

HÖHERE MATHEMATIK III FÜR DIE FACHRICHTUNG PHYSIK  
 LÖSUNGSVORSCHLÄGE ZUM 7. ÜBUNGSBLATT

**AUFGABE 36 (ÜBUNG)**

a) Seien  $0 < d < R < d'$ ,  $q' \in \mathbb{R}$ . Es gelte

$$\Gamma(\vec{x} - d\vec{e}_z) + q'\Gamma(\vec{x} - d'\vec{e}_z) = 0$$

für alle  $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$  mit  $\|\vec{x}\| = R$ , wobei  $\Gamma$  die Grundlösung der Laplace-Gleichung bezeichnet. Bestimmen Sie  $d'$  und  $q'$ . Ermitteln Sie daraus die Greensche Funktion von  $B(\vec{0}, R) \subseteq \mathbb{R}^3$ .

b) Sei  $R > 0$ . Zeigen Sie, dass

$$\frac{\partial G}{\partial \vec{N}_y}(x, y) = \frac{R^2 - \|\vec{x}\|^2}{4\pi R} \frac{1}{\|\vec{x} - y\|^3} \quad x \in B(\vec{0}, R), y \in \partial B(\vec{0}, R)$$

gilt. Dabei bezeichne  $G$  die Greensche Funktion für die Kugel  $B(\vec{0}, R) \subseteq \mathbb{R}^3$ .

**LÖSUNGSVORSCHLAG**

a) Nach Vorlesung ist

$$\Gamma(\vec{x}) = -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{\|\vec{x}\|} \quad (\vec{x} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\vec{0}\}).$$

Aus der gegebenen Gleichheit erhalten wir damit durch Äquivalenzumformungen

$$\begin{aligned} \Gamma(\vec{x} - d\vec{e}_z) + q'\Gamma(\vec{x} - d'\vec{e}_z) &= 0 \\ \Leftrightarrow -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{\|\vec{x} - d\vec{e}_z\|} - \frac{q'}{4\pi} \frac{1}{\|\vec{x} - d'\vec{e}_z\|} &= 0 \\ \Leftrightarrow q' \|\vec{x} - d\vec{e}_z\| &= -\|\vec{x} - d'\vec{e}_z\| \end{aligned}$$

für alle  $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$  mit  $\|\vec{x}\| = R$ . Einsetzen von  $\vec{x} \in \{R\vec{e}_z, -R\vec{e}_z\}$  liefert

$$\begin{aligned} q'(R - d) &= -d' + R, \\ q'(R + d) &= -R - d'. \end{aligned}$$

Summen- und Differenzbildung der beiden obigen Gleichungen liefert

$$\begin{aligned} q'R &= -d', \\ q'd &= -R. \end{aligned}$$

Letzte Gleichung kann nach  $q'$  umgestellt werden:  $q' = -\frac{R}{d}$ . Einsetzen in die vorletzte Gleichung ergibt  $d' = \frac{R^2}{d}$ . Auch wenn dies nach Aufgabenstellung nicht verlangt ist, so kann man nun

einfach nachrechnen, dass die Gleichung tatsächlich für alle  $\vec{x}$  erfüllt ist.

$$\begin{aligned}\Gamma(\vec{x} - d\vec{e}_z) - \frac{R}{d}\Gamma(\vec{x} - \frac{R^2}{d}\vec{e}_z) &= -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + (z-d)^2}} + \frac{1}{4\pi} \frac{1}{\frac{d}{R}\sqrt{x^2 + y^2 + (z - \frac{R^2}{d})^2}} \\ &= -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{\sqrt{R^2 - 2zd + d^2}} + \frac{1}{4\pi} \frac{1}{\frac{d}{R}\sqrt{R^2 - \frac{2zR^2}{d} + \frac{R^4}{d^2}}} = 0\end{aligned}$$

Da die gewählte Richtung  $\vec{e}_z$  beliebig ist, können wir  $d\vec{e}_z$  durch  $\vec{y}$  mit  $\|\vec{y}\| = d < R$  ersetzen und sehen, dass

$$\begin{aligned}0 &= \Gamma(\vec{x} - d\vec{e}_z) - \frac{R}{d}\Gamma(\vec{x} - \frac{R^2}{d}\vec{e}_z) = \Gamma(\vec{x} - \vec{y}) - \frac{R}{d}\Gamma(\vec{x} - \frac{R^2}{d^2}\vec{y}) = \Gamma(\vec{x} - \vec{y}) - \Gamma(\frac{d}{R}\vec{x} - \frac{R}{d}\vec{y}) \\ &= \Gamma(\vec{x} - \vec{y}) - \Gamma(\frac{\|\vec{y}\|}{R}\vec{x} - \frac{R}{\|\vec{y}\|}\vec{y})\end{aligned}$$

