

**Bachelor – Modulprüfung**  
**Höhere Mathematik III**  
**für die Fachrichtung Physik**  
**Lösungsvorschläge**

**Aufgabe 1**

a) Wir wollen zunächst eine spezielle Lösung der Form  $\varphi(x) = ax$  finden. Setzen wir diese Funktion in die Differentialgleichung ein, so folgt

$$\varphi'(x) + \frac{1}{x^2}\varphi(x)^2 = a + \frac{1}{x^2}a^2x^2 \stackrel{!}{=} -\frac{1}{4} \iff a^2 + a + \frac{1}{4} = 0 \iff a = -\frac{1}{2}.$$

Also ist  $\varphi(x) = -\frac{1}{2}x$  eine spezielle Lösung, die allerdings nicht die Anfangsbedingung erfüllt. Die Substitution  $z(x) := (y(x) - \varphi(x))^{-1}$  führt dann auf die lineare Differentialgleichung

$$z'(x) = -\frac{1}{x}z(x) + \frac{1}{x^2}$$

mit dem Anfangswert  $z(1) = (y(1) - \varphi(1))^{-1} = 2$ . Die zugehörige Lösung der homogenen Gleichung ist

$$z_{\text{hom}}(x) = c \exp\left(\int -\frac{1}{x} dx\right) = c \exp(-\ln x) = c \frac{1}{x}, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Eine spezielle Lösung der Differentialgleichung für  $z$  erhalten wir mit Variation der Konstanten. Setzen wir den Ansatz  $z_p(x) = c(x) \frac{1}{x}$  in die inhomogene Gleichung ein, so erhalten wir

$$c'(x) \frac{1}{x} = \frac{1}{x^2} \iff c'(x) = \frac{1}{x} \iff c(x) = \ln(x) + d, \quad d \in \mathbb{R}.$$

Wir wählen  $z_p(x) = \ln(x) \frac{1}{x}$  und erhalten als allgemeine Lösung

$$z(x) = z_p(x) + z_{\text{hom}}(x) = \ln(x) \frac{1}{x} + c \frac{1}{x}, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Einsetzen der Anfangsbedingung führt auf  $z(1) = c = 2$ , d.h.

$$z(x) = \ln(x) \frac{1}{x} + \frac{2}{x}.$$

Rücksubstitution liefert uns schließlich die Lösung

$$y(x) = \frac{x}{2 + \ln(x)} - \frac{1}{2}x, \quad \text{für } x > e^{-2}.$$

**b) (i)** Hier liegt eine implizite Differentialgleichung vor. Wir betrachten also zunächst Geraden als Lösungen (d.h.  $y'$  ist konstant). Setzen wir den Ansatz  $y(x) = ax + b$ ,  $a, b \in \mathbb{R}$ , in die Differentialgleichung ein, so erhalten wir

$$(y')^2 - 4xy' + 4y = a^2 - 4ax + 4(ax + b) = 0 \iff a^2 + 4b = 0 \iff b = -\frac{1}{4}a^2.$$

D.h.  $y(x) = ax - \frac{1}{4}a^2$  ist eine Lösung der Differentialgleichung für jedes  $a \in \mathbb{R}$ .

Für den Fall, dass  $y'$  nicht konstant ist, setzen wir  $t := y'(x)$ ,  $\psi(t) := x$  und  $\chi(t) := y$ . Dann gilt

$$\chi' = \frac{dy}{dt} = \frac{dy}{dx} \frac{dx}{dt} = t\psi'.$$

Einsetzen des Ansatzes liefert außerdem

$$t^2 - 4\psi(t)t + 4\chi(t) = 0 \iff \chi(t) = t\psi(t) - \frac{1}{4}t^2.$$

Zusammen führt dies auf die Gleichung

$$t\psi'(t) = \chi'(t) = \psi(t) + t\psi'(t) - \frac{1}{2}t \iff \psi(t) = \frac{1}{2}t.$$

