



Wer zur Toilette geht, gibt das Aufgabenblatt und seine Lösungen beim Aufsichtspersonal ab und erhält alles anschließend zurück. Es ist erlaubt, die bearbeitete Klausur vor Ablauf der Bearbeitungszeit von 2 Zeitstunden abzugeben und den Raum zu verlassen. Jedoch: In den letzten 20 Minuten der Bearbeitungszeit darf niemand mehr den Raum verlassen!

Heften Sie die Blätter mit Ihren Lösungen der Klausuraufgaben zusammen, mit diesem Deckblatt als erster Seite. (Die Klausuraufsicht hilft beim Klammern; die Verantwortung für die Vollständigkeit der eingereichten Klausur liegt jedoch bei Ihnen.) Der Aufgabenzettel muss nicht abgegeben werden. Bitte schreiben Sie auch keine Lösungen auf den Aufgabenzettel. Es gibt keine Punkte auf richtiges Rechnen mit falschem Ansatz!

**Hinreichend zum Bestehen der Klausur sind 50 Punkte.**

Empfehlung: Lesen Sie unbedingt vor der Bearbeitung der Aufgaben die **Formelsammlung** durch, damit Sie auf die richtigen Ideen kommen. Sie dürfen sich ohne Beweis auf diese Formeln beziehen.

## Formelsammlung

**Integrale:**

$$\int \frac{dz}{\sqrt{1 - \cos z}} = \sqrt{2} \ln \tan \frac{z}{4} + C \quad (1)$$

$$\int \frac{dz}{\sqrt{z^2 - 1}} = \ln(z + \sqrt{z^2 - 1}) + C \quad (2)$$

$$\int dz \frac{z^2}{\sqrt{z^2 - 1}} = \frac{1}{2} \left[ z\sqrt{z^2 - 1} + \ln(\sqrt{z^2 - 1} + z) \right] + C \quad (3)$$

**Noether-Theorem:**

$$q'_k = q_k + \epsilon \psi_k, \quad t' = t + \epsilon \psi_0, \quad L' = L + \epsilon \frac{d}{dt} F$$

$$Q = \sum_k \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \psi_k + \left( L - \sum_k \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \dot{q}_k \right) \psi_0 - F \quad (4)$$

**Winkelfunktionen:**

$z =$	1/6	1/3	1/2	2/3	3/4	5/6	(5)
$\arccos z =$	80.4°	70.5°	60°	48.2°	41.4°	33.6°	
$\sin \arccos z =$	$\frac{\sqrt{35}}{6}$	$\frac{2\sqrt{2}}{3}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{5}}{3}$	$\frac{\sqrt{7}}{4}$	$\frac{\sqrt{11}}{6}$	

### Aufgabe 1: Panorama

In dieser Aufgabe geht es um allgemeines Physik-Verständnis, es sind nur wenige Rechenschritte nötig.

- (a) Betrachten Sie  $L = \frac{m}{2} (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\phi}^2 + \dot{z}^2) - V(r, z)$  und geben Sie die Euler-Lagrangeschen Bewegungsgleichungen für die verallgemeinerten Koordinaten  $r$ ,  $\phi$  und  $z$  (Zylinderkoordinaten) an.

(5 Punkte)

- (b) (i) Welche Koordinate(n) in Teilaufgabe (a) ist/sind zyklisch? (3P)

- (ii) Welche Erhaltungsgröße(n) gehört/gehören dazu? (2P)

(5 Punkte)

- (c) Betrachten Sie die Lagrangefunktion

$$L(q_k, \dot{q}_k, t) = \sum_{k,l=1}^N \frac{1}{2} \alpha_{kl} \dot{q}_k \dot{q}_l - V \quad \text{mit} \quad \alpha_{kl} = \alpha_{lk},$$

wobei  $\alpha_{kl} = \alpha_{kl}(q_j)$  und  $V = V(q_j)$  von den verallgemeinerten Koordinaten  $q_j$ , aber nicht von  $\dot{q}_j$  abhängen.  $L$  sei invariant unter der infinitesimalen Transformation

$$q_1 \rightarrow q'_1 = q_1 + \epsilon, \quad q_k \rightarrow q'_k = q_k \quad \text{für } k \geq 2, \quad t' = t$$