Definieren wir nun

$$G(x, y) = \begin{cases} \Gamma(\vec{x} - \vec{y}) - \Gamma(\frac{\|\vec{y}\|}{R}\vec{x} - \frac{R}{\|\vec{y}\|}\vec{y}) & \text{für } \vec{x} \in \mathbb{R}^3, \vec{x} \neq \vec{y} \neq \vec{0}, \\ \Gamma(\vec{x}) - \Gamma(R) & \text{für } \vec{y} = \vec{0}, \vec{x} \neq \vec{0}, \end{cases}$$

so ist  $G$  symmetrisch (Nachrechnen unter Verwendung des Skalarprodukts für die Norm) und für festes  $\vec{y} \in B(\vec{0}, R)$  gilt  $G(\vec{x}, \vec{y}) = 0$  ( $x \in \partial B(\vec{0}, R)$ ) (klar für  $\vec{y} = 0$ , für  $\vec{y} \neq 0$  folgt es aus obiger Gleichung, die die Definition motiviert) und die Funktion

$$h(\vec{x}, \vec{y}) = G(\vec{x}, \vec{y}) - \Gamma(\vec{x} - \vec{y}) = \begin{cases} -\Gamma(\frac{\|\vec{y}\|}{R}\vec{x} - \frac{R}{\|\vec{y}\|}\vec{y}) & \text{für } \vec{x} \in \mathbb{R}^3, \vec{x} \neq \vec{y} \neq \vec{0}, \\ -\Gamma(R) & \text{für } \vec{y} = \vec{0}, \vec{x} \neq \vec{0}, \end{cases}$$

ist harmonisch in  $B(\vec{0}, R)$  bzgl.  $x$  für jedes feste  $\vec{y} \in B(\vec{0}, R)$ , da es sich um eine Konstante Funktion ( $\vec{y} = 0$ ) bzw. um die harmonische Grundlösung der Laplacegleichung handelt, deren Argument skaliert und translatiert wird (die zweiten partiellen Ableitungen liefern lediglich den zusätzlichen Faktor  $\frac{\|\vec{y}\|^2}{R^2}$  vor der zweiten partiellen Ableitung der Grundlösung). Zu beachten ist dabei, dass die Singularität der Funktion bei  $\vec{x} = \frac{R^2}{\|\vec{y}\|}\vec{y}$  liegt, was wegen  $\|\vec{x}\| = \frac{R^2}{\|\vec{y}\|} > R$  nicht in  $B(\vec{0}, R)$  liegt. Somit definiert  $G$  tatsächlich eine Greensche Funktion auf der Kreisscheibe  $B(\vec{0}, R)$  für alle  $R > 0$ .

**b)** Nach **a)** gilt

$$G(x, y) = \begin{cases} -\frac{1}{4\pi} \left( \frac{1}{\|\vec{x} - \vec{y}\|} - \frac{1}{\|\frac{\|\vec{y}\|}{R}\vec{x} - \frac{R}{\|\vec{y}\|}\vec{y}\|} \right) & \text{für } \vec{x} \in \mathbb{R}^3, \vec{x} \neq \vec{y} \neq \vec{0}, \\ -\frac{1}{4\pi} \left( \frac{1}{\|\vec{x}\|} - \frac{1}{R} \right) & \text{für } \vec{y} = \vec{0}, \vec{x} \neq \vec{0}. \end{cases}$$

Der Normaleneinheitsvektor  $\vec{N}$  auf der Sphäre  $\partial B(\vec{0}, R)$  im Punkt  $\vec{y} \in \partial B(\vec{0}, R)$  ist durch  $\vec{N} = \frac{\vec{y}}{R}$  gegeben. Es gilt ferner

$$(\nabla \|\cdot\|)(\vec{z}) = \frac{\vec{z}}{\|\vec{z}\|} \quad (\vec{z} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{\vec{0}\}). \quad (0.1)$$

Wir zeigen die Identität aus der Aufgabenstellung zunächst für  $\vec{x} = \vec{0}$ . Es gilt in der Tat

$$\frac{\partial G}{\partial \vec{N}_{\vec{y}}}(\vec{0}, \vec{y}) = (\nabla_{\vec{y}} G)(\vec{0}, \vec{y}) \cdot \frac{\vec{y}}{R} = \frac{1}{4\pi} \left[ \nabla_{\vec{y}} \left( \frac{1}{R} - \frac{1}{\|\vec{y}\|} \right) \right] \cdot \frac{\vec{y}}{R} \stackrel{(0.1)}{=} \frac{1}{4\pi} \frac{\vec{y}}{\|\vec{y}\|^3} \cdot \frac{\vec{y}}{R} = \frac{1}{4\pi R^2}$$

für alle  $\vec{y} \in \partial B(\vec{0}, R)$ .

Für  $\vec{x} \neq \vec{0}$  und  $\vec{0} \neq \vec{y} \neq \vec{x}$  gilt

$$\left\| \frac{\|\vec{y}\|}{R} \vec{x} - \frac{R}{\|\vec{y}\|} \vec{y} \right\|^2 = \frac{\|\vec{y}\|^2 \|\vec{x}\|^2}{R^2} - 2(\vec{x}|\vec{y}) + R^2 = \left\| \frac{\|\vec{x}\|}{R} \vec{y} - \frac{R}{\|\vec{x}\|} \vec{x} \right\|^2. \quad (0.2)$$

