

Lösungsvorschläge

1. Hyperbelfunktionen (9 Punkte)

(a)

(2 Punkte)

$$\coth(-x) = \frac{e^{-x} + e^x}{e^{-x} - e^x} = -\frac{e^x + e^{-x}}{e^x - e^{-x}} = -\coth x$$

(b)

(2 Punkte)

$$\begin{aligned} \coth^2 x - 1 &= \frac{(e^x + e^{-x})^2 - (e^x - e^{-x})^2}{(e^x - e^{-x})^2} = \frac{(e^{2x} + 2 + e^{-2x}) - (e^{2x} - 2 + e^{-2x})}{(e^x - e^{-x})^2} \\ &= \frac{4}{(e^x - e^{-x})^2} = \frac{1}{\sinh^2 x} \end{aligned}$$

(c)

(2 Punkte)

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} \coth x &= \frac{d}{dx} \left(\frac{e^x + e^{-x}}{e^x - e^{-x}} \right) = \frac{(e^x - e^{-x})^2 - (e^x + e^{-x})^2}{(e^x - e^{-x})^2} \\ &= -\frac{4}{(e^x - e^{-x})^2} = -\frac{1}{\sinh^2 x} \end{aligned}$$

(d)

(3 Punkte)

$$\begin{aligned} \int dx \sqrt{ae^x + 1} &= & \left| \begin{array}{ll} u = \sqrt{ae^x + 1} & \rightarrow ae^x = u^2 - 1 \\ du = \frac{ae^x dx}{2\sqrt{ae^x + 1}} & \rightarrow dx = \frac{2u du}{u^2 - 1} \end{array} \right. \\ &= \int \frac{2u du}{u^2 - 1} u & \\ &= 2 \int du \left(1 + \frac{1}{u^2 - 1} \right) & \left| \begin{array}{ll} u = \coth y & \rightarrow y = \operatorname{Arcoth} u \\ du = -\frac{dy}{\sinh^2 y} & \rightarrow du = -(u^2 - 1)dy \end{array} \right. \\ &= 2 \left(u - \int dy \right) & \\ &= 2(u - \operatorname{Arcoth} u) & \\ &= 2 \left(\sqrt{ae^x + 1} - \operatorname{Arcoth}(\sqrt{ae^x + 1}) \right) & \end{aligned}$$

2. Bahnkurve (13 Punkte)

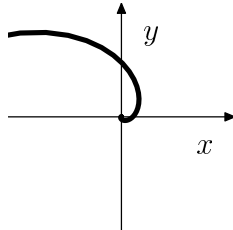
(a)

(3 Punkte)

$$\mathbf{v}(t) = \begin{pmatrix} \omega e^{\omega t} (\cos \omega t - \sin \omega t) \\ \omega e^{\omega t} (\sin \omega t + \cos \omega t) \\ c \end{pmatrix} \quad \mathbf{a}(t) = \begin{pmatrix} -2\omega^2 e^{\omega t} \sin \omega t \\ 2\omega^2 e^{\omega t} \cos \omega t \\ 0 \end{pmatrix}$$

(b)

(2 Punkte)



(c)

(3 Punkte)

$$\begin{aligned} |\mathbf{r}(t)| &= \sqrt{e^{2\omega t} (\cos^2 \omega t + \sin^2 \omega t)} = e^{\omega t} \\ |\mathbf{v}(t)| &= \sqrt{2\omega^2 e^{2\omega t}} = \sqrt{2} \omega e^{\omega t} \\ \mathbf{r}(t) \cdot \mathbf{v}(t) &= \omega e^{2\omega t} \\ \rightarrow \cos \alpha &= \frac{1}{\sqrt{2}} \quad (\text{d.h. } \alpha = \pi/4 = 45^\circ) \end{aligned}$$

(d)

(2 Punkte)

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi/\omega} dt |\mathbf{v}(t)| = \int_0^{2\pi/\omega} dt \sqrt{2} \omega e^{\omega t} \\ &= \sqrt{2} \omega \left[\frac{1}{\omega} e^{\omega t} \right]_{t=0}^{t=2\pi/\omega} = \sqrt{2} (e^{2\pi} - 1) \end{aligned}$$

(e)

(3 Punkte)

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi/\omega} dt |\mathbf{v}(t)| = \int_0^{2\pi/\omega} dt \sqrt{2\omega^2 e^{2\omega t} + \omega^2} \\ &= \int_0^{4\pi} \frac{dx}{2\omega} \sqrt{2\omega^2 e^x + \omega^2} \quad \text{wobei } 2\omega t = x \rightarrow dt = \frac{dx}{2\omega} \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{4\pi} dx \sqrt{ae^x + 1} \quad \text{mit } a = 2 \\ &= \left[\sqrt{2e^x + 1} - \operatorname{Arcoth}(\sqrt{2e^x + 1}) \right]_{x=0}^{x=4\pi} \\ &= \sqrt{2e^{4\pi} + 1} - \sqrt{3} - \operatorname{Arcoth}(\sqrt{2e^{4\pi} + 1}) + \operatorname{Arcoth} \sqrt{3} \end{aligned}$$

Bem.: Numerisch unterscheiden sich die beiden Bogenlängen nur minimal: 755.885 für $c = 0$ und 756.225 für $c = \omega$.

3. Drehmatrix (4 Punkte)

(a)

(3 Punkte)

$$DD^t = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ -1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

und

$$\det D = \frac{1}{\sqrt{2}^3}(\sqrt{2} + \sqrt{2}) = 1$$

(b) Drehachse ist die y -Achse.

(1 Punkt)

4. Bezugssysteme (8 Punkte)

(a) $\mathbf{r}_B(t) = (-ct^2, bt_0, ct^2)$

(2 Punkte)

(b) $\mathbf{r}_C(t) = (-2ct^2, bt, 0)$

(2 Punkte)

(c) $D^{-1} = D^t$, also $\mathbf{r}_D(t) = D^t \mathbf{r}(t) = (\sqrt{2}ct^2, bt, 0)$.

(3 Punkte)

(d) B und D sind Inertialsysteme, C nicht (beschleunigt gegenüber A).

(1 Punkt)

5. Taylorreihen (6 Punkte)

(a)

(3 Punkte)

$$\begin{aligned} f(x) &= \sin(x^2) & f(0) &= 0 \\ f'(x) &= 2x \cos(x^2) & f'(0) &= 0 \\ f''(x) &= 2 \cos(x^2) - 4x^2 \sin(x^2) & f''(0) &= 2 \\ \rightarrow f(x) &= x^2 \pm \dots \end{aligned}$$

(b)

(3 Punkte)

$$\begin{aligned} f(x) &= \ln x & f(1) &= 0 \\ f'(x) &= 1/x & f'(1) &= 1 \\ f''(x) &= -1/x^2 & f''(1) &= -1 \\ \rightarrow f(x) &= (x-1) - \frac{1}{2}(x-1)^2 \pm \dots \end{aligned}$$