- (i) Berechnen Sie die zugehörige Erhaltungsgröße  $Q$ . (2P)

- (ii) Betrachten Sie den Fall eines Massenpunktes mit Masse  $m$  und  $q_k = x_k$  (kartesische Koordinaten), für den  $N = 3$  und  $\alpha_{kl} = m\delta_{kl}$  ist, und berechnen Sie die Erhaltungsgröße  $Q$ . Welche physikalische Bedeutung hat  $Q$ ? (1P)

- (iii) Betrachten Sie nun den analogen Fall mit  $q_1 = \phi$ ,  $q_2 = r$ ,  $q_3 = z$  für Zylinderkoordinaten  $(r, \phi, z)$ . Geben Sie  $\alpha_{kl}$  (ohne Herleitung) und  $Q$  an. Welche physikalische Bedeutung hat nun  $Q$ ? (2P)

(5 Punkte)

- (d) Ein sich kräftefrei bewegendes Satellit habe den Trägheitstensor

$$\theta = \begin{pmatrix} \theta_{11} & 0 & 0 \\ 0 & \theta_{22} & \theta_{23} \\ 0 & \theta_{23} & \theta_{22} \end{pmatrix}, \quad \text{mit} \quad \theta_{kl} > 0, \quad \theta_{23} < \theta_{22}.$$

- (i) Bestimmen Sie die Hauptträgheitsmomente  $\theta_1$ ,  $\theta_2$  und  $\theta_3$ . (2P)

- (ii) Für welche Werte von  $\theta_{11}$  ist die Rotation um die  $x$ -Achse stabil? (1P)

- (iii) Es sei nun allgemein  $\theta_1 = \theta_2 < \theta_3$ . Der Satellit werde in Rotation um die Hauptachse zu  $\theta_3$  versetzt; dann wird die Bewegung leicht gestört, sodass  $0 < \omega_{1,2} \ll \omega_3$  gilt. Welche der folgenden Aussagen sind korrekt?

- (iiia) Die Rotationsachse führt eine Präzessionsbewegung aus.

- (iiib) Die Winkelgeschwindigkeit nimmt ab und geht asymptotisch gegen Null.

Sie brauchen Ihre Antworten nicht zu begründen. (2P)

(5 Punkte)

## Aufgabe 2: Galilei-Transformation

Betrachten Sie ein System aus  $N$  Massenpunkten mit Lagrangefunktion

$$L(\vec{r}_k, \dot{\vec{r}}_k) = \sum_{k=1}^N \frac{m_k}{2} \dot{\vec{r}}_k^2 - \sum_{j \neq l} V(\vec{r}_j - \vec{r}_l). \quad (6)$$

(a) Berechnen Sie, wie sich  $L$  unter den infinitesimalen Transformationen

$$\vec{r}_k \rightarrow \vec{r}'_k = \vec{r}_k + \epsilon \vec{w} t \quad \text{für jedes } k = 1, \dots, N, \quad t \rightarrow t' = t$$

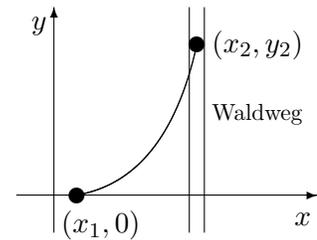
transformiert, wobei  $\vec{w}$  ein beliebiger Einheitsvektor ist. Drücken Sie  $\frac{d}{d\epsilon} L(\vec{r}_k + \epsilon \vec{w} t, \dot{\vec{r}}_k + \epsilon \vec{w})|_{\epsilon=0}$  durch die Gesamtmasse  $M = \sum_{k=1}^N m_k$  und die Schwerpunktskoordinate  $\vec{r}_S = \frac{1}{M} \sum_{k=1}^N m_k \vec{r}_k$  aus. (8 Punkte)

(b) Bestimmen Sie die drei erhaltenen Noether-Ladungen zur Transformation in Gl. (6) für die Fälle  $\vec{w} = \vec{e}_j$ ,  $j = 1, 2, 3$ , und fassen Sie sie zu einer vektoriellen Erhaltungsgröße zusammen. Drücken Sie das Ergebnis durch  $M$ ,  $\vec{r}_S$  und den Gesamtimpuls  $P$  der  $N$  Teilchen aus. (10 Punkte)

