

---

# Moderne Theoretische Physik I

## Grundlagen der Quantenmechanik

### Blatt 10

Prof. A. Metelmann  
S. Böhling, L. Orr, V. Stangier  
Karlsruher Institut für Technologie (KIT)  
Abgabe bis: 07.07.2023, 14:00 Uhr

---

Das Übungsblatt wird in Gruppen von maximal 3 Personen bearbeitet. Die Abgabe erfolgt digital über ILIAS.

### Aufgabe 1. Drehimpuls Kommutatorrelationen (6 Punkte)

Der Drehimpulsoperator  $\hat{\mathbf{L}} = (\hat{L}_x, \hat{L}_y, \hat{L}_z)$  ist in dreidimensionalen kartesischen Koordinaten definiert als Kreuzprodukt zwischen Ortsoperator  $\hat{\mathbf{x}} = (\hat{x}, \hat{y}, \hat{z})$  und Impulsoperator  $\hat{\mathbf{p}} = (\hat{p}_x, \hat{p}_y, \hat{p}_z)$ , also  $\hat{\mathbf{L}} = \hat{\mathbf{x}} \times \hat{\mathbf{p}}$ .

1. (3 Punkte) Zeigen Sie, dass der Drehimpulsoperator die folgenden Kommutatorrelationen erfüllt:

$$[\hat{L}_i, \hat{L}_j] = i\hbar\epsilon_{ijk}\hat{L}_k \quad \text{wobei} \quad \epsilon_{ijk} = \begin{cases} +1, & \text{wenn } \{ijk\} = \{123\}, \{312\}, \{231\} \\ -1, & \text{wenn } \{ijk\} = \{132\}, \{213\}, \{321\} \\ 0, & \text{wenn zwei beliebige Indizes gleich sind,} \end{cases} \quad (1)$$

wobei wir definieren, dass  $x = 1, y = 2$ , und  $z = 3$ .  $\epsilon_{ijk}$  heißt Levi-Civita Symbol. Von den obigen Definitionen können wir sehen, dass es +1 ist, wenn die Indexvertauschungen  $\{ijk\}$  gerade sind und -1 für ungerade Indexvertauschungen.

2. (3 Punkte) Zeigen Sie, dass der Operator  $\hat{\mathbf{L}} \cdot \hat{\mathbf{L}} = \hat{\mathbf{L}}^2 = \hat{L}_x^2 + \hat{L}_y^2 + \hat{L}_z^2$  mit allen individuellen Komponenten von  $\hat{\mathbf{L}}$  vertauscht.

### Aufgabe 2. Bahndrehimpuls (6 Punkte)

1. (2 Punkte) Zeigen Sie, dass die Komponenten des Drehimpulsoperators in Kugelkoordinaten  $x = r \sin \theta \cos \phi$ ,  $y = r \sin \theta \sin \phi$  und  $z = r \cos \theta$  mit  $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$  gegeben sind durch

$$\hat{L}_x = \frac{\hbar}{i} \left( -\sin \phi \partial_\theta - \frac{\cos \phi}{\tan \theta} \partial_\phi \right) \quad (2)$$

$$\hat{L}_y = \frac{\hbar}{i} \left( \cos \phi \partial_\theta - \frac{\sin \phi}{\tan \theta} \partial_\phi \right) \quad (3)$$

$$\hat{L}_z = \frac{\hbar}{i} \partial_\phi \quad (4)$$

wobei  $\partial_\theta = \frac{\partial}{\partial \theta}$  und  $\partial_\phi = \frac{\partial}{\partial \phi}$ . Verwenden Sie hierfür, dass der Gradient in Kugelkoordinaten gegeben ist durch

$$\nabla = \hat{\mathbf{e}}_r \partial_r + \hat{\mathbf{e}}_\theta \frac{1}{r} \partial_\theta + \hat{\mathbf{e}}_\phi \frac{1}{r \sin \theta} \partial_\phi \quad (5)$$

mit den Einheitsvektoren

$$\hat{\mathbf{e}}_r = \sin \theta \cos \phi \hat{\mathbf{e}}_x + \sin \theta \sin \phi \hat{\mathbf{e}}_y + \cos \theta \hat{\mathbf{e}}_z \quad (6)$$

$$\hat{\mathbf{e}}_\theta = \cos \theta \cos \phi \hat{\mathbf{e}}_x + \cos \theta \sin \phi \hat{\mathbf{e}}_y - \sin \theta \hat{\mathbf{e}}_z \quad (7)$$

$$\hat{\mathbf{e}}_\phi = -\sin \phi \hat{\mathbf{e}}_x + \cos \phi \hat{\mathbf{e}}_y. \quad (8)$$