Deshalb gilt

$$\begin{aligned} \frac{\partial G}{\partial \vec{N}_{\vec{y}}}(\vec{x}, \vec{y}) &= (\nabla_{\vec{y}} G)(\vec{x}, \vec{y}) \cdot \frac{\vec{y}}{R} = -\frac{1}{4\pi} \left[ \nabla_{\vec{y}} \left( \frac{1}{\|\vec{x} - \vec{y}\|} - \frac{1}{\left\| \frac{\|\vec{y}\|}{R} \vec{x} - \frac{R}{\|\vec{y}\|} \vec{y} \right\|} \right) \right] \cdot \frac{\vec{y}}{R} \\ &\stackrel{(0.2)}{=} -\frac{1}{4\pi} \left[ \frac{\vec{x} - \vec{y}}{\|\vec{x} - \vec{y}\|^3} - \nabla_{\vec{y}} \left( \frac{1}{\left\| \frac{\|\vec{x}\|}{R} \vec{y} - \frac{R}{\|\vec{x}\|} \vec{x} \right\|} \right) \right] \cdot \frac{\vec{y}}{R} \\ &= -\frac{1}{4\pi R} \left[ \frac{(\vec{x}|\vec{y}) - \|\vec{y}\|^2}{\|\vec{x} - \vec{y}\|^3} + \vec{y} \cdot \left( \frac{\frac{\|\vec{x}\|}{R} \vec{y} - \frac{R}{\|\vec{x}\|} \vec{x}}{\left\| \frac{\|\vec{x}\|}{R} \vec{y} - \frac{R}{\|\vec{x}\|} \vec{x} \right\|^3} \right) \frac{\|\vec{x}\|}{R} \right] \\ &\stackrel{(0.2)}{=} -\frac{1}{4\pi R} \left[ \frac{(\vec{x}|\vec{y}) - R^2}{\|\vec{x} - \vec{y}\|^3} + \frac{R\|\vec{x}\| - \frac{R}{\|\vec{x}\|} (\vec{x}|\vec{y})}{\left\| \frac{\|\vec{y}\|}{R} \vec{x} - \frac{R}{\|\vec{y}\|} \vec{y} \right\|^3} \frac{\|\vec{x}\|}{R} \right] \\ &\stackrel{\|\vec{y}\|=R}{=} -\frac{1}{4\pi R} \left[ \frac{(\vec{x}|\vec{y}) - R^2}{\|\vec{x} - \vec{y}\|^3} + \frac{\|\vec{x}\|^2 - (\vec{x}|\vec{y})}{\|\vec{x} - \vec{y}\|^3} \right] = \frac{1}{4\pi R} \frac{R^2 - \|\vec{x}\|^2}{\|\vec{x} - \vec{y}\|^3} \end{aligned}$$

für alle  $\vec{x} \neq \vec{0}$  und alle  $\vec{y} \in \partial B(\vec{0}, R)$ .

### AUFGABE 37 (TUTORIUM)

Die Telegraphengleichung

$$\partial_{tt} u(x, t) - \partial_{xx} u(x, t) + 2\partial_t u(x, t) + u(x, t) = 0$$

beschreibt den zeitlichen Verlauf einer Signalspannung  $u$  am Ort  $x > 0$  in einem langen Übertragungskabel.

Gesucht ist nun die Signalspannung  $u(x, t)$ , wenn am Rand  $x = 0$  des Übertragungskabels ein periodisches Signal der Form  $u(0, t) = 3 \sin(2t)$  für  $t \geq 0$  eingespeist wird. Außerdem soll die Signalspannung für  $x \rightarrow \infty$  beschränkt sein.

- Zeigen Sie, dass ein Separationsansatz der Form  $u(x, t) = v(x)w(t)$  nicht zu einer Lösung führt.
- Lösen Sie das Problem mit Hilfe des Ansatzes  $u(x, t) = u_0 e^{-ax} \sin(2t - bx)$  mit  $a > 0$ ,  $b \in \mathbb{R}$ .

## LÖSUNGSVORSCHLAG

a) Machen wir einen Separationsansatz der Form

$$u(x, t) = v(x)w(t),$$

so können wir wegen der Randbedingung  $v = 0$  und  $w = 0$  ausschließen (insb. ist auch  $v(0) \neq 0$ ). Außerdem folgt

$$u(0, t) = v(0)w(t) \stackrel{!}{=} 3 \sin(2t) \iff w(t) = \frac{3}{v(0)} \sin(2t).$$

Setzen wir dies ein, so erhalten wir

$$\partial_t u(x, t) = \frac{6}{v(0)} v(x) \cos(2t),$$

$$\partial_{tt} u(x, t) = -\frac{12}{v(0)} v(x) \sin(2t),$$

$$\partial_{xx} u(x, t) = \frac{3}{v(0)} v''(x) \sin(2t),$$

und damit

$$\begin{aligned} & \partial_{tt} u(x, t) - \partial_{xx} u(x, t) + 2\partial_t u(x, t) + u(x, t) \\ &= -\frac{12}{v(0)} v(x) \sin(2t) - \frac{3}{v(0)} v''(x) \sin(2t) + \frac{12}{v(0)} v(x) \cos(2t) + \frac{3}{v(0)} v(x) \sin(2t) \\ &= \left( -\frac{9}{v(0)} v(x) - \frac{3}{v(0)} v''(x) \right) \sin(2t) + \frac{12}{v(0)} v(x) \cos(2t) \stackrel{!}{=} 0 \\ &\iff -\frac{9}{v(0)} v(x) - \frac{3}{v(0)} v''(x) = 0 \quad \text{und} \quad \frac{12}{v(0)} v(x) = 0 \iff v = 0, \end{aligned}$$

was wir anfangs ausgeschlossen haben. Also führt der Separationsansatz hier zu keiner Lösung.

b) Versuchen wir hingegen den Ansatz

$$u(x, t) = u_0 e^{-ax} \sin(2t - bx), \quad a, b \in \mathbb{R},$$

so folgt mit der Randbedingung zunächst  $u_0 = 3$  und die Beschränktheit der Lösung liefert  $a \geq 0$ . Weiter haben wir die Ableitungen

$$\partial_t u(x, t) = 6e^{-ax} \cos(2t - bx),$$

$$\partial_{tt} u(x, t) = -12e^{-ax} \sin(2t - bx),$$

$$\partial_x u(x, t) = -3ae^{-ax} \sin(2t - bx) - 3be^{-ax} \cos(2t - bx),$$

$$\partial_{xx} u(x, t) = 3(a^2 - b^2)e^{-ax} \sin(2t - bx) + 6abe^{-ax} \cos(2t - bx).$$

