

# Studentische Lösung!

## Aufgabe 1

- a) Kugelkoordinaten sind am günstigsten, da die Zwangsbedingung  $r$  festlegt und  $\varphi$  und  $\theta$  frei lässt.



Der Drehimpuls um die Senkrechte Achse ist erhalten, da es Rotationsymmetrie um diese Achse gibt.

$$L(\varphi, \theta) = mL^2 \dot{\theta}^2 + mL^2 \sin^2 \theta \dot{\varphi}^2 + \cos(\theta) mgl$$

$$\frac{\partial L}{\partial \varphi} = 0 \Rightarrow \text{Symmetrie um } \varphi\text{-Achse.}$$

- b) Keine Ahnung

- c)  $H = \frac{1}{2} \frac{p^2}{m} + \frac{1}{2} kq^2$  wobei  $m$  und  $k$  so gewählt werden, dass  $\omega^2 = \frac{k}{m}$

$$\dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial q} = -kq$$

$$\dot{q} = \frac{\partial H}{\partial p} = \frac{p}{m}$$

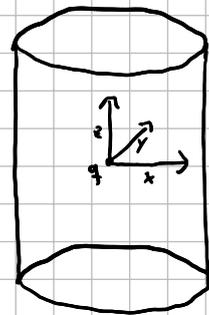
- d)  $\vec{Q} = \hat{a} \vec{p} \quad \vec{p} = \hat{b} \vec{q}$

$$\{\vec{Q}; \vec{p}\} = \underbrace{\frac{\partial \vec{Q}}{\partial \vec{q}}}_{=0} \underbrace{\frac{\partial \vec{p}}{\partial \vec{p}}}_{=1} - \underbrace{\frac{\partial \vec{p}}{\partial \vec{q}}}_{=\hat{b}} \underbrace{\frac{\partial \vec{Q}}{\partial \vec{p}}}_{=\hat{a}} = -\hat{b} \hat{a} \stackrel{!}{=} \mathbb{1}_2$$

Voraussetzung:  $-\hat{a} = \hat{b}^{-1}$

## Aufgabe 2

- a) Die Hauptträgheitsachsen sind die Symmetrieachse und zwei beliebige dazu orthogonale Achsen.



$q \hat{=}$  Schwerpunkt.

b) Trägheitsmoments eines Kreisrings um die Symmetrieachse:  $mr^2$

$$\Rightarrow \Theta_{zz} = ma^2 = a^2 2\pi a h \sigma a^2 = 4\pi a^3 h \sigma \quad m = 4\pi a h \sigma$$

Trägheitsmoment eines Kreisring um die anderen Hauptträgheitsachsen:

$$\Theta_k = \frac{m}{2\pi a} a \int_0^{2\pi} \sin^2(\phi) a^2 d\phi = \frac{m}{2\pi} \pi a^2 = \frac{m}{2} a^2$$

Für den Holzylinder als Stapel von Kreisringen mit Satz von Steiner:

$$\Theta_{xx} = \Theta_{yy} = \frac{m}{2h} \int_{-h}^h (z^2 a^2 + z^2) dz = \frac{m}{2} a^2 + \frac{m}{2h} \left[ \frac{1}{3} z^3 \right]_{-h}^h = \frac{m}{2} a^2 + \frac{m}{3} h^2 = 4\pi a h \sigma \left( \frac{a^2}{2} + \frac{h^2}{3} \right)$$

c)  $W = \vec{w}^T \hat{\Theta}' \vec{w} = \vec{L}^T \hat{\Theta} \vec{L}$

wobei  $\hat{\Theta}'$  der Trägheitstensor im Ortstesten Koordinatensystem ist,

Wenn  $W$  also sinkt wird

sich der Körper so drehen, dass die

Hauptträgheitsachse mit dem größten Trägheitsmoment in Rotationsrichtung zeigt.

$$\Rightarrow \Theta_{zz} > \Theta_{xx} = \Theta_{yy} \Leftrightarrow 4\pi a^3 h \sigma > 4\pi a h \sigma \left( \frac{a^2}{2} + \frac{h^2}{3} \right)$$

$$\Leftrightarrow \frac{3}{2} a^2 > h^2 \Rightarrow h < \sqrt{\frac{3}{2}} a$$

### Aufgabe 3

a)  $T = \frac{m}{2} \dot{\Phi}_1^2 L_1^2 + \frac{1}{2} \dot{\Phi}_2^2 L_2^2$

$$U = \frac{m}{2} k (L\Phi_1 - L\Phi_2)^2 + \frac{1}{2} m_1 g L_1 \Phi_1^2 + \frac{1}{2} m_2 g L_2 \Phi_2^2$$

$$\mathcal{L} = T - U$$

$$0 = \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_1} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_1} = m \ddot{\Phi}_1 L_1^2 + k L^2 (\Phi_1 - \Phi_2) - m_1 g L_1 \Phi_1$$

$$0 = \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\Phi}_2} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \Phi_2} = m \ddot{\Phi}_2 L_2^2 - k L^2 (\Phi_1 - \Phi_2) - m_2 g L_2 \Phi_2$$

b)  $\ddot{\Phi}_1 = -a^2 \frac{g}{L} (\Phi_1 - \Phi_2) - \frac{g}{L} \Phi_1$

$$\ddot{\Phi}_2 = +a^2 \frac{g}{L} (\Phi_1 - \Phi_2) - \frac{g}{L} \Phi_2$$

$$\Rightarrow \ddot{\phi}_1 + \ddot{\phi}_2 = -\frac{g}{l}(\phi_1 + \phi_2) \Rightarrow \phi_1 + \phi_2 = A \sin(\sqrt{\frac{g}{l}} t) + B \cos(\sqrt{\frac{g}{l}} t)$$

$$\ddot{\phi}_1 - \ddot{\phi}_2 = -(2a^2 + 1) \frac{g}{l}(\phi_1 - \phi_2) \Rightarrow \phi_1 - \phi_2 = C \sin(\sqrt{(2a^2 + 1) \frac{g}{l}} t) + D \cos(\sqrt{(2a^2 + 1) \frac{g}{l}} t)$$

$$\Rightarrow \phi_1 = A \sin(\sqrt{\frac{g}{l}} t) + B \cos(\sqrt{\frac{g}{l}} t) + C \sin(\sqrt{(2a^2 + 1) \frac{g}{l}} t) + D \cos(\sqrt{(2a^2 + 1) \frac{g}{l}} t)$$

$$\Rightarrow \phi_2 = A \sin(\sqrt{\frac{g}{l}} t) + B \cos(\sqrt{\frac{g}{l}} t) - C \sin(\sqrt{(2a^2 + 1) \frac{g}{l}} t) - D \cos(\sqrt{(2a^2 + 1) \frac{g}{l}} t)$$

c) Eigenmode zu  $\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$ : Synchrone Schwingung



Eigenmode zu  $\omega = \sqrt{(2a^2 + 1) \frac{g}{l}}$ : Gegengleiche Schwingung

