

Höhere Mathematik II für die Fachrichtung Physik

Lösung zum 10. Übungsblatt

Aufgabe 53:

(a) Mit Hilfe der Zylinderkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned} \int_A xyz d(x, y, z) &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^1 \rho \cos(\varphi) \rho \sin(\varphi) z \rho d\rho d\varphi dz = \int_0^1 z dz \cdot \int_0^{2\pi} \cos(\varphi) \sin(\varphi) d\varphi \cdot \int_0^1 \rho^3 d\rho \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} [\sin^2(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} \cdot \frac{1}{4} = 0 \end{aligned}$$

(b) Mit Hilfe der Zylinderkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned} \int_B z(x^3 + xy^2) d(x, y, z) &= \int_{-\pi}^{\pi} z \int_1^2 \rho^3 \left(\int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} \cos(\varphi) d\varphi + \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{5\pi}{4}} \cos(\varphi) d\varphi \right) \rho d\rho dz \\ &= 0 \cdot \frac{7}{5} \cdot (\sqrt{2} - \sqrt{2}) = 0 \end{aligned}$$

Aufgabe 54:

(a) Mit Hilfe der Zylinderkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned} \int_A (x^2 + y^2)^2 e^{2(1-z)^7} d(x, y, z) &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^{1-z} \rho^4 e^{2(1-z)^7} \rho d\rho d\varphi dz \\ &= 2\pi \int_0^1 e^{2(1-z)^7} \left[\frac{\rho^6}{6} \right]_{\rho=0}^{\rho=1-z} dz = \frac{\pi}{3} \int_0^1 e^{2(1-z)^7} (1-z)^6 dz \\ &\stackrel{x=1-z}{=} \frac{\pi}{3} \int_0^1 e^{2x^7} x^6 dx = \frac{\pi}{3} \cdot \frac{1}{14} \cdot [e^{2x^7}]_{x=0}^{x=1} = \frac{\pi}{42} (e^2 - 1) \end{aligned}$$

(b) Es gilt nach dem Satz von Fubini (vgl. Abschnitt 19.6 der Vorlesung):

$$\begin{aligned} \int_B \sin(z) d(x, y, z) &= \int_0^1 \int_0^{1-x} \int_0^{\frac{1-x-y}{2}} \sin(z) dz dy dx = - \int_0^1 \int_0^{1-x} [\cos(z)]_{z=0}^{z=\frac{1-x-y}{2}} dy dx \\ &= \int_0^1 \int_0^{1-x} 1 - \cos\left(\frac{1-x-y}{2}\right) dy dx = \int_0^1 (1-x) + 2 \left[\sin\left(\frac{1-x-y}{2}\right) \right]_{y=0}^{y=1-x} dx \\ &= \int_0^1 (1-x) - 2 \sin\left(\frac{1-x}{2}\right) dx = \frac{1}{2} - 4 \left[\cos\left(\frac{1-x}{2}\right) \right]_{x=0}^{x=1} = -\frac{7}{2} + 4 \cos\left(\frac{1}{2}\right) \end{aligned}$$

Aufgabe 55:

Betrachte die Abbildung $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definiert durch

$$F(\varphi, \vartheta) = ((R + r \cos(\vartheta)) \cos(\varphi), (R + r \cos(\vartheta)) \sin(\varphi), r \sin(\vartheta))$$

für alle $\varphi, \vartheta \in \mathbb{R}$. Wir zeigen: F ist injektiv auf $[0, 2\pi)^2$: Seien dazu $\varphi_1, \varphi_2 \in [0, 2\pi)$ und $\vartheta_1, \vartheta_2 \in [0, 2\pi)$ mit $F(\varphi_1, \vartheta_1) = F(\varphi_2, \vartheta_2)$. Insbesondere ist

$$\begin{aligned} \mathbb{R}^2 \ni (F_1(\varphi_1, \vartheta_1), F_2(\varphi_1, \vartheta_1)) &= \underbrace{(R + r \cos(\vartheta_1))}_{>0} (\cos(\varphi_1), \sin(\varphi_1)) \\ &= \underbrace{(R + r \cos(\vartheta_2))}_{>0} (\cos(\varphi_2), \sin(\varphi_2)) = (F_1(\varphi_2, \vartheta_2), F_2(\varphi_2, \vartheta_2)) \in \mathbb{R}^2 \end{aligned}$$

