

Aufgabe 1: Euler-(Lagrange-)Gleichung

6 Punkte

Seien $C^n : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ die n -fach stetig differenzierbaren Funktionen auf den reellen Zahlen. Ein Funktional F ist eine Abbildung $F : C^n \rightarrow \mathbb{R}$, die eine Funktion auf die reellen Zahlen abbildet. Die Extremierung solcher Funktionale spielt in der theoretischen Physik eine zentrale Rolle, Beispiele hierfür sind Aufgabe 2 und 3.

Betrachten Sie nun ein Funktional der Form

$$F[f] = \int_{x_1}^{x_2} g(f(x), f'(x)) dx \quad (1)$$

mit $g \in C^2$. Eine Funktion $y(x)$ mit $y(x_1) = y_1, y(x_2) = y_2$ minimiert oder maximiert das Funktional, falls für jede beliebige Funktion $\eta(x)$ mit $\eta(x_1) = \eta(x_2) = 0$

$$\delta F[y] = F[y + \epsilon \eta] - F[y] = \mathcal{O}(\epsilon^2), \quad \epsilon \in \mathbb{R} \quad (2)$$

gilt.

Entwickeln Sie Gl. (2) in ϵ und finden Sie eine Bedingung, sodass der Term linear in ϵ verschwindet. Zeigen Sie, dass hieraus die Euler-(Lagrange)-Gleichung

$$\frac{\partial}{\partial y(x)} g(y(x), y'(x)) - \frac{d}{dx} \frac{\partial}{\partial y'(x)} g(y(x), y'(x)) = 0 \quad (3)$$

folgt.

Aufgabe 2: Brachystochronenproblem

7 Punkte

In der Vorlesung wurde gezeigt, dass für das Brachystochronenproblem das Integral

$$\int \frac{\sqrt{1 + y'^2}}{\sqrt{-2gy}} dx, \quad y = y(x) \quad (g = \text{Erdbeschleunigung}) \quad (1)$$

zu minimieren ist.

a) Zeigen Sie, dass unter Verwendung der Euler'schen Gleichung die Differentialgleichung

$$\frac{d}{dx} (y(1 + y'^2)) = 0 \quad (2)$$

folgt.

b) Zeigen Sie, dass die Parametrisierung der Kurve (mit ψ als Bahnparameter)

$$x = R(\psi + \sin \psi), \quad y = R(1 + \cos \psi) \quad (3)$$

eine Lösung der Differentialgleichung (2) ist. Drücken Sie hierzu $y' = dy/dx$ durch $dy/d\psi$ und $dx/d\psi$ aus.

Aufgabe 3: Fermat'sches Prinzip

7 Punkte

Gegeben sei ein optisches Medium in zwei Dimensionen mit einem Brechungsindex $n(x, y) = a/y$, $a \in \mathbb{R}$. Die Lichtgeschwindigkeit in diesem Medium ist somit $v(x, y) = c_0/n(x, y)$.

- a) Zeigen Sie, dass die Laufzeit eines Lichtstrahls zwischen zwei Punkten A und B gegeben ist durch

$$T = \frac{1}{c_0} \int_A^B n(x, y) \sqrt{1 + y'^2} dx, \quad y = y(x). \quad (1)$$

Nach dem Fermat'schen Prinzip breiten sich Lichtstrahlen in einem Medium entlang einer Bahn aus, die die Laufzeit minimiert.

- b) Stellen Sie mit Hilfe der Euler'schen Gleichung eine Differentialgleichung für die Bahnkurve $y(x)$ auf und lösen Sie diese.
c) Zeigen Sie, dass sich die Lichtstrahlen entlang von Kreislinien ausbreiten.

Aufgabe 4: Differentialgleichungs-1x1 IV

10 Bonuspunkte

Eine Differentialgleichung

$$P(x, y) + Q(x, y) \frac{dy}{dx} = 0 \quad (1)$$

lässt sich formal in der Form

$$P(x, y)dx + Q(x, y)dy = 0 \quad (2)$$

schreiben. Wir bezeichnen eine Differentialgleichung dieser Form als *exakt*, falls eine Funktion $F(x, y)$ – in diesem Zusammenhang auch *Stammfunktion* genannt – existiert, so dass

$$\frac{\partial}{\partial x} F(x, y) = P(x, y), \quad \frac{\partial}{\partial y} F(x, y) = Q(x, y) \quad (3)$$

gilt. In diesem Fall erhält man alle Lösungen der Differentialgleichung, indem man die Gleichung

$$F(x, y) = F(x, y(x)) = C = F(x_0, y_0), \quad C \in \mathbb{R}$$

nach $y(x)$ auflöst. Eine Stammfunktion existiert, falls

$$\frac{\partial}{\partial y} P(x, y) = \frac{\partial}{\partial x} Q(x, y). \quad (4)$$

Die Stammfunktion lässt sich nun wie folgt finden: Aufgrund von Teil 1 von Gl. (3), ist sie von der Form

$$F(x, y) = \int P(x, y)dx + \varphi(y). \quad (5)$$

Setzt man dies in Teil 2 von Gl. (3) ein, so erhält man

$$\frac{d}{dy} \varphi(y) = Q(x, y) - \frac{\partial}{\partial y} \int P(x, y)dx, \quad (6)$$

woraus sich durch Integration $\varphi(y)$ bestimmen lässt. Beachten Sie, dass man in der hier dargelegten Vorgehensweise auch die Rolle von x und y vertauschen kann.

Vergewissern Sie sich, dass die folgenden Differentialgleichungen exakt sind und lösen Sie sie für die gegebenen Anfangsbedingungen. Hinweis: Sie können alternativ auch $x(y)$ berechnen.

a) $(12xy + 3)dx + 6x^2dy = 0, y(1) = 0,$

b) $(2xe^y - 1)dx + (x^2e^y + 1)dy = 0, y(1) = 0.$

Ist eine Differentialgleichung nicht exakt, so lässt sie sich doch häufig durch Multiplikation mit einem *integrierenden Faktor* $M(x, y)$ in eine solche überführen. Unter Ausnutzung der Integrabilitätsbedingung

$$\frac{\partial}{\partial y}(M(x, y)P(x, y)) = \frac{\partial}{\partial x}(M(x, y)Q(x, y)). \quad (7)$$

folgt eine partielle Differentialgleichung für $M(x, y)$. Beachten Sie, dass der integrierende Faktor auch nur von x oder y abhängen kann. In Spezialfällen lässt sich der integrierende Faktor direkt angeben.

- Zeigen Sie, dass gilt: Falls

$$f = \frac{1}{Q} \left(\frac{\partial}{\partial y}P - \frac{\partial}{\partial x}Q \right) \quad (8)$$

nur von x abhängt, ist

$$M(x) = \exp \int f(x)dx \quad (9)$$

ein integrierender Faktor.

Weiterhin gilt: Falls

$$g = \frac{1}{P} \left(\frac{\partial}{\partial y}P - \frac{\partial}{\partial x}Q \right) \quad (10)$$

nur von y abhängt, ist

$$M(y) = \exp(- \int g(y)dy) \quad (11)$$

ein integrierender Faktor.

- Finden Sie für die folgenden Differentialgleichungen einen integrierenden Faktor und bestimmen Sie eine explizite oder implizite Lösung:

a) $-2xydx + (3x^2 - y^2)dy = 0,$

b) $(\sin x - x \cos x - 3x^2(y - x)^2)dx + 3x^2(y - x)^2dy = 0.$