(c) Verwenden Sie das Ergebnis aus Teilaufgabe b), um die Schwerpunktsbewegung  $\vec{r}_S(t)$  zu berechnen. Eliminieren Sie die Noether-Ladung zugunsten von  $\vec{r}_S(0)$ . (2 Punkte)

## Aufgabe 3: Zwerge auf der Flucht

Flüchtende Zwerge durchqueren eine sumpfige  $(x, y)$ -Ebene, um einen parallel zur  $y$ -Achse verlaufenden geraden Waldweg zu erreichen. Die Geschwindigkeit  $v = v(x)$ , mit der sie laufen können, hängt von  $x$ , aber nicht von  $y$  ab. Die Zwerge befinden sich zum Zeitpunkt  $t = 0$  bei  $(x_1, 0)$  und möchten in möglichst kurzer Zeit  $T$  den Punkt  $(x_2, y_2)$  erreichen, an dem Schneewittchen mit einem Fluchtfahrzeug wartet. Dabei ist  $x_2 > x_1 > 0$  und  $y_2 > 0$ .



(a) Formulieren Sie das Variationsproblem um den Weg  $y(x)$ , der die Zeit  $T$  minimiert, zu finden. Benutzen Sie dazu  $dt = \frac{ds}{v(x)}$  mit dem Weegelement  $ds = \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2}$  und bestimmen Sie die Funktion  $F(y'(x), y(x), x)$  in

$$T = \int_{x_1}^{x_2} dx F(y'(x), y(x), x) \quad (7)$$

(5 Punkte)

(b) Zeigen Sie, dass im vorliegenden Fall die Lösung des Variationsproblems durch

$$\frac{\partial F}{\partial y'} = c \quad (8)$$

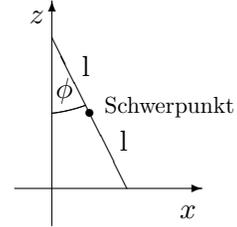
mit einer Integrationskonstanten  $c$  gegeben ist. Lösen Sie Gl. (8) nach  $y'(x)$  auf, um  $y'(x)$  durch  $v(x)$  und  $c$  auszudrücken. Betrachten Sie nur Lösungen mit  $y'(x) > 0$ . (5 Punkte)

(c) Betrachten Sie ab jetzt den Spezialfall  $v(x) = b/x$  mit  $b > 0$ . Drücken Sie die Zeit  $T$  in Gl. (7) durch  $x_1$ ,  $x_2$ ,  $b$  und  $c$  aus und stellen Sie sicher, dass die Argumente der Logarithmen dimensionslos sind. (5 Punkte)

(d) Bestimmen Sie  $y(x)$ . Eliminieren Sie die Integrationskonstante, die Sie in diesem Schritt finden, mit Hilfe der Anfangsbedingung  $y(x_1) = 0$ , so dass Sie  $y(x)$  als Funktion von  $x$ ,  $x_1$ ,  $c$  und  $b$  erhalten. Geben Sie die Gleichung an, die  $cb$  mit  $x_1$ ,  $x_2$  und  $y_2$  verknüpft. Sie brauchen die Gleichung weder zu lösen noch zu vereinfachen. (5 Punkte)

#### Aufgabe 4: Rutschende Leiter

Eine Leiter der Länge  $2l$  lehnt an einer durch  $x = 0$  definierten Wand an und rutscht reibungsfrei in der  $x$ - $z$ -Ebene nach unten. Wir wählen die Koordinaten des Schwerpunkts als  $x = l \sin \phi$  und  $z = l \cos \phi$ , vernachlässigen die Querschnittsfläche  $A$  der Leiter und nehmen ihre Dichte  $\rho$  als konstant an.