Wegen der Bijektivität der Polarkoordinaten auf $\mathbb{R}^2 \setminus \{\vec{0}\}$ gilt $\varphi_1 = \varphi_2$ und $(R + r \cos(\vartheta_2)) = (R + r \cos(\vartheta_1))$. Mit $F_3(\varphi_1, \vartheta_1) = F_3(\varphi_2, \vartheta_2)$, folgt weiter

$$\begin{aligned} r \cos(\vartheta_1) &= r \cos(\vartheta_2), \\ r \sin(\vartheta_1) &= r \sin(\vartheta_2). \end{aligned}$$

Wieder folgt mit der Bijektivität der Polarkoordinaten auf $\mathbb{R}^2 \setminus \{\vec{0}\}$, dass $\vartheta_1 = \vartheta_2$ gilt. Damit hat sich F als injektiv auf $[0, 2\pi)^2$ erwiesen.

Es gilt

$$F'(\varphi, \vartheta) = \begin{pmatrix} -\sin(\varphi)(R + r \cos(\vartheta)) & -r \sin(\vartheta) \cos(\varphi) \\ \cos(\varphi)(R + r \cos(\vartheta)) & -r \sin(\vartheta) \sin(\varphi) \\ 0 & r \cos(\vartheta) \end{pmatrix}$$

für alle $\varphi, \vartheta \in \mathbb{R}$. Insbesondere ist

$$\sqrt{\det(F'(\varphi, \vartheta)^T \cdot F'(\varphi, \vartheta))} = \sqrt{\begin{vmatrix} (R + r \cos(\vartheta))^2 & 0 \\ 0 & r^2 \end{vmatrix}} = r(R + r \cos(\vartheta)) > 0$$

für alle $\varphi, \vartheta \in \mathbb{R}$ und damit ist $\text{rg}(T'(\varphi, \vartheta)) = 2$ für alle $\varphi, \vartheta \in \mathbb{R}$. Definiere $U = (0, 2\pi)^2$, sowie $N_1 = \{F(\varphi, 0) : \varphi \in (0, 2\pi)\}$, $N_2 = \{F(0, \vartheta) : \vartheta \in (0, 2\pi)\}$ und $N_3 = \{F(0, 0)\}$. Es ist $N_1 \subseteq F((0, 2\pi) \times (-\pi, \pi))$, $N_2 \subseteq F((-\pi, \pi) \times (0, 2\pi))$ und $N_3 \subseteq F((-\pi, \pi) \times (-\pi, \pi))$. Damit gilt nach Abschnitt 20.6 der Vorlesung:

$$\begin{aligned} o(N_1) &= \int_{(0, 2\pi) \times \{0\}} 1 \cdot \sqrt{\det(F'(\varphi, \vartheta)^T F'(\varphi, \vartheta))} d(\varphi, \vartheta) = 0 \\ o(N_2) &= \int_{\{0\} \times (0, 2\pi)} 1 \cdot \sqrt{\det(F'(\varphi, \vartheta)^T F'(\varphi, \vartheta))} d(\varphi, \vartheta) = 0 \\ o(N_3) &= \int_{\{0\} \times \{0\}} 1 \cdot \sqrt{\det(F'(\varphi, \vartheta)^T F'(\varphi, \vartheta))} d(\varphi, \vartheta) = 0 \end{aligned}$$

Also ist $N = N_1 \cup N_2 \cup N_3$ eine o -Nullmenge. Es ist ferner $\mathbb{T}_r^R = F(U) \cup N$. Wieder nach Abschnitt 20.6 der Vorlesung gilt:

$$\begin{aligned} o(\mathbb{T}_r^R) &= \int_{F(U)} d\sigma = \int_U \sqrt{\det(F'(\varphi, \vartheta)^T F'(\varphi, \vartheta))} d(\varphi, \vartheta) = \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} r(R + \cos(\vartheta)) d\vartheta d\varphi \\ &= 2\pi r \int_0^{2\pi} (R + \cos(\vartheta)) d\vartheta = 4\pi^2 r R \end{aligned}$$