D.h.  $\chi(t) = \frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{4}t^2 = \frac{1}{4}t^2 = \psi(t)^2$ . Rücksubstitution liefert dann die (in diesem Fall einzige) Lösung

$$y(x) = x^2.$$

**(ii)** Wir unterscheiden die beiden Fälle aus Teilaufgabe (i).

1. Fall:  $y(x) = ax - \frac{1}{4}a^2$ . In diesem Fall führt die Anfangsbedingung  $y(0) = y_0$  auf  $y_0 = -\frac{1}{4}a^2$ . Da  $y_0 \leq 0$  folgt in diesem Fall  $a_{1/2} = \pm 2\sqrt{-y_0} = \pm 2\sqrt{|y_0|}$ . Ist also  $y_0 = 0$ , so ist  $y \equiv 0$  eine Lösung, und ist  $y_0 < 0$ , so erhalten wir die beiden Lösungen

$$y_1(x) = 2\sqrt{|y_0|x} + y_0, \quad y_2(x) = -2\sqrt{|y_0|x} + y_0.$$

2. Fall:  $y(x) = x^2$ . In diesem Fall erhalten wir eine Lösung, falls  $y_0 = y(0) = 0$  gilt.

Als Ergebnis erhalten wir, dass das Anfangswertproblem lösbar ist für  $y_0 \leq 0$ . Im Fall  $y_0 = 0$  erhalten wir die beiden Lösungen

$$y_1 \equiv 0 \quad \text{und} \quad y_2(x) = x^2.$$

Im anderen Fall, d.h.  $y_0 < 0$ , erhalten wir ebenfalls zwei verschiedene Lösungen, nämlich

$$y_1(x) = 2\sqrt{|y_0|x} + y_0 \quad \text{und} \quad y_2(x) = -2\sqrt{|y_0|x} + y_0.$$

Die Gleichung ist also nie eindeutig lösbar.

## Aufgabe 2

a) Wir geben zwei verschiedene Möglichkeiten zur Berechnung von  $e^{tA}$  an.

1. Möglichkeit: Es gilt

$$A^2 = \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 10 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 10 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix} = -4I = -2^2I.$$

Es folgt

$$A^3 = -2^2A, \quad A^4 = 2^4I, \quad A^5 = 2^4A, \quad A^6 = -2^6I, \dots$$

Induktiv erhalten wir

$$A^{2k} = (-1)^k 2^{2k}I, \quad A^{2k+1} = (-1)^k 2^{2k}A = \frac{1}{2}(-1)^k 2^{2k+1}A, \quad k \in \mathbb{N}_0.$$

Setzen wir dies in die Exponentialreihe ein, so folgt schließlich

$$\begin{aligned} e^{tA} &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} t^n A^n = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} 2^{2k} t^{2k} I + \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} 2^{2k+1} t^{2k+1} A \\ &= \cos(2t)I + \frac{1}{2} \sin(2t)A = \begin{pmatrix} \cos(2t) + 2 \sin(2t) & -\sin(2t) \\ 5 \sin(2t) & \cos(2t) - 2 \sin(2t) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

2. Möglichkeit: Wir berechnen zunächst die Eigenwerte und Eigenräume von  $A$ . Das charakteristische Polynom der Matrix ist

$$\det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} 4 - \lambda & -2 \\ 10 & -4 - \lambda \end{pmatrix} = \lambda^2 + 4.$$

Also haben wir die beiden (komplexen) Eigenwerte  $\lambda_{1/2} = \pm 2i$ . Die zugehörigen Eigenräume sind dann gegeben durch

$$\begin{aligned} \text{Kern}(A - 2iI) &= \text{Kern} \begin{pmatrix} 4 - 2i & -2 \\ 10 & -4 - 2i \end{pmatrix} = \text{lin} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{2}{5} + \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, \\ \text{Kern}(A + 2iI) &= \text{lin} \left\{ \overline{\begin{pmatrix} \frac{2}{5} + \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix}} \right\} = \text{lin} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{2}{5} - \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix} \right\}. \end{aligned}$$