2. (2 Punkte) Zeigen Sie, dass die Wellenfunktion

$$\psi(r) = N(x + y + 2z) e^{-\frac{r^2}{a^2}} \quad (9)$$

eine Eigenfunktion des Operators  $\hat{\mathbf{L}}^2$  ist, wobei

$$\hat{\mathbf{L}}^2 = -\hbar^2 \left( \partial_\theta^2 + \frac{1}{\sin^2 \theta} \partial_\phi^2 + \frac{1}{\tan \theta} \partial_\theta \right). \quad (10)$$

Die Wirkung von  $\hat{\mathbf{L}}^2$  auf seine Eigenfunktionen ist gegeben durch

$$\hat{\mathbf{L}}^2 \psi(\mathbf{r}) = \hbar^2 l(l+1) \psi(\mathbf{r}). \quad (11)$$

Bestimmen Sie  $l \in \mathbb{N}_0$ .

3. (2 Punkte) Wie lautet der Erwartungswert  $\langle \hat{L}_z \rangle$  für diese Wellenfunktion? Drücken Sie den winkelabhängigen Teil der Wellenfunktion durch Kugelflächenfunktionen aus. Die Wirkung von  $\hat{L}_z$  auf Kugelflächenfunktionen ist dann gegeben durch

$$\hat{L}_z Y_l^m(\theta, \phi) = \hbar m Y_l^m(\theta, \phi) \quad (12)$$

### Aufgabe 3. Drehimpulsoperator (6 Punkte)

In der Vorlesung haben Sie den allgemeinen Drehimpulsoperator kennengelernt. Sie haben dort auch Leiteroperatoren  $\hat{J}_\pm = \hat{J}_x \pm i\hat{J}_y$  definiert, die uns ähnlich wie Erzeugungs- und Vernichtungsoperatoren einen Zustand höher oder niedriger bringen.

- (2 Punkte) Berechnen Sie die Varianz der Komponenten  $\hat{J}_x$  und  $\hat{J}_y$  für einen Zustand  $|jm\rangle$ . In welchem Zustand  $|jm\rangle$  mit einem gegebenen  $j$  besitzen diese Varianzen ihr Minimum und wie groß ist diese minimale Varianz?
- (4 Punkte) Beweisen Sie durch vollständige Induktion:

$$(a) \quad |j m\rangle = \sqrt{\frac{(j+m)!}{(2j)!(j-m)!}} \left( \frac{1}{\hbar} \hat{J}_- \right)^{j-m} |j j\rangle \quad (13)$$

$$(b) \quad |j m\rangle = \sqrt{\frac{(j-m)!}{(2j)!(j+m)!}} \left( \frac{1}{\hbar} \hat{J}_+ \right)^{j+m} |j -j\rangle \quad (14)$$

### Aufgabe 4. Hermitesch adjungierter Impulsoperator (2 Punkte)

Wir wissen, dass der Impulsoperator selbstadjungiert ist, also  $\hat{p} = \hat{p}^\dagger$ . Im Ortsraum impliziert dies, dass:

$$\left( -i\hbar \frac{\partial}{\partial x} \right)^\dagger = i\hbar \left( \frac{\partial}{\partial x} \right)^\dagger = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x} \quad \text{und daher} \quad \left( \frac{\partial}{\partial x} \right)^\dagger = -\frac{\partial}{\partial x}. \quad (15)$$

Sie sehen also, dass die Adjungierte nicht equivalent zur komplex Konjugierten ist, wenn wir Differentialoperatoren behandeln. Ihr Ziel in diesem Problem ist es zu zeigen, dass  $\left( \frac{\partial}{\partial x} \right)^\dagger = -\frac{\partial}{\partial x}$ . Sie können dies tun, indem Sie die Definition der Adjungierten eines Operators, nämlich  $\langle \phi | \hat{A} \psi \rangle = \langle \hat{A}^\dagger \phi | \psi \rangle$  benutzen (partielle Integration kann hier hilfreich sein).