- (a) Berechnen Sie das Trägheitsmoment

$$\theta = A\rho \int_{-l}^l dz z^2$$

für die Drehung um den Schwerpunkt, ausgedrückt durch die Masse  $m$  der Leiter. Bestimmen Sie die Rotationsenergie  $T_{\text{rot}} = \frac{\theta}{2} \dot{\phi}^2$ . (2 Punkte)

- (b) Berechnen Sie die kinetische Energie  $T_S$  aus der Schwerpunktsbewegung, ausgedrückt durch  $\dot{\phi}$ , und geben Sie  $T = T_{\text{rot}} + T_S$  an. (3 Punkte)

- (c) Geben Sie die Lagrangefunktion für die Bewegung des Schwerpunkts im Schwerfeld mit  $\vec{F} = -mg\vec{e}_z$  an und stellen Sie die Bewegungsgleichung für  $\phi$  auf. Normieren das Potential so, dass  $V(z = 0) = 0$  ist. (2 Punkte)

- (d) Führen Sie die erste Integration aus, um  $\ddot{\phi}$  zu eliminieren und  $\dot{\phi}$  durch  $\phi$  auszudrücken, wobei Sie die Integrationskonstante mit Hilfe der Anfangsbedingung eliminieren, dass die Leiter zum Zeitpunkt  $t = 0$  die Neigung  $\phi_0$  und die Energie  $T + V = mgl$  hat. Verwenden Sie diese Anfangsbedingungen in dieser und allen folgenden Teilaufgaben. (3 Punkte)

- (e) Lösen Sie die Bewegungsgleichung für  $\phi(t)$ . (3 Punkte)

- (f) Bestimmen Sie die  $x$ -Komponente der Zwangskraft (als Funktion von  $\phi$ ), die auf den Schwerpunkt wirkt. Bei welchem Winkel  $\phi_{\text{krit}}$  löst sich die Leiter von der Wand? (3 Punkte)

- (g) Bestimmen Sie die Winkelgeschwindigkeit  $\dot{\phi}_{\text{krit}}$  beim Ablösen. (2 Punkte)

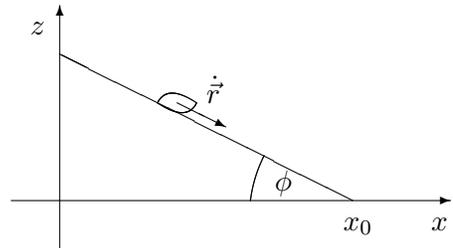
- (h) Geben Sie die  $x$ -Koordinate  $x(t)$  des Schwerpunkts für  $\phi \geq \phi_{\text{krit}}$  an. (2 Punkte)

### Aufgabe 5: Paketrutsche

Auf einer durch

$$z = (x_0 - x) \tan \phi \quad \text{mit } 0 < \phi < \pi/2 \text{ fest, } x_0 > 0,$$

definierten Rampe rutsche in der  $x$ - $z$ -Ebene ein Paket mit Masse  $m$  und Ortsvektor  $\vec{r}(t) = (x(t), 0, z(t))^T$  herab. Es wirke die Schwerkraft  $-mg\vec{e}_z$  und die Stokes'sche Reibungskraft  $\vec{F}_R = -\alpha\dot{\vec{r}}$  mit  $\alpha > 0$ .



- (a) Bestimmen Sie die Lagrangefunktion  $L = T - V$ , wobei in  $V$  nur die Schwerkraft zu berücksichtigen ist, als Funktion von  $x$  und  $\dot{x}$ . (3 Punkte)

- (b) Bestimmen Sie die generalisierte Reibungskraft  $Q = \vec{F}_R \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial \dot{x}}$  (3 Punkte)

- (c) Lösen Sie die Bewegungsgleichung

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} - \frac{\partial L}{\partial x} = Q \quad (9)$$

um  $x(t)$  zur Anfangsbedingung  $x(0) = \dot{x}(0) = 0$  (die wir auch in den folgenden Teilaufgaben betrachten) zu finden. (7 Punkte)

- (d) Entwickeln Sie  $x(t)$  um  $\alpha = 0$  zur niedrigsten nichtverschwindenden Ordnung, um den Grenzfall ohne Reibung zu erhalten. (5 Punkte)

- (e) Bestimmen Sie analog den führenden Term im Grenzfall großer Reibung. (2 Punkte)