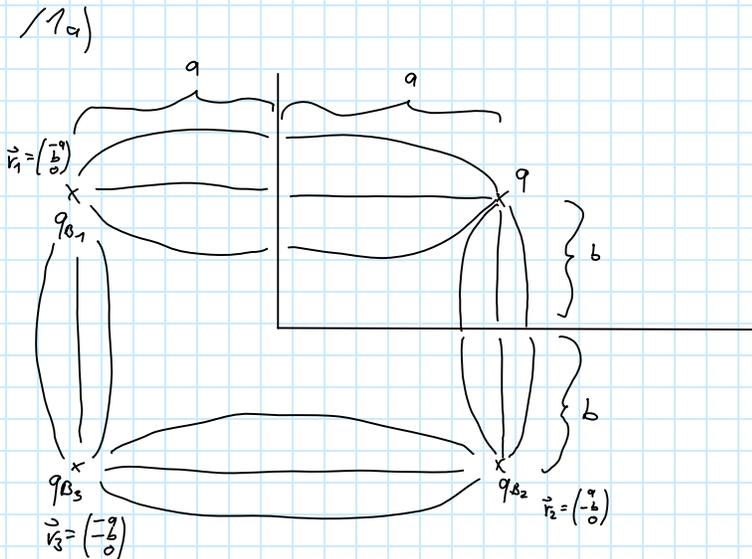


Blatt 5 Abgabe Tobias

Mittwoch, 2. Dezember 2020 18:47

90



Die Positionen der Spiegelladungen ergeben sich aus der Symmetrie, da sonst die Feldlinien nicht senkrecht auf der Oberfläche liegen können.

Um komplette Symmetrie zu erreichen muss $q = q_{B3} = -q_{B1} = -q_{B2}$ gelten.

b)

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q}{\sqrt{(x-a)^2 + (y-b)^2 + z^2}} + \frac{q}{\sqrt{(x+a)^2 + (y+b)^2 + z^2}} + \frac{-q}{\sqrt{(x-a)^2 + (y-b)^2 + z^2}} + \frac{-q}{\sqrt{(x+a)^2 + (y+b)^2 + z^2}} \right]$$

Nun muss das Potential auf den beiden Flächen 0 sein

bedeutet $\varphi(\frac{a}{2}) = 0$ für $y \geq 0$ aufgrund der Symmetrie zur Winkelhalbierenden gilt sogar: $\varphi(\frac{a}{2}) = 0$ und $\varphi(\frac{x}{2}) = 0$

$$\text{für Platte } x=0: \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q}{\sqrt{a^2 + (y-b)^2 + z^2}} + \frac{q}{\sqrt{a^2 + (y+b)^2 + z^2}} - \frac{q}{\sqrt{a^2 + (y-b)^2 + z^2}} - \frac{q}{\sqrt{a^2 + (y+b)^2 + z^2}} \right] = 0$$

$$\text{für Platte } y=0: \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q}{\sqrt{(x-a)^2 + b^2 + z^2}} + \frac{q}{\sqrt{(x+a)^2 + b^2 + z^2}} - \frac{q}{\sqrt{(x-a)^2 + b^2 + z^2}} - \frac{q}{\sqrt{(x+a)^2 + b^2 + z^2}} \right] = 0$$

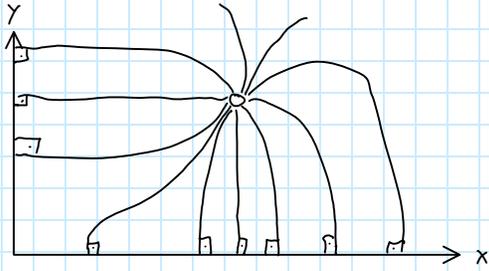
$\vec{E} = -\nabla\varphi$ Für die Ebene $x=0$ gilt dann:

$$\begin{aligned} \vec{E}_{x=0} &= -\frac{\partial\varphi}{\partial n} \Big|_{x=0} \vec{n} = -\frac{\partial\varphi}{\partial x} \Big|_{x=0} \vec{e}_x \\ &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{-q(x-a)}{((x-a)^2 + (y-b)^2 + z^2)^{3/2}} + \frac{-q(x+a)}{((x+a)^2 + (y+b)^2 + z^2)^{3/2}} - \frac{-q(x-a)}{((x-a)^2 + (y-b)^2 + z^2)^{3/2}} - \frac{-q(x+a)}{((x+a)^2 + (y+b)^2 + z^2)^{3/2}} \right] \Big|_{x=0} \vec{e}_x \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{2a}{(a^2 + (y-b)^2 + z^2)^{3/2}} - \frac{2a}{(a^2 + (y+b)^2 + z^2)^{3/2}} \right] \vec{e}_x \end{aligned}$$