Einsetzen liefert dann

$$\begin{aligned}
 & \partial_{tt}u(x,t) - \partial_{xx}u(x,t) + 2\partial_tu(x,t) + u(x,t) \\
 &= -12e^{-ax}\sin(2t-bx) - 3(a^2 - b^2)e^{-ax}\sin(2t-bx) - 6abe^{-ax}\cos(2t-bx) \\
 &\quad + 12e^{-ax}\cos(2t-bx) + 3e^{-ax}\sin(2t-bx) \\
 &= e^{-ax}\left((3b^2 - 3a^2 - 9)\sin(2t-bx) + (12 - 6ab)\cos(2t-bx)\right) \stackrel{!}{=} 0 \\
 \Leftrightarrow & 3b^2 - 3a^2 - 9 = 0 \quad \text{und} \quad 12 - 6ab = 0, \\
 \stackrel{a \geq 0}{\Leftrightarrow} & a = 1, \quad b = 2.
 \end{aligned}$$

Damit erhalten wir die Lösung

$$u(x,t) = 3e^{-x}\sin(2t-2x).$$

### AUFGABE 38 (ÜBUNG)

Auf dem Kreisring  $D := \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4\}$  betrachten wir das Dirichletsche Problem

$$\begin{aligned}
 \Delta u(x,y) &= 0, & 1 < x^2 + y^2 < 4, \\
 u(x,y) &= 1 + 3x + 8xy & \text{für } x^2 + y^2 = 1, \\
 u(x,y) &= 1 + 2\log 2 + 3x + \frac{1}{2}xy & \text{für } x^2 + y^2 = 4.
 \end{aligned}$$

Rechnen Sie das System zunächst in Polarkoordinaten um und lösen Sie es anschließend mit einem Separationsansatz.

*Hinweis:* In Polarkoordinaten gilt  $\Delta v(r,\varphi) = \frac{\partial^2 v}{(\partial r)^2}(r,\varphi) + \frac{1}{r}\frac{\partial v}{\partial r}(r,\varphi) + \frac{1}{r^2}\frac{\partial^2 v}{(\partial \varphi)^2}(r,\varphi)$ .

### LÖSUNGSVORSCHLAG

Für  $v(r,\varphi) := u(r\cos\varphi, r\sin\varphi)$ ,  $1 < r < 2$ ,  $0 \leq \varphi \leq 2\pi$ , folgt nach dem Hinweis

$$\begin{aligned}
 \Delta u(x,y) &= \partial_{rr}v(r,\varphi) + \frac{1}{r}\partial_rv(r,\varphi) + \frac{1}{r^2}\partial_{\varphi\varphi}v(r,\varphi) = 0 \\
 \Leftrightarrow & r^2\partial_{rr}v(r,\varphi) + r\partial_rv(r,\varphi) + \partial_{\varphi\varphi}v(r,\varphi) = 0.
 \end{aligned}$$

Für die Randbedingungen erhalten wir für  $0 \leq \varphi \leq 2\pi$

$$v(r,\varphi) = 1 + 3r\cos\varphi + 8r^2\cos\varphi\sin\varphi = 1 + 3r\cos\varphi + 4r^2\sin 2\varphi, \quad \text{für } r = 1,$$

$$v(r,\varphi) = 1 + 2\log 2 + 3r\cos\varphi + \frac{1}{2}r^2\cos\varphi\sin\varphi = 1 + 2\log 2 + 3r\cos\varphi + \frac{1}{4}r^2\sin 2\varphi, \quad \text{für } r = 2.$$

D.h. für  $0 \leq \varphi \leq 2\pi$  betrachten wir die partielle Differentialgleichung

$$\begin{aligned}
 r^2\partial_{rr}v(r,\varphi) + r\partial_rv(r,\varphi) + \partial_{\varphi\varphi}v(r,\varphi) &= 0, & 1 < r < 2, \\
 v(1,\varphi) &= 1 + 3\cos\varphi + 4\sin 2\varphi, \\
 v(2,\varphi) &= 1 + 2\log 2 + 6\cos\varphi + \sin 2\varphi.
 \end{aligned}$$

Für  $v$  machen wir nun den Separationsansatz

$$v(r,\varphi) = g(r)h(\varphi),$$

wobei  $g, h \neq 0$  (da sonst die Randbedingungen nicht erfüllt sind) und  $h$  eine  $2\pi$ -periodische Funktion sein soll (da  $v(r, 0) = v(r, 2\pi)$  gelten muss). Setzen wir diesen Ansatz in die Differentialgleichung ein, so folgt

$$r^2 g''(r)h(\varphi) + r g'(r)h(\varphi) + g(r)h''(\varphi) = 0 \iff \frac{r^2 g''(r) + r g'(r)}{g(r)} = -\frac{h''(\varphi)}{h(\varphi)}.$$

Die linke Seite dieser Gleichung hängt nun nicht von  $\varphi$  und die rechte nicht von  $r$  ab. Da aber beide Seiten für alle  $r, \varphi$  übereinstimmen, hängen beide Ausdrücke weder von  $r$  noch von  $\varphi$  ab. D.h. es gibt eine Konstante  $\lambda \in \mathbb{R}$  mit

$$\begin{aligned} \frac{r^2 g''(r) + r g'(r)}{g(r)} = \lambda &\iff r^2 g''(r) + r g'(r) - \lambda g(r) = 0, \quad (\text{Euler-Dgl.}) \\ -\frac{h''(\varphi)}{h(\varphi)} = \lambda &\iff h''(\varphi) = -\lambda h(\varphi). \quad (\text{lineare Dgl. mit konst. Koeff.}) \end{aligned}$$

Wir lösen zunächst die zweite dieser beiden Gleichungen.