Eine komplexe Lösung ist

$$\begin{aligned} \vec{\phi}(t) &= e^{2it} \begin{pmatrix} \frac{2}{5} + \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix} = (\cos(2t) + i \sin(2t)) \begin{pmatrix} \frac{2}{5} + \frac{i}{5} \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \cos(2t) - \frac{1}{5} \sin(2t) + \frac{2i}{5} \sin(2t) + \frac{i}{5} \cos(2t) \\ \cos(2t) + i \sin(2t) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \cos(2t) - \frac{1}{5} \sin(2t) \\ \cos(2t) \end{pmatrix} + i \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \sin(2t) + \frac{1}{5} \cos(2t) \\ \sin(2t) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Für die weitere Rechnung wählen wir nun bekanntlich Real- und Imaginärteil von  $\vec{\phi}(t)$  als linear unabhängige Lösungen, d.h. wir erhalten das Fundamentalsystem

$$\Phi(t) = \begin{pmatrix} \frac{2}{5} \cos(2t) - \frac{1}{5} \sin(2t) & \frac{2}{5} \sin(2t) + \frac{1}{5} \cos(2t) \\ \cos(2t) & \sin(2t) \end{pmatrix}.$$

Mit  $\Phi(0) = \begin{pmatrix} \frac{2}{5} & \frac{1}{5} \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  und  $\Phi(0)^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix}$  erhalten wir schließlich

$$e^{tA} = \Phi(t)\Phi(0)^{-1} = \begin{pmatrix} \cos(2t) + 2\sin(2t) & -\sin(2t) \\ 5\sin(2t) & \cos(2t) - 2\sin(2t) \end{pmatrix}.$$

b) Die Lösung des Anfangswertproblems ergibt sich nun mit der Formel

$$\vec{y}(t) = e^{tA}\vec{y}(0) + \int_0^t e^{(t-s)A}\vec{b}(s) \, ds \quad \text{mit} \quad \vec{b}(s) := \begin{pmatrix} 4s \\ -2s \end{pmatrix}.$$

Wir berechnen zunächst das Integral. Hierbei tauchen die folgenden beiden Integrale auf, die wir mit partieller Integration berechnen können:

$$\begin{aligned} \int_0^t s \sin(2t - 2s) \, ds &= [s \frac{1}{2} \cos(2t - 2s)]_0^t - \int_0^t \frac{1}{2} \cos(2t - 2s) \, ds = \frac{1}{2}t - \frac{1}{4} \sin(2t), \\ \int_0^t s \cos(2t - 2s) \, ds &= [-s \frac{1}{2} \sin(2t - 2s)]_0^t + \int_0^t \frac{1}{2} \sin(2t - 2s) \, ds = \frac{1}{4} - \frac{1}{4} \cos(2t). \end{aligned}$$

Dies führt uns dann auf

$$\begin{aligned} \int_0^t e^{(t-s)A}\vec{b}(s) \, ds &= \int_0^t \begin{pmatrix} 10s \sin(2t - 2s) + 4s \cos(2t - 2s) \\ 24s \sin(2t - 2s) - 2s \cos(2t - 2s) \end{pmatrix} \, ds \\ &= \begin{pmatrix} 5t - \frac{5}{2} \sin(2t) + 1 - \cos(2t) \\ 12t - 6 \sin(2t) - \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2t) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Damit erhalten wir schließlich als Lösung

$$\begin{aligned} \vec{y}(t) &= e^{tA} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \int_0^t e^{(t-s)A}\vec{b}(s) \, ds \\ &= \begin{pmatrix} \sin(2t) + \cos(2t) \\ 3 \sin(2t) + \cos(2t) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 + 5t - \frac{5}{2} \sin(2t) - \cos(2t) \\ -\frac{1}{2} + 12t - 6 \sin(2t) + \frac{1}{2} \cos(2t) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 + 5t - \frac{3}{2} \sin(2t) \\ -\frac{1}{2} + 12t - 3 \sin(2t) + \frac{3}{2} \cos(2t) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

### Aufgabe 3

a) Hier liegt eine Euler'sche Differentialgleichung vor. Wir machen zunächst die Substitution  $t := \ln(x)$  bzw.  $x = e^t$ . Für  $u(t) := y(e^t)$  bzw.  $y(x) = u(\ln(x))$  erhalten wir dann

$$y' = \frac{1}{x}u' \quad \text{und} \quad y'' = -\frac{1}{x^2}u' + \frac{1}{x^2}u''.$$