Analog lässt sich das \vec{E} Feld auf der $y=0$ Ebene bestimmen:

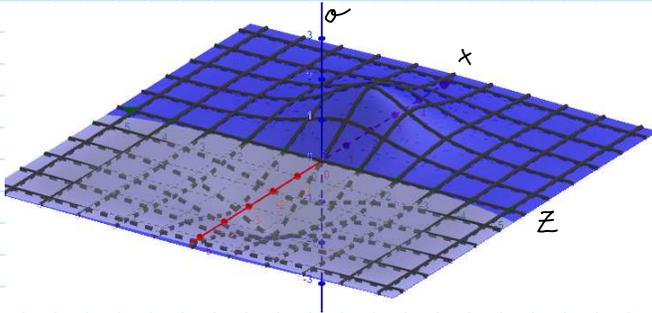
$$\vec{E}_{y=0} = -\frac{\partial\varphi}{\partial n} \Big|_{y=0} \vec{n} = -\frac{\partial\varphi}{\partial y} \Big|_{y=0} \vec{e}_y$$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{2b}{((x+a)^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{2b}{((x-a)^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} \right] \vec{e}_y \quad \checkmark$$



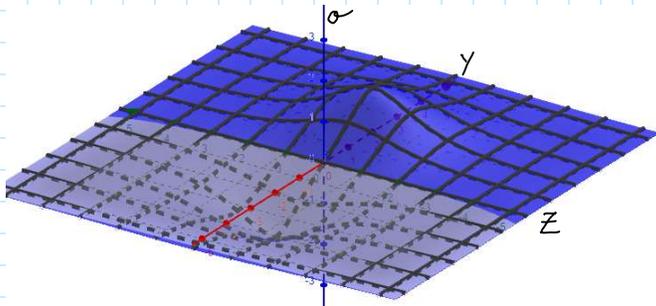
$$\sigma_{x=0} = \epsilon_0 |\vec{E}|_{x=0} = \frac{q}{4\pi} \left[\frac{2a}{(a^2 + (y+b)^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{2a}{(a^2 + (y-b)^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} \right]$$

$$\sigma_{y=0} = \epsilon_0 |\vec{E}|_{y=0} = \frac{q}{4\pi} \left[\frac{2b}{((x+a)^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{2b}{((x-a)^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} \right] \quad \checkmark$$



Mit Peak bei $x=a$ $z=0$

bzw für die andere Fläche:



Mit Peak bei $y=b$ $z=0$

$$\begin{aligned} e) \quad Q_{\text{ges}} &= \int_0^{\infty} dx \int_{-\infty}^{\infty} dz \quad \sigma_{y=0} = \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{q}{4\pi} \left[\frac{2b}{((x+a)^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{2b}{((x-a)^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} \right] dx dz \\ &= \frac{qb}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} dz \left[\int_a^{\infty} \frac{1}{(x^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} dx - \int_{-a}^{\infty} \frac{1}{(x^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} dx \right] \\ &= \frac{qb}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} dz \int_a^{-a} \frac{1}{(x^2 + b^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} dx \quad | \text{ln Log. a1-tabelle} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{qb}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left[\frac{x}{(b^2+z^2)\sqrt{x^2+b^2+z^2}} \right] dz \\
&= \frac{qb}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} -\frac{2z}{(b^2+z^2)\sqrt{b^2+z^2+z^2}} dz \quad | \text{ Integral tabelle} \\
&= -\frac{qab}{\pi} \left[\frac{\tan^{-1}\left(\frac{az}{b\sqrt{a^2+b^2z^2}}\right)}{a} \right]_{-\infty}^{\infty} \quad \left| \frac{az}{b\sqrt{a^2+b^2z^2}} \xrightarrow{z \rightarrow \infty} \frac{a}{b} \quad \text{bzw.} \xrightarrow{z \rightarrow -\infty} -\frac{a}{b} \right. \\
&= -\frac{q}{\pi} \left(\tan^{-1}\left(\frac{a}{b}\right) - \tan^{-1}\left(-\frac{a}{b}\right) \right) \\
&= -\frac{2q}{\pi} \tan^{-1}\left(\frac{a}{b}\right)
\end{aligned}$$

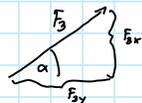
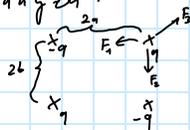
die Integrale gingen auch explizit...