Ist  $\lambda < 0$ , so lautet die allgemeine Lösung dieser Differentialgleichung

$$h(\varphi) = c_1 e^{\sqrt{-\lambda}\varphi} + c_2 e^{-\sqrt{-\lambda}\varphi}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

Diese ist aber nur für  $c_1 = c_2 = 0$   $2\pi$ -periodisch, und dann wäre  $h = 0$ . Dies haben wir allerdings wegen der Randbedingungen bereits ausgeschlossen.

Ist  $\lambda = 0$ , so ist die allgemeine Lösung gegeben durch

$$h(\varphi) = c_1 \varphi + c_2, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R},$$

und diese Funktion ist nur dann periodisch, falls  $c_1 = 0$ .

Ist  $\lambda > 0$ , so lautet die allgemeine Lösung

$$h(\varphi) = c_1 \cos(\sqrt{\lambda}\varphi) + c_2 \sin(\sqrt{\lambda}\varphi), \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R},$$

welche genau dann  $2\pi$ -periodisch ist, falls  $\sqrt{\lambda} \in \mathbb{N}$ .

Die zweite Gleichung hat also genau dann eine  $2\pi$ -periodische Lösung  $w \neq 0$ , falls  $\lambda = n^2$  für  $n \in \mathbb{N}_0$ . Wir erhalten dann die Lösungen

$$h_n(\varphi) = a_n \cos(n\varphi) + \tilde{a}_n \sin(n\varphi), \quad n \in \mathbb{N}_0, \quad a_n, \tilde{a}_n \in \mathbb{R}.$$

Da die Gleichungen durch  $\lambda$  gekoppelt sind, brauchen wir auch bei der ersten Gleichung nur noch die Werte  $\lambda = n^2$ ,  $n \in \mathbb{N}_0$ , betrachten. Ist  $n = 0$ , so lautet die allgemeine Lösung der ersten Gleichung

$$g_0(r) = b_0 + \tilde{b}_0 \log r, \quad b_0, \tilde{b}_0 \in \mathbb{R}.$$

Im anderen Fall  $n \neq 0$ , erhalten wir die Lösung

$$g_n(r) = b_n r^n + \tilde{b}_n r^{-n}, \quad b_n, \tilde{b}_n \in \mathbb{R}.$$

D.h. für jedes  $n \in \mathbb{N}_0$  ist

$$v_n(r, \varphi) = g_n(r)h_n(\varphi)$$

eine Lösung. Durch Aufsummieren erhalten wir dann die allgemeine Lösung

$$v(r, \varphi) = c_0 + \tilde{c}_0 \log r + \sum_{n=1}^{\infty} (c_n r^n + \tilde{c}_n r^{-n}) \cos(n\varphi) + (d_n r^n + \tilde{d}_n r^{-n}) \sin(n\varphi), \quad c_n, \tilde{c}_n, d_n, \tilde{d}_n \in \mathbb{R}.$$

Setzen wir nun die Randbedingungen ein, so folgt

$$v(1, \varphi) = c_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (c_n + \tilde{c}_n) \cos(n\varphi) + (d_n + \tilde{d}_n) \sin(n\varphi) \stackrel{!}{=} 1 + 3 \cos \varphi + 4 \sin 2\varphi$$

$$\iff c_0 = 1, c_1 + \tilde{c}_1 = 3, d_2 + \tilde{d}_2 = 4, c_n + \tilde{c}_n = 0 \ (n \neq 1), d_n + \tilde{d}_n = 0 \ (n \neq 2),$$

sowie

$$v(2, \varphi) = 1 + \tilde{c}_0 \log 2 + \sum_{n=1}^{\infty} (c_n 2^n + \tilde{c}_n \frac{1}{2^n}) \cos(n\varphi) + (d_n 2^n + \tilde{d}_n \frac{1}{2^n}) \sin(n\varphi) \stackrel{!}{=} 1 + 2 \log 2 + 6 \cos \varphi + \sin 2\varphi$$

$$\iff \tilde{c}_0 = 2, 2c_1 + \frac{1}{2}\tilde{c}_1 = 6, 4d_2 + \frac{1}{4}\tilde{d}_2 = 1, 2^n c_n + \frac{1}{2^n} \tilde{c}_n = 0 \ (n \neq 1), 2^n d_n + \frac{1}{2^n} \tilde{d}_n = 0 \ (n \neq 2),$$

Weiter gilt

$$c_1 + \tilde{c}_1 = 3, 2c_1 + \frac{1}{2}\tilde{c}_1 = 6 \iff c_1 = 3, \tilde{c}_1 = 0,$$

$$d_2 + \tilde{d}_2 = 4, 4d_2 + \frac{1}{4}\tilde{d}_2 = 1 \iff d_2 = 0, \tilde{d}_2 = 4,$$

$$c_n + \tilde{c}_n = 0, 2^n c_n + \frac{1}{2^n} \tilde{c}_n = 0 \iff c_n = 0, \tilde{c}_n = 0,$$

$$d_n + \tilde{d}_n = 0, 2^n d_n + \frac{1}{2^n} \tilde{d}_n = 0 \iff d_n = 0, \tilde{d}_n = 0.$$

