

3. Konversion

3.1 implizit (automatisch) (b) Zwischen Integral- und Gleitkomma-Typen: Vom „schwächeren“ zum „stärkeren“ Ausdruck ohne Compiler-Warnung

`bool → char → short → int → long int → float → double → long double`

3.2 explizit (cast): Erzwingen der Konversion: $\langle \text{Typ} \rangle (\dots)$ `dat_cast.cc`

Einschub A: Lineare Gleichungssysteme

gegeben: $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $b \in \mathbb{R}^n$; gesucht: $x \in \mathbb{R}^n$ mit $Ax = b$
Gauß-Algorithmus (kurz):

- (a) Dreiecksform.
- (b) Rückwärtseinsetzen.

Verfahren von Gauß–Jordan.

Einschub B: Interpolation

- experimentelle Daten: Approximation an (unbekannte) Funktion

- gesucht: Integral über komplizierte Funktion

Idee: 1. Approximiere Funktion; 2. Integriere

- Laplace**: Konstruktion des eindeutigen Polynoms

- Neville**: Rekursion zur Berechnung des Interpolations-Polynoms an einem vorgegebenen Punkt x

$P_{n,n}$: Approximation an $f(x)$, die die Information von $x_0, \dots, x_n$ enthält.

$$\begin{aligned} \text{(a)} \quad & P_{j,0} = f_j \\ \text{(b)} \quad & P_{j,k} = P_{j,k-1} + \frac{P_{j,k-1} - P_{j-1,k-1}}{\left(\frac{x - x_j}{x - x_{j-1}} - 1\right)} \\ & k = 0, 1, \dots, n; \quad j = k, \dots, n \end{aligned}$$

- Kubische Splines $S(x)$** :

- Motivation: möglichst glatte Kurve durch Punkte + bessere Konvergenz