(-5)

Analog ergibt sich für $x=0$:

$$Q^{x=0} = \int_{-\infty}^{\infty} \int_0^{\infty} \sigma_{x=0} dy dz = -\frac{2q}{\pi} \tan^{-1}\left(\frac{a}{b}\right)$$

f) Die Kraft auf die Ladung entspricht der, der Bildladungen:



$$\begin{aligned}
\sin \alpha &= \frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}} = \frac{F_{3x}}{F_3} \\
\cos \alpha &= \frac{a}{\sqrt{a^2+b^2}} = \frac{F_{3y}}{F_3}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\vec{F} &= q \cdot \vec{E} = q \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{(4a^2+4b^2)^{3/2}} \frac{a\vec{e}_x + b\vec{e}_y}{\sqrt{a^2+b^2}} - \frac{1}{4b^2} \vec{e}_y - \frac{1}{4a^2} \vec{e}_x \right) \\
&= \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{a\vec{e}_x + b\vec{e}_y}{(4a^2+4b^2)^{3/2}} - \frac{1}{4b^2} \vec{e}_y - \frac{1}{4a^2} \vec{e}_x \right)
\end{aligned}$$

g) Es handelt sich um einen Quadrupol

Aus Molting ist dann bekannt:

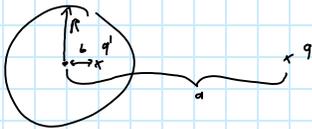
$$\varphi_Q(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^5} \sum_{i,j} q_{ij} (3x_i x_j - r^2 \delta_{ij})$$

mit $q_i = 2a$ $d_j = 2d$ gilt

$$\begin{aligned}
\Rightarrow \varphi_Q &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^5} (q_1 q_2 (3xy - r^2) - q_1 q_3 (-3xy) - q_2 q_4 (-3xy) + q_3 q_4 (3xy - r^2)) \\
&= \frac{q_1 q_2}{\pi\epsilon_0 r^5} (12xy - 2r^2)
\end{aligned}$$

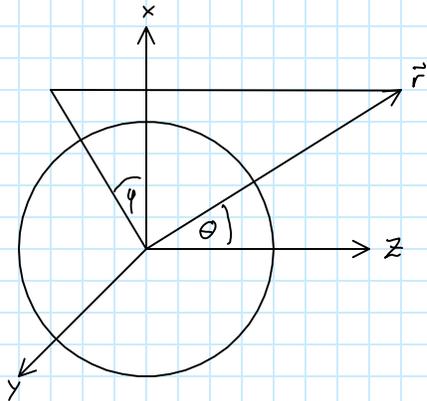
✓

(2a)



Aufgrund der Symmetrie muss q auf der Achse durch q und den Mittelpunkt liegen

Das Problem ist damit komplett symmetrisch für Rotationen um diese Achse.



$$q \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a \end{pmatrix}$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q_0}{|\vec{r} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a \end{pmatrix}|} + \frac{q}{|\vec{r} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}|} \right]$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q_0}{|r\vec{e}_r - b\vec{e}_z|} + \frac{q}{|r\vec{e}_r - a\vec{e}_z|} \right]$$

ϕ muss auf der Kugeloberfläche $\vec{e}_r \cdot \vec{e}_z = 0$ sein:

$$\phi(r=R) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q_0}{|R\vec{e}_r - b\vec{e}_z|} + \frac{q}{|R\vec{e}_r - a\vec{e}_z|} \right]$$

$$= \frac{q_0}{b} \frac{1}{\sqrt{\vec{e}_r^2 - \vec{e}_r \vec{e}_z \frac{b}{R} + \frac{b^2}{R^2} \vec{e}_z^2}} + \frac{q}{R} \frac{1}{\sqrt{\vec{e}_r^2 - \vec{e}_r \vec{e}_z \frac{a}{R} + \frac{a^2}{R^2} \vec{e}_z^2}}$$

$$= \frac{q_0}{b} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\frac{b}{R} \cos\theta + \frac{b^2}{R^2}}} + \frac{q}{R} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\frac{a}{R} \cos\theta + \frac{a^2}{R^2}}}$$