Dies führt uns dann auf die Lösung

$$v(r, \varphi) = 1 + 2 \log r + 3r \cos(\varphi) + \frac{4}{r^2} \sin 2\varphi$$

$$= 1 + 2 \log r + 3r \cos(\varphi) + \frac{8}{r^4} (r \cos \varphi)(r \sin \varphi),$$

bzw. auf die Lösung der ursprünglichen Gleichung

$$u(x, y) = 1 + 2 \log \sqrt{x^2 + y^2} + 3x + \frac{8xy}{(x^2 + y^2)^2}.$$

### AUFGABE 39 (TUTORIUM)

Bestimmen Sie die beschränkte Lösung des Randwertproblems

$$\Delta u(x, y) = 0, \quad x^2 + y^2 > 1,$$

$$u(x, y) = x, \quad x^2 + y^2 = 1,$$

indem Sie es in Polarkoordinaten betrachten und den Separationsansatz verwenden.

### LÖSUNGSVORSCHLAG

Wir machen den Separationsansatz  $v(r, \varphi) = v_1(r)v_2(\varphi)$ . Da wir an nichttrivialen Lösungen interessiert sind, gibt es Punkte  $r > 1$  und  $\varphi \in (0, 2\pi)$ , sodass dort  $v_1$  und  $v_2$  nicht Null sind. Laut dem

Hinweis der letzten Aufgabe gilt dann

$$\begin{aligned}\Delta v &= \frac{\partial^2 v}{(\partial r)^2}(r, \varphi) + \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial r}(r, \varphi) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 v}{(\partial \varphi)^2}(r, \varphi) \\ &= v_1''(r)v_2(\varphi) + \frac{v_2(\varphi)}{r}v_1'(r) + \frac{v_1(r)}{r^2}v_2''(\varphi) \stackrel{!}{=} 0 \quad (r > 1, \varphi \in (0, 2\pi)) \\ \Rightarrow \frac{v_2''(\varphi)}{v_2(\varphi)} &= -\left(\frac{r^2 v_1''(r)}{v_1(r)} + \frac{r v_1'(r)}{v_1(r)}\right)\end{aligned}$$

Somit müssen beide Seiten konstant  $\lambda \in \mathbb{R}$  sein und es folgt

$$v_2(\varphi) = C_1 e^{\sqrt{\lambda}\varphi} + C_2 e^{-\sqrt{\lambda}\varphi} \quad (\varphi \in (0, 2\pi))$$

mit freien Konstanten  $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$ . Damit  $u$  auf  $\mathbb{R}^2$  differenzierbar ist, muss

$$\lim_{\varphi \rightarrow 0^+} v_2(\varphi) = \lim_{\varphi \rightarrow 2\pi^-} v_2(\varphi) \quad \text{und} \quad \lim_{\varphi \rightarrow 0^+} v_2'(\varphi) = \lim_{\varphi \rightarrow 2\pi^-} v_2'(\varphi)$$

gelten. Für die erste Gleichung muss entweder  $\lambda = 0$  (und wegen der zweiten Gleichung dann  $v_2(\varphi) = C_2$ ) sein oder  $\lambda < 0$ , was mit der zweiten Gleichung

$$\lambda = -k^2 \quad \text{mit} \quad k \in \mathbb{N}$$

ergibt und somit  $v_{2,k}(\varphi) = C_1 \sin(k\varphi) + C_2 \cos(k\varphi)$  für  $k \in \mathbb{N}_0$ .

Ferner ergibt sich

$$r^2 v_1''(r) + r v_1'(r) + \lambda v_1(r) = 0 \quad (r > 1).$$

Dies ist eine Eulersche Differentialgleichung für  $v_1$ . Wir substituieren deshalb  $r = e^s$ ,  $w(s) = v_1(e^s)$  für  $s \in \mathbb{R}$ . Es folgt  $w'(s) = e^s v_1'(e^s) = r v_1'(r)$  und  $w''(s) = e^s v_1''(e^s) + e^{2s} v_1''(e^s) = r v_1''(r) + r^2 v_1''(r)$ . Einsetzen in die Differentialgleichung liefert

$$w''(s) + \lambda w(s) = 0 \quad (s \in \mathbb{R}).$$

Für  $\lambda = 0$  ist also

$$w(s) = C_1 s + C_2 \quad (s \in \mathbb{R}),$$

und für  $\lambda = -k^2 < 0$  ist

$$w(s) = C_1 e^{ks} + C_2 e^{-ks} \quad (s \in \mathbb{R})$$

mit freien Konstanten  $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$ . Resubstituieren liefert

$$v_1(r) = \begin{cases} C_1 \log(r) + C_2, & \text{falls } k = 0, \\ C_1 r^{-k} + C_2 r^k, & \text{falls } k \in \mathbb{N} \end{cases} \quad (r > 1).$$

Da die Laplace-Gleichung linear ist, machen wir den Ansatz (alle Summanden der Teillösungen multiplizieren und die verschiedenen Werte für  $k$  addieren)

$$\begin{aligned}v(r, \varphi) &= C_0 + C_1 \log(r) + \sum_{k=1}^N C_k^{(1)} r^k \cos(k\varphi) + \sum_{k=1}^N C_k^{(2)} r^k \sin(k\varphi) + \\ &\quad \sum_{k=1}^N C_k^{(3)} r^{-k} \cos(k\varphi) + \sum_{k=1}^N C_k^{(4)} r^{-k} \sin(k\varphi)\end{aligned}$$

mit noch zu bestimmenden Konstanten  $N \in \mathbb{N}$ ,  $C_0, C_1, C_1^{(1)}, \dots, C_N^{(1)}, C_1^{(2)}, \dots, C_N^{(2)}, C_1^{(3)}, \dots, C_N^{(3)}, C_1^{(4)}, \dots, C_N^{(4)} \in \mathbb{R}$ .