Aufgabe 56:

Wir machen eine Fallunterscheidung nach der Dimension n :

- $n = 2$: Mit Hilfe der Polarkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^n \setminus K(\vec{0}, R)} \|\vec{x}\|^\alpha d\vec{x} &= \int_R^\infty \int_0^{2\pi} \rho^\alpha \rho d\varphi d\rho = 2\pi \int_R^\infty \rho^{\alpha+1} d\rho \\ &= \begin{cases} \frac{2\pi}{\alpha+2} [\rho^{\alpha+2}]_{\rho=R}^\infty & \text{für } \alpha \neq -2, \\ 2\pi [\log(\rho)]_{\rho=R}^\infty & \text{für } \alpha = -2 \end{cases} \\ &= \begin{cases} -\frac{2\pi}{\alpha+2} R^{\alpha+2} & \text{für } \alpha < -2, \\ \infty & \text{für } \alpha \geq -2 \end{cases} \end{aligned}$$

- $n = 3$: Mit Hilfe der Kugelkoordinaten ergibt sich:

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^n \setminus K(\vec{0}, R)} \|\vec{x}\|^\alpha d\vec{x} &= \int_R^\infty \int_0^{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \rho^\alpha \rho^2 \cos(\theta) d\theta d\varphi d\rho = 4\pi \int_R^\infty \rho^{\alpha+2} d\rho \\ &= \begin{cases} \frac{4\pi}{\alpha+3} [\rho^{\alpha+3}]_{\rho=R}^\infty & \text{für } \alpha \neq -3, \\ 4\pi [\log(\rho)]_{\rho=R}^\infty & \text{für } \alpha = -3 \end{cases} \\ &= \begin{cases} -\frac{4\pi}{\alpha+3} R^{\alpha+3} & \text{für } \alpha < -3, \\ \infty & \text{für } \alpha \geq -3 \end{cases} \end{aligned}$$

Aufgabe 57:

- (a) Eine reguläre Parameterisierung $\Phi : (0, 2\pi) \times (0, \frac{\pi}{2}) \rightarrow \mathbb{R}^3$ (bis auf die σ -Nullmenge $N = \{(0, 0, 1)\}$) der Fläche M ist durch

$$\Phi(\varphi, \theta) = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ \sin(\varphi) \cos(\theta) \\ \sin(\theta) \end{pmatrix}$$

für alle $\varphi \in (0, 2\pi)$ und alle $\theta \in (0, \frac{\pi}{2})$ gegeben. Wir berechnen vorbereitend das vektorielle Oberflächenelement (vgl. Abschnitt 21.8 des Skriptes)

$$\begin{aligned} \vec{n} d\sigma((\varphi, \theta)) &= \left(\frac{\partial \Phi}{\partial \varphi} \times \frac{\partial \Phi}{\partial \theta} \right) (\varphi, \theta) d(\varphi, \theta) \\ &= \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \cos(\theta) \\ \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -\cos(\varphi) \sin(\theta) \\ -\sin(\varphi) \sin(\theta) \\ \cos(\theta) \end{pmatrix} d(\varphi, \theta) \\ &= \cos(\theta) \Phi(\varphi, \theta) d(\varphi, \theta) \end{aligned}$$

für alle $(\varphi, \theta) \in (0, 2\pi) \times (0, \frac{\pi}{2})$. Es gilt mit der Definition des Oberflächenintegrals (vgl. Abschnitt 20.5 der Vorlesung):

$$\begin{aligned} \int_M f(\vec{x}) \cdot \vec{n}(\vec{x}) d\sigma(\vec{x}) &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} 1 \\ \cos(\varphi) \cos(\theta) \sin(\theta) \\ \cos(\varphi) \cos(\theta) \sin(\varphi) \cos(\theta) \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ \sin(\varphi) \cos(\theta) \\ \sin(\theta) \end{pmatrix} \cos(\theta) d\varphi d\theta \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{2\pi} \cos^2(\theta) \cos(\varphi) + 2 \cos(\varphi) \sin(\varphi) \cos^3(\theta) \sin(\theta) d\theta d\varphi \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2(\theta) [-\sin(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} + \cos^3(\theta) \sin(\theta) [\sin^2(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} d\theta = 0 \end{aligned}$$

