_M \nabla \times \begin{pmatrix} -y^3 \\ x^3 \\ -z^3 \end{pmatrix} \cdot \vec{n}(\vec{x}) da(\vec{x}) = 3 \int_0^1 \int_0^{2\pi} r^3 d\varphi dr = \frac{3}{2}\pi$$

### Aufgabe 83:

- (a) Eine reguläre Parameterisierung  $\Phi : (0, 2\pi) \times (0, \frac{\pi}{2}) \rightarrow \mathbb{R}^3$  (bis auf die  $\sigma$ -Nullmenge  $N = \{(0, 0, 1)\}$ ) der Fläche  $M$  ist durch

$$\Phi(\varphi, \theta) = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ \sin(\varphi) \cos(\theta) \\ \sin(\theta) \end{pmatrix}$$

für alle  $\varphi \in (0, 2\pi)$  und alle  $\theta \in (0, \frac{\pi}{2})$  gegeben. Wir berechnen vorbereitend das vektorielle Oberflächenelement

$$\begin{aligned} \vec{n} da((\varphi, \theta)) &= \left( \frac{\partial \Phi}{\partial \varphi} \times \frac{\partial \Phi}{\partial \theta} \right) (\varphi, \theta) d(\varphi, \theta) \\ &= \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \cos(\theta) \\ \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -\cos(\varphi) \sin(\theta) \\ -\sin(\varphi) \sin(\theta) \\ \cos(\theta) \end{pmatrix} d(\varphi, \theta) \\ &= \cos(\theta) \Phi(\varphi, \theta) d(\varphi, \theta) \end{aligned}$$

für alle  $(\varphi, \theta) \in (0, 2\pi) \times (0, \frac{\pi}{2})$ . Es gilt mit der Definition des Oberflächenintegrals:

$$\begin{aligned} \int_M f(\vec{x}) \cdot \vec{n}(\vec{x}) da(\vec{x}) &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} 1 \\ \cos(\varphi) \cos(\theta) \sin(\theta) \\ \cos(\varphi) \cos(\theta) \sin(\varphi) \cos(\theta) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ \sin(\varphi) \cos(\theta) \\ \sin(\theta) \end{pmatrix} \cos(\theta) d\varphi d\theta \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{2\pi} \cos^2(\theta) \cos(\varphi) + 2 \cos(\varphi) \sin(\varphi) \cos^3(\theta) \sin(\theta) d\theta d\varphi \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2(\theta) [-\sin(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} + \cos^3(\theta) \sin(\theta) [\sin^2(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} d\theta = 0 \end{aligned}$$

(b) Eine positiv orientierte Parameterisierung  $\gamma : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$  des Randes  $\partial M$  von  $M$  ist durch

$$\gamma(\varphi) = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}$$

für alle  $\varphi \in [0, 2\pi]$  gegeben. Es gilt

$$\gamma(\varphi)' = \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \\ \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}$$

für alle  $\varphi \in [0, 2\pi]$ . Ferner liefert die „Technik des scharfen Hinsehens“TM, dass für  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definiert durch  $F(x, y, z) = (\frac{xz^2}{2}, \frac{x^2y}{2}, y)$  für alle  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  die Gleichung

$$\nabla \times F = (1, xz, xy)$$

für alle  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  gilt. Es folgt mit dem Satz von Stokes:

$$\begin{aligned} \int_M f(\vec{x}) \cdot \vec{n}(\vec{x}) da(\vec{x}) &= \int_M (\nabla \times F(\vec{x})) \cdot \vec{n}(\vec{x}) da(\vec{x}) \\ &\stackrel{\text{Stokes}}{=} \int_{\gamma} F(\vec{x}) \cdot d\vec{s} \\ &= \int_0^{2\pi} \left( 0, \frac{\cos^2(\varphi) \sin(\varphi)}{2}, \sin(\varphi) \right) \cdot (-\sin(\varphi), \cos(\varphi), 0) d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} \frac{\cos^3(\varphi) \sin(\varphi)}{2} d\varphi \\ &= -\frac{1}{8} [\cos^4(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} = 0 \end{aligned}$$