Da die Terme  $\log(r)$ ,  $r^k \cos(k\varphi)$  und  $r^k \sin(k\varphi)$  unbeschränkt sind, können sie nicht vorkommen. Die Randbedingung  $u(x, y) = x$  für  $x^2 + y^2 = 1$  lautet in Polarkoordinaten  $v(1, \varphi) = \cos(\varphi)$  für  $\varphi \in (0, \varphi)$ . Einsetzen von  $r = 1$  in den Ansatz und Vergleich mit der Randbedingung liefert  $N = 1$ ,  $C_0 = 0$ ,  $C_1^{(4)} = 0$ ,  $C_1^{(3)} = 1$ , also

$$v(r, \varphi) = \frac{\cos(\varphi)}{r} \quad (r \geq 1, 0 \leq \varphi < 2\pi)$$

bzw.

$$u(x, y) = \frac{x}{x^2 + y^2} \quad (x^2 + y^2 \geq 1).$$

#### AUFGABE 40 (ÜBUNG)

Berechnen Sie die Lösung des folgenden Wärmeleitungsproblems mit einem Separationsansatz:

$$\begin{aligned} \partial_t u(x, t) - \partial_{xx} u(x, t) &= 0, & 0 < x < 1, t > 0, \\ \partial_x u(0, t) = \partial_x u(1, t) &= 0 & \text{für } t > 0, \\ u(x, 0) &= \cos(\pi x), & \text{für } 0 < x < 1. \end{aligned}$$

#### LÖSUNGSVORSCHLAG

Der Ansatz  $u(x, t) = v(x)w(t)$  mit  $v, w \neq 0$  ( $u$  erfüllt sonst die Randbedingung nicht), liefert uns

$$v(x)w'(t) - v''(x)w(t) = 0 \iff \frac{v''(x)}{v(x)} = \frac{w'(t)}{w(t)}.$$

Da die linke Seite nur von  $x$  und die rechte nur von  $t$  abhängt, sie aber für alle  $x, t$  übereinstimmen, hängen beide Ausdrücke weder von  $x$  noch von  $t$  ab. Also existiert eine Konstante  $\lambda \in \mathbb{R}$  mit

$$\begin{aligned} \frac{v''(x)}{v(x)} = \lambda &\iff v''(x) = \lambda v(x), \\ \frac{w'(t)}{w(t)} = \lambda &\iff w'(t) = \lambda w(t). \end{aligned}$$

Diese gewöhnlichen Differentialgleichungen haben die allgemeinen Lösungen

$$v(x) = c_1 e^{\sqrt{\lambda}x} + c_2 e^{-\sqrt{\lambda}x} \quad \text{und} \quad w(t) = c_3 e^{\lambda t}, \quad c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R}.$$

Hier kann man auch bereits  $\lambda = 0$  ausschließen, da sonst  $u(x, 0) = \cos(\pi x)$  nicht erfüllt sein könnte. Aus den Randbedingungen  $\partial_x u(0, t) = \partial_x u(1, t) = 0$  folgt  $v'(0) = v'(1) = 0$ . Mit

$$v'(x) = c_1 \sqrt{\lambda} e^{\sqrt{\lambda}x} - c_2 \sqrt{\lambda} e^{-\sqrt{\lambda}x}$$

folgt dann

$$\begin{aligned} v'(0) = \sqrt{\lambda}(c_1 - c_2) = 0 &\iff c_1 = c_2, \\ v'(1) = \sqrt{\lambda}(c_1 e^{\sqrt{\lambda}} - c_1 e^{-\sqrt{\lambda}}) = 0 &\iff e^{\sqrt{\lambda}} = e^{-\sqrt{\lambda}} \\ &\iff 2\sqrt{\lambda} = 2\pi i n, \quad n \in \mathbb{N} \\ &\iff \lambda = -\pi^2 n^2, \quad n \in \mathbb{N}. \end{aligned}$$

Damit ergeben sich für jedes  $n \in \mathbb{N}$  die Lösungen

$$v_n(x) = c_1 e^{\pi i n x} + c_2 e^{-\pi i n x} = 2c_1 \cos(\pi n x), \quad w_n(t) = c_3 e^{-\pi^2 n^2 t}.$$

Aufsummieren liefert die allgemeine Lösung

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} v_n(x) w_n(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(\pi n x) e^{-\pi^2 n^2 t}.$$

Mit der Anfangsbedingung  $u(x, 0) = \cos(\pi x)$  erhalten wir nach Koeffizientenvergleich  $a_1 = 1$  und  $a_n = 0$  sonst. Insgesamt führt dies auf die Lösung

$$u(x, t) = \cos(\pi x) e^{-\pi^2 t}.$$

#### AUFGABE 41 (TUTORIUM)

a) Zeigen Sie, dass die Wellengleichung

$$\partial_{tt} u(\vec{x}, t) - \Delta_{\vec{x}} u(\vec{x}, t) = 0, \quad \vec{x} \in \mathbb{R}^2, t \in \mathbb{R},$$

mit Hilfe des Separationsansatzes  $u(\vec{x}, t) = e^{ikt} v(\vec{x})$ ,  $k \in \mathbb{R}$ , auf die Helmholtz-Gleichung

$$\Delta v(\vec{x}) + k^2 v(\vec{x}) = 0$$

führt.

b) Finden Sie Lösungen zur Helmholtz-Gleichung

$$\Delta v(\vec{x}) + k^2 v(\vec{x}) = 0$$

mit den Randbedingungen

$$v(x_1, 0) = v(x_1, b) = v(0, x_2) = v(a, x_2) = 0$$

für  $a, b > 0$ , indem Sie einen Separationsansatz benutzen.