(b) Eine positiv orientierte Parameterisierung $\gamma : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$ des Randes ∂M von M ist durch

$$\gamma(\varphi) = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}$$

für alle $\varphi \in [0, 2\pi]$ gegeben. Es gilt

$$\gamma(\varphi)' = \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \\ \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}$$

für alle $\varphi \in [0, 2\pi]$. Ferner liefert die „Technik des scharfen Hinsehens“™, dass für $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definiert durch $F(x, y, z) = (\frac{xz^2}{2}, \frac{x^2y}{2}, y)$ für alle $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ die Gleichung

$$\nabla \times F = (1, xz, xy)$$

für alle $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ gilt. Es folgt mit dem Satz von Stokes (vgl. Abschnitt 20.8 der Vorlesung):

$$\begin{aligned} \int_M f(\vec{x}) \cdot \vec{n}(\vec{x}) d\sigma(\vec{x}) &= \int_M (\nabla \times F(\vec{x})) \cdot \vec{n}(\vec{x}) d\sigma(\vec{x}) \\ &\stackrel{\text{Stokes}}{=} \int_\gamma F(\vec{x}) \cdot d\vec{s} \\ &= \int_0^{2\pi} \left(0, \frac{\cos^2(\varphi) \sin(\varphi)}{2}, \sin(\varphi) \right) \cdot (-\sin(\varphi), \cos(\varphi), 0) d\varphi \\ &= \int_0^{2\pi} \frac{\cos^3(\varphi) \sin(\varphi)}{2} d\varphi \\ &= -\frac{1}{8} [\cos^4(\varphi)]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi} = 0 \end{aligned}$$

Aufgabe 58:

Sei zunächst $t \in (a, b)$ fest. Wegen $r(t) > 0$ ist die Abbildung $\Phi_t : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definiert durch $\Phi_t(\vec{y}) = \vec{x}_0 + r(t)\vec{x}$ bijektiv, stetig differenzierbar mit $\det(\Phi_t'(\vec{y})) = r^3(t) > 0$ für alle $\vec{y} \in \mathbb{R}^3$. Insbesondere ist $\Phi_t'(\vec{y})$ regulär für alle $\vec{y} \in \mathbb{R}^3$. Ferner ist $\Phi_t(K(\vec{0}, 1)) = K(\vec{x}_0, r(t))$. Nach dem Transformationssatz (vgl. Abschnitt 19.7 der Vorlesung) gilt:

$$\begin{aligned} \int_{K(\vec{x}_0, r(t))} f(\vec{x}, t) d\vec{x} &= \int_{\Phi_t(K(\vec{0}, 1))} f(\vec{x}, t) d\vec{x} \\ &= \int_{K(\vec{0}, 1)} f(\Phi_t(\vec{y}), t) |\det(\Phi_t'(\vec{y}))| d\vec{y} \\ &= r^3(t) \int_{K(\vec{0}, 1)} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) d\vec{y} \end{aligned}$$

Die Menge $\overline{K}(\vec{0}, 1)$ ist beschränkt und abgeschlossen, also, nach dem Satz aus Abschnitt 18.17 der Vorlesung, kompakt. Ferner ist für jedes $t \in (a, b)$ die Abbildung $\vec{y} \mapsto f(\Phi_t(\vec{y}), t)$ stetig. Nach Abschnitt 18.17 der Vorlesung ist also $\vec{y} \mapsto f(\Phi_t(\vec{y}), t)$ beschränkt auf $\overline{K}(\vec{0}, 1)$. Deshalb existiert das Integral

$$\int_{K(\vec{0}, 1)} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) d\vec{y}$$

