

Übungen zur Klassischen Theoretischen Physik I WS 2016/17

PROF. DR. CARSTEN ROCKSTUHL

Blatt 5

DR. ANDREAS POENICKE, MSc. KARIM MNASRI

Abgabe: 22.11.2016

1. Bezugssysteme

6 Punkte

Ein Massepunkt bewege sich auf der Bahnkurve

$$\mathbf{r}(t) = r_{0,x} \mathbf{e}_x + v_z t \mathbf{e}_z .$$

Geben Sie die Bahnkurve in den folgenden verschiedenen Bezugssystemen an:

- Um den Vektor $d \mathbf{e}_z$ verschoben (d.h. der Koordinatenursprung des neuen Bezugssystems liegt im alten System bei $(0, 0, d)$).
- Um den Winkel π um die y -Achse gedreht.
- Um den Winkel $\pi/4$ gegen den Uhrzeigersinn um die z -Achse gedreht.
- Gleichförmig mit Geschwindigkeit $\mathbf{v} = v \mathbf{e}_x$ bewegt (für $t = 0$ sollen die Koordinaten beider Systeme zusammenfallen).
- Gleichförmig mit Geschwindigkeit $\mathbf{v} = v_z \mathbf{e}_z$ bewegt (für $t = r_{0,x}/v_z$ sollen die Koordinaten beider Systeme zusammenfallen).
- Mit konstanter Beschleunigung $\mathbf{a} = c(\mathbf{e}_x + \mathbf{e}_z)$ bewegt (für $t=0$ sollen die Koordinaten beider System zusammenfallen und die Relativgeschwindigkeit beider Systeme verschwinden).

2. Inertialsysteme

6 Punkte

Ein Massepunkt bewege sich im Inertialsystem Σ auf der Bahnkurve

$$\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}_0 + \mathbf{v}_0 t + \frac{1}{2} \mathbf{a}_0 t^2 ,$$

wobei \mathbf{r}_0 , \mathbf{v}_0 und \mathbf{a}_0 beliebige zeitlich konstante Vektoren sind.

- (a) [1 Punkt] Finden Sie eine Transformation auf ein Inertialsystem
- Σ'
- , so dass in
- Σ'
- gilt:

$$\mathbf{r}'(0) = 0 \quad \text{und} \quad \dot{\mathbf{r}}'(0) = 0 .$$

Geben Sie die Bahnkurve in Σ' an.

- Bestimmen Sie die Drehmatrix \hat{O} , die aus diesem Inertialsystem Σ' in ein Inertialsystem Σ'' transformiert, so dass die Beschleunigung in Σ'' in positive z -Richtung zeigt.
 - [2 Punkte] Finden Sie zunächst eine Drehung um die z -Achse (Drehwinkel ϕ), so dass der gedrehte Beschleunigungsvektor keine y -Komponente mehr hat und die x -Komponente in positive Richtung zeigt.
 - [2 Punkte] Finden Sie danach eine zweite Drehung um die y -Achse (Drehwinkel θ), so dass auch die x -Komponente verschwindet.

Hinweis 1: Zur Bestimmung der Drehmatrizen können sie die Relationen¹

$$\cos \alpha = \frac{1}{\pm \sqrt{1 + \tan^2 \alpha}} \quad \text{und} \quad \sin \alpha = \frac{\tan \alpha}{\pm \sqrt{1 + \tan^2 \alpha}}$$

*verwenden.**Hinweis 2: Zur Lösung der Aufgabe müssen die Winkel ϕ und θ nicht explizit bestimmt werden.*

- (c) [1 Punkt] Berechnen Sie die Gesamtdrehmatrix
- \hat{O}
- und geben Sie die Bahnkurve in
- Σ''
- an.

¹Das negative Vorzeichen gilt für $\frac{\pi}{2} < \alpha < \frac{3}{2}\pi$

3. Schräger Wurf aus anderem Blickwinkel

8 Punkte

Betrachten Sie den schrägen Wurf mit der Anfangsgeschwindigkeit \mathbf{v}_0 eines Massenpunktes der Masse m unter dem Einfluss einer gleichförmigen Beschleunigung $\mathbf{a}(t) = -g \mathbf{e}_y$ auf einer schiefen Ebene (Abb.1(a)). Die Orientierung dieser schiefen Ebene ist charakterisiert durch den Winkel β relativ zur x -Achse. Diese Problemstellung könnte Ihnen bekannt vorkommen.

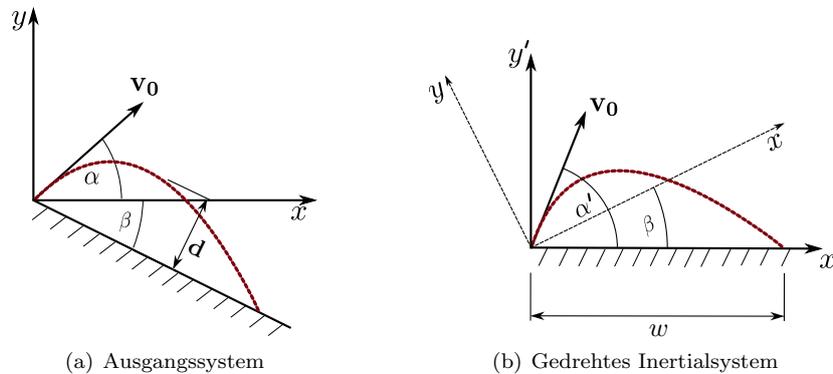


Abbildung 1: Schiefer Wurf auf schräger Ebene betrachtet in zwei Inertialsystemen.

Das Problem soll nun allerdings in einem gedrehten Bezugssystem betrachtet werden, in dem die x' -Achse in Richtung der schiefen Ebene orientiert ist, siehe Abb. 1(b).

- [2 Punkte] Bestimmen Sie die Beschleunigung $\mathbf{a}'(t)$, sowie die Anfangswerte \mathbf{v}'_0 und \mathbf{r}'_0 in dem gedrehten Inertialsystem. Bestimmen Sie aus der Bewegungsgleichung die Geschwindigkeit $\mathbf{v}'(t)$ sowie die Bahnkurve $\mathbf{r}'(t)$ in diesem System.
- [2 Punkte] Bestimmen Sie den maximalen Abstand d zur schiefen Ebene.
- [2 Punkte] Wie lautet, als Funktion des Abwurfwinkels α' , die Wurfweite w ? Berechnen Sie hierfür die zuerst die Wurfdauer t_w .
(Beachten Sie: w entspricht nicht der transformierten Wurfweite x_w aus Blatt 4.)
- [2 Punkte] Unter welchem Abwurfwinkel α' erhält man die größte Wurfweite w_{\max} ? Welchem Abwurfwinkel α im Ursprungssystem entspricht dies?