Wähle nun $\frac{q_0}{b} = -\frac{q}{R}$ und $\frac{R}{b} = \frac{a}{R}$ damit gilt:

$$\phi(r=R) = 0$$

$\Rightarrow b = \frac{R^2}{a} < R$ $q_0 = -q \frac{b}{R} = -q \frac{R}{a}$ ist die Lösung dieses Randwertproblems

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q}{|\vec{r} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a \end{pmatrix}|} - \frac{q \frac{R}{a}}{|\vec{r} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \frac{R^2}{a} \end{pmatrix}|} \right]$$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{1}{\sqrt{r^2 - 2ra \cos\theta + a^2}} - \frac{R}{a} \frac{1}{\sqrt{r^2 - 2r \frac{R^2}{a} \cos\theta + \frac{R^4}{a^2}}} \right]$$



$$\begin{aligned}
 \vec{\nabla} &= \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \vec{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \\
 \vec{E} = -\nabla \phi &= -\frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left\{ \left[-\frac{1}{2} \frac{2r - 2a \cos \theta}{(r^2 - 2ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} + \frac{R}{2a} \frac{2r - 2\frac{R^2}{a} \cos \theta}{(r^2 - 2r\frac{R^2}{a} \cos \theta + \frac{R^4}{a^2})^{\frac{3}{2}}} \right] \vec{e}_r \right. \\
 &\quad \left. + \frac{1}{r} \left[-\frac{1}{2} \frac{2ra \sin \theta}{(r^2 - 2ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} + \frac{R}{2a} \frac{2r\frac{R^2}{a} \sin \theta}{(r^2 - 2r\frac{R^2}{a} \cos \theta + \frac{R^4}{a^2})^{\frac{3}{2}}} \right] \vec{e}_\theta \right. \\
 &\quad \left. + \frac{1}{r \sin \theta} [0] \vec{e}_\varphi \right\} \\
 &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left\{ \left[\frac{r - a \cos \theta}{(r^2 - 2ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{R}{a} \frac{r - 2\frac{R^2}{a} \cos \theta}{(r^2 - 2r\frac{R^2}{a} \cos \theta + \frac{R^4}{a^2})^{\frac{3}{2}}} \right] \vec{e}_r \right. \\
 &\quad \left[\frac{a \sin \theta}{(r^2 - 2ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{R^3}{a^2} \frac{\sin \theta}{(r^2 - 2r\frac{R^2}{a} \cos \theta + \frac{R^4}{a^2})^{\frac{3}{2}}} \right] \vec{e}_\theta \left. \right\}
 \end{aligned}$$

Setze nun $r=R$ um das Feld auf der Kugel zu betrachten.

für die Komponente in \vec{e}_θ Richtung gilt dann:

$$\begin{aligned}
 \vec{E} \cdot \vec{e}_\theta &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{a \sin \theta}{(R^2 - 2Ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{R^3}{a^2} \frac{\sin \theta}{(R^2 - 2\frac{R^2}{a} \cos \theta + \frac{R^4}{a^2})^{\frac{3}{2}}} \right] \\
 &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{a \sin \theta}{(R^2 - 2Ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{R^3}{a^2} \frac{a^3 \sin \theta}{R^3 (R^2 - 2Ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} \right] \\
 &= 0
 \end{aligned}$$

Also hat das E -Feld nur Komponenten in \vec{e}_r Richtung und es steht damit senkrecht auf der Kugel. ✓

c) Kraft wie die der Bildladung:

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q q_0}{(a-b)^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{-q^2 \frac{R}{a}}{(a - \frac{R^2}{a})^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{-q^2}{\frac{a^3}{R} - 2\frac{R}{a} + \frac{R^2}{a}}$$