Setzen wir dies ein, so erhalten wir eine inhomogene Differentialgleichung mit konstanten Koeffizienten:

$$x^2 y'' + x y' - y = x \ln x \iff u'' - u = t e^t.$$

Wir bestimmen zunächst die allgemeine Lösung der zugehörigen homogenen Gleichung für  $u$  mit dem Ansatz  $u(t) = e^{\lambda t}$ ,  $\lambda \in \mathbb{C}$ . Dieser führt auf das charakteristische Polynom

$$\lambda^2 - 1 = (\lambda - 1)(\lambda + 1)$$

mit den beiden Nullstellen  $\lambda_{1/2} = \pm 1$ . Damit ist die allgemeine Lösung der homogenen Gleichung gegeben durch

$$u_{\text{hom}}(t) = c_1 e^t + c_2 e^{-t}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

Für eine spezielle Lösung machen wir nun einen Ansatz vom Typ der rechten Seite. Da vor  $e^t$  ein Polynom ersten Grades steht und da  $\sigma + i\omega = 1 + i \cdot 0 = 1$  eine einfache Nullstelle des charakteristischen Polynoms ist, machen wir den Ansatz

$$u_p(t) = (at + b)t^1 e^t = (at^2 + bt)e^t, \quad a, b \in \mathbb{R}.$$

Hier haben wir die Ableitungen

$$\begin{aligned} u_p'(t) &= (at^2 + 2at + bt + b)e^t, \\ u_p''(t) &= (at^2 + 4at + bt + 2a + 2b)e^t. \end{aligned}$$

Setzen wir dies ein, so folgt

$$u_p'' - u_p = (4at + 2b + 2a)e^t \stackrel{!}{=} te^t \iff a = \frac{1}{4}, \quad b = -\frac{1}{4}.$$

Wir erhalten damit die spezielle Lösung  $u_p(t) = \frac{1}{4}t(t-1)e^t$ , sowie die allgemeine Lösung

$$u(t) = \frac{1}{4}t(t-1)e^t + c_1 e^t + c_2 e^{-t}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

Rücksubstitution führt schließlich auf die allgemeine Lösung der ursprünglichen Gleichung:

$$y(x) = \frac{1}{4} \ln(x)(\ln(x) - 1)x + c_1 x + c_2 \frac{1}{x}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

**b) Der Potenzreihenansatz**

$$y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k, \quad a_k \in \mathbb{R},$$

mit

$$y'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^{k-1} \quad \text{und} \quad y''(x) = \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1) a_k x^{k-2}$$

führt auf

$$\begin{aligned} y''(x) - 2xy'(x) + 12y(x) &= \underbrace{\sum_{k=2}^{\infty} k(k-1)a_k x^{k-2}}_{\stackrel{\ell=k-2}{=} \sum_{\ell=0}^{\infty} (\ell+2)(\ell+1)a_{\ell+2} x^{\ell}} - \underbrace{\sum_{k=1}^{\infty} 2ka_k x^k}_{=\sum_{k=0}^{\infty} 2ka_k x^k} + \sum_{k=0}^{\infty} 12a_k x^k \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} ((k+2)(k+1)a_{k+2} - 2ka_k + 12a_k) x^k \stackrel{!}{=} 0 \\ \iff (k+2)(k+1)a_{k+2} - 2ka_k + 12a_k &= 0, \quad \text{für alle } k \in \mathbb{N}_0, \\ \iff a_{k+2} &= \frac{2k-12}{(k+2)(k+1)} a_k, \quad \text{für alle } k \in \mathbb{N}_0. \end{aligned}$$

Mit den Anfangswerten folgt  $a_0 = 1$  und  $a_1 = 0$ . Laut Rekursionsvorschrift folgt damit

$$a_2 = -\frac{12}{2} \cdot a_0 = -6,$$

$$a_3 = -\frac{10}{6} \cdot a_1 = 0, \quad \text{und damit: } a_k = 0 \quad \text{für alle ungeraden } k \in \mathbb{N}.$$

$$a_4 = -\frac{8}{12} \cdot a_2 = 4,$$

$$a_6 = -\frac{4}{30} \cdot a_4 = -\frac{8}{15},$$

$$a_8 = \frac{0}{56} \cdot a_6 = 0, \text{ und damit erneut: } a_k = 0 \quad \text{für alle geraden } k \geq 8.$$