#### LÖSUNGSVORSCHLAG

a) Ist  $u(\vec{x}, t) = e^{ikt} v(\vec{x})$  für ein  $k \in \mathbb{R}$ , so folgt

$$\partial_t u(\vec{x}, t) = ik e^{ikt} v(\vec{x}), \quad \partial_{tt} u(\vec{x}, t) = -k^2 e^{ikt} v(\vec{x}), \quad \Delta_{\vec{x}} u(\vec{x}, t) = e^{ikt} \Delta v(\vec{x}).$$

Setzen wir dies ein, so erhalten wir

$$\partial_{tt} u(\vec{x}, t) - \Delta_{\vec{x}} u(\vec{x}, t) = -k^2 e^{ikt} v(\vec{x}) - e^{ikt} \Delta v(\vec{x}) \stackrel{!}{=} 0 \iff k^2 v(\vec{x}) + \Delta v(\vec{x}) = 0.$$

b) Machen wir nun den Ansatz

$$v(\vec{x}) = g(x_1) h(x_2)$$

so stellen wir zunächst fest, dass  $g = 0$  und  $h = 0$  die Lösung  $v = 0$  liefern. Nehmen wir im Folgenden nun an, dass  $g \neq 0$  und  $h \neq 0$  ist, so folgt

$$\Delta v(\vec{x}) + k^2 v(\vec{x}) = g''(x_1) h(x_2) + g(x_1) h''(x_2) + k^2 g(x_1) h(x_2) \stackrel{!}{=} 0 \iff \frac{g''(x_1)}{g(x_1)} = -\frac{h''(x_2)}{h(x_2)} - k^2.$$

Da beide Seiten jeweils nur von einer Variable abhängen, existiert ein  $\lambda \in \mathbb{R}$  mit

$$\begin{aligned}\frac{g''(x_1)}{g(x_1)} = \lambda &\iff g''(x_1) = \lambda g(x_1), \\ -\frac{h''(x_2)}{h(x_2)} - k^2 = \lambda &\iff h''(x_2) = -(k^2 + \lambda)h(x_2).\end{aligned}$$

Diese Gleichungen haben die allgemeine Lösung

$$\begin{aligned}g(x_1) &= c_1 e^{\sqrt{\lambda}x_1} + c_2 e^{-\sqrt{\lambda}x_1}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}, \\ h(x_2) &= c_3 e^{\sqrt{-k^2-\lambda}x_2} + c_4 e^{-\sqrt{-k^2-\lambda}x_2}, \quad c_3, c_4 \in \mathbb{R}.\end{aligned}$$

Die Randbedingungen  $v(0, x_2) = v(a, x_2) = 0$  bzw.  $v(x_1, 0) = v(x_1, b) = 0$  liefern  $g(0) = g(a) = 0$  bzw.  $h(0) = h(b) = 0$ . Setzen wir diese ein, so erhalten wir

$$\begin{aligned}g(0) = c_1 + c_2 &\stackrel{!}{=} 0 \iff c_2 = -c_1, \\ g(a) = c_1 e^{a\sqrt{\lambda}} - c_1 e^{-a\sqrt{\lambda}} &\stackrel{!}{=} 0 \iff 2a\sqrt{\lambda} = 2\pi i M, \quad M \in \mathbb{N} \\ &\iff \lambda = -\pi^2 \frac{M^2}{a^2}, \quad M \in \mathbb{N},\end{aligned}$$

sowie

$$\begin{aligned}h(0) = c_3 + c_4 &\stackrel{!}{=} 0 \iff c_4 = -c_3, \\ h(b) = c_3 e^{b\sqrt{-k^2-\lambda}} - c_3 e^{-b\sqrt{-k^2-\lambda}} &\stackrel{!}{=} 0 \iff 2b\sqrt{-k^2-\lambda} = 2\pi i N, \quad N \in \mathbb{N} \\ &\iff -k^2 - \lambda = -\pi^2 \frac{N^2}{b^2}, \quad N \in \mathbb{N}.\end{aligned}$$

Dies führt uns auf

$$\begin{aligned}g_M(x_1) &= c_1 e^{i\pi \frac{M}{a}x_1} - c_1 e^{-i\pi \frac{M}{a}x_1} = a_M \sin\left(\frac{\pi M}{a}x_1\right), \\ h_N(x_2) &= c_3 e^{i\pi \frac{N}{b}x_2} - c_3 e^{-i\pi \frac{N}{b}x_2} = b_N \sin\left(\frac{\pi N}{b}x_2\right),\end{aligned}$$

für  $M, N \in \mathbb{N}$  mit  $k^2 = \pi^2 \frac{M^2}{a^2} + \pi^2 \frac{N^2}{b^2}$ . Aufsummieren liefert uns dann die allgemeine Lösung

$$v(\vec{x}) = \sum_{M,N} c_{M,N} \sin\left(\frac{\pi M}{a}x_1\right) \sin\left(\frac{\pi N}{b}x_2\right),$$

wobei die Summe über alle Paare  $(M, N) \in \mathbb{N}^2$  läuft mit  $k^2 = \pi^2 \frac{M^2}{a^2} + \pi^2 \frac{N^2}{b^2}$ .