Die Kraft wirkt in negative z Richtung (zur Kugel hin) ✓

d)

$$\begin{aligned}
 \sigma &= \epsilon_0 \vec{e}_r \vec{E} \Big|_{r=R} = \frac{q}{4\pi} \left[\frac{r - a \cos \theta}{(r^2 - 2ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{R}{a} \frac{r - 2\frac{R^2}{a} \cos \theta}{(r^2 - 2r\frac{R^2}{a} \cos \theta + \frac{R^4}{a^2})^{\frac{3}{2}}} \right] \Big|_{r=R} \\
 &= \frac{q}{4\pi} \left[\frac{R - a \cos \theta}{(R^2 - 2Ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{R}{a} \frac{R - 2\frac{R^2}{a} \cos \theta}{(R^2 - 2\frac{R^2}{a} \cos \theta + \frac{R^4}{a^2})^{\frac{3}{2}}} \right] \\
 &= \frac{q}{4\pi} \left[\frac{R - a \cos \theta}{(R^2 - 2Ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} - \frac{R}{a} \frac{a^3}{R^3} \frac{R - 2\frac{R^2}{a} \cos \theta}{(R^2 - 2Ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} \right] \\
 &= \frac{q}{4\pi} \frac{R - \frac{a^2}{R}}{(R^2 - 2Ra \cos \theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} \quad \checkmark
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
Q &= \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \int_0^R \sigma \delta(r-R) r^2 \sin\theta \, dr \, d\theta \, d\varphi \\
&= \frac{q}{4\pi} (R - \frac{a^2}{R}) \cdot 2\pi \int_0^{\pi} \frac{R^2}{(R^2 - 2Ra \cos\theta + a^2)^{\frac{3}{2}}} \sin\theta \, d\theta \quad \left| \text{Subst } u = \cos\theta \right. \\
&= \frac{q}{2} (R^3 - Ra^2) \int_{-1}^1 \frac{1}{(R^2 - 2Ra u + a^2)^{\frac{3}{2}}} \, du \quad \left. \frac{du}{d\theta} = -\sin\theta \right. \\
&= \frac{q}{2} (R^3 - Ra^2) \left[\frac{1}{Ra} (R^2 - 2Ra u + a^2)^{-\frac{1}{2}} \right]_{-1}^1 \quad \left| \cdot -1 \text{ deckt Grenzen} \right. \\
&= \frac{q}{2} (R^3 - Ra^2) \frac{1}{Ra} \left\{ (R^2 - 2Ra + a^2)^{-\frac{1}{2}} - (R^2 + 2Ra + a^2)^{-\frac{1}{2}} \right\} \\
&= \frac{q}{2} \left(a + \frac{R^2}{a} \right) \left\{ \frac{1}{a-R} - \frac{1}{a+R} \right\} \\
&= \frac{q}{2} \left(a + \frac{R^2}{a} \right) \frac{a+R-a+R}{a^2-R^2} \\
&= \frac{q}{2} \frac{(R^2-a^2)(2R)}{a(a^2-R^2)} \\
&= -q \frac{R}{a} = q_B \quad \checkmark
\end{aligned}$$

e)

Die bekannte Lösung erzeugt $\phi(r=R) = 0$

Für das Potential gilt das Superpositionsprinzip, das heißt, man darf eine Lösung ϕ_2 addieren, sodass gilt $(\phi + \phi_2)|_{r=R} = \phi_0$

Es bietet sich eine Punktladung im Mittelpunkt an. Dann gilt

$$\phi_2(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_{02}}{r} \quad \text{Mit } \phi_2(r=R) = \phi_0$$

$$\phi_0 = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_{02}}{R} \Rightarrow q_{02} = 4\pi\epsilon_0 R \phi_0$$

Für das Gesamtpotential gilt dann:

$$\phi_{\text{ges}} = \phi + \phi_0 \frac{R}{r} \quad \checkmark$$

(3a)

$$\vec{\nabla} = \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z}$$

$$\vec{e}_\varphi = \begin{pmatrix} \sin \varphi \\ \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{e}_r = \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ -\sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{\nabla}^2 = \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} \left(\vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} \left(\vec{e}_\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) + \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} \left(\vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

$$+ \vec{e}_\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\vec{e}_\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

$$+ \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \left(\vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \left(\vec{e}_\varphi \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \left(\vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

$$= \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \quad \checkmark$$

b) Die gegebenen Randbedingungen der Platten sind symmetrisch zu z $\phi = \phi(r, \varphi)$

$$\frac{\partial \phi}{\partial z} = 0$$

?

unabhängig v. z.

(-5)

c) $\Delta \phi(r, \varphi) = \frac{\partial^2}{\partial r^2} \phi + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \phi + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \phi = 0$

$$\Delta(R(r)S(\varphi)) = S \frac{\partial^2}{\partial r^2} R + \frac{S}{r} \frac{\partial}{\partial r} R + \frac{1}{r^2} R \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} S = 0$$

$$\frac{r^2}{R} R'' + \frac{r}{R} R' + \frac{1}{S} S'' = 0 \quad R' = \frac{\partial R}{\partial r} \quad S' = \frac{\partial S}{\partial \varphi}$$

Da R nur von r und S nur von φ abhängt gibt es eine konstante ω , sodass:

$$\frac{r^2}{R} R'' + \frac{r}{R} R' = \omega^2 \quad \frac{1}{S} S'' = -\omega^2 \quad \checkmark$$

d) Ansatz für S:

$$S(\varphi) = A \cos(\omega \varphi) + B \sin(\omega \varphi)$$

Randbedingungen: $S(0) = 0 = A$

$$S(\beta) = 0 = B \sin(\omega \beta) \quad m \in \mathbb{N}$$

$$\omega \beta = m \pi$$

$$\omega = \frac{m \pi}{\beta}$$

$$\Rightarrow S(\varphi) = B \sin\left(\frac{m \pi}{\beta} \varphi\right) \quad \checkmark$$

Ansatz für R:

$$r^2 R'' + r R' - \omega^2 R = 0$$

$$R(r) = r^\lambda \quad \text{einsetzen:}$$

$$r(\lambda-1)\lambda r^{\lambda-2} + r\lambda r^{\lambda-1} - \omega^2 r^\lambda = 0 \quad r \neq 0 \quad r^\lambda \neq 0$$

$$\lambda^2 - \lambda + \lambda - \omega^2 = 0$$

$$\lambda = \pm \omega = \pm \frac{m \pi}{\beta}$$

Da R stetig sein soll gilt also $R(n) = \gamma r^{\frac{n\pi}{\beta}}$

Da γ und β noch nicht bestimmt sind ist eine

Lösung als Superposition mit Faktor $a_m = \gamma \beta$ gegeben:

$$\phi(r, \varphi) = \sum_{m=1}^{\infty} a_m r^{\frac{m\pi}{\beta}} \sin\left(\frac{m\pi}{\beta} \varphi\right) \quad \checkmark$$

e) Orthogonalität:

$$\int_0^{\beta} \sin\left(\frac{m\pi}{\beta} \varphi\right) \sin\left(\frac{n\pi}{\beta} \varphi\right) d\varphi$$

Fall $n=m$

$$\int_0^{\beta} \sin^2\left(\frac{m\pi}{\beta} \varphi\right) d\varphi = \frac{[\varphi]_0^{\beta} - \left[\cos\left(\frac{2m\pi}{\beta} \varphi\right) \sin\left(\frac{2m\pi}{\beta} \varphi\right)\right]_0^{\beta}}{2} = \frac{\beta}{2}$$

Fall $n \neq m$

2 Mal Additionstheorem anwenden:

$$= \frac{1}{2} \int_0^{\beta} \left(\cos\left(\frac{m-n}{\beta} \pi \varphi\right) - \cos\left(\frac{m+n}{\beta} \pi \varphi\right) \right) d\varphi$$

$$= \frac{1}{2} \left[\frac{\beta}{\pi(m-n)} \sin\left(\frac{m-n}{\beta} \pi \varphi\right) - \frac{\beta}{\pi(m+n)} \sin\left(\frac{m+n}{\beta} \pi \varphi\right) \right]_0^{\beta}$$

Da der Sinus von Vielfachen von π null ist, ist dieses Integral immer 0

$$\Rightarrow \int_0^{\beta} \sin\left(\frac{m\pi}{\beta} \varphi\right) \sin\left(\frac{n\pi}{\beta} \varphi\right) d\varphi = \frac{\beta}{2} \delta_{nm}$$

Orthogonales System \checkmark

f) Für den Fall keiner Ladungsverteilung ist $\phi=0$ in der Tat eine Lösung. Damit $\phi(r, \varphi)$ diesen Fall ebenfalls löst, wählt man $a_m=0$ für alle m und hat die Randbedingungen berücksichtigt. Das gilt: $\phi(r, \varphi) = \phi=0$ ohne Widerspruch. \checkmark