für jedes $t \in (a, b)$. Die Abbildung $(\vec{y}, t) \rightarrow f(\Phi_t(\vec{y}), t)$ ist stetig differenzierbar für alle $(\vec{y}, t) \in D := K(\vec{0}, 1) \times (a, b)$ und es gilt nach der Kettenregel

$$\frac{\partial}{\partial t} f(\Phi_t(\vec{y}), t) = \nabla_{\vec{x}} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) \cdot \vec{y}r'(t) + \frac{\partial}{\partial t} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t)$$

für alle $(\vec{y}, t) \in D$. Da (a, b) offen ist, existiert für jedes feste $s \in (a, b)$ ein $\delta_t > 0$ mit $I_s := [s - \delta, s + \delta] \subseteq (a, b)$. Da $r \in C^1((a, b))$ und I_s kompakt ist, ist r' beschränkt auf I_s . Da $f \in C^1(\overline{D})$, ist f' beschränkt auf \overline{D} . Also existiert eine Konstante C derart, dass

$$\left| \nabla_{\vec{x}} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) \cdot \vec{y} + \frac{\partial}{\partial t} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) \right| \leq C$$

für alle $(\vec{y}, t) \in K(\vec{0}, 1) \times I_s$ ausfällt. Insbesondere ist

$$\int_{K(\vec{0}, 1)} \left| \nabla_{\vec{x}} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) \cdot \vec{y} + \frac{\partial}{\partial t} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) \right| d\vec{y} \leq C \frac{4}{3} \pi$$

für alle $t \in I_s$. Nach dem Satz über die Differentiation von Parameterintegralen (vgl. Abschnitt 19.4 der Vorlesung), ist

$$t \mapsto \int_{K(\vec{0}, 1)} f(\Phi_t(\vec{y}), t) d\vec{y}$$

differenzierbar auf (a, b) und es gilt

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} r^3(t) \int_{K(\vec{0}, 1)} f(\Phi_t(\vec{y}), t) d\vec{y} &= 3r'(t)r^2(t) \int_{K(\vec{0}, 1)} f(\Phi_t(\vec{y}), t) d\vec{y} \\ &+ r^3(t) \int_{K(\vec{0}, 1)} \nabla_{\vec{x}} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) \cdot \vec{y} + \frac{\partial}{\partial t} f(\vec{x}_0 + r(t)\vec{y}, t) d\vec{y} \\ &\stackrel{\text{Satz 19.7}}{=} \int_{K(\vec{x}_0, r(t))} \frac{\partial}{\partial t} f(\vec{x}, t) d\vec{x} \\ &+ r'(t) \int_{K(\vec{x}_0, r(t))} \frac{3}{r(t)} f(\vec{x}, t) d\vec{x} + \nabla_{\vec{x}} f(\vec{x}, t) \cdot \frac{\vec{x} - \vec{x}_0}{r(t)} d\vec{x} \end{aligned}$$

für alle $t \in (a, b)$. Schließlich gilt

$$\frac{3}{r(t)} f(\vec{x}, t) d\vec{x} + \nabla_{\vec{x}} f(\vec{x}, t) \cdot \frac{\vec{x} - \vec{x}_0}{r(t)} = \nabla_{\vec{x}} \cdot \left(f(\vec{x}, t) \frac{\vec{x} - \vec{x}_0}{r(t)} \right)$$

für alle $(\vec{x}, t) \in D$. Nach dem Gauß'schen Divergenzsatz aus Abschnitt 20.7 der Vorlesung gilt deshalb

$$\int_{K(\vec{x}_0, r(t))} \frac{3}{r(t)} f(\vec{x}, t) d\vec{x} + \nabla_{\vec{x}} f(\vec{x}, t) \cdot \frac{\vec{x} - \vec{x}_0}{r(t)} d\vec{x} = \int_{\partial K(\vec{x}_0, r(t))} f(\vec{x}, t) \frac{\vec{x} - \vec{x}_0}{r(t)} \cdot \vec{n}(\vec{x}) d\sigma(\vec{x})$$

für alle $t \in (a, b)$. Dies schließt den Beweis ab.