Somit erhalten wir  $a_0 = 1$ ,  $a_2 = -6$ ,  $a_4 = 4$ ,  $a_6 = -\frac{8}{15}$  und  $a_k = 0$  für  $k \neq 0, 2, 4, 6$ . Dies führt auf die Lösung

$$y(x) = -\frac{8}{15}x^6 + 4x^4 - 6x^2 + 1.$$

#### Aufgabe 4

Das charakteristische System dieser Gleichung ist gegeben durch

$$\begin{aligned} k_1'(s) &= -1, & k_1(0) &= 0, \\ k_2'(s) &= k_2(s)^2, & k_2(0) &= \xi, \\ w'(s) &= k_1(s)k_2(s)^2w(s), & w(0) &= \xi. \end{aligned}$$

Die allgemeine Lösung der ersten Gleichung ist

$$k_1(s) = -s + c_1, \quad c_1 \in \mathbb{R},$$

und der Anfangswert liefert noch  $c_1 = 0$ , d.h.

$$k_1(s) = -s.$$

Bei der zweiten Gleichung erhalten wir die Lösung  $k_2 \equiv 0$ , falls  $\xi = 0$ . Im Falle  $\xi \neq 0$  formen wir die Gleichung um zu  $\frac{k_2'(s)}{k_2(s)^2} = 1$ , und eine Integration beider Seiten führt dann auf

$$-\frac{1}{k_2(s)} = s + c_2 \iff k_2(s) = -\frac{1}{s + c_2}.$$

Setzen wir nun noch den Anfangswert ein, so folgt

$$k_2(0) = -\frac{1}{c_2} \stackrel{!}{=} \xi \iff c_2 = -\frac{1}{\xi},$$

d.h.

$$k_2(s) = -\frac{1}{s - \frac{1}{\xi}} = \frac{\xi}{1 - s\xi}.$$

Für  $w$  erhalten wir die Differentialgleichung  $w'(s) = -\frac{s\xi^2}{(1-s\xi)^2}w(s)$  mit der allgemeinen Lösung

$$\begin{aligned} w(s) &= c_3 \exp\left(-\xi \int \frac{s\xi - 1 + 1}{(s\xi - 1)^2} ds\right) = c_3 \exp\left(-\xi \int \frac{1}{s\xi - 1} + \frac{1}{(s\xi - 1)^2} ds\right) \\ &= c_3 \exp\left(-\ln(s\xi - 1) + \frac{1}{s\xi - 1}\right) = c_3 \frac{1}{s\xi - 1} \exp\left(\frac{1}{s\xi - 1}\right), \quad c_3 \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

Mit dem Anfangswert folgt hier  $w(0) = -c_3 e^{-1} \stackrel{!}{=} \xi \iff c_3 = -e\xi$  und damit

$$w(s) = -\xi \frac{1}{s\xi-1} \exp\left(1 + \frac{1}{s\xi-1}\right).$$

Für die Grundcharakteristiken gilt nun

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} k_1(s, \xi) \\ k_2(s, \xi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ t \end{pmatrix} &\iff s = -x, \frac{1}{\xi} + x = t \\ &\iff s = -x, \xi = \frac{t}{1 - xt}. \end{aligned}$$

Damit folgt  $\frac{1}{s\xi-1} = -(1 - xt)$ . Setzen wir dies ein, so erhalten wir die Lösung

$$u(x, t) = w(s, \xi) = -\frac{t}{1 - xt} (-(1 - xt)) \exp(1 - (1 - xt)) = te^{xt}.$$

Skizze:

Für die Grundcharakteristiken haben wir für festes  $\xi \in \mathbb{R}$  nach obiger Rechnung den folgenden Zusammenhang zwischen  $t$  und  $x$ :

$$\begin{aligned} t &= 0 \quad \text{falls } \xi = 0, \\ t &= \frac{1}{x + \frac{1}{\xi}} \quad \text{falls } \xi \neq 0. \end{aligned}$$

Wir erhalten also z.B. für  $\xi = -2, 0, 2$  das folgende Bild:

