

Höhere Mathematik II, Musterlösung

5. Übungsblatt

Aufgabe 25:

(a) Klar: f ist stetig in jedem $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ als Komposition stetiger Funktionen.

Sei $(x_k, y_k)_{k \in \mathbb{N}} \in (\mathbb{R}^2)^{\mathbb{N}}$ mit $\lim_{k \rightarrow \infty} (x_k, y_k) \rightarrow (0, 0)$ und $(x_k, y_k) \neq (0, 0)$ für alle $k \in \mathbb{N}$ beliebig. Dann gilt

$$|f(x_k, y_k)| = \left| \frac{x_k y_k^2}{x_k^2 + y_k^2} \right| \stackrel{\text{A.-G.-Mittel}}{\leq} |y_k| \frac{x_k^2 + y_k^2}{2(x_k^2 + y_k^2)} = \frac{|y_k|}{2} \rightarrow 0 = f(0, 0)$$

für $k \rightarrow \infty$. Damit ist f stetig in $(0, 0)$.

(b) Die Funktion g ist unstetig in $(0, 0)$, denn $(\frac{1}{k^2}, \frac{1}{k}) \rightarrow (0, 0)$ für $k \rightarrow \infty$, aber

$$g\left(\frac{1}{k^2}, \frac{1}{k}\right) = \frac{\frac{1}{k^4}}{\frac{1}{k^4} + \frac{1}{k^4}} = \frac{1}{2} \not\rightarrow 0 = g(0, 0)$$

für $k \rightarrow \infty$.

Sei $\varphi \in \mathbb{R}$ beliebig. Angenommen, $\cos(\varphi) = 0$. Dann ist $\sin(\varphi) \neq 0$ und

$$g(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) = \frac{r^3 \cos(\varphi) \sin^2(\varphi)}{r^2 \cos^2(\varphi) + r^4 \sin^4(\varphi)} = 0 \rightarrow 0 = g(0, 0)$$

für $r \rightarrow 0+$. Ist $\cos(\varphi) \neq 0$, so ist trotzdem

$$g(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) = \frac{r^3 \cos(\varphi) \sin^2(\varphi)}{r^2 \cos^2(\varphi) + r^4 \sin^4(\varphi)} = r \frac{\cos(\varphi) \sin^2(\varphi)}{\cos^2(\varphi) + r^2 \sin^4(\varphi)} \rightarrow 0 = g(0, 0)$$

für $r \rightarrow 0+$.

(c) Die Funktion h ist unstetig in $(0, 0)$, denn $(\frac{1}{k}, \frac{1}{k}) \rightarrow (0, 0)$ für $k \rightarrow \infty$, aber

$$h\left(\frac{1}{k}, \frac{1}{k}\right) = \frac{\frac{1}{k^4}}{\frac{1}{k^4}} = 1 \not\rightarrow 0 = h(0, 0)$$

für $k \rightarrow \infty$.

Sei $x \neq 0$. Dann gilt

$$h(x, y) = \frac{x^2 y^2}{x^2 y^2 + (x - y)^2} \rightarrow \frac{0}{0 + \underbrace{(x - 0)^2}_{>0}} = 0$$

für $y \rightarrow 0$. Ist $x = 0$, so ist $h(x, y) = 0 \rightarrow 0$ für $y \rightarrow 0$. Also gilt in der Tat $\lim_{x \rightarrow 0} \lim_{y \rightarrow 0} h(x, y) = h(0, 0) = 0$. Wegen $h(x, y) = h(y, x)$ für alle $x, y \in \mathbb{R}$ gilt auch $\lim_{y \rightarrow 0} \lim_{x \rightarrow 0} h(x, y) = h(0, 0) = 0$.

Aufgabe 26:

Es gilt

$$\dot{\gamma}(t) = \begin{pmatrix} -\sin(t) \\ \cos(t) \\ \frac{2}{\pi} \end{pmatrix} \quad \text{bzw.} \quad \|\dot{\gamma}(t)\| = \sqrt{\sin^2(t) + \cos^2(t) + \frac{4}{\pi^2}} = \sqrt{1 + \frac{4}{\pi^2}} \neq 0$$

für alle $t \in [0, 2\pi]$. Deshalb ist γ regulär. Ferner gilt:

$$\psi(t) := \int_0^t \|\dot{\gamma}(s)\| \, ds = \sqrt{1 + \frac{4}{\pi^2}} t$$

für alle $t \in [0, 2\pi]$. Es ist also $L(\gamma) = \psi(2\pi) = 2\sqrt{\pi^2 + 4}$. Die Parameterisierung nach Weglänge von γ ist durch

$$\gamma \circ \psi^{-1}(s) = \gamma \left(\frac{\pi}{\sqrt{4 + \pi^2}} s \right) = \begin{pmatrix} \cos \left(\frac{\pi}{\sqrt{4 + \pi^2}} s \right) \\ \sin \left(\frac{\pi}{\sqrt{4 + \pi^2}} s \right) \\ \frac{2}{\sqrt{4 + \pi^2}} s \end{pmatrix}$$

für alle $s \in [0, 2\sqrt{\pi^2 + 4}]$ gegeben.

Aufgabe 27:

Es gilt

$$\dot{\eta}(t) = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{1-t^2}} \\ 1 \\ -\frac{t}{\sqrt{1-t^2}} \end{pmatrix} \quad \text{bzw.} \quad \|\dot{\eta}(t)\| = \sqrt{\frac{1}{1-t^2} + 1 + \frac{t^2}{1-t^2}} = \sqrt{2} \frac{1}{\sqrt{1-t^2}} \neq 0$$

für alle $t \in (-1, 1)$. Deshalb ist η regulär. Ferner gilt:

$$\psi(t) := \int_{-1}^t \|\dot{\eta}(s)\| \, ds = \sqrt{2} (\arcsin(t) - \arcsin(-1)) = \sqrt{2} \left(\arcsin(t) + \frac{\pi}{2} \right)$$

für alle $t \in [-1, 1]$. Es ist also $L(\eta) = \psi(1) = \sqrt{2}\pi$. Die Umkehrfunktion $\psi^{-1} : [0, \sqrt{2}\pi] \rightarrow [-1, 1]$ ist durch

$$\psi^{-1}(s) = \sin \left(\frac{s}{\sqrt{2}} - \frac{\pi}{2} \right) = -\cos \left(\frac{s}{\sqrt{2}} \right)$$

für alle $s \in [0, \sqrt{2}\pi]$ gegeben. Die Parameterisierung nach Weglänge von η ist dann durch

$$\eta \circ \psi^{-1}(s) = \eta \left(-\cos \left(\frac{s}{\sqrt{2}} \right) \right) = \begin{pmatrix} \frac{s}{\sqrt{2}} - \frac{\pi}{2} \\ -\cos \left(\frac{s}{\sqrt{2}} \right) \\ \sin \left(\frac{s}{\sqrt{2}} \right) \end{pmatrix}$$

für alle $s \in [0, \sqrt{2}\pi]$ gegeben.

Aufgabe 28:

(a) Anwendung der eindimensionalen Differentiationsregeln liefert

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) &= ((1 + xy^2z^3)y^2z^3e^{xy^2z^3}, 2xe^y + \cos(x)) \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) &= (2xyz^3(1 + xy^2z^3)e^{xy^2z^3}, x^2e^y) \\ \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) &= (3xy^2z^2(1 + xy^2z^3)e^{xy^2z^3}, 0) \end{aligned}$$

für alle $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

(b) Anwendung der eindimensionalen Differentiationsregeln liefert

$$\begin{aligned}\frac{\partial g}{\partial x}(x, y) &= (ye^x + \sinh(y), 6x \sin(y), -3x^2) \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) &= (e^x + x \cosh(y), 4y^3 + 3x^2 \cos(y), 4)\end{aligned}$$

für alle $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.

(c) Anwendung der eindimensionalen Differentiationsregeln liefert

$$\begin{aligned}\frac{\partial h}{\partial r}(r, \varphi, \vartheta) &= (\cos(\varphi) \cos(\vartheta), \sin(\varphi) \cos(\vartheta), \sin(\vartheta)) \\ \frac{\partial h}{\partial \varphi}(r, \varphi, \vartheta) &= (-r \sin(\varphi) \cos(\vartheta), r \cos(\varphi) \cos(\vartheta), r \sin(\vartheta)) \\ \frac{\partial h}{\partial \vartheta}(r, \varphi, \vartheta) &= (-r \cos(\varphi) \sin(\vartheta), -r \sin(\varphi) \sin(\vartheta), r \cos(\vartheta))\end{aligned}$$

für alle $(r, \varphi, \vartheta) \in (0, \infty) \times (-\pi, \pi) \times (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$.

Aufgabe 29:

(a) Klar: g ist als Komposition stetiger Funktionen stetig in allen $(x, y) \neq (0, 0)$. Es ist $|\sin(x)| = \sin(|x|)$ für alle $x \in [-\pi, \pi]$. Ferner gilt $\sin(x) \leq x$ für alle $x \in [0, \infty)$. Es folgt

$$\left| \frac{\sin(x^3 + y^3)}{x^2 + y^2} \right| = \frac{\sin(|x^3 + y^3|)}{x^2 + y^2} \leq \frac{|x^3 + y^3|}{x^2 + y^2} \leq \underbrace{\frac{|x|^3 + |y|^3}{x^2 + y^2}}_{\geq \|(x, y)\|_\infty^2} \stackrel{\leq 2\|(x, y)\|_\infty^3}{\leq 2\|(x, y)\|_\infty}$$

für alle $(x, y) \neq (0, 0)$ mit $\|(x, y)\|_\infty \leq 1$. Deshalb gilt mit den Ergebnissen der Aufgabe 20 in der Tat $\lim_{(x, y) \rightarrow (0, 0)} g(x, y) = 0 = g(0, 0)$. Also ist g stetig auf \mathbb{R}^2 .

(b) Wegen $g(x, y) = g(y, x)$ für alle $x, y \in \mathbb{R}$, reicht es aus, lediglich $\frac{\partial g}{\partial x}$ auszurechnen. Es ist dann $\frac{\partial g}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial g}{\partial y}(y, x)$ für alle $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. Für $(x, y) \neq 0$ gilt nach der Quotientenregel

$$\frac{\partial g}{\partial x}(x, y) = \frac{3x^2(x^2 + y^2) \cos(x^3 + y^3) - 2x \sin(x^3 + y^3)}{(x^2 + y^2)^2}.$$

Im Punkt $(0, 0)$ gilt hingegen

$$\frac{\partial g}{\partial x}(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(h, 0) - g(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\sin(h^3)}{h^3} \stackrel{\text{l'Hospital}}{=} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{3h^2 \cos(h^3)}{3h^2} = 1.$$

(c) Betrachte $(x_k, y_k) := (0, \frac{1}{k}) \rightarrow (0, 0)$ für $k \rightarrow \infty$. Es ist

$$\frac{\partial g}{\partial x}(x_k, y_k) = 0 \frac{1}{k^4} = 0 \not\rightarrow 1 = \frac{\partial g}{\partial x}(0, 0).$$

Also sind $\frac{\partial g}{\partial x}$ und $\frac{\partial g}{\partial y}$ unstetig bei $(0, 0)$.

(d) Sei $\vec{v} = (v_x, v_y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$. Nach Definition gilt:

$$\begin{aligned}\frac{\partial g}{\partial \vec{v}}(0, 0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{g(t\vec{v}) - g((0, 0))}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\sin(t^3(v_x^3 + v_y^3))}{t^3(v_x^2 + v_y^2)} \\ &\stackrel{\text{l'Hospital}}{=} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{3t^2(v_x^3 + v_y^3) \cos(t^3(v_x^3 + v_y^3))}{3t^2(v_x^2 + v_y^2)} = \frac{v_x^3 + v_y^3}{v_x^2 + v_y^2}\end{aligned}$$

Ferner ist $(\nabla g)(0, 0) \cdot \vec{v} = v_x + v_y$. Also gilt:

$$\begin{aligned}\frac{\partial g}{\partial \vec{v}}(0, 0) = (\nabla g)(0, 0) \cdot \vec{v} &\Leftrightarrow \frac{v_x^3 + v_y^3}{v_x^2 + v_y^2} = v_x + v_y \\ &\Leftrightarrow v_x^3 + v_y^3 = v_x^3 + v_y^3 + v_x^2 v_y + v_x v_y^2 \\ &\Leftrightarrow -v_x^2 v_y = v_x v_y^2 \\ &\Leftrightarrow v_x = 0 \vee v_y = 0 \vee v_x = -v_y\end{aligned}$$